

easYgen-3000 Serie (Package P1) Aggregatesteuerung





Konfiguration

Softwareversion: 1.10xx

Teile-Nummern: 8440-1816 / 8440-1817 / 8440-1818 / 8440-1831





WARNUNG

Bitte lesen Sie die vorliegende Bedienungsanleitung sowie alle weiteren Publikationen, die zum Arbeiten mit diesem Produkt (insbesondere für die Installation, den Betrieb oder die Wartung) hinzugezogen werden müssen. Beachten Sie hierbei alle Sicherheitsvorschriften sowie Warnhinweise. Sollten Sie den Hinweisen nicht folgen, kann dies Personenschäden oder/und Schäden am Produkt hervorrufen.

Der Motor, die Turbine oder irgend ein anderer Typ von Antrieb sollte über einen unabhängigen Überdrehzahlschutz verfügen (Übertemperatur und Überdruck wo notwendig), welcher absolut unabhängig von dieser Steuerung arbeitet. Der Schutz soll vor Hochlauf oder Zerstörung des Motors, der Turbine oder des verwendeten Antriebes sowie den daraus resultierenden Personen- oder Produktschäden schützen, falls der/die mechanisch-hydraulische Regler, der/die elektronische/n Regler, der/die Aktuator/en, die Treibstoffversorgung, der Antriebsmechanismus, die Verbindungen oder die gesteuerte/n Einheit/en ausfallen.

Jegliche unerlaubte Änderung oder Verwendung dieses Geräts, welche über die angegebenen mechanischen, elektrischen oder anderweitigen Betriebsgrenzen hinausgeht, kann Personenschäden oder/und Schäden am Produkt hervorrufen. Jegliche solche unerlaubte Änderung: (i) begründet "Missbrauch" und/oder "Fahrlässigkeit" im Sinne der Gewährleistung für das Produkt und schließt somit die Gewährleistung für die Deckung möglicher daraus folgender Schäden aus, und (ii) hebt Produktzertifizierungen oder -listungen auf.



ACHTUNG

Um Schäden an einem Steuerungsgerät zu verhindern, welches einen Alternator/Generator oder ein Batterieladegerät verwendet, stellen Sie bitte sicher, dass das Ladegerät vor dem Abklemmen ausgeschaltet ist.

Diese elektronische Steuerung enthält statisch empfindliche Bauteile. Bitte beachten Sie folgende Hinweise um Schäden an diesen Bauteilen zu verhindern.

- Entladen Sie die statische Aufladung Ihres K\u00f6rpers bevor Sie die Steuerung ber\u00fchren (stellen Sie hierzu sicher, dass die Steuerung ausgeschaltet ist, ber\u00fchren Sie eine geerdete Oberfl\u00e4che und halten Sie zu dieser Oberfl\u00e4che Kontakt, so lange Sie an dieser Steuerung arbeiten).
- Vermeiden Sie Plastik, Vinyl und Styropor in der näheren Umgebung der Leiterplatten (ausgenommen sind hiervon anti-statische Materialien).
- Berühren Sie keine Bauteile oder Kontakte auf der Leiterplatte mit der Hand oder mit leitfähigem Material.



VERALTETES DOKUMENT

Dieses Dokument kann seit Erstellung dieser Kopie überarbeitet oder aktualisiert worden sein. Um sicherzustellen, dass Sie über die aktuellste Revision verfügen, sollten Sie auf der Woodward-Website nachsehen:

http://www.woodward.com/pubs/current.pdf

Die Revisionsstufe befindet sich unten rechts auf der Titelseite gleich nach der Dokumentennummer. Die aktuellsten Version der meisten Dokumente finden Sie hier:

http://www.woodward.com/publications

Wenn Sie Ihr Dokument hier nicht finden, wenden Sie sich bitte an Ihren Kundendienstmitarbeiter, um die aktuellste Kopie zu erhalten.

Wichtige Definitionen



WARNUNG

Werden die Warnungen nicht beachtet, kann es zu einer Zerstörung des Gerätes und der daran angeschlossenen Geräte kommen. Entsprechende Vorsichtsmaßnahmen sind zu treffen.



ACHTUNG

Bei diesem Symbol werden wichtige Hinweise zur Errichtung, Montage und zum Anschließen des Gerätes gemacht. Bitte beim Anschluss des Gerätes unbedingt beachten.



HINWEIS

Verweise auf weiterführende Hinweise und Ergänzungen sowie Tabellen und Listen werden mit dem i-Symbol verdeutlicht. Diese finden sich meistens im Anhang wieder.

Woodward behält sich das Recht vor, jeden beliebigen Teil dieser Publikation zu jedem Zeitpunkt zu verändern. Alle Information, die durch Woodward bereitgestellt werden, wurden geprüft und sind korrekt. Woodward übernimmt keinerlei Garantie.

© Woodward Alle Rechte vorbehalten

Page 2/350 © Woodward

Revisionsverfolgung

Rev.	Datum	Bearb.	Änderungen
В	08-02-07	TP	Veröffentlichung basierend auf 37224B
C	08-07-24	TP	Kleinere Korrekturen, Aktualisierung der neuen Funktionen
D	09-10-23	TP	Kleinere Korrekturen

Inhalt

KAPITEL 1. ALLGEMEINE INFORMATIONEN	9
Dokumentenübersicht	
Abkürzungen	10
KAPITEL 2. KONFIGURATION	11
Konfiguration über die Bedienfront	11
Konfiguration mittels des PC	
Installation der Konfigurations- und Visualisierungs-Software ToolKit	
ToolKit konfigurieren	
ToolKit Konfigurationsdateien	
Verbinden von ToolKit mit der easYgen-Steuerung	14
Anzeigen von easYgen-Daten in ToolKit	15
Konfigurieren des easYgen mit ToolKit	16
Die Funktion Settings File von ToolKit	16
Funktion der Ein- und Ausgänge	17
KAPITEL 3. PARAMETER	21
Sprache / Uhr einstellen	22
Display konfigurieren	
Lampentest	23
Passwort	
System Management	
System Management: Passwortsystem	
Konfiguration	
Messung konfigurieren	
Messung konfigurieren: Wandler konfigurieren	
Wächter konfigurieren	
Wächter konfigurieren: Generator	
Wächter konfigurieren: Netz	
Wächter konfigurieren: Motor	
Wächter konfigurieren: Schalterüberwachung	
Wächter konfigurieren: Flexible Grenzwerte	
Wächter konfigurieren: Sonstiges	
Anwendung konfigurieren	
Anwendung konfigurieren: Schalter konfigurieren	
Anwendung konfigurieren: Eingänge und Ausgänge konfigurieren	
Anwendung konfigurieren: Motor konfigurieren	
Anwendung konfigurieren: Notstrombetrieb konfigurieren	
Anwendung konfigurieren: Automatikbetrieb konfigurieren	
Anwendung konfigurieren: Regler konfigurieren	208

	000
Schnittstellen konfigurieren	
Schnittstellen konfigurieren: CAN-Schnittstellen konfigurieren (<i>FlexCAN</i>)	
Schnittstellen konfigurieren: RS-232 Schnittstellen konfigurieren	
Schnittstellen konfigurieren: RS-485 Schnittstellen konfigurieren	
LogicsManager konfigurieren	
LogicsManager konfigurieren: Interne Merker konfigurieren	
LogicsManager konfigurieren: Timer einstellen	
Zähler konfigurieren	
Zähler konfigurieren: Wartungsaufruf	
Zähler konfigurieren: Betriebsstunden, kWh und kvarh	
Zähler konfigurieren: Startzähler	257
ANHANG A. ALLGEMEINES	258
Alarmklassen	258
Umrechnungsfaktoren	
Temperatur	
Druck	
ANHANG B. LOGICSMANAGER	
Logische Symbole	
Logische Ausgänge	
Logische Ausgänge: Interne Merker	
Logische Ausgänge: Interne Funktionen	
Prioritätshierarchie der logischen Ausgänge	
Logische Ausgänge: Relaisausgänge	
Eingangsvariablen	
Eingangsvariablen: Gruppe 00: Zustand Merker 1	
Eingangsvariablen: Gruppe 01: Alarmsystem	
Eingangsvariablen: Gruppe 02: Zustand System	
Eingangsvariablen: Gruppe 03: Motorsteuerung	
Eingangsvariablen: Gruppe 04: Zustand Anwendung	
Eingangsvariablen: Gruppe 05: Motorbezogene Alarme	
Eingangsvariablen: Gruppe 06: Generatorbezogene Alarme	
Eingangsvariablen: Gruppe 07: Netzbezogene Alarme	
Eingangsvariablen: Gruppe 08: Systembezogene Alarme	
Eingangsvariablen: Gruppe 09: Digitaleingänge	
Eingangsvariablen: Gruppe 10: Analogeingänge	
Eingangsvariablen: Gruppe 11: Zeitschaltuhr	
Eingangsvariablen: Gruppe 12: Externe Digitaleingänge 1	
Eingangsvariablen: Gruppe 13: Digitalausgänge	
Eingangsvariablen: Gruppe 14: Externe Digitalausgänge 1	
Eingangsvariablen: Gruppe 15: Flexible Grenzwerte	
Eingangsvariablen: Gruppe 18: Transistorausgänge	
Werkseinstellungen	
Werkseinstellung: Funktionen	
Werkseinstellung: Relaisausgänge	
Digitaleingänge	296
ANHANG C. ANALOGMANAGER	297
Datenquellen	
Gruppe 00: Interne Werte	
Gruppe 01: Generatorwerte	
Gruppe 02: Netzwerte	
Gruppe 03: Sammelschienenwerte	
Gruppe 05: Regler-Sollwerte	
Gruppe 06: DC Analogeingangswerte	
11	

Referenzwerte	300
Generatornennspannung	
Netznennspannung	
Nennfrequenz	
Generator-Nennwirkleistung	301
Generator-Nennblindleistung	
Netz-Nennwirkleistung	
Netz-Nennblindleistung	
Generator-Nennscheinleistung	
Netz-NennscheinleistungGenerator / Netz-Leistungsfaktor	
Generatornennstrom	
Netznennstrom	
Nenndrehzahl	
Batteriespannung	
Nennspannung an Sammelschiene 1	
Format des Anzeigewerts	
ANHANG D. EREIGNISSPEICHER	309
Zurücksetzen des Ereignisspeichers	309
ANHANG E. KENNLINIEN DER VDO-EINGÄNGE	
VDO-Eingang "Druck" (0 bis 5 bar / 0 bis 72 psi) - Index "III"	312
VDO-Eingang "Druck" (0 bis 10 bar / 0 bis 145 psi) - Index "IV"	313
VDO-Eingang "Temperatur" (40 bis 120 °C / 104 bis 248 °F) - Index "92-027-004"	
VDO-Eingang "Temperatur" (50 bis 150 °C / 122 bis 302 °F) - Index "92-027-006"	315
Pt100 Widerstands-Temperaturfühler (RTD)	316
ANHANG F. LZA-FORMELN	317
Abkürzungen	317
LZA-Modus Reserveleistung	
Inselbetrieb	
Netzparallelbetrieb (Bezugs-/Lieferleistungsregelung)	
LZA-Modus Generatorlast	
Inselbetrieb Netzparallelbetrieb (Bezugs-/Lieferleistungsregelung)	
LZA-Dynamik	
ANHANG G. PARAMETERLISTE	
ANHANG H. SERVICEHINWEISE	345 345
Geräte zur Reparatur einschicken	
Verpackung	
Return Authorization Number RAN (Rücksendungsnummer)	
Ersatzteile	346
Wie Sie mit Woodward Kontakt aufnehmen	
Servicedienstleistungen	
Technische Hilfestellung	349

Abbildungen und Tabellen

Abbildungen

Abbildung 2-1: ToolKit - Options Fenster	12
Abbildung 2-2: ToolKit - Visualisierungsbildschirm.	
Abbildung 2-3: ToolKit - Trendbildschirm Analogwert	
Abbildung 2-4: ToolKit - Konfigurationsbildschirm	
Abbildung 3-1: Leistungszeigerdiagramm	
Abbildung 3-2: Überwachung - Generatorüberfrequenz	41
Abbildung 3-3: Überwachung - Generatorunterfrequenz.	
Abbildung 3-4: Überwachung - Generatorüberspannung	
Abbildung 3-5: Überwachung - Generatorunterspannung	43
Abbildung 3-6: Überwachung - Generatorüberstrom	
Abbildung 3-7: Überwachung - Generatorrück-/-minderleistung	
Abbildung 3-8: Überwachung - Generatorüberlast IPB	
Abbildung 3-9: Überwachung - Generatorüberlast NPB	
Abbildung 3-10: Überwachung - Generatorschieflast	58
Abbildung 3-11: Überwachung - Generatorspannungsasymmetrie	61
Abbildung 3-12: Überwachung - gerechneter Generatorerdschluss	63
Abbildung 3-13: Überwachung - gerechneter Generatorerdschluss - Vektordiagramm	
Abbildung 3-14: Überwachung - abhängiger Generatorüberstrom AMZ -Kennlinie "Normal"	68
Abbildung 3-15: Überwachung - abhängiger Generatorüberstrom AMZ -Kennlinie "Stark"	60
Abbildang 2-16. The meaning - abhanistic Consentent between AMZ - Kemilinie Stark	09
Abbildung 3-16: Überwachung - abhängiger Generatorüberstrom AMZ -Kennlinie "Extrem"	69
Abbildung 3-17: Überwachung - Generator Leistungsfaktor zu induktiv	72
Abbildung 3-18: Überwachung - Generator Leistungsfaktor zu kapazitiv	
Abbildung 3-19: Überwachung - Netzüberfrequenz	
Abbildung 3-20: Überwachung - Netzunterfrequenz	82
Abbildung 3-21: Überwachung - Netzüberspannung	84
Abbildung 3-22: Überwachung - Netzunterspannung	86
Abbildung 3-23: Überwachung - Phasensprung	88
Abbildung 3-24: Überwachung - Netz Leistungsfaktor zu induktiv	97
Abbildung 3-25: Überwachung - Netz Leistungsfaktor zu kapazitiv	
Abbilding 3-25. Oberwachung - Netz Eerstungstaktol zu kapazitiv	101
Abbildung 3-26: Überwachung - Motorüberdrehzahl	101
Abbildung 3-27: Überwachung - Motorunterdrehzahl	
Abbildung 3-28: Überwachung - Drehzahlerkennung	
Abbildung 3-29: Überwachung - flexible Grenzwerte - Datenquellenauswahl	124
Abbildung 3-30: Überwachung - Batterieüberspannung	133
Abbildung 3-31: Überwachung - Batterieunterspannung	135
Abbildung 3-32: Arbeits-/Ruhestrom	150
Abbildung 3-33: Analogeingang skalieren - Tabelle (Beispiel)	156
Abbildung 3-34: Digitaleingänge - Alarm-/Steuereingänge - Arbeitslogik	
Abbildung 3-35: Überwachung - Analogausgänge - Datenquellenauswahl	
Abbildung 3-36: Anwendung konfigurieren - Motor - Auswahl des Vorglüh-Kriteriums	
Abbildung 3-37: Start-/Stoppablauf - Dieselmotor	
Abbildung 3-38: Start-/Stoppablauf - Gasmotor - erfolgreich	
Abbildung 3-39: Start-/Stoppablauf - Gasmotor - nicht erfolgreich	178
Abbildung 3-40: Motor - Zünddrehzahl und verzögerte Motorüberwachung	180
Abbildung 3-41: Motor - Timing Hilfsbetriebe	
Abbildung 3-42: Automatikbetrieb - Motorstartbedingungen	
Abbildung 3-43: Automatik - Sprinklerbetrieb an Sammelschiene	
Abbildung 3-44: Automatik - Sprinklerbetrieb an Generator	
Abbildung 3-45: Regler - Verhalten des Differentialparameters	
Abbildung 3-46: CAN-Bus Wirk-/Blindleistungsverteilung, Schema	
Abbildung 3-47: Lastverteilung - Gruppierung	
Abbildung 3-48: Schnittstellen - Prinzip des PDO-Mapping	
Abbildung 3-49: LogicsManager - Funktionsübersicht	
Abbildung 3-50: LogicsManager - Anzeige in ToolKit	
Abbildung 3-51: LogicsManager - Anzeige auf dem LCD	261
Abbildung 3-52: Referenzwerte - Leistungsfaktorskalierung	305
Abbildung 3-53: Analogeingänge - Kennlinie VDO Druck 0 bis 5 bar, Index "III"	312
Abbildung 3-54: Analogeingänge - Kennlinie VDO Druck 0 bis 10 bar, Index "IV"	313
Abbildung 3-55: Analogeingänge - Kennlinie VDO Temperatur 40 bis 120 °C, Index "92-027-004"	31/
Abbildung 3-56: Analogeingänge - Kennlinie VDO Temperatur 50 bis 150 °C, Index "92-027-004"	
ADDITIONED 3-30. AND OPENING INCIDENCE ADDITIONAL ADDITIONAL STREET AND ADDITIONAL ADDIT	513

Abbildung 3-57: Analogeingänge	- Kennlinie Pt100	

Tabellen

Tabelle 1-1: Handbuch - Überblick	<u>9</u>
Tabelle 3-1: Überwachung - Standardwerte - Generatorüberfrequenz	
Tabelle 3-2: Überwachung - Standardwerte - Generatorunterfrequenz	
Tabelle 3-3: Überwachung - Standardwerte - Generatorüberspannung	
Tabelle 3-4: Überwachung - Standardwerte - Generatorunterspannung	
Tabelle 3-5: Überwachung - Standardwerte - Generatorüberstrom	49
Tabelle 3-6: Überwachung - Standardwerte - Generatorrück-/-minderleistung	
Tabelle 3-7: Überwachung - Standardwerte - Generatorüberlast IPB	
Tabelle 3-8: Überwachung - Standardwerte - Generatorüberlast NPB	56
Tabelle 3-9: Überwachung - Standardwerte - Generatorschieflast	
Tabelle 3-10: Überwachung - Standardwerte - Generatorspannungsasymmetrie	
Tabelle 3-11: Überwachung - Standardwerte - Generatorspannungsasynnheure	
Tabelle 3-12: Überwachung - Standardwerte - Generator Drehfeld	
Tabelle 3-12: Überwachung - Standardwerte - denerator Dienreid	
Tabelle 3-14: Überwachung - Standardwerte - Generator Leistungsfaktor zu induktiv	
Tabelle 3-15: Überwachung - Standardwerte - Generator Leistungsfaktor zu kapazitiv	
Tabelle 3-16: Überwachung - Standardwerte - Netzentkopplung	
Tabelle 3-17: Überwachung - Standardwerte - Netzüberfrequenz	
Tabelle 3-18: Überwachung - Standardwerte - Netzunterfrequenz	
Tabelle 3-19: Überwachung - Standardwerte - Netzüberspannung	
Tabelle 3-20: Überwachung - Standardwerte - Netzunterspannung	
Tabelle 3-21: Überwachung - Standardwerte - Netzphasensprung	88
Tabelle 3-22: Überwachung - Standardwerte - Netzspannungsdrehrichtung	
Tabelle 3-23: Überwachung - Standardwerte - Netzbezugsleistung	
Tabelle 3-24: Überwachung - Standardwerte - Netzlieferleistung	
Tabelle 3-25: Überwachung - Standardwerte - Netz Leistungsfaktor zu induktiv	
Tabelle 3-26: Überwachung - Standardwerte - Netz Leistungsfaktor zu kapazitiv	
Tabelle 3-27: Überwachung - Standardwerte - Motorüberdrehzahl	
Tabelle 3-28: Überwachung - Standardwerte - Motorunterdrehzahl	
Tabelle 3-29: Überwachung - Standardwerte - Drehzahlerkennung	106
Tabelle 3-30: Überwachung - Standardwerte - Generator-Wirkleistungsabweichung	107
Tabelle 3-31: Überwachung - Standardwerte - Netz-Wirkleistungsabweichung	109
Tabelle 3-32: Überwachung - Standardwerte - Generatorabschaltleistung	111
Tabelle 3-33: Überwachung - Standardwerte - Motor Startfehler	112
Tabelle 3-34: Überwachung - Standardwerte - Motorabstellstörung	
Tabelle 3-35: Überwachung - Standardwerte - Motor, ungewollter Stop	114
Tabelle 3-36: Überwachung - Standardwerte - Motor Arbeitsbereich verfehlt	115
Tabelle 3-37: Überwachung - Standardwerte - Motor Lichtmaschinenfehler	116
Tabelle 3-38: Überwachung - Standardwerte - Schalterüberwachung - GLS	
Tabelle 3-39: Überwachung - Standardwerte - Schalterüberwachung - Synchronisation GLS	118
Tabelle 3-40: Überwachung - Standardwerte - Schalterüberwachung - NLS	
Tabelle 3-41: Überwachung - Standardwerte - Schalterüberwachung - Synchronisation NLS	121
Tabelle 3-42: Überwachung - Standardwerte - Netzspannungsdrehrichtung	122
Tabelle 3-43: Überwachung - flexible Grenzwerte	
Tabelle 3-44: Überwachung - flexible Grenzwerte, Beispiele	
Tabelle 3-45: Überwachung - flexible Grenzwerte, Beispiele für Analogwerte.	
Tabelle 3-46: Überwachung - flexible Grenzwerte - Parameter-IDs	
Tabelle 3-47: Überwachung - CANopen-Schnittstelle 1	
Tabelle 3-48: Überwachung - CANopen-Schnittstelle 2	
Tabelle 3-49: Überwachung - J1939-Schnittstelle	
Tabelle 3-50: Überwachung - J1939-Schnittstelle rote Stoplampe	
Tabelle 3-51: Überwachung - J1939-Schnittstelle gelbe Warnlampe	
Tabelle 3-52: Überwachung - Standardwerte - Batterieüberspannung	
Tabelle 3-53: Überwachung - Standardwerte - Batterieunterspannung	
Tabelle 3-54: Analogeingänge - Kennlinientabelle - Parameter-IDs	
Tabelle 3-55: Digitaleingänge - Klemmenbelegung	
Tabelle 3-56: Digitaleingänge - Parameter-IDs	
Tabelle 3-57: Externe Digitaleingänge - Parameter-IDs	
Tabelle 3-58: Relaisausgänge - Belegung	
Tabelle 3-59: Relaisausgänge - Parameter-IDs	
Tabelle 3-60: Externe Relaisausgänge - Parameter-IDs	
Tabelle 3-61: Analogausgänge - Parametertabelle	170

Manual GR37224D

easYgen-3000 Serie (Package P1) - Aggregatesteuerung

Tabelle 3-62: Analogausgänge - Signaltypauswahl	171
Tabelle 3-63: Pickup-Eingang - typische Konfigurationen	184
Tabelle 3-64: Lastabhängiges Zu-/Absetzen - Parameter für Reserveleistungsbetrieb	189
Tabelle 3-65: Lastabhängiges Zu-/Absetzen - Parameter für Generatorlastbetrieb	190
Tabelle 3-66: Lastabhängiges Zu-/Absetzen - Einfluss der Dynamik auf das Stoppen eines Aggregats	198
Tabelle 3-67: Interne Merker - Parameter-IDs	252
Tabelle 3-68: LogicsManager - Befehlübersicht	260
Tabelle 3-69: LogicsManager - Logische Symbole	261
Tabelle 3-70: Relaisausgänge - Klemmenbelegung	265
Tabelle 3-71: Analogmanager - Format des Anzeigewerts	299
Table 3-72: Event history - event list	311
Tabelle 3-73: Analogeingänge - Kennlinie VDO Druck 0 bis 5 bar, Index "III"	312
Tabelle 3-74: Analogeingänge - Kennlinie VDO Druck 0 bis 10 bar, Index "IV"	313
Tabelle 3-75: Analogeingänge - Kennlinie VDO Temperatur 40 bis 120 °C, Index "92-027-004"	314
Tabelle 3-76: Analogeingänge - Kennlinie VDO Temperatur 50 bis 150 °C, Index "92-027-006"	315
Tabelle 3-77: Analogeingänge - Kennlinie Pt100	316

Page 8/350

Kapitel 1. Allgemeine Informationen



ACHTUNG

Dieses Dokument wurde aus dem Englischen übersetzt. Die vorliegende Übersetzung wurde noch nicht validiert und vorläufig veröffentlicht, um deutschsprachigen Anwendern die Gerätekonfiguration zu erleichtern. Verwenden Sie dieses Dokument nur als Referenz. Maßgeblich ist einzig das englische Originaldokument 37224B.



ACHTUNG - DIESES DOKUMENT KANN VERALTET SEIN

Das englische Original dieses Dokuments wurde möglicherweise nach Erstellung dieser Übersetzung aktualisiert. Prüfen Sie, ob es eine englische Version mit einer höheren Revision gibt, um die aktuellsten Informationen zu erhalten.

Dokumentenübersicht

Тур		Deutsch	Englisch
easYgen-3000 Serie			
easYgen-3000 - Installation		GR37223	37223
easYgen-3000 - Konfiguration	dieses Handbuch ⇒	GR37224	37224
easYgen-3000 - Bedienung		GR37225	37225
easYgen-3000 - Anwendung		-	37226
easYgen-3000 - Schnittstellen		-	37383
easYgen-3200 - Kurzbedienungsinformation		GR37399	GR37399
easYgen-3100 - Kurzbedienungsinformation	·	=	37409

Tabelle 1-1: Handbuch - Überblick

Bestimmungsgemäßer Gebrauch Das Gerät darf nur für die in dieser Bedienungsanleitung beschriebenen Einsatzfälle betrieben werden. Der einwandfreie und sichere Betrieb des Produktes setzt sachgemäßen Transport, sachgerechte Lagerung, Aufstellung und Montage sowie sorgfältige Bedienung und Instandhaltung voraus.



NOTE

Diese Bedienungsanleitung ist für einen maximalen Ausbau des Gerätes entwickelt worden. Sollten Ein-/Ausgänge, Funktionen, Parametriermasken und andere Einzelheiten beschrieben sein, die mit der vorliegenden Geräteausführung nicht möglich sind, sind diese als gegenstandslos zu betrachten.

Diese Bedienungsanleitung ist zur Inbetriebnahme des Gerätes entwickelt worden. Die Vielzahl der Parameter kann nicht jede erdenkliche Variationsmöglichkeit erfassen und ist aus diesem Grund lediglich als Einstellhilfe gedacht. Bei einer Fehleingabe oder einem Funktionsverlust können die Voreinstellungen der Parameterliste im Anhang dieses Handbuchs oder dem ToolKit Konfigurationsprogramm und dem entsprechenden *.SID file entnommen werden.

© Woodward Page 9/350



HINWEIS

Die Verfügbarkeit und/oder Funktion einiger Parameter, Eingänge und Ausgänge hängt vom eingestellten Betriebsmodus (Parameter 3401 auf Seite 139) ab. Die folgenden Abkürzungen kennzeichnen den Betriebsmodus, für den die zugehörigen Informationen gelten:

- {0} {0 (Schalter betätigen)} Betriebsmodus Einstellung "Keiner" "Funktion als Messwertumformer und Motorsteuerung" Die Steuerung ermöglicht den Start/Stopp des Motors und die Messung sowie den Schutz des Generators – keine Schalterbedienung.
- {10} {1 (Schalter) öffnen} Betriebsmodus Einstellung "GLS öffnen" "Funktion als Steuerung für einen Leistungsschalter" Die Steuerung ermöglicht den Start/Stopp des Motors und die Messung sowie den Schutz des Generators – Schalterbedienung "GLS öffnen".
- {1oc} {1 (Schalter) öffnen/schließen} Betriebsmodus Einstellung "GLS" "Funktion als Steuerung für einen Leistungsschalter" Die Steuerung ermöglicht den Start/Stopp des Motors und die Messung sowie den Schutz des Generators – vollständige Generatorleistungsschalterbedienung für Bereitschaftsbetrieb mit kontrollierter Generatorbelastung.
- {2oc} {2 (Schalter) öffnen/schließen} Betriebsmodus Einstellung "GLS/NLS" "Funktion als Steuerung für zwei Leistungsschalter"
 Die Steuerung ermöglicht den Start/Stopp des Motors und die Messung sowie den Schutz des Generators vollständige Generatorleistungsschalterbedienung für Bereitschaftsbetrieb mit kontrollierter Generatorbelastung plus Notstrombetrieb.

Abkürzungen



Die folgenden Abkürzungen werden in diesem und anderen easYgen-Handbüchern oft verwendet:

LS	Leistungsschalter
----	-------------------

CS Codestufe

CT Current Transformer (Stromwandler)

CCW Counter-Clockwise (gegen den Uhrzeigersinn)

CW Clockwise (im Uhrzeigersinn)

DI Digitaleingang

DO Discrete Output (Relaisausgang)
ECU Engine Control Unit (Motorsteuerung)

GLS Generatorleistungsschalter

IPB Inselparallelbetrieb

LZA Lastabhängiges Zu- und Absetzen

NLS Netzleistungsschalter NPB Netzparallelbetrieb

MPU Magnetic Pickup Unit (Pickup)

N.C. Normally Closed (break) contact (Öffner) N.O. Normally Open (make) contact (Schließer)

LF Leistungsfaktor

PID Proportional-Integral-Differential-Regler SPS Speicherprogrammierbare Steuerung

P/N Part Number (Teilenummer)

PT Potential Transformer (Spannungswandler)

S/N Seriennummer

Page 10/350 © Woodward

Kapitel 2. Konfiguration

Konfiguration über die Bedienfront

Die Bedienung der Steuerung über die Bedienfront wird im Bedienerhandbuch GR37225 erklärt. Dieses Handbuch macht Sie mit der Steuerung, der Bedeutung und Funktion der Tasten und der Anzeige vertraut.

© Woodward Page 11/350

Konfiguration mittels des PC

Installation der Konfigurations- und Visualisierungs-Software ToolKit



ACHTUNG

Für die Konfiguration der Steuerung über einen PC ist die Software ToolKit (Version 2.2 oder höher) von Woodward erforderlich.

ToolKit ab 2.2

Laden Sie die Software ToolKit herunter und installieren Sie diese, wenn dies nicht bereits erfolgt ist. Gehen Sie dazu wie folgt vor:

- Öffnen Sie Ihren Webbrowser und geben Sie http://www.woodward.com/software/ in der Adressleiste ein
- Wählen Sie ToolKit aus der Liste und drücken Sie die taste Go
- Laden Sie die Datei herunter und installieren Sie diese wie dort beschrieben

Minimale Systemanforderungen für die Installation von ToolKit:

- Microsoft Windows® XP, 2000, NT 4.0 Service Pack 6a
- Microsoft .NET Framework Ver. 2.0
- 600 MHz Pentium® CPU
- 96 MB RAM
- Bildschirm mit einer minimalen Auflösung von 800 x 600 Pixel und 256 Farben
- Serielle Schnittstelle



HINWEIS

Beachten Sie bitte, dass Sie sich auf der Webseite registrieren müssen, bevor Sie die Software herunterladen können.

Microsoft .NET Framework 2.0 muss auf Ihrem Computer installiert sein, um ToolKit zu installieren. Wenn es noch nicht installiert ist, wird Microsoft .NET Framework 2.0 automatisch installiert. Dazu müssen Sie mit dem Internet verbunden sein

ToolKit konfigurieren

Öffnen Sie ToolKit über das Menü Start -> Alle Programme ->Woodward -> ToolKit 2.x Sie können die Standardeinstellungen von ToolKit durch Auswählen von Tools -> Options in der Werkzeugleiste einstellen. Das Fenster Options, in dem Sie die Standard-COM-Schnittstelle und den Standardpfad für die Konfigurationsdateien einstellen können, wird angezeigt. Wir empfehlen die Einstellung eines eigenen Verzeichnisses für die Dateien von ToolKit (z.B. C:\Data\ToolKit) anstatt die Konfigurationsdateien im Installationsverzeichnis von ToolKit abzuspeichern (z.B. C:\Programme\Woodward\ToolKit). Die Änderungen werden erst nach einem Neustart von ToolKit wirksam.

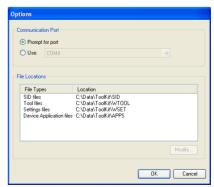


Abbildung 2-1: ToolKit - Options Fenster

Page 12/350 © Woodward



HINWEIS

Halten Sie die richtigen *.SID und *.WTOOL-Dateien für Ihre Steuerung bereit. Die SID-Datei darf nicht umbenannt werden!

Bei der Installation der *.SID und *.WTOOL-Dateien auf einem Computer wird empfohlen, ein eigenes Datenverzeichnis für ToolKit außerhalb des Installationsverzeichnisses zu erstellen. Man kann zum Beispiel ein Verzeichnis Woodward ToolKit in einem Datenverzeichnis erstellen, um die *.SID und *.WTOOL-Dateien abzuspeichern. Die Konfigurationsdateien sollten nicht zusammen mit den Programmdateien in einem Verzeichnis liegen. Das Vermischen von Konfigurations- und Programmdateien erschwert eine Datensicherung und verhindert eine vollständige Deinstallation.

ToolKit Konfigurationsdateien

ToolKit verwendet die folgenden Dateien:

*.WTOOL

Aufbau des Dateinamens: [P/N1]-[Revision]_[Sprach-ID]_[P/N2]-[Revision]_[# angezeigter Gen.].WTOOL

Beispiel für Dateinamen: 8440-1831-NEW US 5418-2752-NEW 32.WTOOL

Inhalt der Datei: Anzeigebildschirme und -seiten für Online-Konfiguration, die zu der jeweiligen *.SID-

Datei gehören

*.SID

Aufbau des Dateinamens: [P/N2]-[Revision].SID Beispiel für Dateinamen: 5418-2752-NEW.SID

Inhalt der Datei: Alle in ToolKit zur Verfügung stehenden Anzeige- und Konfigurationsparameter

*.WSET

Aufbau des Dateinamens: [benutzerdefiniert].WSET Beispiel für Dateinamen: easYgen Einstellungen.WSET

Inhalt der Datei: Standardeinstellungen der Konfigurationsparameter von ToolKit aus der SID-Datei oder

aus der Steuerung ausgelesene benutzerdefinierte Einstellungen.

P/N1 = Part-Nummer (Teilenummer) der Steuerung

P/N2 = Part-Nummer (Teilenummer) der Software in der Steuerung

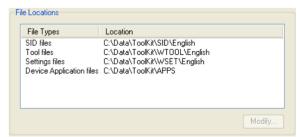


HINWEIS

Die Informationen P/N2 und Revision im *.SID-Dateinamen dienen der Identifikation der Steuerung und dürfen nicht umbenannt werden.

Beim Öffnen einer *.WTOOL-Datei sucht ToolKit nach der zugehörigen SID-Datei im Verzeichnis für die SID-Dateien, das im Dialogfeld Options festgelegt wurde (siehe Abbildung 2-1).

Aus diesem Grund ist die Benennung der *.SID-Datei sprachunabhängig. Es gibt allerdings sprachabhängige *.SID-Dateien in den entsprechenden Sprachenverzeichnissen, die mit der Steuerung geliefert werden, die identische Namen haben. Wenn es notwendig ist, zwischen verschiedenen Sprachen in ToolKit zu wechseln, empfehlen wir Ihnen, Ihre *.SID (und *.WTOOL & *.WSET)-Dateien in verschiedenen Verzeichnissen abzulegen, um eine Verwechslung zu vermeiden. In diesem Fall müssen Sie zum Wechseln der Sprache nur die Pfadinformationen ändern, wie es unter ToolKit konfigurieren auf Seite 12 beschrieben ist.



© Woodward Page 13/350

Verbinden von ToolKit mit der easYgen-Steuerung

Gehen Sie zur Konfiguration der Steuerung über ToolKit wie folgt vor:

- Verbinden Sie Ihren Laptop/PC über das Nullmodemkabel mit der Steuerung. Stecken Sie das Nullmodemkabel in die serielle RS-232-Buchse an der Steuerung und die serielle COM-Schnittstelle an Ihrem Laptop/PC. Wenn Ihr Laptop/PC nicht über eine serielle Schnittstelle zum Anschluss des Nullmodemkabels verfügt, verwenden Sie einen USB-RS-232-Umsetzer.
- Öffnen Sie ToolKit über das Menü Start -> Alle Programme -> Woodward -> ToolKit 2.x
- Wählen Sie im Hauptanzeigefenster von ToolKit File und dann Open Tool... oder wählen Sie die Schaltfläche Open Tool in der Werkzeugleiste.
- Suchen und öffnen Sie die gewünschte Tool-Datei (*.WTOOL) im Datenverzeichnis von ToolKit und wählen Sie Open.
- Wählen Sie im Hauptanzeigefenster von ToolKit Device und dann Connect oder wählen Sie die Schaltfläche Connect in der Werkzeugleiste.
- Das Dialogfenster Connect öffnet sich, wenn die Option aktiviert ist.
- Wählen Sie die COM-Schnittstelle, die mit dem Kommunikationskabel verbunden ist.
- Wählen Sie die Schaltfläche OK.
- Wenn sich das Fenster Communications öffnet, wählen Sie ToolConfigurator unter Tool Device und schließen Sie das Fenster Communications.
- Die ID der Steuerung, mit der ToolKit verbunden ist, wird in der Statusleiste angezeigt.
- Sie können jetzt die Parameter des easYgen bearbeiten. Jede Änderung, die Sie vornehmen, wird automatisch in den Speicher der Steuerung übernommen.



HINWEIS

Für die Kommunikation mit dem easYgen-3000 muss ein serielles Nullmodemkabel verwendet werden, um die Funktion der Steuerung zu gewährleisten. Die Verbindung funktioniert nicht, wenn Sie ein 1:1-Kabel verwenden (ein Nullmodemkabel hat gekreuzte Sende- und Empfangsleitungen im Gegensatz zu einem seriellen 1:1-Kabel).



HINWEIS

Das Protokoll ServLink (Parameter 7901 auf Seite 250) muss aktiviert und die Baudrate (Parameter 3163 auf Seite 250) am easYgen muss auf 19.2 kBd eingestellt sein.



HINWEIS

Abhängig vom verwendeten Rechner und dem darauf installierten Betriebssystem können Probleme bei der Kommunikation über eine Infrarot-Verbindung entstehen.



HINWEIS

Es ist auch möglich, die Steuerung über den CAN-Bus anzubinden. Wenn ein geeigneter CAN-Umsetzer verwendet wird, kann dieser im Fenster Connect ausgewählt werden. Wir empfehlen die Verwendung des IXXAT USB-to-CAN Umsetzers und des Treibers VCI V3.

Stellen Sie im Dialogfeld Properties im Fenster Connect die richtige Baudrate und das richtige Timeout ein.

Das Passwort für die CAN Schnittstelle 1 (Parameter 10402 auf Seite 24) muss eingegeben werden, um die Parameter zu bearbeiten.

Page 14/350 © Woodward

Anzeigen von easYgen-Daten in ToolKit

Folgende Abbildung zeigt einen Visualisierungsbildschirm von ToolKit.

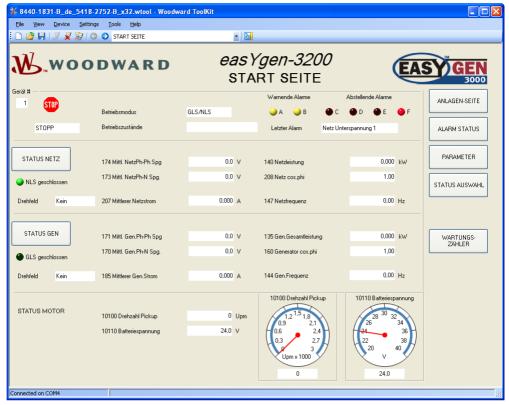


Abbildung 2-2: ToolKit - Visualisierungsbildschirm

Die Navigation durch die verschiedenen Visualisierungs- und Konfigurationsbildschirme erfolgt durch die Anwahl der Schaltflächen 🔾 und 🔾, einer Navigationsschaltfläche, oder der Auswahl eines Bildschirms aus der Liste rechts von den Pfeil-Schaltflächen.

Mit der Trend-Funktion von ToolKit ist es möglich, ein Diagramm mit bis zu acht Werten anzuziegen.. Folgende Abbildung zeigt einen Trend-Bildschirrm der gemessenen Batteriespannung:

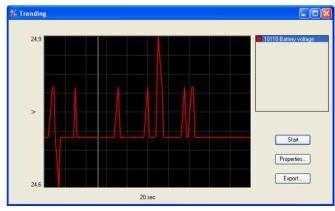


Abbildung 2-3: ToolKit - Trendbildschirm Analogwert

Jeder Visualisierungsbildschirm ermöglicht die Trend-Funktion durch einen Rechtsklick auf einen Wert und Auswahl der Funktion "Add to trend". Die Trendaufzeichnung wird durch die Anwahl der Schaltfläche Start gestartet. Die Anwahl der Schaltfläche Export... speichert die Trendaten in einer CSV-Datei (Comma Separated Values) zur Anzeige, Bearbeitung oder Druck mit Office-Anwendungen, wie Microsoft Excel, etc. Die Schaltfläche Properties... dient zur Definition der oberen und unteren Grenzen des Anzeigebereichs, der Samplingrate, der angezeigten Zeitspanne und der Farbe des Graphen. Die Trend-Funktion steht nicht zur Verfügung, wenn ToolKit über den CAN-Bus mit der Steuerung verbunden ist.

© Woodward Page 15/350

Konfigurieren des easYgen mit ToolKit

Folgende Abbildung zeigt einen Konfigurationsbildschirm von ToolKit.



Abbildung 2-4: ToolKit - Konfigurationsbildschirm

Die Eingabe eines neuen Wertes in ein Feld, oder die Auswahl eines Werts aus einer Liste, ändert den Wert im betreffenden Feld. Der neue Wert wird in den Speicher der Steuerung geschrieben, wenn in das nächste Feld gewechselt oder die Eingabetaste gedrückt wird.

Die Navigation durch die verschiedenen Konfigurations- und Visualisierungsbildschirme erfolgt durch die Anwahl der Schaltflächen 🔾 und 🔾, einer Navigationsschaltfläche, oder der Auswahl eines Bildschirms aus der Liste rechts von den Pfeil-Schaltflächen.

Die Funktion Settings File von ToolKit

ToolKit ermöglicht Ihnen die Verwaltung von Geräteanwendungseinstellungen sowie dateibasierten Einstellungen.

Zum Erstellen einer Einstellungsdatei können Sie die Einstellungen einer Steuerung abspeichern, oder die Geräteeinstellungen aus den Standardwerten der Anwendung (SID) erzeugen.

Wenn Sie eine Einstellungsdatei erstellt haben, können Sie diese ansehen und bearbeiten, mit einer anderen Einstellungsdatei vergleichen, sie einer anderen Anwendung zuordnen, oder sie mit einer Anwendungsdatei verknüpfen (nur OH2).

Einstellungsdateien können zur Anzeige, Bearbeitung oder Druck mit Office-Anwendungen, wie Microsoft Excel, etc. in eine HTML-Datei (Hypertext Markup Language) exportiert werden.

In der Online-Hilfe von ToolKit finden Sie eine Beschreibung über den Umgang mit Einstellungsdateien. Wählen Sie Help im Hauptanzeigefenster von ToolKit, und dann Help Contents zum Öffnen des Hilfefensters von ToolKit.

Page 16/350 © Woodward

Funktion der Ein- und Ausgänge

Digitaleingänge

Die Digitaleingänge können anhand zweier Kategorien gruppiert werden:

• programmierbar

Der Digitaleingang wurde entweder mittels des *LogicsManager* einer Funktion oder einem vorkonfiguriertem Alarm, wie "Not-Aus" zugeordnet. Der folgende Text beschreibt, wie diese Funktionen zugeordnet sind. Es ist möglich, die Funktion des Digitaleingangs wenn nötig zu ändern.

Die folgende Beschreibung der Eingänge, die mit *programmierbar* gekennzeichnet sind, bezieht sich auf die Vorkonfiguration.

fixiert

Der Digitaleingang hat eine bestimmte Funktion, die sich je nach eingestelltem Betriebsmodus nicht verändern lässt.

Not-Aus {0}, {1o}, {1oc} oder {2oc}

programmierbar, vorkonfiguriert auf Digitaleingang [DI 1], Klemmen 66/67

Dieser Digitaleingang ist mit der Alarmklasse F konfiguriert und wird nicht durch die Motordrehzahl verzögert.

Startanforderung {0}, {10}, {1oc} oder {2oc}

programmierbar auf Digitaleingang [DI 2], Klemmen 66/68

Aktiv in der Betriebsart AUTOMATIK

bestromt Befindet sich das Gerät in der Betriebsart AUTOMATIK (angewählt durch den Betriebsartenwahltaster auf der Frontfolie) wird der angesteuerte Motor von dieser Steuerung automatisch gestartet.

stromlos Der Motor ist angehalten.

Dieser Digitaleingang ist mit der Alarmklasse Steuer konfiguriert und wird nicht durch die Motordrehzahl verzögert.

Öldruck niedrig {0}, {10}, {10c} oder {20c}

programmierbar auf Digitaleingang [DI 3], Klemmen 66/69

Dieser Digitaleingang ist mit der Alarmklasse B konfiguriert und wird nicht durch die Motordrehzahl verzögert.

Kühlmitteltemperatur {0}, {1o}, {1oc} oder {2oc}

programmierbar auf Digitaleingang [DI 4], Klemmen 66/70

Dieser Digitaleingang ist mit der Alarmklasse B konfiguriert und wird nicht durch die Motordrehzahl verzögert.

Alarmquittierung {0}, {10}, {10c} oder {20c}

programmierbar auf Digitaleingang [DI 5], Klemmen 66/71

Dieser Digitaleingang wird zur Fernquittierung von Alarmmeldungen verwendet. Der Eingang ist normalerweise stromlos. Wenn ein Alarm quittiert werden soll, wird dieser Eingang bestromt. Wenn ein Alarm das erste Mal quittiert wird, wird die Sammelstörung/Hupe stummgeschaltet. Wenn der Eingang zum zweiten Mal bestromt wird, werden alle Alarmmeldungen, die nicht mehr bestehen, quittiert. Dieser Digitaleingang ist mit der Alarmklasse Steuer konfiguriert und wird nicht durch die Motordrehzahl verzögert.

Freigabe NLS {2oc}

programmierbar auf Digitaleingang [DI 6], Klemmen 66/72

bestromt Der NLS wird bedient und ein Schließen des Schalters ist erlaubt.

stromlos Der NLS wird nicht bedient und ein Schließen des Schalters ist nicht erlaubt. Diese Funktion ermöglicht einer übergeordneten Steuerung (d.h. einer SPS) zu steuern, wann ein Schließen des NLS erlaubt ist.

Dieser Digitaleingang ist mit der Alarmklasse Steuer konfiguriert und wird nicht durch die Motordrehzahl verzögert.

© Woodward Page 17/350

Rückmeldung NLS {2oc}

fixiert auf Digitaleingang [DI 7], Klemmen 66/73

⇒ Hinweis: Negative Funktionslogik!

Die Steuerung verwendet die Hilfskontakte (B) des LS um den Zustand des NLS an diesem Digitaleingang zu signalisieren. Dieser Digitaleingang muss bestromt werden, wenn der Schalter offen ist. Um anzuzeigen, das der NLS geschlossen ist, muss der Digitaleingang stromlos sein. Der Zustand des NLS wird in der Anzeige angezeigt.

Dieser Eingang wird in anderen Schaltermodi verwendet, um zwischen Frequenz-/Spannungs- und Leistungs-/Leistungsfaktor-Regelung umzuschalten.

Rückmeldung GLS {1oc} oder {2oc}

fixiert auf Digitaleingang [DI 8], Klemmen 66/74

⇒ Hinweis: Negative Funktionslogik!

Die Steuerung verwendet die Hilfskontakte (B) des LS um den Zustand des GLS an diesem Digitaleingang zu signalisieren. Dieser Digitaleingang muss bestromt werden, wenn der Schalter offen ist. Um anzuzeigen, das der NLS geschlossen ist, muss der Digitaleingang stromlos sein. Der Zustand des GLS wird in der Anzeige angezeigt.

Dieser Eingang wird in anderen Schaltermodi verwendet, um Rückleistungsschutz, Überlastschutz bei Netzparallelbetrieb und Netzentkopplung zu aktivieren.

Alarmeingänge {0}, {10}, {10c} oder {20c}

Alle Digitaleingänge, die nicht mit einer Funktion hinterlegt sind, können als Alarm- oder Steuereingänge verwendet werden. Diese Alarmeingänge lassen sich frei konfigurieren Beachten Sie hierzu den Abschnitt "Digitaleingänge konfigurieren" auf Seite 164.

Relaisausgänge

Die Relaisausgänge können anhand zweier Kategorien gruppiert werden:

• programmierbar

Der Relaisausgang wurde mittels des *LogicsManager* einer vorbelegten Funktion zugeordnet. Der folgende Text beschreibt, wie diese Funktionen mittels des *LogicsManager* zugeordnet sind. Es ist möglich, die Funktion des Relaisausgangs wenn nötig zu ändern.

Die folgende Beschreibung der Ausgänge, die mit *programmierbar* gekennzeichnet sind, bezieht sich auf die Vorkonfiguration.

fixiert

Der Relaisausgang hat eine bestimmte Funktion, die sich je nach eingestelltem Betriebsmodus nicht verändern lässt. Dieser Relaisausgang kann im *LogicsManager* nicht angezeigt oder geändert werden.



HINWEIS

Die Relaisausgänge können "programmierbar" oder "fixiert" sein, je nachdem, welcher Betriebsmodus (Parameter 3401 auf Seite 139) konfiguriert ist. Tabelle 3-58 auf Seite 168 zeigt die Funktion der Relaisausgänge je nach konfiguriertem Betriebsmodus.

Page 18/350 © Woodward

Betriebsbereitschaft abgefallen {0}, {1o}, {1oc} oder {2oc}

fixiert auf Relais [R1], Klemmen 41/42

Dieser Relaisausgang wird verwendet, um sicherzustellen, dass die internen Funktionen der Steuerung richtig funktionieren. Es ist möglich, weitere Ereignisse mittels des *LogicsManager* zu konfigurieren, welche die Kontakte dieses Relaisausgangs öffnen.



ACHTUNG

Der Relaisausgang "Betriebsbereitschaft abgefallen" muss in einen Not-Aus-Kreis eingebunden werden. Das heißt es soll sichergestellt werden, dass mit abfallendem Relais der Generatorschalter geöffnet und der Motor abgestellt wird. Es wird empfohlen diesen Fehlerfall unabhängig vom Gerät weiterzumelden, wenn die Verfügbarkeit der Anlage eine große Rolle spielt.

Sammelstörung {0}, {10}, {1oc} oder {2oc}

programmierbar auf Relais [R2], Klemmen 43/46

Wenn eine Sammelstörung ausgegeben wird, ist dieser Relaisausgang aktiviert. Über diesen Ausgang kann z.B. eine Hupe oder ein Summer angesteuert werden. Wenn Sie die Taste neben dem Symbol "✓" betätigen, wird die Sammelstörung stummgeschaltet und dieser Relaisausgang deaktiviert. Der Relaisausgang wird erneut aktiviert, wenn eine neue Fehlermeldung eine Sammelstörung auslöst. Die Sammelstörmeldung wird bei Alarmen der Alarmklasse B oder höher ausgelöst.

Anlasser {0}, {1o}, {1oc} oder {2oc}

programmierbar auf Relais [R3], Klemmen 44/46

Mit dem Aktivieren dieses Relaisausgangs wird der Anlassermotor eingerückt. Dieser Relaisausgang wird deaktiviert, wenn die Zünddrehzahl (Parameter 12500 auf Seite 181) erreicht wird, oder die maximale Einrückzeit für den Anlasser (Parameter 3306 auf Seite 179) abgelaufen ist.

Kraftstoffmagnet / Gasventil (Diesel/Gas) {0}, {10}, {10c} o. {20c} programmierbar auf Relais [R4], Klemmen 45/46

Kraftstoffmagnet: Mit dem Aktivieren dieses Relaisausgangs wird der Kraftstoffmagnet für den Dieselmotor bestromt. Wenn der Motor einen Abschaltbefehl erhält, oder die Motordrehzahl unter die eingestellte Zünddrehzahl fällt, wird dieser Relaisausgang sofort stromlos.

Gasventil: Mit dem Aktivieren dieses Relaisausgangs wird das Gasventil für den Gasmotor bestromt. Wenn der Motor einen Abschaltbefehl erhält, oder die Motordrehzahl unter die eingestellte Zünddrehzahl fällt, wird dieser Relaisausgang sofort stromlos.

Vorglühen (Dieselmotor) {0}, {1o}, {1oc} oder {2oc}

programmierbar auf Relais [R5], Klemmen 47/48

Mit dem Aktivieren dieses Relaisausgangs werden die Glühkerzen des Dieselmotors bestromt (siehe Abschnitt Motor: Dieselmotor auf Seite 173). Diese Funktion ist nur vorhanden, wenn die Steuerung für einen Dieselmotor konfiguriert ist.

Zündung (Gasmotor) **{0}**, **{1o}**, **{1oc}** oder **{2oc}**

programmierbar auf Relais [R5], Klemmen 47/48

Mit dem Aktivieren dieses Relaisausgangs wird die Zündung des Gasmotors bestromt (siehe Abschnitt Motor: Gasmotor auf Seite 176). Diese Funktion ist nur vorhanden, wenn die Steuerung für einen Gasmotor konfiguriert ist.

Befehl: GLS schließen {1oc} oder {2oc}

fixiert auf Relais [R6], Klemmen 49/50

Der Relaisausgang "Befehl: GLS schließen" gibt ein Signal zum Schließen des GLS aus. Dieser Relaisausgang kann je nach Einstellung des Parameters 3414 auf Seite 150 als Dauer- oder Impuls-Kontakt konfiguriert werden.

Ist der Relaisausgang als Impuls-Kontakt konfiguriert, wird der Relaisausgang für die in Parameter 3416 auf Seite 151 konfigurierte Zeit bestromt. Ist dieser Relaisausgang als Impuls-Kontakt konfiguriert, ist eine externe Selbsthaltungsbeschaltung für das Schließen des GLS vorzusehen. Ist der Relaisausgang als Dauer-Kontakt konfiguriert, wird das Relais bestromt und bleibt solange bestromt, wie der Digitaleingang "Rückmeldung GLS" stromlos ist und Generator- und Sammelschienenspannung gleich sind. Wenn ein Alarm der Alarmklasse C oder höher auftritt, wird dieser Relaisausgang stromlos geschaltet und der GLS öffnet sofort.

© Woodward Page 19/350

Befehl: GLS öffnen {10}, {10c} oder {20c}

der Befehl zum Öffnen des GLS zurückgenommen.

fixiert auf Relais [R7], Klemmen 51/52

Parameter 3403 auf Seite 150 legt fest, wie dieser Relaisausgang funktioniert. Wenn dieser Parameter 3403 auf "Arbeitsstrom" konfiguriert ist, schließen die Relaiskontakte, wodurch der Stromkreis zum Öffnen des GLS bestromt wird. Wenn dieser Parameter auf "Ruhestrom" konfiguriert ist, öffnen die Relaiskontakte, wodurch der Stromkreis zum Öffnen des GLS stromlos wird. Wenn die Steuerung für den Betriebsmodus "Keiner" konfiguriert ist, ist dieser Relaisausgang frei konfigurierbar. {10}: Der Befehl zum Öffnen des GLS bleibt solange aktiv, bis der GLS manuell geschlossen und der Digitaleingang "Rückmeldung GLS" stromlos wird. Der Befehl zum Öffnen des GLS wird ausgegeben, wenn eine Fehlerbedingung eintritt oder eine Motorabschaltung erfolgt. {10c} oder {20c}: Die Steuerung gibt einen Befehl zum Öffnen des GLS, wenn der GLS zu Schaltzwecken geöffnet werden soll. Wenn der Digitaleingang "Rückmeldung GLS" bestromt ist, wird

Befehl: NLS schließen {2oc}

fixiert auf Relais [R8], Klemmen 53/54

Der Relaisausgang "Befehl: NLS schließen" ist als Impuls-Ausgangssignal konfiguriert. Der Relaisausgang bleibt für die Zeit bestromt, die in Parameter 3417 auf Seite 153 konfiguriert ist. Für das Schließen des GLS ist eine externe Selbsthaltungsbeschaltung vorzusehen.

Befehl: NLS öffnen {2oc}

fixiert auf Relais [R9], Klemmen 55/56

Die Steuerung bestromt den Relaisausgang, wenn der NLS zu Schaltzwecken geöffnet werden soll Wenn der Digitaleingang "Rückmeldung NLS" bestromt wird, wird der Relaisausgang "Befehl: NLS öffnen" stromlos geschaltet.

Hilfsbetriebe {0}, {10}, {10c} oder {20c}

programmierbar auf Relais [R10], Klemmen 57/60

Der Relaisausgang für die Hilfsbetriebe (*LogicsManager* 03.01) wird mit dem Startbefehl bestromt (auf Grund der Vorlaufzeit vor dem Motorstart) und bleibt solange bestromt, wie der Motor läuft. Er wird wieder stromlos wenn der Motor abgestellt wurde und die Nachlaufzeit abgelaufen ist (z.B. zum Betrieben einer Kühlmittelpumpe). Siehe dazu Abbildung 3-41 auf Seite 183.

In der Betriebsart HAND ist der Relaisausgang für die Hilfsbetriebe (*LogicsManager* 03.01) immer bestromt.

Warnender Alarm {0}, {10}, {10c} oder {20c}

programmierbar auf Relais [R11], Klemmen 58/60

Dieser Relaisausgang wird bestromt, wenn ein warnender Alarm (Alarmklasse A oder B; siehe Alarmklassen auf Seite 258 für weitere Informationen) ausgegeben wird. Dieser Relaisausgang wird wieder stromlos geschaltet nachdem alle warnenden Alarmmeldungen quittiert wurden.

Stoppender Alarm {0}, {10}, {10c} oder {20c}

programmierbar auf Relais [R12], Klemmen 59/60

Dieser Relaisausgang wird bestromt, wenn ein stoppender Alarm (Alarmklasse C oder höher; siehe Alarmklassen auf Seite 258 für weitere Informationen) ausgegeben wird. Dieser Relaisausgang wird wieder stromlos geschaltet nachdem alle stoppenden Alarmmeldungen quittiert wurden.

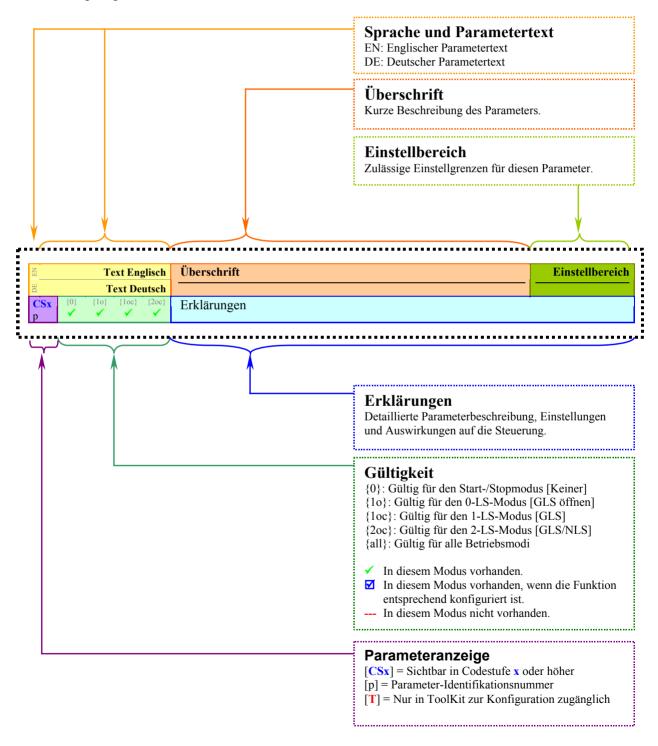
LogicsManager Relais {0}, {10}, {10c} oder {20c}

Alle Relais, die nicht mit einer bestimmten Funktion versehen sind, können über den *LogicsManager* programmiert werden.

Page 20/350 © Woodward

Kapitel 3. Parameter

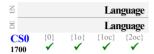
Allen Parametern ist eine eigene Parameter-Identifikations-Nummer zugeordnet. Die Parameter-Identifikations-Nummer wird für Verweise auf einzelne Parameter in diesem Handbuch verwendet. Diese Parameter-Identifikations-Nummer wird auch in den Konfigurationsbildschirmen von ToolKit neben dem jeweiligen Parameter angezeigt.



© Woodward Page 21/350

Sprache / Uhr einstellen

Die folgenden Parameter werden zur Einstellung der Sprache in der Steuerung und der aktuellen Uhrzeit und des Datums verwendet.



Sprache einstellen

auswählbare Sprachen

Hier wird die Sprache für den in der Steuerung angezeigten Text eingestellt.



HINWEIS

Wenn eine asiatische Sprache eingestellt wird, kann es vorkommen, dass einige Parameteranzeigen mit einem Leerraum am Ende der Parameterliste angezeigt werden, der als Ende der Liste angesehen werden könnte, obwohl noch weitere Parameter vorhanden sind und angezeigt werden, wenn man nach unten blättert.



Page 22/350 © Woodward



Mit diesem Bildschirm können Helligkeit und Kontrast der Anzeige eingestellt werden.

Lampentest

Alle Leuchten an der Steuerung können mit dieser Funktion überprüft werden.

Passwort

Das easYgen-3000 verwendet eine passwortgeschützte, mehrstufige Konfigurationszugangshierarchie. Dies ermöglicht verschiedene Parameterzugangsebenen durch Zuweisen eigener Passwörter an bestimmtes Personal. Die Zugangsebenen werden wie folgt unterschieden:

Codestufe CS0 (Benutzerebene)

Voreingestelltes Passwort = keines

Diese Codestufe erlaubt die Überwachung des Systems und beschränkten Zugriff auf die Parameter. Eine Konfiguration der Steuerung ist nicht möglich. Nur die Parameter zur Einstellung von Sprache, Datums, Zeit und Hupenresetzeit sind zugänglich. Die Steuerung befindet sich nach dem Einschalten in dieser Codestufe.

Codestufe CS1 (Betreiberebene)

Voreingestelltes Passwort = "0 0 0 1"

Diese Codestufe ermöglicht dem Benutzer die Einstellung ausgewählter, unkritischer Parameter, wie den in CS0 einstellbaren Parametern plus Bar/PSI, °C/°F. Der Benutzer kann auch das Passwort für die Ebene CS1 ändern. Dieses Passwort verfällt 2 Stunden nach der letzten Passworteingabe und der Benutzer befindet sich wieder in der Ebene CS0.

Codestufe CS2 (Temporäre Inbetriebnehmer-Ebene)

kein Standardpasswort möglich

Diese Codestufe gewährt temporären Zugriff auf die meisten Parameter. Das Passwort wird aus der Zufallszahl errechnet, die beim Zugriff auf den Parameter angezeigt wird. Es ist dafür gedacht, um einem Benutzer einen einmaligen Zugriff auf die Parameter zu ermöglichen, ohne ihm ein wiederverwendbares Passwort geben zu müssen. Der Benutzer kann auch das Passwort für die Ebene CS1 ändern. Dieses Passwort verfällt 2 Stunden nach der letzten Passworteingabe und der Benutzer befindet sich wieder in der Ebene CS0. Das Passwort für die temporäre Inbetriebnehmer-Ebene kann vom Händler erfragt werden.

Codestufe CS3 (Inbetriebnehmerebene)

Voreingestelltes Passwort = "**0 0 0 3**"

Diese Codestufe gewährt kompletten Zugriff auf die meisten Parameter. Weiterhin kann der Anwender in dieser Stufe das Passwort für die Ebenen CS1, CS2 und CS3 einstellen. Dieses Passwort verfällt 2 Stunden nach der letzten Passworteingabe und der Benutzer befindet sich wieder in der Ebene CS0.

© Woodward Page 23/350



HINWEIS

Ist die Codestufe einmal eingestellt, ist der Zugang zu den Konfigurationsparametern für zwei Stunden oder bis zur Eingabe eines anderen Passworts in die Steuerung erlaubt. Wenn ein Benutzer eine Codestufe verlassen will, dann sollte die Codestufe CS0 eingeben werden. Dies blockiert jegliche Konfiguration der Steuerung. Ein Benutzer kann zur Codestufe CS0 zurückkehren, indem er zwei Stunden wartet, bis das Passwort abgelaufen ist oder indem er eine Ziffer des zufälligen Passworts ändert und es in die Steuerung eingibt.

Durch die Eingabe von "0000" bleibt die aktuelle Codestufe erhalten nachdem in Codestufe CL1 oder CL3 gewechselt wurde. Der Zugriff auf die aktuelle Codestufe bleibt erhalten bis ein anderes Passwort eingegeben wird. Ansonsten würde beim Laden der Standardwerte (Standard 0000) über ToolKit die Codestufe verfallen.



Page 24/350 © Woodward

System Management





Systemparameter: Geräteadresse

1 bis 32

Über diesen Parameter wird der Steuerung eine eindeutige Adresse zugeordnet. Die eindeutige Adresse ermöglicht die korrekte Identifikation der Steuerung auf dem CAN-Bus. Die Adresse, die der Steuerung zugeordnet wird, darf nur einmal verwendet werden. Alle anderen Busadressen werden auf der in diesem Parameter eingegebenen Nummer basierend berechnet. Die Gerätenummer ist auch wichtig für die Steuerungszuordnung bei der Lastverteilung und lastabhängigem Zu- und Absetzen.



Werkseinstellungen: Wiederherstellen der Standardwerte

JA / NEIN

JA...... Die folgenden drei Parameter sind sichtbar und die Rückstellung der konfigurierten Parameter auf die Werkseinstellungen ist möglich.
 NEIN..... Die folgenden drei Parameter sind unsichtbar und die Rückstellung der konfigurierten Parameter auf die Werkseinstellungen ist nicht möglich.



HINWEIS

Die folgenden Parameter werden nur angezeigt, wenn Werkseinstellung (Parameter 1703) auf JA konfiguriert und die Eingabetaste gedrückt wurde.



Werkseinstellungen: Werkseinstellung wiederherstellen

JA / NEIN

NEIN...... Alle Parameter verbleiben auf ihrer aktuellen Konfiguration.



Werkseinstellungen: Bootloader starten

00000

Der Bootloader wird nur zum Hochladen von Anwendungssoftware verwendet. Um diese Funktion auszuführen muss der richtige Zugangscode eingegeben werden, während sich die Steuerung in Codestufe CS3 oder höher befindet.

Achtung: Diese Funktion dient zum Hochladen von Anwendungssoftware und darf nur von autorisierten Woodward-Technikern verwendet werden!



Werkseinstellungen: Ereignisspeicher löschen

JA / NEIN

JA..... Der Ereignisspeicher wird gelöscht.

NEIN..... Der Ereignisspeicher wird nicht gelöscht.

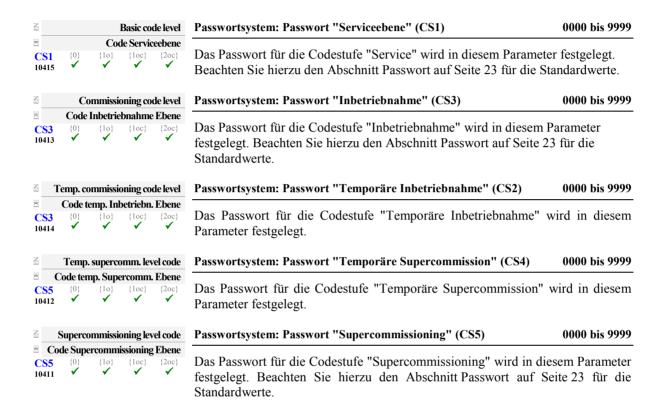
© Woodward Page 25/350

System Management: Passwortsystem



HINWEIS

Die folgenden Passwörter ermöglichen verschiedene Zugriffsebenen auf die Parameter. Jedes einzelne Passwort kann dazu verwendet werden, die entsprechende Konfigurationsebene über mehrere Zugangsmethoden und Kommunikationsprotokolle (über das Bedienfeld, die serielle RS-232/485-Schnittstelle und den CAN-Bus) zu erlangen.



Page 26/350 © Woodward

Konfiguration

Die Konfigurationsbildschirme werden durch Drücken der Konfigurations-Softkeys auf dem Parameterbildschirm aufgerufen. Für die Konfiguration der Steuerung stehen die folgenden Untermenüs zur Verfügung:

- Messung konfigurieren
- Wächter konfigurieren
- Anwendung konfigurieren
- Schnittstellen konfigurieren
- LogicsManager konfigurieren
- Zähler konfigurieren



HINWEIS

Diese Steuerung ist in zwei verschiedenen Hardware-Versionen mit Stromwandlereingängen für entweder 1A [../1] oder 5A [../5] erhältlich. Beide Versionen werden in diesem Handbuch beschrieben. Die Einstellwerte für bestimmte Parameter hängen von der verwendeten Hardware-Version ab.



HINWEIS

Eine genaue Eingabe der Nennwerte ist bei der Konfiguration der Steuerung unbedingt erforderlich, da sich viele Messungen und Überwachungsfunktionen auf diese Werte beziehen.

© Woodward Page 27/350

Messung konfigurieren





HINWEIS

Soll das easYgen netzparallel betrieben werden bzw. ins Netz einspeisen, müssen die Netzspannungsmesseingänge angeschlossen werden. Falls die Netzentkopplung extern erfolgt, können die Netzspannungsmesseingänge mit den Spannungsmesseingängen der Sammelschienen gebrückt werden.

呂	Show mains data	Netzdaten anzeigen JA / N	EIN	
CS2 4106	Netzdaten anzeigen {0} {1o} {1oc} {2oc}	JA Generator- und Netzdaten werden in der Haupt- Betriebsdatenanzeige angezeigt. Die Netzdatenanzeige ist verfügbar. NEIN Nur Generatordaten werden in der Haupt-Betriebsdatenanzeige angezeigt. Die Netzdatenanzeige ist nicht verfügbar. Diese Einstellung bietet sich an, wenn das Aggregat im Inselbetrieb eingesetzt wird.		
呂	System rated frequency	Nennfrequenz im System 50 / 60	Hz	
CS2 1750	Nennfrequenz im System (0) (10c) (20c)	Die Nennfrequenz im System wird als Referenzwert für alle frequenzbezogenen Funktionen verwendet, die einen prozentualen Wert verwenden, wie Frequenzüberwachung, Schalterbetätigungsfenster oder den AnalogManager.		
Z	Engine rated speed	Nenndrehzahl des Motors 500 bis 4.000 U	Jрт	
CS2 1601	Nenndrehzahl	Umdrehungszahl pro Minute des Motors bei Nenndrehzahl. Die Drehzahlregelung mit einer ECU an einem J1939 CAN-Bus bezieht sich auf diesen Wert.		
呂	Generator rated voltage	Generator-Nennspannung 50 bis 650.00	00 V	
CS2 1766	Nennspannung Generator {0} {10} {10c} {20c}	① Dieser Wert bezieht sich auf die Nennspannung des Generators (Generatorspannung auf dem Typenschild) und ist die an der Primärwicklung des Spannungswandlers gemessene Spannung.		

Die Spannung an der Primärwicklung des Generatorspannungswandlers wird in diesem Parameter eingegeben. Die Generatornennspannung wird als Referenzwert für alle generatorspannungsbezogenen Funktionen verwendet, die einen prozentualen Wert verwenden, wie Generatorspannungsüberwachung, Schalterbetätigungsfenster oder den AnalogManager.



Netz-Nennspannung

50 bis 650.000 V

① Dieser Wert bezieht sich auf die Nennspannung des Netzes und ist die an der Primärwicklung des Spannungswandlers gemessene Spannung.

Die Spannung an der Primärwicklung des Netzspannungswandlers wird in diesem Parameter eingegeben. Die Netznennspannung wird als Referenzwert für alle netzspannungsbezogenen Funktionen verwendet, die einen prozentualen Wert verwenden, wie Netzspannungsüberwachung, Schalterbetätigungsfenster oder den AnalogManager.

Page 28/350 © Woodward

Busbar 1 rated voltage Sammelschiene 1 Nennspannung CS2 {0} {10} {10} {10c} {20c} 1781

Nennspannung an Sammelschiene 1

50 bis 650,000 V

- Dieser Wert bezieht sich auf die Nennspannung an Sammelschiene 1 und ist die an der Primärwicklung des Spannungswandlers gemessene Spannung.
- 1 Wenn die Spannungsmessung auf 1Ph 3W konfiguriert ist, muss hier die Außenleiter-Neutralleiter-Spannung (U_{LIN}) eingegeben werden.

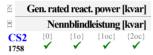
Die Spannung an der Primärwicklung des Spannungswandlers an Sammelschiene 1 wird in diesem Parameter eingegeben. Die Sammelschienennennspannung wird als Referenzwert für alle sammelschienenspannungsbezogenen Funktionen verwendet, die einen prozentualen Wert verwenden, wie z.B. die Synchronisierung.

| Gen. rated active power [kW] | Nennwirkleistung [kW] | CS2 | {0} | {10} | {10c} | {20c} | {1752} | {20c} |

Generator-Nennwirkleistung

0.5 bis 99.999.9 kW

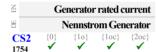
Dieser Wert gibt die Nennwirkleistung des Generators an, die als Referenzwert für darauf bezogene Funktionen verwendet wird. Die Nennwirkleistung des Generators ist die Scheinleistung des Generators multipliziert mit dem Leistungsfaktor (cosphi) des Generators (üblicherweise ~0.8). Diese Werte sind auf dem Typenschild des Generators angegeben. Siehe Abbildung 3-1 für weitere Informationen.



Generator-Nennblindleistung

0,5 bis 99.999,9 kvar

Dieser Wert gibt die Nennblindleistung des Generators an, die als Referenzwert für darauf bezogene Funktionen verwendet wird. Die Nennblindleistung des Generators hängt auch von den Generatorwerten ab. Siehe Abbildung 3-1 für weitere Informationen.



Generator-Nennstrom

1 bis 32.000 A

Dieser Wert gibt den Nennstrom des Generators an, der als Referenzwert für darauf bezogene Funktionen verwendet wird.



Netz-Nennwirkleistung

0.5 bis 99.999.9 kW

Dieser Wert gibt die Nennwirkleistung des Netzes an, die als Referenzwert für darauf bezogene Funktionen verwendet wird. Die Nennwirkleistung des Netzes ist ein Referenzwert, der von verschiedenen Überwachungs- und Steuerfunktionen verwendet wird. Siehe Abbildung 3-1 für weitere Informationen.



Netz-Nennblindleistung

0,5 bis 99.999,9 kvar

Dieser Wert gibt die Nennblindleistung des Netzes an, die als Referenzwert für darauf bezogene Funktionen verwendet wird. Die Nennblindleistung des Netzes ist ein Referenzwert, der von verschiedenen Überwachungs- und Steuerfunktionen verwendet wird. Siehe Abbildung 3-1 für weitere Informationen.



Netz-Nennstrom

1 bis 32.000 A

Dieser Wert gibt den Nennstrom des Netzes an, der als Referenzwert für darauf bezogene Funktionen verwendet wird.

© Woodward Page 29/350

Abbildung 3-1 zeigt das Leistungszeigerdiagramm zur Darstellung der Abhängigkeiten zwischen Wirkleistung, Scheinleistung, Blindleistung und Leistungsfaktor (cosphi).

> PF = Leistungsfaktor (cosphi) $P = Wirkleistung = \lceil kW \rceil$ S = Scheinleistung [kVA]Q = Blindleistung [kvar] $PF = \frac{P}{S} = \cos \varphi$ $Q = \sqrt{S^2 - P^2}$



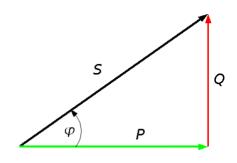


Abbildung 3-1: Leistungszeigerdiagramm



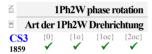
Messprinzip: 1Ph 2W-Messung

Phase - Phase / Phase - N

① Bitte beachten Sie die Erläuterungen zu den Messprinzipien in der Installationsanleitung (GR37223).

Phase - Phase Die Steuerung ist für die Messung von Außenleiterspannungen konfiguriert, wenn die 1Ph 2W-Messung gewählt ist.

Phase - N.....Die Steuerung ist für die Messung von Außenleiter-Neutralleiter-Spannungen konfiguriert, wenn die 1Ph 2W-Messung gewählt ist.



Messprinzip: 1Ph 2W-Drehrichtung

Rechtsdrehfeld / Linksdrehfeld

i Bitte beachten Sie die Erläuterungen zu den Messprinzipien in der Installationsanleitung (GR37223).

Rechtsdrehfeld Für die 1Ph 2W-Messung wird ein Rechtsdrehfeld angenommen. **Linksdrehfeld** Für die 1Ph 2W-Messung wird ein Linksdrehfeld angenommen.

Messprinzip: Generator

3Ph 4W / 3Ph 3W / 1Ph 2W / 1Ph 3W

- Bitte beachten Sie die Erläuterungen zu den Messprinzipien in der Installationsanleitung (GR37223).
- 3Ph 4W....... Bei der Messung wird die Außenleiter-Neutralleiter-Spannung (Sternschaltung) und die Außenleiterspannung (Dreiecksschaltung) gemessen. Die Schutzfunktion hängt von der Einstellung des Parameters 1770 auf Seite 39 ab. Die Außenleiter und der Neutralleiter müssen für eine korrekte Berechnung angeschlossen sein. Die Messung, die Anzeige und der Schutz erfolgen gemäß den Regeln einer Sternschaltung. Die Überwachung bezieht sich auf folgende Spannungen:
 - \bullet $U_{L12},\,V_{L23}$ und U_{L31} (Parameter 1770 konfiguriert auf "Phase Phase")
- U_{L1N}, U_{L2N} und U_{L3N} (Parameter 1770 konfiguriert auf "Phase N")
 3Ph 3W....... Bei der Messung wird die Außenleiterspannung gemessen (Dreiecksschaltung). Die Außenleiter müssen für eine korrekte Berechnung angeschlossen sein. Die Messung, die Anzeige und der Schutz erfolgen gemäß den Regeln einer Dreiecksschaltung. Die Überwachung bezieht sich auf folgende Spannungen:
 - \bullet U_{L12}, U_{L23}, U_{L31}
- 1Ph 2W....... Bei der Messung wird die Außenleiter-Neutralleiter-Spannung (Sternschaltung) gemessen, wenn Parameter 1858 "Phase N" konfiguriert ist, und die Außenleiterspannung (Dreiecksschaltung), wenn Parameter 1858 auf "Phase Phase" konfiguriert ist. Die Messung, die Anzeige und der Schutz erfolgen gemäß den Regeln einer Dreiecksschaltung. Die Überwachung bezieht sich auf folgende Spannungen:
 - U_{L1N} , U_{L12}
- 1Ph 3W...... Bei der Messung wird die Außenleiter-Neutralleiter-Spannung (Sternschaltung) und die Außenleiterspannung (Dreiecksschaltung) gemessen. Die Schutzfunktion hängt von der Einstellung des Parameters 1770 auf Seite 39 ab. Die Messung, die Anzeige und der Schutz erfolgen gemäß den Regeln für einphasige Systeme. Die Überwachung bezieht sich auf folgende Spannungen:
 - U_{LIN}, U_{L3N} (Parameter 1770 konfiguriert auf "Phase Phase")
 - V_{I,13} (Parameter 1770 konfiguriert auf "Phase N")

HINWEIS: Wenn dieser Parameter auf 1Ph 3W konfiguriert ist, müssen die Generator- und Netz-Nennspannungen (Parameter 1766 und 1768) als Außenleiterspannung (Dreieck) und die Nennspannung von Sammelschiene 1 (Parameter 1781) als Außenleiter-Neutralleiter-Spannung (Stern) eingegeben werden.



Messprinzip: Generator

L1 L2 L3 / Phase L1 / Phase L2 / Phase L3

- Bitte beachten Sie die Erläuterungen zu den Messprinzipien in der Installationsanleitung (GR37223). Dieser Parameter ist nur wirksam, wenn die Generatorspannungsmessung (Parameter 1851) auf "3Ph 4W" oder "3Ph 3W" konfiguriert ist.
- L1 L2 L3..... Alle drei Phasen werden überwacht. Die Messung, die Anzeige und der Schutz erfolgen gemäß den Regeln einer dreiphasigen Messung. Die Überwachung bezieht sich auf folgende Ströme:
 - I_{L1}, I_{L2}, I_{L3}
- Phase L{1/2/3} Es wird nur eine Phase überwacht. Die Messung, die Anzeige und der Schutz erfolgen gemäß den Regeln einer einphasigen Messung. Die Überwachung bezieht sich auf die gewählte Phase.

© Woodward Page 31/350

呂	Mains voltage measuring			
E	Netz	.Spann	ungsme	essung
CS2	{0}	{1o}	{1oc}	{2oc}
1853				✓

Messprinzip: Netz

3Ph 4W / 3Ph 3W / 1Ph 2W / 1Ph 3W

 Bitte beachten Sie die Erläuterungen zu den Messprinzipien in der Installationsanleitung (GR37223).

3Ph 4WBei der Messung wird die Außenleiter-Neutralleiter-Spannung (Sternschaltung) und die Außenleiterspannung (Dreiecksschaltung) gemessen. Die Schutzfunktion hängt von der Einstellung des Parameters 1771 auf Seite 76 ab. Die Außenleiter und der Neutralleiter müssen für eine korrekte Berechnung angeschlossen sein. Die Messung, die Anzeige und der Schutz erfolgen gemäß den Regeln einer Sternschaltung. Die Überwachung bezieht sich auf folgende Spannungen:

 $\bullet~U_{L12},\,V_{L23}$ und U_{L31} (Parameter 1771 konfiguriert auf "Phase - Phase")

U_{L1N}, U_{L2N} und U_{L3N} (Parameter 1771 konfiguriert auf "Phase - N")
 3Ph 3WBei der Messung wird die Außenleiterspannung gemessen (Dreiecksschaltung). Die Außenleiter müssen für eine korrekte Berechnung angeschlossen sein. Die Messung, die Anzeige und der Schutz erfolgen gemäß den Regeln einer Dreiecksschaltung. Die Überwachung bezieht sich auf folgende Spannungen:

 \bullet U_{L12}, U_{L23}, U_{L31}

1Ph 2WBei der Messung wird die Außenleiter-Neutralleiter-Spannung (Sternschaltung) gemessen, wenn Parameter 1858 "Phase - N" konfiguriert ist, und die Außenleiterspannung (Dreiecksschaltung), wenn Parameter 1858 auf "Phase - Phase" konfiguriert ist. Die Messung, die Anzeige und der Schutz erfolgen gemäß den Regeln einer Dreiecksschaltung. Die Überwachung bezieht sich auf folgende Spannungen:

• U_{L1N} , U_{L12}

1Ph 3WBei der Messung wird die Außenleiter-Neutralleiter-Spannung (Sternschaltung) und die Außenleiterspannung (Dreiecksschaltung) gemessen. Die Schutzfunktion hängt von der Einstellung des Parameters 1771 auf Seite 76 ab. Die Messung, die Anzeige und der Schutz erfolgen gemäß den Regeln für einphasige Systeme. Die Überwachung bezieht sich auf folgende Spannungen:

- U_{L1N}, U_{L3N} (Parameter 1771 konfiguriert auf "Phase Phase")
- V_{I,13} (Parameter 1771 konfiguriert auf "Phase N")

HINWEIS: Wenn dieser Parameter auf 1Ph 3W konfiguriert ist, müssen die Generator- und Netz-Nennspannungen (Parameter 1766 und 1768) als Außenleiterspannung (Dreieck) und die Nennspannung von Sammelschiene 1 (Parameter 1781) als Außenleiter-Neutralleiter-Spannung (Stern) eingegeben werden.



Messprinzip: Netzstromeingang

Aus / Netzstrom / Erdstrom

Dieser Parameter definiert, ob an den Klemmen 1/2 Erdstrom oder Netzstrom gemessen wird, oder ob der Eingang deaktiviert ist.

| Mains current measuring | Netz.Strommessung | CS2 | {0} | {10} | {10c} | {20c} | {1852 | --- | --- | }

Messprinzip: Netz

Phase L1 / Phase L2 / Phase L3

 Bitte beachten Sie die Erläuterungen zu den Messprinzipien in der Installationsanleitung (GR37223). Dieser Parameter ist nur wirksam, wenn die Netzspannungsmessung (Parameter 1853) auf "3Ph 4W" oder "3Ph 3W" konfiguriert ist.

Phase L{1/2/3} Es wird nur die ausgewählte Phase überwacht. Die Messung und die Anzeige erfolgen einphasig. Der Stromwandler der ausgewählten Phase muss für eine korrekte Messung angeschlossen sein.

Page 32/350 © Woodward

Messung konfigurieren: Wandler konfigurieren

Generator



Generatorspannungswandler, Nennspannung der Primärwicklung 50

50 bis 650,000 V

Einige Generatoranwendungen können die Verwendung von Spannungswandlern erfordern, um die vom Generator erzeugten Spannungen messen zu können. Die Nennspannung der Primärwicklung des Spannungswandlers muss in diesem Parameter eingegeben werden.

Wenn die Generatoranwendung keine Spannungswandler erfordert (d.h. die erzeugte Spannung 480 V oder weniger beträgt), wird die erzeugte Spannung in diesem Parameter eingetragen.



Generatorspannungswandler, Nennspannung der Sekundärwicklung

50 bis 480 V

① Die Steuerung verfügt über zwei Spannungsmesseingangssätze. Der Spannungsbereich dieser Messeingänge ist abhängig von den verwendeten Anschlussklemmen (siehe unten). Dieser Wert bezieht sich auf die sekundären Spannungen der Spannungswandler, welche direkt am Gerät angeschlossen werden.

Einige Generatoranwendungen können die Verwendung von Spannungswandlern erfordern, um die vom Generator erzeugten Spannungen messen zu können. Die Nennspannung der Sekundärwicklung des Spannungswandlers muss in diesem Parameter eingegeben werden.

Wenn die Generatoranwendung keine Spannungswandler erfordert (d.h. die erzeugte Spannung 480 V oder weniger beträgt), wird die erzeugte Spannung in diesem Parameter eingetragen.

- Nennspannung: 100 Vac (dieser Parameter ist zwischen 50 und 130 V konfiguriert)
 - Generatorspannung: Klemmen 29/31/33/35
- Nennspannung: 400 Vac (dieser Parameter ist zwischen 131 und 480 V konfiguriert)
 - Generatorspannung: Klemmen 30/32/34/36

! WARNUNG:

Schließen Sie die Messspannung entweder an die 100 V oder 400 V-Eingänge an. Schließen Sie niemals beide Eingänge an das gemessene System an.



HINWEIS

Diese Steuerung ist in zwei verschiedenen Hardware-Versionen mit Stromwandlereingängen für entweder 1A [../1] oder 5A [../5] erhältlich. Beide Versionen werden in diesem Handbuch beschrieben. Die Einstellwerte für bestimmte Parameter hängen von der verwendeten Hardware-Version ab, die auf dem Typenschild angegeben ist.

- [1] easYgen-3xxx-1 = Stromwandler mit ../1 A Nennstrom
- [5] easYgen-3xxx-5 = Stromwandler mit ../5 A Nennstrom

© Woodward Page 33/350

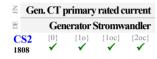


Generatorstromwandler, Nennwert der Primärwicklung

1 bis 32000/5 A

Dieser Bildschirm existiert nur bei Steuerungen mit 5 A
 Stromwandlereingängen. Er wird nicht angezeigt, wenn die Steuerung mit 1 A Stromwandlereingängen ausgerüstet ist.

Die Eingabe des Stromwandlerverhältnisses ist für die Anzeige und Regelung der Generatorleistung notwendig. Das Stromwandlerverhältnis ist so zu wählen, dass mindestens 60% des sekundären Nennstroms gemessen werden können, wenn das überwachte System bei 100% seiner Betriebsleistung ist (d.h. bei 100% Systemleistung sollte ein 5 A Stromwandler 3 A ausgeben). Wenn die Stromwandler so bemessen werden, dass der Ausgang unter diesem Prozentwert liegt, kann der Auflösungsverlust Ungenauigkeiten der Überwachungs- und Steuerungsfunktionen verursachen und die Funktionalität des Geräts beeinträchtigen.



Generatorstromwandler, Nennwert der Primärwicklung

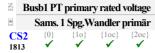
1 bis 32000/1 A

Dieser Bildschirm existiert nur bei Steuerungen mit 1 A
 Stromwandlereingängen. Er wird nicht angezeigt, wenn die Steuerung mit 5 A Stromwandlereingängen ausgerüstet ist.

Die Eingabe des Stromwandlerverhältnisses ist für die Anzeige und Regelung der Generatorleistung notwendig. Das Stromwandlerverhältnis ist so zu wählen, dass mindestens 60% des sekundären Nennstroms gemessen werden können, wenn das überwachte System bei 100% seiner Betriebsleistung ist (d.h. bei 100% Systemleistung sollte ein 1 A Stromwandler 0,6 A ausgeben). Wenn die Stromwandler so bemessen werden, dass der Ausgang unter diesem Prozentwert liegt, kann der Auflösungsverlust Ungenauigkeiten der Überwachungs- und Steuerungsfunktionen verursachen und die Funktionalität des Geräts beeinträchtigen.

Page 34/350 © Woodward

Sammelschiene



Spannungswandler SamS 1, Nennspannung der Primärwicklung

50 bis 650.000 V

Einige Anwendungen können die Verwendung von Spannungswandlern erfordern, um die zu überwachenden Spannungen messen zu können. Die Nennspannung der Primärwicklung des Spannungswandlers muss in diesem Parameter eingegeben werden.

Wenn die Anwendung keine Spannungswandler erfordert (d.h. die gemessene Spannung 480 V oder weniger beträgt), wird die gemessene Spannung in diesem Parameter eingetragen.



Spannungswandler SamS 1, Nennspannung der Sekundärwicklung

50 bis 480 V

① Die Steuerung verfügt über zwei Spannungsmesseingangssätze. Der Spannungsbereich dieser Messeingänge ist abhängig von den verwendeten Anschlussklemmen (siehe unten). Dieser Wert bezieht sich auf die sekundären Spannungen der Spannungswandler, welche direkt am Gerät angeschlossen werden.

Einige Anwendungen können die Verwendung von Spannungswandlern erfordern, um die zu überwachenden Spannungen messen zu können. Die Nennspannung der Sekundärwicklung des Spannungswandlers muss in diesem Parameter eingegeben werden.

Wenn die Anwendung keine Spannungswandler erfordert (d.h. die gemessene Spannung 480 V oder weniger beträgt), wird die gemessene Spannung in diesem Parameter eingetragen.

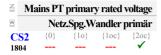
- Nennspannung: 100 Vac (dieser Parameter ist zwischen 50 und 130 V konfiguriert)
 - Sammelschienenspannung: Klemmen 37/39
- Nennspannung: 400 Vac (dieser Parameter ist zwischen 131 und 480 V konfiguriert)
 - Sammelschienenspannung: Klemmen 38/40

! WARNUNG:

Schließen Sie die Messspannung entweder an die 100 V oder 400 V-Eingänge an. Schließen Sie niemals beide Eingänge an das gemessene System an.

© Woodward Page 35/350

Netz-Spannungswandler



Netzspannungswandler, Nennspannung der Primärwicklung

50 bis 650.000 V

Einige Anwendungen können die Verwendung von Spannungswandlern erfordern, um die zu überwachenden Spannungen messen zu können. Die Nennspannung der Primärwicklung des Spannungswandlers muss in diesem Parameter eingegeben werden.

Wenn die Anwendung keine Spannungswandler erfordert (d.h. die gemessene Spannung 480 V oder weniger beträgt), wird die gemessene Spannung in diesem Parameter eingetragen.



Netzspannungswandler, Nennspannung der Sekundärwicklung

50 bis 480 V

① Die Steuerung verfügt über zwei Spannungsmesseingangssätze. Der Spannungsbereich dieser Messeingänge ist abhängig von den verwendeten Anschlussklemmen (siehe unten). Dieser Wert bezieht sich auf die sekundären Spannungen der Spannungswandler, welche direkt am Gerät angeschlossen werden.

Einige Anwendungen können die Verwendung von Spannungswandlern erfordern, um die zu überwachenden Spannungen messen zu können. Die Nennspannung der Sekundärwicklung des Spannungswandlers muss in diesem Parameter eingegeben werden.

Wenn die Anwendung keine Spannungswandler erfordert (d.h. die gemessene Spannung 480 V oder weniger beträgt), wird die gemessene Spannung in diesem Parameter eingetragen.

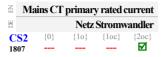
- Nennspannung: 100 Vac (dieser Parameter ist zwischen 50 und 130 V konfiguriert)
 - Netzspannung: Klemmen 21/23/25/27
- Nennspannung: 400 Vac (dieser Parameter ist zwischen 131 und 480 V konfiguriert)
 - Netzspannung: Klemmen 22/24/26/28

! WARNUNG:

Schließen Sie die Messspannung entweder an die 100 V oder 400 V-Eingänge an. Schließen Sie niemals beide Eingänge an das gemessene System an.

Page 36/350 © Woodward

Netz-Stromwandler



Netzstromwandler, Nennwert der Primärwicklung

1 bis 32000/5 A

 Dieser Bildschirm existiert nur bei Steuerungen mit 5 A Stromwandlereingängen. Er wird nicht angezeigt, wenn die Steuerung mit 1 A Stromwandlereingängen ausgerüstet ist.

Dieser Bildschirm ist nur sichtbar, wenn Parameter 1854 auf Netzstrom konfiguriert ist.

Die Eingabe des Stromwandlerverhältnisses ist für die Anzeige und Regelung des Istwerts notwendig. Das Stromwandlerverhältnis ist so zu wählen, dass mindestens 60% des sekundären Nennstroms gemessen werden können, wenn das überwachte System bei 100% seiner Betriebsleistung ist (d.h. bei 100% Systemleistung sollte ein 5 A Stromwandler 3 A ausgeben). Wenn die Stromwandler so bemessen werden, dass der Ausgang unter diesem Prozentwert liegt, kann der Auflösungsverlust Ungenauigkeiten der Überwachungs- und Steuerungsfunktionen verursachen und die Funktionalität des Geräts beeinträchtigen.



Netzstromwandler, Nennwert der Primärwicklung

1 bis 32000/1 A

Dieser Bildschirm existiert nur bei Steuerungen mit 1 A Stromwandlereingängen. Er wird nicht angezeigt, wenn die Steuerung mit 5 A Stromwandlereingängen ausgerüstet ist.

Dieser Bildschirm ist nur sichtbar, wenn Parameter 1854 auf Netzstrom konfiguriert ist.

Die Eingabe des Stromwandlerverhältnisses ist für die Anzeige und Regelung des Istwerts notwendig. Das Stromwandlerverhältnis ist so zu wählen, dass mindestens 60% des sekundären Nennstroms gemessen werden können, wenn das überwachte System bei 100% seiner Betriebsleistung ist (d.h. bei 100% Systemleistung sollte ein 1 A Stromwandler 0,6 A ausgeben). Wenn die Stromwandler so bemessen werden, dass der Ausgang unter diesem Prozentwert liegt, kann der Auflösungsverlust Ungenauigkeiten der Überwachungs- und Steuerungsfunktionen verursachen und die Funktionalität des Geräts beeinträchtigen.

© Woodward Page 37/350

Erd-Stromwandler

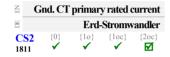


Erdstromwandler, Nennwert der Primärwicklung

1 bis 32000/5 A

Dieser Bildschirm existiert nur bei Steuerungen mit 5 A Stromwandlereingängen. Er wird nicht angezeigt, wenn die Steuerung mit 1 A Stromwandlereingängen ausgerüstet ist.

Dieser Bildschirm ist nur sichtbar, wenn Parameter 1854 auf Erdstrom konfiguriert ist. Das Stromwandlerverhältnis ist so zu wählen, dass mindestens 60% des sekundären Nennstroms gemessen werden können, wenn das überwachte System bei 100% seiner Betriebsleistung ist (d.h. bei 100% Systemleistung sollte ein 5 A Stromwandler 3 A ausgeben). Wenn die Stromwandler so bemessen werden, dass der Ausgang unter diesem Prozentwert liegt, kann der Auflösungsverlust Ungenauigkeiten der Überwachungs- und Steuerungsfunktionen verursachen und die Funktionalität des Geräts beeinträchtigen.



Erdstromwandler, Nennwert der Primärwicklung

1 bis 32000/1 A

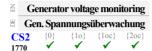
 Dieser Bildschirm existiert nur bei Steuerungen mit 1 A Stromwandlereingängen. Er wird nicht angezeigt, wenn die Steuerung mit 5 A Stromwandlereingängen ausgerüstet ist.

Dieser Bildschirm ist nur sichtbar, wenn Parameter 1854 auf Erdstrom konfiguriert ist. Das Stromwandlerverhältnis ist so zu wählen, dass mindestens 60% des sekundären Nennstroms gemessen werden können, wenn das überwachte System bei 100% seiner Betriebsleistung ist (d.h. bei 100% Systemleistung sollte ein 1 A Stromwandler 0,6 A ausgeben). Wenn die Stromwandler so bemessen werden, dass der Ausgang unter diesem Prozentwert liegt, kann der Auflösungsverlust Ungenauigkeiten der Überwachungs- und Steuerungsfunktionen verursachen und die Funktionalität des Geräts beeinträchtigen.

Page 38/350 © Woodward

Wächter konfigurieren

Wächter konfigurieren: Generator



Generatorwächter: Überwachungsart

Phase - Phase / Phase - N

Die Steuerung kann entweder Außenleiter-Neutralleiter-Spannungen (Stern) oder Außenleiterspannungen (Dreieck) überwachen. Wenn die Steuerung in einem isolierten oder kompensierten Netz eingesetzt wird, sollte die Spannungsüberwachung auf "Phase - N" eingestellt werden, um einen Erdschluss bei Auslösung des Spannungsschutzes zu verhindern.

! WARNUNG:

Dieser Parameter bestimmt die Arbeitsweise der Schutzfunktionen.

- $\label{eq:Phase-Phase} \begin{array}{ll} \textbf{Phase-Phase} & \text{Es wird die Außenleiterspannung gemessen und alle folgenden} \\ & \text{Parameter bezüglich Spannungsüberwachung "Generator" werden} \\ & \text{auf diesen Wert bezogen } (U_{L\text{-}L}). \end{array}$
- **Phase N** Es wird die Außenleiter-Neutralleiter-Spannung gemessen und alle folgenden Parameter bezüglich Spannungsüberwachung "Generator" werden auf diesen Wert bezogen (U_{I-N}) .

© Woodward Page 39/350

Wächter konfigurieren: Generator, Betriebsspannung / -freguenz

Generator, maximale Betriebsspannungsgrenze

100 bis 150 %

Die maximal zulässige positive Abweichung der Generatorspannung von der Generatornennspannung (Parameter 1766 auf Seite 28) wird hier konfiguriert. Dieser Wert kann als Spannungs-Grenzschalter verwendet werden. Der aktuelle Zustand dieses Schalters kann als Eingangsvariable für den *LogicsManager* (02.03) verwendet werden.



Generator, minimale Betriebsspannungsgrenze

50 bis 100 %

Die maximal zulässige negative Abweichung der Generatorspannung von der Generatornennspannung (Parameter 1766 auf Seite 28) wird hier konfiguriert. Dieser Wert kann als Spannungs-Grenzschalter verwendet werden. Der aktuelle Zustand dieses Schalters kann als Eingangsvariable für den *LogicsManager* (02.03) verwendet werden.



Generator, maximale Betriebsfrequenzgrenze

100.0 bis 150.0 %

Die maximal zulässige positive Abweichung der Generatorfrequenz von der Systemnennfrequenz (Parameter **1750** auf Seite 28) wird hier konfiguriert. Dieser Wert kann als Frequenz-Grenzschalter verwendet werden. Der aktuelle Zustand dieses Schalters kann als Eingangsvariable für den *LogicsManager* (02.04) verwendet werden.



Generator, minimale Betriebsfrequenzgrenze

50.0 bis 100.0 %

Die maximal zulässige negative Abweichung der Generatorfrequenz von der Systemnennfrequenz (Parameter 1750 auf Seite 28) wird hier konfiguriert. Dieser Wert kann als Frequenz-Grenzschalter verwendet werden. Der aktuelle Zustand dieses Schalters kann als Eingangsvariable für den *LogicsManager* (02.04) verwendet werden.



HINWEIS

Die Parameter für die Betriebsspannung/-frequenz werden verwendet, um zu prüfen, ob sich diese Werte in ihren Grenzen befinden, wenn ein Zuschalten auf eine stromlose Sammelschiene oder die Synchronisierung des Generators erfolgen. Die Sammelschiene 1 muss sich innerhalb dieser Grenzen befinden, um den Generator auf die Sammelschiene zu synchronisieren.

Page 40/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Generator, Überfrequenz (Grenzwerte 1 & 2) ANSI# 810

Diese Steuerung verfügt über zwei Alarmstufen für die Generatorüberfrequenz. Beiden Grenzwerten sind definierte Auslösewerte und Verzögerungszeiten hinterlegt, welche in dem folgenden Diagramm dargestellt sind. Das Diagramm stellt einen Spannungsverlauf sowie dessen Ansprechwerte und Länge der Alarme dar. Die Überwachung auf Überfrequenzfehler erfolgt zweistufig.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Gen. Überfrequenz 1" oder "Gen. Überfrequenz 2" an.

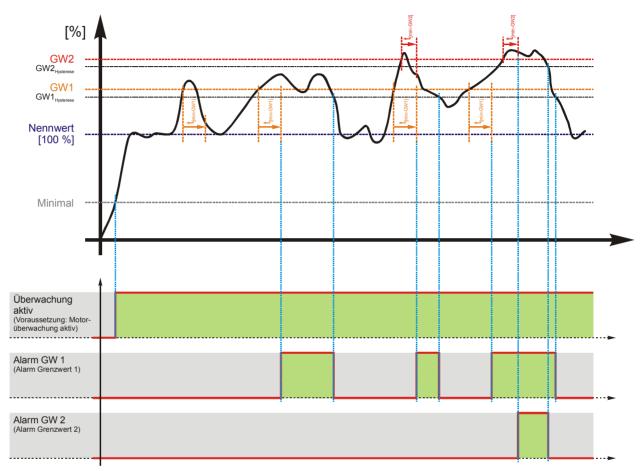


Abbildung 3-2: Überwachung - Generatorüberfrequenz

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert		
Überfrequenz (die Hysterese beträgt 0,05 Hz.)					
GW1	Überwachung	EIN/AUS	EIN		
	Grenzwert	50,0 bis 130,0 %	110.0 %		
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1,50 s		
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В		
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN		
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN		
GW2	Überwachung	EIN/AUS	EIN		
	Grenzwert	50,0 bis 130,0 %	115.0 %		
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	0,30 s		
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	F		
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN		
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN		

Tabelle 3-1: Überwachung - Standardwerte - Generatorüberfrequenz

© Woodward Page 41/350

A			Monitoring	Gen.Überfrequenz: Überwachung (GW1 / GW2)	EIN / AUS
CS2 1900 1906	{0}	{10}	Uberwachung {loc} {2oc}	EIN Es wird eine Überwachung auf Überfrequenz entsproffolgenden Parameter vorgenommen. Die Überwacht zweistufig. Beide Werte können unabhängig voneint konfiguriert werden (Voraussetzung: GW1 < GW2. AUS Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für de 2.	ing erfolgt ander
A			Limit	Gen.Überfrequenz: Ansprechwert (GW1/GW2)	50,0 bis 130,0 %
CS2 1904 1910	{0}	{1o} ✓	Grenzwert {loc} {2oc}	① Dieser Wert bezieht sich auf die Nennfrequenz im System (Parameter 1750 auf Seite 28).	
				Der prozentuale Ansprechwert wird mit diesem Parameter eingeste Wert mindestens für die konfigurierte Verzögerungszeit erreicht od überschritten, wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmkla wurde.	der
呂			Delay	Gen.Überfrequenz: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s
DE	(0)	(1-)	Verzögerung	Liberataiet der Isterent den Angereahwert für die hier eingestellte	
CS2 1905 1911	{0} ✓	{10}	{1oc} {2oc}	Übersteigt der Istwert den Ansprechwert für die hier eingestellte Verzögerungszeit, wird ein Alarm ausgelöst. Fällt der Istwert vor Averzögerungszeit unter den Ansprechwert (minus der Hysterese), Verzögerungszeit zurückgesetzt.	
A			Alarm class	Gen.Überfrequenz: Alarmklasse (GW1/GW2) Kl	asse A/B/C/D/E/F
CS2 1901	{0} ✓	{1o} ✓	Alarmklasse {10c} {20c} ✓	① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.	
1907				Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werde welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschi	
因		Se	elf acknowledge	Gen. Überfrequenz: Selbstquittierung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 1902	{0} ✓	{1o} ✓	elbstquittierend {loc} {2oc}	JA Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.	die
1908				NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetze manuell durch das Drücken der entsprechenden Tast das Aktivieren des <i>LogicsManager</i> Ausgangs "Exter (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstell	en erfolgt en oder durch rne Quittierung"
A	D	elayed	by engine speed	Gen.Überfrequenz: Motorverzögerung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 1903 1909	zögert {0} ✔	{10} ✓	Motordrehzahl {loc} {2oc}	JA Eine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt ers Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter	*
				Seite 181) abgelaufen ist. NEINDie Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt and	auernd und

Page 42/350 © Woodward

unabhängig von der Motordrehzahl.

Wächter konfigurieren: Generator, Unterfrequenz (Grenzwerte 1 & 2) ANSI# 81U

Diese Steuerung verfügt über zwei Alarmstufen für die Generatorunterfrequenz. Beiden Grenzwerten sind definierte Auslösewerte und Verzögerungszeiten hinterlegt, welche in dem folgenden Diagramm dargestellt sind. Das Diagramm stellt einen Spannungsverlauf sowie dessen Ansprechwerte und Länge der Alarme dar. Die Überwachung auf Unterfrequenzfehler erfolgt zweistufig.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Gen.Unterfrequenz 1" oder "Gen.Unterfrequenz 2" an.

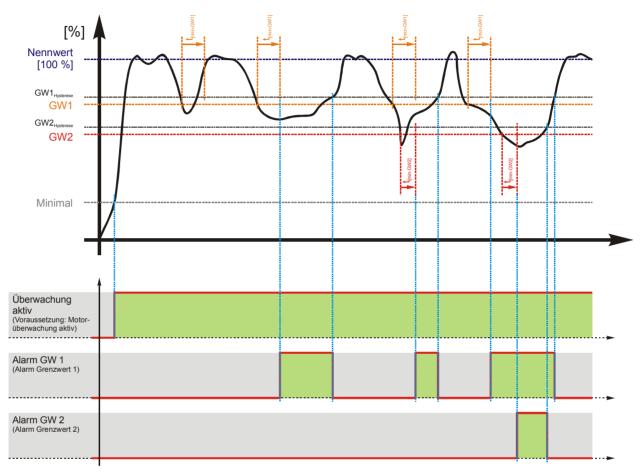


Abbildung 3-3: Überwachung - Generatorunterfrequenz

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert
Unterfrequen	z (die Hysterese beträgt 0,05 Hz.)		
GW1	Überwachung	EIN/AUS	EIN
	Grenzwert	50,0 bis 130,0 %	90.0 %
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	5,00 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	JA
GW2	Überwachung	EIN/AUS	EIN
	Grenzwert	50,0 bis 130,0 %	84.0 %
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	5,00 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	JA

Tabelle 3-2: Überwachung - Standardwerte - Generatorunterfrequenz

© Woodward Page 43/350

IVIAIIU	ai GR	31224	ע	eas tgen-3000 Serie (Package P1) -	Aggregatestederung
函			Monitoring	Gen.Unterfrequenz: Überwachung (GW1 / GW2)	EIN / AUS
CS2 1950 1956	{0}	{10}	Überwachung {loc} {2oc}	EIN Es wird eine Überwachung auf Unterfrequenz ents folgenden Parameter vorgenommen. Die Überwachung zweistufig. Beide Werte können unabhängig vone konfiguriert werden (Voraussetzung: GW1 < GW1 AUS Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für 2.	chung erfolgt inander 2.
A			Limit	Gen.Unterfrequenz: Ansprechwert (GW1/GW2)	50,0 bis 130,0 %
8			Grenzwert		
CS2 1954 1960	{0} ✓	{1o}	{1oc} {2oc}	① Dieser Wert bezieht sich auf die Nennfrequenz im System (Parameter 1750 auf Seite 28).	
				Der prozentuale Ansprechwert wird mit diesem Parameter einge Istwert unter den hier eingestellten Grenzwert, wird die Aktion e mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde.	
G			Delay	Gen.Unterfrequenz: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s
3			Verzögerung		
CS2 1955 1961	{0} ✓	{10}	{10c} {20c}	Fällt der Istwert für die hier eingestellte Verzögerungszeit unter Ansprechwert, wird ein Alarm ausgelöst. Steigt der Istwert vor A Verzögerungszeit wieder über den Ansprechwert (plus der Hysto Verzögerungszeit zurückgesetzt.	Ablauf der
呂			Alarm class	Gen.Unterfrequenz: Alarmklasse (GW1/GW2)	Klasse A/B/C/D/E/F
CS2 1951	{0} ✓	{1o}	Alarmklasse {1oc} {2oc} ✓ ✓	i Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.	I
1957				Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet wer welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert übersc	
Z		Se	elf acknowledge	Gen.Unterfrequenz: Selbstquittierung (GW1/GW2)	JA / NEIN
DE DE		Se	elbstquittierend		
CS2 1952 1958	{0}	{1o} ✓	{1oc} {2oc}	JA Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, we Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittie Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rückse manuell durch das Drücken der entsprechenden Tadas Aktivieren des LogicsManager Ausgangs "Ex (über einen Digitaleingang oder über die Schnittst	ert, wenn die tzen erfolgt asten oder durch terne Quittierung"
孟	D	elayed l	by engine speed	Gen.Unterfrequenz: Motorverzögerung (GW1/GW2)	JA / NEIN
Ve CS2 1953 1959	erzögert {0} ✓	(10)	Motordrehzahl {loc} {2oc}	JAEine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt overzögerungszeit der Motorüberwachung (Paramo Seite 181) abgelaufen ist	



HINWEIS

Diese Überwachungsfunktion ist im Idle-Modus (siehe Seite 184) blockiert.

Page 44/350 © Woodward

Seite 181) abgelaufen ist.

unabhängig von der Motordrehzahl.

NEIN......Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und

Wächter konfigurieren: Generator, Überspannung (Grenzwerte 1 & 2) ANSI# 59

Die Spannungsüberwachung ist abhängig von der Einstellung des Parameters "Gen. Spannungsmessung" (Parameter 1851 auf Seite 31). Diese Steuerung verfügt über zwei Alarmstufen für die Generatorüberspannung. Beiden Grenzwerten sind definierte Auslösewerte und Verzögerungszeiten hinterlegt, welche in dem folgenden Diagramm dargestellt sind. Das Diagramm stellt einen Spannungsverlauf sowie dessen Ansprechwerte und Länge der Alarme dar. Die Überwachung auf Überspannungsfehler erfolgt zweistufig.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Gen. Überspannung 1" oder "Gen. Überspannung 2" an.

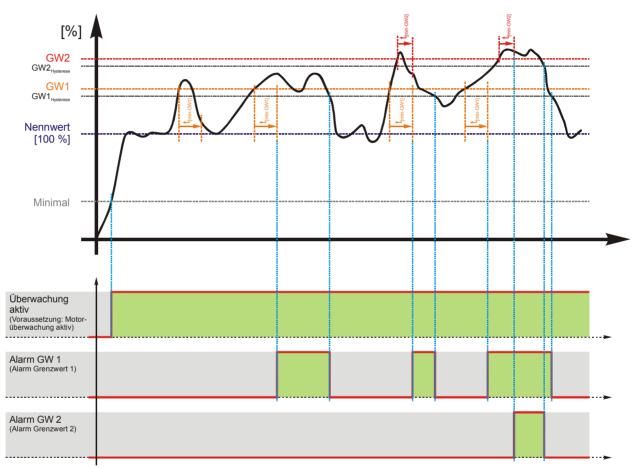


Abbildung 3-4: Überwachung - Generatorüberspannung

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert			
Überspannung (die Hysterese beträgt 0,7 % des Nennwerts)						
GW1	Überwachung	EIN / AUS	EIN			
	Grenzwert	50,0 bis 125,0 %	108.0 %			
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	5,00 s			
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В			
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN			
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN			
GW2	Überwachung	EIN / AUS	EIN			
	Grenzwert	50,0 bis 125,0 %	112.0 %			
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	0,30 s			
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	F			
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN			
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN			

Tabelle 3-3: Überwachung - Standardwerte - Generatorüberspannung

© Woodward Page 45/350

Z			Monitoring	Gen.Überspannung: Überwachung (GW1 / GW2)	EIN / AUS
CS2 2000 2006	{0} ✓	{10}	Uberwachung {loc} {2oc}	EIN Es wird eine Überwachung auf Überspannung entsprefolgenden Parameter vorgenommen. Die Überwachunzweistufig. Beide Werte können unabhängig voneinar konfiguriert werden (Voraussetzung: GW1 < GW2. AUS Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für die 2.	ig erfolgt nder
Z			Limit	Gen.Überspannung: Ansprechwert (GW1/GW2)	50,0 bis 125,0 %
CS2 2004 2010	{0}	{1o}	Grenzwert {loc} {2oc}	① Dieser Wert bezieht sich auf die Generator-Nennspannung (Parameter 1766 auf Seite 28).	
				Der prozentuale Ansprechwert wird mit diesem Parameter eingestel Wert mindestens für die konfigurierte Verzögerungszeit erreicht ode überschritten, wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklas wurde.	er
S			Delay	Gen. Überspannung: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s
B	(0)	(1.)	Verzögerung	Theretains don Interest day Agrange house Con die hier ein contalle	_
CS2 2005 2011	{0} ✓	{1o} ✓	{1oc} {2oc}	Übersteigt der Istwert den Ansprechwert für die hier eingestellte Verzögerungszeit, wird ein Alarm ausgelöst. Fällt der Istwert vor Al Verzögerungszeit unter den Ansprechwert (minus der Hysterese), w Verzögerungszeit zurückgesetzt.	
Z			Alarm class	Gen. Überspannung: Alarmklasse (GW1/GW2) Klas	se A/B/C/D/E/F
CS2 2001	{0} ✓	{1o} ✓	Alarmklasse	① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.	
2007				Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschrift	
A		Se	elf acknowledge	Gen.Überspannung: Selbstquittierung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 2002	{0}	{10} ✓	elbstquittierend {loc} {2oc}	JADie Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn o Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.	lie
2008				NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, v Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen manuell durch das Drücken der entsprechenden Taste das Aktivieren des <i>LogicsManager</i> Ausgangs "Extern (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle	erfolgt n oder durch e Quittierung"
A			by engine speed	Gen.Überspannung: Motorverzögerung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 2003 2009	rzögert {0} ✔	{10}	Motordrehzahl {1oc} {2oc}	JA Eine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt erst, Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter	
				Seite 181) abgelaufen ist. NEINDie Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andar	uernd und

Page 46/350 © Woodward

unabhängig von der Motordrehzahl.

Wächter konfigurieren: Generator, Unterspannung (Grenzwerte 1 & 2) ANSI# 27

Die Spannungsüberwachung ist abhängig von der Einstellung des Parameters "Gen. Spannungsmessung" (Parameter 1851 auf Seite 31). Diese Steuerung verfügt über zwei Alarmstufen für die Generatorüberspannung. Beiden Grenzwerten sind definierte Auslösewerte und Verzögerungszeiten hinterlegt, welche in dem folgenden Diagramm dargestellt sind. Das Diagramm stellt einen Spannungsverlauf sowie dessen Ansprechwerte und Länge der Alarme dar. Die Überwachung auf Unterspannungsfehler erfolgt zweistufig.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Gen.Unterspannung 1" oder "Gen.Unterspannung 2" an.

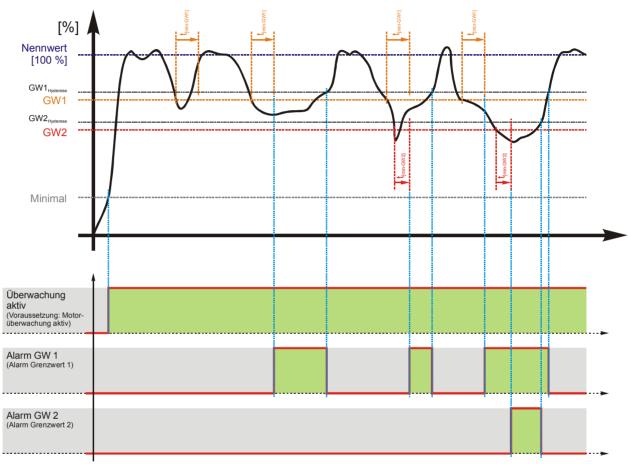


Abbildung 3-5: Überwachung - Generatorunterspannung

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert				
Unterspannu	Unterspannung (die Hysterese beträgt 0,7 % des Nennwerts)						
GW1	Überwachung	EIN / AUS	EIN				
	Grenzwert	50,0 bis 125,0 %	92.0 %				
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	5,00 s				
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В				
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN				
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	JA				
GW2	Überwachung	EIN / AUS	EIN				
	Grenzwert	50,0 bis 125,0 %	88.0 %				
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	00,30 s				
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	F				
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN				
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	JA				

Tabelle 3-4: Überwachung - Standardwerte - Generatorunterspannung

© Woodward Page 47/350

Manu	al GR	37224D	eas Ygen-3000 Serie (Package P1)	- Aggregatesteuerung
Z		Monitoring	Gen.Unterspannung: Überwachung (GW1 / GW2)	EIN / AUS
CS2 2050 2056	{0}	Überwachung	EINEs wird eine Überwachung auf Unterspannung er folgenden Parameter vorgenommen. Die Überwachung Beide Werte können unabhängig vor konfiguriert werden (Voraussetzung: GW1 < GVAUSEs erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte fragen der Grenzwerte fragen	achung erfolgt neinander W2.
る		Limit	Gen.Unterspannung: Ansprechwert (GW1/GW2)	50,0 bis 125,0 %
CS2 2054 2060	{0} ✓	Grenzwert	① Dieser Wert bezieht sich auf die Generator-Nennspannun (Parameter 1766 auf Seite 28).	g
			Der prozentuale Ansprechwert wird mit diesem Parameter eing Istwert unter den hier eingestellten Grenzwert, wird die Aktion mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde.	
Z		Delay	Gen.Unterspannung: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s
CS2 2055 2061	{0} ✓	Verzögerung {1o} {1oc} {2oc}	Fällt der Istwert für die hier eingestellte Verzögerungszeit unte Ansprechwert, wird ein Alarm ausgelöst. Steigt der Istwert von Verzögerungszeit wieder über den Ansprechwert (plus der Hys Verzögerungszeit zurückgesetzt.	r Ablauf der
Z		Alarm class	Gen.Unterspannung: Alarmklasse (GW1/GW2)	Klasse A/B/C/D/E/F
CS2 2051	{0}	Alarmklasse {10} {10c} {20c} ✓ ✓ ✓	① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.	I
2057			Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet w welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert über	
Z		Self acknowledge	Gen.Unterspannung: Selbstquittierung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 2052 2058	{0} ✓	Selbstquittierend	JA Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, w Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quitt Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücks manuell durch das Drücken der entsprechenden das Aktivieren des Logics Manager Ausgangs "E (über einen Digitaleingang oder über die Schnitt	iert, wenn die setzen erfolgt Tasten oder durch Externe Quittierung"
Z	D	elayed by engine speed	Gen.Unterspannung: Motorverzögerung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 2053 2059	rzögert {0} ✔	durch Motordrehzahl {10} {10c} {20c} ✓ ✓	JAEine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolg Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parai	



HINWEIS

Diese Überwachungsfunktion ist im Idle-Modus (siehe Seite 184) blockiert.

Page 48/350 © Woodward

Seite 181) abgelaufen ist.

unabhängig von der Motordrehzahl.

NEIN......Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und

Wächter konfigurieren: Generator, Unabh. Überstromzeitschutz (Grenzw. 1, 2 & 3) ANSI# 50/51

Die Stromüberwachung ist abhängig von der Einstellung des Parameters "Gen. Strommessung" (Parameter 1850 auf Seite 31). Diese Steuerung verfügt über drei Alarmstufen für den Generatorüberstrom und kann wie in untenstehender Abbildung gezeigt eingestellt werden. Die Überwachung des maximalen Phasenstroms erfolgt in drei Stufen. Jede Stufe kann mit einer unabhängig von den anderen Stufen einstellbaren Zeitverzögerung versehen werden.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Gen. Überstrom 1", "Gen. Überstrom 2" oder "Gen. Überstrom 3" an.

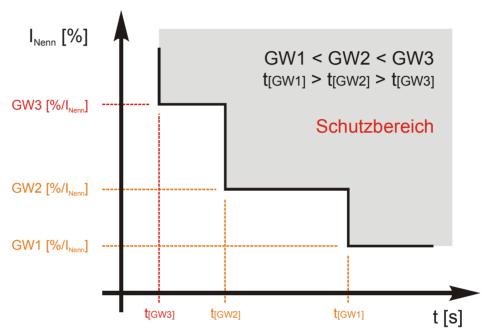


Abbildung 3-6: Überwachung - Generatorüberstrom

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslöecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert		
Überstrom (die Hysterese beträgt 1 % des Nennwerts)					
GW1	Überwachung	EIN / AUS	EIN		
	Grenzwert	50,0 bis 300,0 %	110.0 %		
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	30,00 s		
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	E		
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN		
GW2	Überwachung	EIN / AUS	EIN		
	Grenzwert	50,0 bis 300,0 %	150.0 %		
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1,00 s		
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	F		
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN		
GW3	Überwachung	EIN / AUS	EIN		
	Grenzwert	50,0 bis 300,0 %	250.0 %		
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	0,40 s		
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	F		
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN		

Tabelle 3-5: Überwachung - Standardwerte - Generatorüberstrom

© Woodward Page 49/350

Manu	al GR37224D	easYgen-3000 Serie (Package P1) - Aggregatesteuerung		
呂	Monitoring	,	EIN / AUS	
CS2 2200 2206 2212	Überwachung {0} {1o} {1oc} {2oc	⁹	ng erfolgt nander (GW3).	
Z	Limi	Gen. Überstrom, UMZ: Ansprechwert (GW1/GW2/GW3)	50,0 bis 300,0 %	
CS2 2204 2210 2216	Grenzwer	1	neter 1754 auf	
		Der prozentuale Ansprechwert wird mit diesem Parameter eingeste Wert mindestens für die konfigurierte Verzögerungszeit erreicht od wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegeber	ler überschritten,	
B	Delay	Gen.Überstrom, UMZ: Verzögerung (GW1/GW2/GW3)	0,02 bis 99,99 s	
CS2 2205 2211 2217	Verzögerun; {0} {10} {10¢} {20¢		rungszeit unter	
Z	Alarm clas	s Gen.Überstrom, UMZ: Alarmklasse (GW1/GW2/GW3) K	lasse A/B/C/D/E/F	
CS2 2201 2207	Alarmklass	0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0 0 1 0 0 0	I	
2213		Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werder welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschr		
Z	Self acknowledg	e Gen.Überstrom, UMZ: Selbstquittierung (GW1/GW2/GW3)	EIN / AUS	
CS2 2202 2208 2214	Selbstquittierence {0} {10} {10c} {20c}		wenn die n erfolgt en oder durch	

das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).

Page 50/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Generator, Rück-/Minderleistung (Grenzwerte 1 & 2) ANSI# 32R/F

Die vom Generator erzeugte Leistung errechnet sich aus den Spannungs- und Stromwerten, die abhängig von den Einstellungen der Parameter "Gen. Spannungsmessung" (Parameter 1851 auf Seite 31) und "Gen. Strommessung" (Parameter 1850 auf Seite 31) gemessen werden. Die Generatorleistungsgrenzwerte können je nach eingestelltem Grenzwert für Minderleistung und/oder Rückleistung konfiguriert werden. Der folgende Hinweis erklärt, wie ein Minder- oder Rückleistungsgrenzwert konfiguriert wird. Wenn die ein- oder dreiphasig gemessene Wirkleistung unterhalb des eingestellten Grenzwertes für die Minderlast oder unterhalb des eingestellten Wertes für die Rückleistung ist, wird ein Alarm ausgegeben.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Gen.Rück/Minderlast1" oder "Gen.Rück/Minderlast2" an.



HINWEIS

Definition

Minderleistung

Fehlerauslösung, wenn die überwachte Wirkleistung unter den konfigurierten (positiven) Grenzwert fällt.

Rückleistung

Fehlerauslösung, wenn sich die Richtung der Wirkleistung umkehrt und der konfigurierte (negative) Grenzwert überschritten wird.

Die Werte für die Rück-/Minderleistungsüberwachung können wie folgt konfiguriert werden:

GW1 = Positiv und

GW2 = Positiv (wobei **GW1 > GW2 > 0** %):

⇒ Beide Grenzwerte sind für Minderleistungsüberwachung konfiguriert.

(Beispiel: Nennleistung ist 100 kW, GW1 = 5 % > GW2 = 3 %; Auslösung, wenn die Wirkleistung unter 5 kW (GW1) oder 3 kW (GW2) fällt)

GW1 = Negativ und

GW2 = Negativ (wobei GW2 < GW1 < 0%):

⇒ Beide Grenzwerte sind für Rückleistungsüberwachung konfiguriert.

(Beispiel: Nennleistung ist 100 kW, GW1 = -3 % > GW2 = -5 %; Auslösung, wenn die Wirkleistung unter -3 kW (GW1) oder -5 kW (GW2) fällt)

• GW1 = Positiv und

GW2 = Negativ (wobei GW1 > 0 % > GW2):

- ⇒ GW1 ist für Minderleistungsüberwachung konfiguriert und
- ⇒ GW2 ist für Rückleistungsüberwachung konfiguriert.

(Beispiel: Nennleistung ist 100 kW, GW1 = 3 % > GW2 = -5 %; Auslösung, wenn die Wirkleistung unter 3 kW (GW1) oder -5 kW (GW2) fällt)

© Woodward Page 51/350

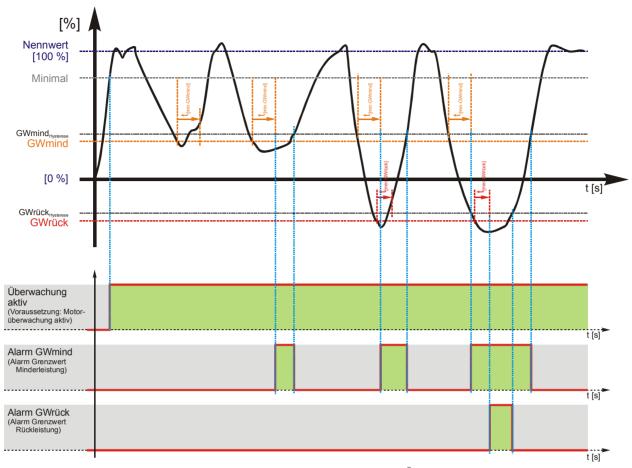


Abbildung 3-7: Überwachung - Generatorrück-/-minderleistung

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert				
Rück-/Minderle	Rück-/Minderleistung (die Hysterese beträgt 1 % des Nennwertes)						
GW1	Überwachung	EIN / AUS	EIN				
	Grenzwert	-99,9 bis 99,9 %	-3.0 %				
GW1 > 0 %	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	5,00 s				
Minderleist.	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В				
GW1 < 0 %	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN				
Rückleist.	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN				
GW2	Überwachung	EIN / AUS	EIN				
	Grenzwert	-99,9 bis 99,9 %	-5.0 %				
GW2 > 0 %	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	3,00 s				
Minderleist.	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	E				
GW2 < 0 %	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN				
Rückleist.	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN				

Tabelle 3-6: Überwachung - Standardwerte - Generatorrück-/-minderleistung

Page 52/350 © Woodward

B			Monitoring	Gen.Rück-/Minderleistung: Überwachung (GW1 / GW2)	EIN / AUS
CS2 2250 2256	{0}	{10}	Überwachung {loc} {2oc}	EIN Es wird eine Überwachung auf Rück-/Minderleis der folgenden Parameter vorgenommen. Beide W voneinander unabhängig konfiguriert werden (Vo {1oc}, {2oc}: GLS muss geschlossen sein). AUS Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für 2.	erte können oraussetzung bei
呂			Limit	Gen.Rück-/Minderleistung: Ansprechwert (GW1/GW2)	-99,9 bis 99,9 %
CS2 2254 2260	{0}	{1o} ✓	Grenzwert {loc} {2oc}	① Dieser Wert bezieht sich auf die Generator-Nennwirkleist (Parameter 1752 auf Seite 29). Der prozentuale Ansprechwert wird mit diesem Parameter eing Istwert unter den hier eingestellten Grenzwert, wird die Aktion mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde.	estellt. Fällt der
Z			Delay	Gen.Rück-/Minderleistung: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s
CS2 2255 2261	{0}	{1o} ✓	Verzögerung {loc} {2oc}	Fällt der Istwert für mindestens die hier konfigurierte Verzöger Ansprechwert, wird ein Alarm ausgelöst. Steigt der Istwert vor Verzögerungszeit wieder über den Ansprechwert (plus der Hyst Verzögerungszeit zurückgesetzt.	ungszeit unter den Ablauf der
呂			Alarm class	Gen.Rück-/Minderleistung: Alarmkl. (GW1/GW2)	Klasse A/B/C/D/E/F
CS2 2251 2257	{0} ✓	{1o} ✓	Alarmklasse {1oc} {2oc}	(i) Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258. Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet we welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert übers	
益		Se	lf acknowledge	Gen.Rück-/Minderleistung: Selbstquittierung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 2252 2258	{0} ✓	See {10} √	lbstquittierend {loc} {2oc}	JA Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, worfehlerbedingung nicht mehr vorliegt. NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittie Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rückse manuell durch das Drücken der entsprechenden T das Aktivieren des LogicsManager Ausgangs "Ex (über einen Digitaleingang oder über die Schnitts	ert, wenn die etzen erfolgt 'asten oder durch kterne Quittierung"
呂	De	elayed b	y engine speed	Gen.Rück-/Minderleistung: Motorverzögerung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 2253 2259	rzögert {0} ✔	durch !	Motordrehzahl {loc} {2oc}	JA Eine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Param Seite 181) abgelaufen ist. NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt a unabhängig von der Motordrehzahl.	neter 3315 auf

© Woodward Page 53/350

Wächter konfigurieren: Generator, Überlast IPB (Grenzwerte 1 & 2) ANSI# 32

(IPB = Inselparallelbetrieb)

Die vom Generator erzeugte Leistung errechnet sich aus den Spannungs- und Stromwerten, die abhängig von den Einstellungen der Parameter "Gen. Spannungsmessung" (Parameter 1851 auf Seite 31) und "Gen. Strommessung" (Parameter 1850 auf Seite 31) gemessen werden. Die Steuerung überwacht, ob sich das System in einem Insel- oder Netzparallelbetrieb befindet. Wenn die Steuerung feststellt, dass sich das System im Inselbetrieb befindet, wird die Überwachung von Generator Überlast NPB (Siehe Seite 56) deaktiviert. Ist die gemessene Generatorwirkleistung im Inselbetrieb oberhalb des eingestellten Grenzwertes, wird ein Alarm ausgelöst.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Gen. Überlast IPB 1" oder "Gen. Überlast IPB 2" an.

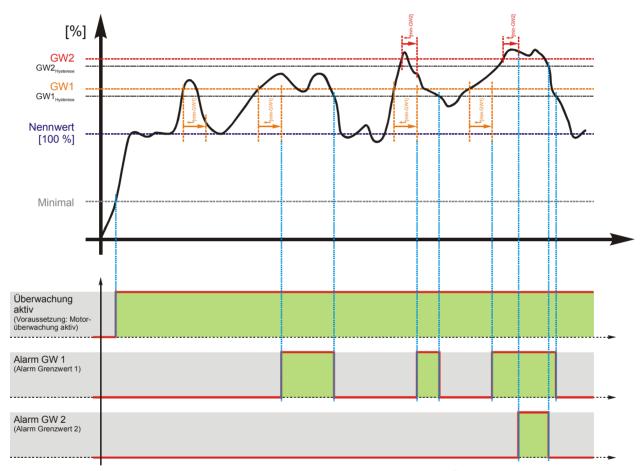


Abbildung 3-8: Überwachung - Generatorüberlast IPB

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

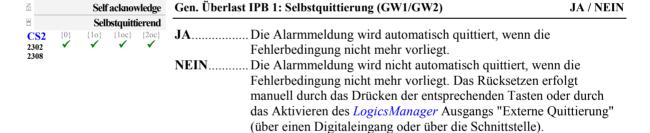
Grenzwert	Text Einstellbereich Standard			
Überlast (die	Hysterese beträgt 1 % des Nennwerts)			
GW1	Überwachung	EIN / AUS	EIN	
	Grenzwert	50,0 bis 300,0 %	110.0 %	
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	11,00 s	
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В	
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN	
GW2	Überwachung	EIN / AUS	EIN	
	Grenzwert	50,0 bis 300,0 %	120.0 %	
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	0,10 s	
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	Е	
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN	

Tabelle 3-7: Überwachung - Standardwerte - Generatorüberlast IPB

Page 54/350 © Woodward

Manua	al GR	37224	D		easYgen-3000 Serie (Package P1) - A	Aggregatesteuerung
呂			Monit	oring	Gen. Überlast IPB 1: Überwachung (GW1/GW2)	EIN / AUS
CS2 2300 2306	{0}	(10) √	berwac {1oc} ✓	hung {20c} ✓	EIN Es wird eine Überwachung auf Überlast entsprecher Parameter vorgenommen. Die Überwachung erfolgt Beide Werte können unabhängig voneinander konfig (Voraussetzung: GW1 < GW2). AUS Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für d	zweistufig. guriert werden
呂				Limit	Gen. Überlast IPB 1: Ansprechwert (GW1/GW2)	50,0 bis 300,00 %
CS2 2304 2310	{0} ✓	{1o}	Gren	zwert {2oc} ✓	① Dieser Wert bezieht sich auf die Generator-Nennwirkleistung (Parameter 1752 auf Seite 29).	9
					Der prozentuale Ansprechwert wird mit diesem Parameter eingest Wert mindestens für die konfigurierte Verzögerungszeit erreicht o wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegebe	der überschritten,
E]	Delay	Gen. Überlast IPB 1: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s
CS2 2305 2311	{0} ✓	{10}	Verzöge {loc} ✓	{20c} ✓	Übersteigt der Istwert den Ansprechwert für die hier eingestellte V wird ein Alarm ausgelöst. Fällt der Istwert vor Ablauf der Verzöge den Ansprechwert (minus der Hysterese), wird die Verzögerungsz	erungszeit unter
A			Alarm		Gen. Überlast IPB 1: Alarmklasse (GW1/GW2)	Klasse A/B/C/D/E/F
CS2 2301	{0} ✓	{10}	Alarml {1oc} ✓	dasse {2oc}	① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.	

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



© Woodward Page 55/350

Wächter konfigurieren: Generator, Überlast NPB (Grenzwerte 1 & 2) ANSI# 32

(NPB = Netzparallelbetrieb)

Die vom Generator erzeugte Leistung errechnet sich aus den Spannungs- und Stromwerten, die abhängig von den Einstellungen der Parameter "Gen. Spannungsmessung" (Parameter 1851 auf Seite 31) und "Gen. Strommessung" (Parameter 1850 auf Seite 31) gemessen werden. Die Steuerung überwacht, ob sich das System in einem Insel- oder Netzparallelbetrieb befindet. Wenn die Steuerung feststellt, dass sich das System im Netzparallelbetrieb befindet, wird die Überwachung von Generator Überlast IPB (Siehe Seite 54) deaktiviert. Befindet sich die gemessene Generatorwirkleistung im Netzparallelbetrieb oberhalb des eingestellten Grenzwertes, wird ein Alarm ausgelöst.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Gen. Überlast NPB 1" oder "Gen. Überlast NPB 2" an.

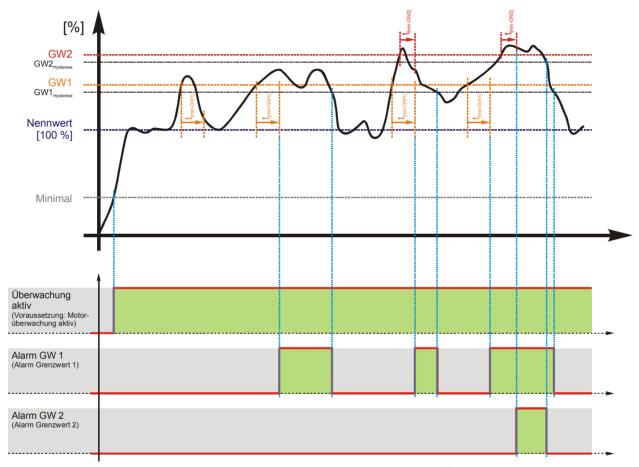


Abbildung 3-9: Überwachung - Generatorüberlast NPB

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text Einstellbereich Stand			
Überlast (die	Hysterese beträgt 1 % des Nennwerts)			
GW1	Überwachung	EIN / AUS	EIN	
	Grenzwert	50,0 bis 300,0 %	110.0 %	
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	11,00 s	
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В	
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN	
GW2	Überwachung	EIN / AUS	EIN	
	Grenzwert	50,0 bis 300,0 %	120.0 %	
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	0,10 s	
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	Е	
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN	

Tabelle 3-8: Überwachung - Standardwerte - Generatorüberlast NPB

Page 56/350 © Woodward

2351 2357

JA / NEIN

Manua	al GR	37224	ID.	easYgen-3000 Serie (Package P1) - Aggregatesteuerung
呂			Monitoring	Gen. Überlast NPB: Überwachung (GW1 / GW2)	EIN / AUS
CS2 2350 2356	{0}	{1o} ✓	10c} (20c)	EIN Es wird eine Überwachung auf Überlast entsprec Parameter vorgenommen. Die Überwachung erfo Beide Werte können unabhängig voneinander ko (Voraussetzung: GW1 < GW2). AUS Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für	olgt zweistufig. nfiguriert werden
吾			Limit	Gen. Überlast NPB: Ansprechwert (GW1/GW2)	50,0 bis 300,00 %
E			Grenzwert		
CS2 2354 2360	{0}	{1o} ✓	{1oc} {2oc}	① Dieser Wert bezieht sich auf die Generator-Nennwirkleist (Parameter 1752 auf Seite 29).	ung
				Der prozentuale Ansprechwert wird mit diesem Parameter eing Wert mindestens für die konfigurierte Verzögerungszeit erreich wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgeg	nt oder überschritten,
EN			Delay	Gen. Überlast NPB: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s
E			Verzögerung		
CS2 2355 2361	{0}	{1o} ✓	{1oc} {2oc}	Übersteigt der Istwert den Ansprechwert für die hier eingestellt wird ein Alarm ausgelöst. Fällt der Istwert vor Ablauf der Verz den Ansprechwert (minus der Hysterese), wird die Verzögerung	zögerungszeit unter
Z			Alarm class	Gen. Überlast NPB: Alarmklasse (GW1/GW2)	Klasse A/B/C/D/E/F
CS2	{0}	{1o}	Alarmklasse {10c} {20c}	① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.	

① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.

Gen. Überlast NPB: Selbstquittierung (GW1/GW2) Self acknowledge Selbstquittierend JA..... Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die CS₂ Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. 2358

NEIN..... Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).

© Woodward Page 57/350

Wächter konfigurieren: Generator, Schieflast (Grenzwerte 1 & 2) ANSI# 46

Die Schieflastüberwachung ist abhängig von der Einstellung der Parameter "Gen. Spannungsmessung" (Parameter 1851 auf Seite 31) und "Gen. Strommessung" (Parameter 1850 auf Seite 31). Die Schieflastüberwachung überwacht die einzelnen Phasenströme des Generators. Der prozentuale Ansprechwert gibt die zulässige Abweichung eines Leiterströmes vom arithmetischen Mittelwert aller drei gemessenen Leiterströme an.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Schieflast 1" oder "Schieflast 2" an.

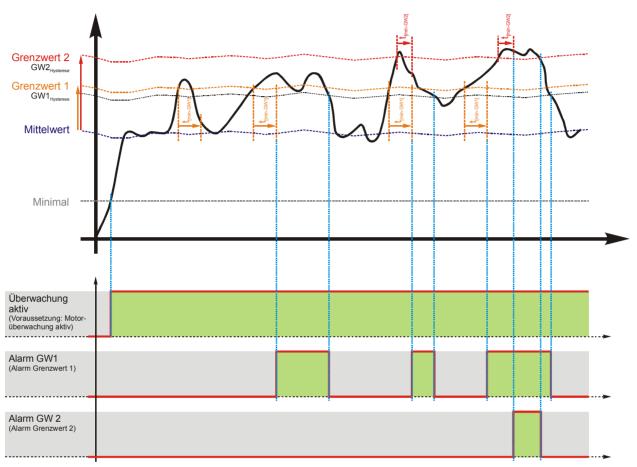


Abbildung 3-10: Überwachung - Generatorschieflast

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert		
Schieflast (die Hysterese beträgt 1 % des Nennwerts)					
GW1	Überwachung	EIN / AUS	EIN		
	Grenzwert	0,0 bis 100,0 %	10.0 %		
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	10,00 s		
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В		
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN		
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN		
GW2	Überwachung	EIN / AUS	EIN		
	Grenzwert	0,0 bis 100,0 %	15.0 %		
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1,00 s		
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	Е		
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN		
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN		

Tabelle 3-9: Überwachung - Standardwerte - Generatorschieflast

Page 58/350 © Woodward



HINWEIS

Diese Überwachungsfunktion ist nur aktiv, wenn die Generator-Spannungsmessung (Parameter 1851) auf "3Ph 4W" oder "3Ph 3W" und die Generator-Strommessung (Parameter 1850) auf "L1 L2 L3" konfiguriert ist.

Berechnungsformeln

	Phase L1	Phase L2	Phase L3			
Überschreitung	$I_{L1} \ge \frac{3 \times I_N \times P_A + I_{L2} + I_{L3}}{2}$	$I_{L2} \ge \frac{3 \times I_N \times P_A + I_{L1} + I_{L3}}{2}$	$I_{L3} \ge \frac{3 \times I_{N} \times P_{A} + I_{L1} + I_{L2}}{2}$			
Unterschreitung	$I_{L1} \le \frac{I_{L2} + I_{L3} - 3 \times I_{N} \times P_{A}}{2}$	$I_{L2} \le \frac{I_{L1} + I_{L3} - 3 \times I_{N} \times P_{A}}{2}$	$I_{L3} \le \frac{I_{L1} + I_{L2} - 3 \times I_{N} \times P_{A}}{2}$			

Beispiel 1 - Überschreitung eines Grenzwerts

Strom in Phase L1 = Strom in Phase L3 Strom in Phase L2 wurde überschritten

 $\begin{array}{ll} P_{A} \text{ prozentualer Auslösewert} & \text{ (z.B. 10 \%)} \\ I_{N} \text{ Nennstrom} & \text{ (z.B. 300 A)} \end{array}$

Auslösewert für Phase L2:

$$I_{L2} \ge \frac{3 \times I_{N} \times P_{A} + I_{L1} + I_{L3}}{2} = \frac{3 \times 300A \times 10\% + 300A + 300A}{2} = \frac{\frac{3 \times 300A \times 10}{100} + 300A + 300A}{2} = \frac{345A}{2}$$

Beispiel 2 - Unterschreitung eines Grenzwerts

Strom in Phase L2 = Strom in Phase L3 Strom in Phase L1 wurde unterschritten

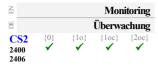
 $\begin{array}{ll} P_{A} \ \ prozentualer \ Auslösewert \\ I_{N} \ \ Nennstrom \end{array} \hspace{0.5cm} (z.B. \ 10 \ \%)$

Auslösewert für Phase L1:

$$I_{L1} \ge \frac{I_{L2} + I_{L3} - 3 \times I_{N} \times P_{A}}{2} = \frac{300A + 300A - 3 \times 300A \times 10\%}{2} = \frac{300A + 300A - \frac{3 \times 300A \times 10}{100}}{2} = 255A$$

© Woodward Page 59/350

Parameter



Gen.Schieflast: Überwachung (GW1 / GW2)

EIN / AUS

EIN......Es wird eine Überwachung auf Schieflast entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen. Die Überwachung erfolgt zweistufig. Beide Werte können unabhängig voneinander konfiguriert werden (Voraussetzung: GW1 < GW2).

AUS......Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für die Stufen 1 und



Gen.Schieflast: Ansprechwert (GW1/GW2)

0,0 bis 100,0 %

① Dieser Wert bezieht sich auf den Generator-Nennstrom (Parameter 1754 auf Seite 29).

Hier wird der zu überwachende prozentuale Wert eingestellt. Wenn der Strom in einer Phase vom Mittelwert aller drei Phasen für die Verzögerungszeit um mehr als diesen Wert abweicht, wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde.



Gen. Schieflast: Verzögerung (GW1/GW2)

0,02 bis 99,99 s

Übersteigt der gemessene Strom den Mittelwert aller drei Phasen um mehr als den Ansprechwert für die hier eingestellte Verzögerungszeit, wird ein Alarm ausgelöst. Fällt der gemessene Strom vor Ablauf der Verzögerungszeit unter den Ansprechwert (minus der Hysterese), wird die Verzögerungszeit zurückgesetzt.



Gen. Schieflast: Alarmklasse (GW1/GW2)

Klasse A/B/C/D/E/F

① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



Gen. Schieflast: Selbstquittierung (GW1/GW2)

JA / NEIN

JADie Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).



Gen. Schieflast: Motorverzögerung (GW1/GW2)

JA / NEIN

JAEine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt erst, wenn die Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter 3315 auf Seite 181) abgelaufen ist.

NEINDie Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und unabhängig von der Motordrehzahl.

Page 60/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Generator, Spannungsasymmetrie

Die Spannungsasymmetrieüberwachung überwacht die Spannung der einzelnen drei Phasen des Generators. Es werden immer die Außenleiterspannungen überwacht. Der prozentuale Ansprechwert gibt die zulässige Abweichung einer Leiterspannung vom arithmetischen Mittelwert aller drei gemessenen Leiterspannungen an. Wenn eine gemessene Spannung die konfigurierte zulässige Spannungsasymmetrieabweichung vom Mittelwert übersteigt, wird eine Alarmmeldung ausgegeben.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Gen. Spg. Asymmetrie" an.

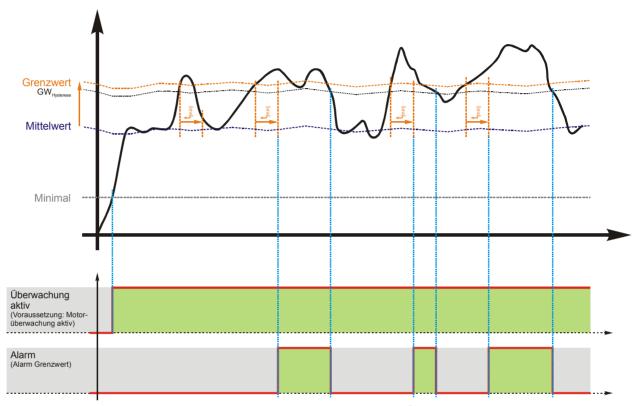


Abbildung 3-11: Überwachung - Generatorspannungsasymmetrie

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert			
Generatorspa	Generatorspannungsasymmetrie (die Hysterese beträgt 0,7 % des Nennwertes).					
	Überwachung	EIN / AUS	EIN			
	Grenzwert	0,5 bis 15,0 %	10.0 %			
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	5,00 s			
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	F			
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN			
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	JA			

Tabelle 3-10: Überwachung - Standardwerte - Generatorspannungsasymmetrie



HINWEIS

Diese Überwachungsfunktion ist nur aktiv, wenn die Generatorspannungsmessung (Parameter 1851) auf "3Ph 4W" oder "3Ph 3W" konfiguriert ist.

© Woodward Page 61/350

Manual (GR37224D	easYgen-3000 Serie (Package P1) - Aggregatesteuerung			
呂	Monito	ing Gen.Spg.Asymmetrie: Überwachung	EIN / AUS		
CS2 3900	Überwach 0} {10} {10c} {	EINEs wird eine Überwachung auf Spannungsa der folgenden Parameter vorgenommen. AUSEs wird keine Überwachung vorgenommen	•		
呂	L	mit Gen.Spg.Asymmetrie: Ansprechwert	0,5 bis 15,0 %		
CS2 3903	Grenzy 0} {10} {10c} {	① Dieser Wert bezieht sich auf die Generator-Nennspa (Parameter 1766 auf Seite 28).	nnung		
		Hier wird der zu überwachende prozentuale Wert eingeste in einer Phase vom Mittelwert aller drei Phasen für die Ve als diesen Wert abweicht, wird die Aktion eingeleitet, die vorgegeben wurde.	erzögerungszeit um mehr		
函	D	lay Gen.Spg.Asymmetrie: Verzögerung	0,02 bis 99,99 s		
	Verzöger 0} {10} {10c} {	Wenn die Spannung in einer Phase vom Mittelwert aller deingestellte Verzögerungszeit um mehr als den Ansprecht Alarm ausgelöst. Fällt die überwachte Spannungsasymme Verzögerungszeit unter den Ansprechwert (minus der Hylverzögerungszeit zurückgesetzt.	wert abweicht, wird ein etrie vor Ablauf der		
Z	Alarm	ass Gen.Spg.Asymmetrie: Alarmklasse	Klasse A/B/C/D/E/F		
CS2 {(3901)	Alarmkl 0}	Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.	1		
		Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordr welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert			
呂	Self acknowle	lge Gen.Spg.Asymmetrie: Selbstquittierend	JA / NEIN		
	Selbstquittier 0} {10} {10c} {	JADie Alarmmeldung wird automatisch quitti Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. NEINDie Alarmmeldung wird nicht automatisch Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das F manuell durch das Drücken der entsprecher das Aktivieren des LogicsManager Ausgan (über einen Digitaleingang oder über die Sc	quittiert, wenn die Rücksetzen erfolgt nden Tasten oder durch gs "Externe Quittierung"		
固	Delayed by engine sp	eed Gen.Spg.Asymmetrie: Motorverzögert	JA / NEIN		
	gert durch Motordreh 0} {10} {10c} {	JAEine Überwachung dieser Schutzfunktion e Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Seite 181) abgelaufen ist. NEINDie Überwachung dieser Schutzfunktion er unabhängig von der Motordrehzahl.	Parameter 3315 auf		

Page 62/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Generator, Erdschluss (Grenzwerte 1 & 2)

Netzstromeingang für Netzstrom/Netzleistungsmessung konfiguriert (Erdstrom gerechnet) (Siehe Parameter 1854 auf Seite 32)

Die Generatorstromüberwachung ist abhängig von der Einstellung des Parameters "Gen. Strommessung" (Parameter 1850 auf Seite 31). Die gemessenen drei Leiterströme $I_{\text{Gen-L1}}$, $I_{\text{Gen-L2}}$ und $I_{\text{Gen-L3}}$ werden vektoriell addiert ($I_S = I_{\text{Gen-L1}} + I_{\text{Gen-L2}} + I_{\text{Gen-L3}}$) und mit dem konfigurierten Ansprechwert verglichen (der berechnete Istwert wird angezeigt). Steigt der Istwert über den Ansprechwert, liegt ein Erdfehler vor und es erfolgt eine Alarmauslösung.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Erdschluss 1" oder "Erdschluss 2" an.



HINWEIS

Bitte beachten Sie, dass der Einbauort der Generatorstromwandler den Schutzbereich der Erdschlussüberwachung bestimmt.

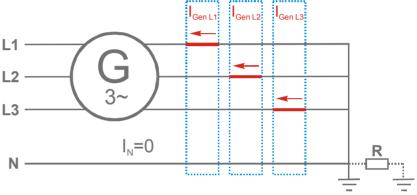


Abbildung 3-12: Überwachung - gerechneter Generatorerdschluss

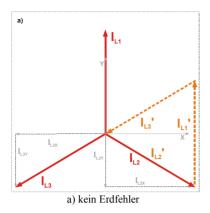
Test: Schließen Sie einen der drei Generatorstromwandler kurz während sich der Generator im Volllastbetrieb befindet. Der gemessene Strom sollte 100% des Nennwerts an den beiden Phasen betragen, an denen der Stromwandler nicht kurzgeschlossen ist.

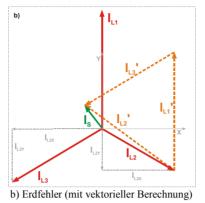
Die Erdstromberechnung erfasst den Strom in einem evtl. vorhandenen Neutralleiter nicht. Damit das Ergebnis der Berechnung als Erdstrom interpretiert werden kann, darf der Neutralleiter keinen nennenswerten Betriebsstrom führen.

Der Ansprechwert ist in Prozent angegeben. Dieser Prozentwert bezieht sich auf den Generatornennstrom (Parameter 1754). Er sollte auf Grund von unvermeidbarer Asymmetrien in den Phasenströmen auf mindestens 10 % eingestellt werden.

© Woodward Page 63/350

Berechnung





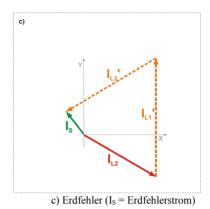


Abbildung 3-13: Überwachung - gerechneter Generatorerdschluss - Vektordiagramm

Der Erdstrom I_S wird (nach vorheriger komplexer Zerlegung) geometrisch/vektoriell ermittelt. Die Zeiger der Phasenströme I_{L1} und I_{L2} werden parallel verschoben und wie in Abbildung 3-13 a) gezeigt angeordnet. Der Zeiger zwischen dem Sternpunkt und dem Punkt des verschobenen Zeigers I_{L2} ' ergibt den Summenstrom I_S wie in Abbildung 3-13 b) gezeigt. Um die Zeiger vektoriell addieren zu können, müssen diese in ihre X- und Y- Koordinaten zerlegt werden (I_{L2X} , I_{L3X} und I_{L3Y}). Der Erdfehlerstrom kann mit der folgenden Formel errechnet werden:

$$(I_{L1Nenn} + I_{L2Nenn} + I_{L3Nenn}) - (I_{L1gemessen} + I_{L2gemessen} + I_{L3gemessen}) / 1,73 = I_s \\ (7A + 7A + 7A) - (7A + 6,5A + 6A) / 1,73 = 0,866A$$

Ergebnisse des Rechenbeispiels:

Phasenstrom $I_{L1} = I_{Nenn} = 7 A$

Phasenstrom $I_{L2} = 6.5 \text{ A}$

Phasenstrom $I_{L3} = 6 A$

Summenstrom (Erdfehlerstrom) $I_S = 0.866A$.

Netzstromeingang für Erdstrom konfiguriert (Erdstrom gemessen)

(Siehe Parameter 1854 auf Seite 32)

Der Erdfehlerstrom wird direkt gemessen, wenn der Netzstromeingang für die Überwachung des Erdstroms konfiguriert ist. Der Ansprechwert des Erdfehlers wird als Prozentwert angegeben und bezieht sich auf den im Parameter "Erd-Stromwandler" (Parameters 1810 oder 1811 auf Seite 38) eingegebenen Wert.



HINWEIS

Bitte beachten Sie, dass der Einbauort der Generatorstromwandler den Schutzbereich der Erdschlussüberwachung bestimmt.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Standardwert			
Generatorerdfehler (die Hysterese beträgt 0,7 % des Nennwertes).					
GW1	Überwachung	EIN / AUS	AUS		
	Grenzwert	0 bis 300 %	10 %		
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	0,20 s		
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В		
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN		
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN		
GW2	Überwachung	EIN / AUS	AUS		
	Grenzwert	0 bis 300 %	30 %		
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	0,10 s		
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	F		
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN		
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN		

Tabelle 3-11: Überwachung - Standardwerte - Generatorerdschluss

Page 64/350 © Woodward

Parameter



Gen. Erdschluss: Überwachung (GW1 / GW2)

EIN / AUS

EIN Es wird eine Überwachung des Erdstroms entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen. Die Überwachung erfolgt zweistufig. Beide Werte können unabhängig voneinander konfiguriert werden (Voraussetzung: GW1 < GW2).

AUS Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für die Stufen 1 und 2.



Gen. Erdschluss: Ansprechwert (GW1/GW2)

0 bis 300 %

① Dieser Wert bezieht sich auf den Generator-Nennstrom des Generators (Parameter 1754 auf Seite 29), falls der Erdstrom aus den Generatorströmen berechnet wird. Er bezieht sich auf den Wandlernennstrom (Parameter 1810 oder 1811 auf Seite 38), falls der Erdstrom direkt gemessen wird.

Der prozentuale Ansprechwert wird mit diesem Parameter eingestellt. Wird dieser Wert mindestens für die konfigurierte Verzögerungszeit erreicht oder überschritten, wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde.



Gen. Erdschluss: Verzögerung (GW1/GW2)

0,02 bis 99,99 s

Übersteigt der Istwert den Ansprechwert für die hier eingestellte Verzögerungszeit, wird ein Alarm ausgelöst. Fällt der Istwert vor Ablauf der Verzögerungszeit unter den Ansprechwert (minus der Hysterese), wird die Verzögerungszeit zurückgesetzt.



Gen. Erdschluss: Alarmklasse (GW1/GW2)

Klasse A/B/C/D/E/F

Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



Gen. Erdschluss: Selbstquittierung (GW1/GW2)

JA / NEIN

JA Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).



Gen. Erdschluss: Motorverzögerung (GW1/GW2)

JA / NEIN

A Eine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt erst, wenn die Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter 3315 auf Seite 181) abgelaufen ist.

NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und unabhängig von der Motordrehzahl.

© Woodward Page 65/350

Wächter konfigurieren: Generator, Drehfeld



ACHTUNG

Bitte stellen Sie während der Inbetriebnahme sicher, dass die an das Gerät angeschlossenen Spannungen auf beiden Seiten der Schalter korrekt verdrahtet sind. Bei Nichtbeachtung kann es auch bei eingeschalteter Spannungsdrehrichtungserkennung zu fehlerhaften Zuschaltungen zweier asynchroner oder in ihrer Drehrichtung unterschiedlicher Systeme kommen und Bauteile (Motor, Generator, Schalter, Kabel, Schienen, etc.) zerstören.

Diese Funktion kann ein Zuschalten drehrichtungsunterschiedlicher Spannungssysteme lediglich bei folgenden Voraussetzungen blockieren:

- Die Messspannungen sind an den Messpunkten (z.B. am Spannungstransformator vor und hinter dem Leistungsschalter) phasenrichtig angeschlossen
- Die Messspannungen werden ohne Phasendrehung oder Unterbrechung von der Messstelle zum Gerät verdrahtet
- Die Messspannungen werden an den richtigen Klemmen und in der korrekten Reihenfolge an dieses Gerät angeschlossenen (z.B. L1 des Generators mit der Klemme in diesem Gerät, die für den L1 des Generators vorgesehen ist)
- Die konfigurierte Alarmklasse ist Klasse C, D, E oder F (stoppender Alarm).

Diese Überwachung stellt während einer Zuschaltung sicher, dass die beiden Spannungssysteme nicht mit unterschiedlichen Drehrichtungen zugeschaltet werden. Ein dreiphasiges Spannungssystem kann dahingehend überprüft werden, dass die Drehrichtung mit der Vorgabe (Parameter) übereinstimmt. Die Drehrichtung wird dabei in "Rechtsdrehfeld" und "Linksdrehfeld" unterschieden. Bei einem Rechtsdrehfeld ist die Drehrichtung in den drei Phasen "L1-L2-L3"; bei einem Linksdrehfeld ist die Drehrichtung in den drei Phasen "L1-L3-L2". Wurde diese Steuerung für ein Rechtsdrehfeld konfiguriert und weisen die gemessenen Spannungen ein Linksdrehfeld auf, wird ein Alarm ausgelöst. Die aktuell gemessene Drehfeldrichtung wird im Display angezeigt. Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Gen. Drehfeld Fehler" an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert			
Generatordrehfeldfehler (die Hysterese beträgt 0,7 % des Nennwertes).						
	Überwachung	EIN / AUS	EIN			
	Generatordrehfeld	Rechtsdrehfeld / Linksdrehfeld	Rechtsdrehfeld			
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	F			
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN			
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	JA			

Tabelle 3-12: Überwachung - Standardwerte - Generator Drehfeld



HINWEIS

Diese Überwachungsfunktion ist nur aktiv, wenn die Generatorspannungsmessung (Parameter 1851) auf "3Ph 4W" oder "3Ph 3W" konfiguriert ist.

Page 66/350 © Woodward

<u>wanu</u>	Manual GR3/224D				eas y gen-3000 Serie (Pac	<u> (Kage P1) - Aggregatesteuerung</u>
呂			Mor	nitoring	Gen.Spg.Drehfeld: Überwachung	EIN / AUS
CS2 3950	{0} ✓	{1o}	Überwa {1oc} ✓	achung {2oc} ✓	EIN Es wird eine Drehfeldüberwachung ents Parameter vorgenommen. AUS Es wird keine Überwachung vorgenommen.	
A	Ge	enerator	phase r	otation	Gen.Spg.Drehfeld: Drehfeldrichtung R	Rechtsdrehfeld / Linksdrehfeld
8			neratord			
CS2 3954	{0} ✓	{1o} ✓	{1oc}	{2oc} ✓	Rechtsdrehfeld Die gemessene dreiphasige Generato Rechtsdrehfeld auf, d. h., die Spannung Dreiphasensystem in Richtung L1-L2-L Linksdrehfeld Die gemessene dreiphasige Generato Linksdrehfeld auf, d. h., die Spannung d Dreiphasensystem in Richtung L1-L3-L	dreht bei einem .3 (Standardeinstellung). orspannung weist ein dreht bei einem
益			Alar	m class	Gen.Spg.Drehfeld: Alarmklasse	Klasse A/B/C/D/E/F
CS2 3951	{0} ✓	{1o} ✓	Alarr {1oc} ✓	nklasse {20c}	③ Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.	1
					Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zuged welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzw	
呂		Se	elf ackno	wledge	Gen.Spg.Drehfeld: Selbstquittierung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 3952	{0}	So {10} √	elbstquit	{2oc}	JA Die Alarmmeldung wird automatisch qu Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatis Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. D manuell durch das Drücken der entsprec das Aktivieren des LogicsManager Aus (über einen Digitaleingang oder über die	sch quittiert, wenn die las Rücksetzen erfolgt chenden Tasten oder durch gangs "Externe Quittierung"
孟			by engin		Gen.Spg.Drehfeld: Motorverzögert	JA / NEIN
CS2 3953	rzögert {0} √	{10}	Motordi {10c} ✓	rehzahl {20c} ✓	JA Eine Überwachung dieser Schutzfunktion Verzögerungszeit der Motorüberwachung Seite 181) abgelaufen ist. NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktion unabhängig von der Motordrehzahl	ng (Parameter 3315 auf

unabhängig von der Motordrehzahl.

© Woodward Page 67/350

Wächter konfigurieren: Generator, Abhängiger Überstromzeitschutz AMZ ANSI# IEC 255

Die Generatorstromüberwachung ist abhängig von der Einstellung des Parameters "Gen. Strommessung" (Parameter 1850 auf Seite 31). Wenn eine Überstrombedingung festgestellt wird, wird die Fehlererkennungszeit durch die eingestellte Auslösekurve und den gemessenen Strom bestimmt. Wenn die Stromhöhe ansteigt, verkürzt sich die Auslösezeit entsprechend einer festgelegten Kurve. Nach IEC 255 sind drei verschiedene Auslösecharakteristika verfügbar:

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Überstrom AMZ" an.

Kennlinie "Normal" abhängig:
$$t = \frac{0.14}{(I/I_p)^{0.02} - 1} t_p[s]$$

Kennlinie "Stark" abhängig:
$$t = \frac{13.5}{(I/I_P) - 1} * t_p[s]$$

Kennlinie "Extrem" abhängig:
$$t = \frac{80}{(I/I_P)^2 - 1} * t_p[s]$$

 $\begin{array}{ll} t_p & Einstellwert \ der \ Zeit \\ I & gemessener \ Fehlerstrom \\ t_p & Einstellwert \ des \ Stroms \end{array}$

Bei der Konfiguration ist folgendes zu beachten:

$$\label{eq:further} \text{für } I_{\text{start}} \colon \qquad I_{\text{start}} > I_{\text{n}} \text{ und } I_{\text{start}} > I_{\text{p}}$$



HINWEIS

Die maximale Auslösezeit beträgt 327 s. Wenn eine höhere Auslösezeit als 327 s eingestellt ist, wird keine Überstromfehlerbedingung erkannt.

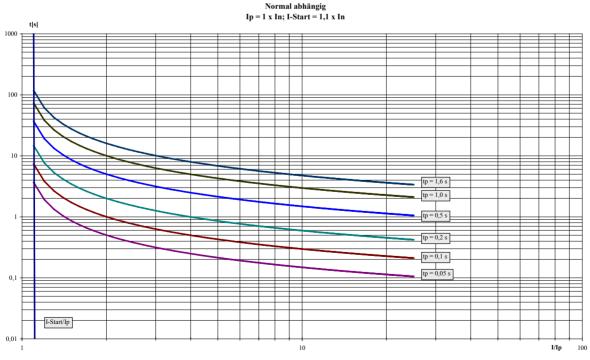


Abbildung 3-14: Überwachung - abhängiger Generatorüberstrom AMZ -Kennlinie "Normal"

Page 68/350 © Woodward

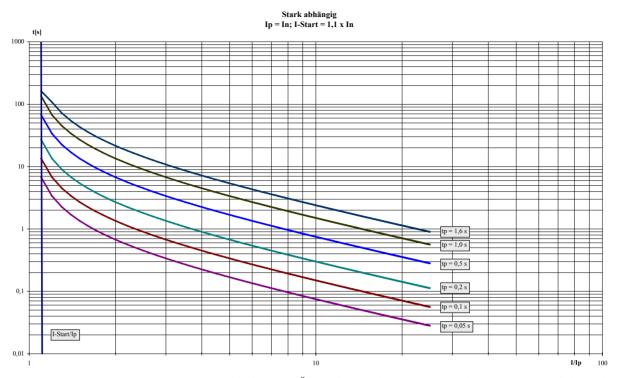


Abbildung 3-15: Überwachung - abhängiger Generatorüberstrom AMZ -Kennlinie "Stark"

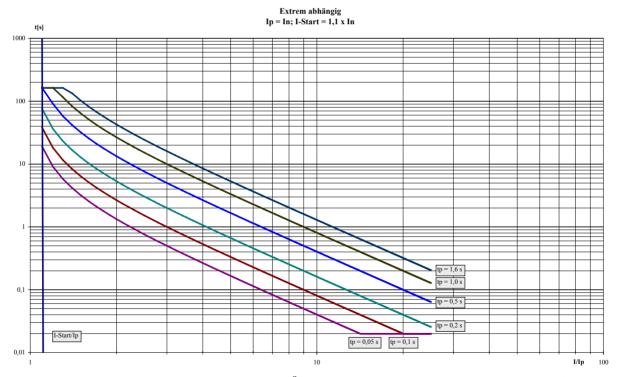


Abbildung 3-16: Überwachung - abhängiger Generatorüberstrom AMZ -Kennlinie "Extrem"

© Woodward Page 69/350

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert			
Überstrom AMZ (die Hysterese beträgt 1 % des Nennwerts)						
	Überwachung	EIN / AUS	EIN			
	Überstrom Charakteristik	Normal / Stark / Extrem	Normal			
	Überstrom (AMZ) Tp=	0,01 bis 1,99 s	0,06 s			
	Überstrom (AMZ) Ip=	10,0 bis 300,0 %	100.0 %			
	Überstrom (AMZ) I-Start=	100,0 bis 300,0 %	115.0 %			
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	F			
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN			
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN			

Tabelle 3-13: Überwachung - Standardwerte - abhängiger Generatorüberstrom AMZ

<u>a</u>	Monitoring	Gen.Überstrom, AMZ: Überwachung	EIN / AUS		
CS2 4030	Überwachung (0) (10) (10c) (20c)	EIN Es wird eine Überwachung auf Überstrom en folgenden Parameter vorgenommen. AUS Es wird keine Überwachung vorgenommen.	tsprechend der		
Z	Inverse time characteristic	Gen. Überstrom, AMZ: Auslösecharakteristik	Normal / Stark / Extrem		
CS2 4034	Überstrom Charakteristik {0} {10} {10c} {20c}				
		NormalEs wird die "Normal" abhängige Kennlinie verwendet.			
		StarkEs wird die "Stark" abhängige Kennlinie verv			
		Extrem Es wird die "Extrem" abhängige Kennlinie von			
a li	nverse time overcurrent Tp=	Gen.Überstrom, AMZ: Zeitkonstante Tp	0,01 bis 1,99 s		
CS2 4035	Überstrom (AMZ) Tp= {0} {10} {10c} {20c}	Zeitkonstante Tp für die Berechnung der Charakteristika.			
H	Inverse time overcurr. Ip=	Gen. Überstrom, AMZ: Stromkonstante Ip	10,0 bis 300,0 %		
CS2 4036	Überstrom (AMZ) Ip= {0} {10} {10c} {20c}	Stromkonstante Ip für die Berechnung der Charakteristika.			
呂	Inv time overcurr. I-start=	Gen.Überstrom, AMZ: I-Start	100,0 bis 300,0 %		
CS2 4037	Uberstrom (AMZ) I-Start= {0}	Unterer Grenzwert des unabhängigen Überstromzeitschutzes AMZ. Ist der überwachte Strom (I) kleiner als I_{Start} , spricht der abhängige Überstromzeitschutz AMZ nicht an. Wenn I_{start} geringer als I_p ist, wird I_p als unterer Auslöswert verwendet.			

Page 70/350 © Woodward

Manual GR3/224D						
五		Alarm class				
8			Alarn	nklasse		
CS2 4031	{0} ✓	{10}	{1oc} ✓	{2oc} ✓		
z		Sal	lf a al ma	włodao		

Gen.Überstrom.	AMZ:	Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F

Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



Gen. Überstrom, AMZ: Selbstquittierend

JA / NEIN

JA Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).



Gen. Überstrom, AMZ: Motorverzögert

JA / NEIN

JA Eine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt erst, wenn die Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter 3315 auf Seite 181) abgelaufen ist.

NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und unabhängig von der Motordrehzahl.

© Woodward Page 71/350

Wächter konfigurieren: Generator, Leistungsfaktor (cosphi) zu induktiv (Grenzwerte1 & 2)

Der Leistungsfaktor (cosphi) wird auf ein Abdriften in den zu induktiven (nacheilenden) Bereich über einen einstellbaren Grenzwert hinaus überwacht. Dieser Grenzwert kann ein induktiver oder kapazitiver Leistungsfaktorwert sein. Die Leistungsfaktorüberwachung wird zweistufig ausgeführt. Diese Überwachungsfunktion kann zur Überwachung einer Übererregung mit einer warnenden und einer abschaltenden Alarmklasse verwendet werden. Beiden Grenzwerten sind definierte Auslösewerte und Verzögerungszeiten hinterlegt. Eine detaillierte Beschreibung dieser Überwachungsfunktion finden Sie im Applikationshandbuch GR37226.

Abbildung 3-17 zeigt ein Beispiel für einen kapazitiven und einen induktiven Leistungsfaktorgrenzwert und den Leistungsfaktorbereich, für den die Überwachung auf einen zu induktiven Leistungsfaktor eine Alarmmeldung auslöst.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Gen. cos.phi ind. 1" oder "Gen. cos.phi ind. 2" an.

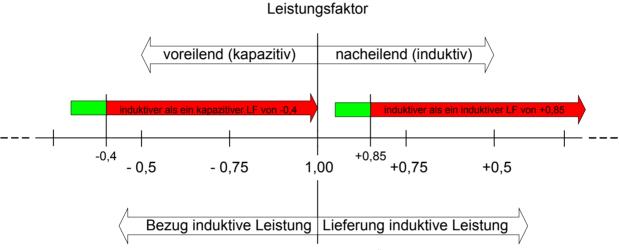


Abbildung 3-17: Überwachung - Generator Leistungsfaktor zu induktiv

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert					
Generatorlei	Generatorleistungsfaktor zu induktiv							
GW1	Überwachung	EIN / AUS	EIN					
	Grenzwert	-0,001 bis +0,001	+0.900					
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	30,00 s					
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В					
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN					
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	JA					
GW2	Überwachung	EIN / AUS	EIN					
	Grenzwert	-0,001 bis +0,001	+0.700					
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1,00 s					
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	E					
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN					
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	JA					

Tabelle 3-14: Überwachung - Standardwerte - Generator Leistungsfaktor zu induktiv

Page 72/350 © Woodward

A			Monitoring	Gen. LF zu induktiv: Überwachung (GW1 / GW2)	EIN / AUS
CS2 2325 2331	{0}	{1o} ✓	Überwachung {loc} {2oc}	EIN Es wird eine Überwachung auf einen zu induktiv (cosphi) entsprechend der folgenden Parameter v Überwachung erfolgt zweistufig. Beide Werte ke voneinander konfiguriert werden. AUS Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte fig. 2.	vorgenommen. Die önnen unabhängig
Z			Limit	Gen. LF zu induktiv: Ansprechwert (GW1/GW2)	-0,001 bis +0,001
CS2 2329 2335	{0}	{10}	Grenzwert {loc} {2oc}	Der Ansprechwert wird mit diesem Parameter eingestellt. Wen Leistungsfaktor mehr induktiv (d.h. nacheilend, siehe Abbildurinduktiver Leistungsfaktorwert (positiv) oder ein kapazitiver L (negativ) für mindestens die Verzögerungszeit (Parameter 2330 Unterbrechung wird, wird die Aktion eingeleitet, die mittels de vorgegeben wurde.	ng 3-17) als ein eistungsfaktorwert 0 oder 2336) ohne
孟			Delay	Gen. LF zu induktiv: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s
CS2 2330 2336	{0} ✓	{1o} ✓	Verzögerung {1oc} {2oc} ✓	Wenn der überwachte Leistungsfaktor für mindestens die hier Verzögerungszeit mehr induktiv als der Ansprechwert ist, wird ausgelöst. Wenn der überwachte Leistungsfaktor vor Ablauf di Grenzen zurückkehrt, wird diese Zeit zurückgesetzt.	d ein Alarm
Z			Alarm class	Gen. LF zu induktiv: Alarmklasse (GW1/GW2)	Klasse A/B/C/D/E/F
CS2 2326 2332	{0}	{1o} ✓	Alarmklasse {10c} {20c}	① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258. Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet wewelche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert über	
A			lf acknowledge	Gen. LF zu induktiv: Selbstquittierung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 2327 2333	{0}	Se {10} ✓	lbstquittierend {loc} {2oc}	JA Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, w Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quitti Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücks manuell durch das Drücken der entsprechenden das Aktivieren des LogicsManager Ausgangs "E (über einen Digitaleingang oder über die Schnitt	iert, wenn die setzen erfolgt Tasten oder durch Externe Quittierung"
Z	De	elayed k	y engine speed	Gen. LF zu induktiv: Motorverzögerung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 2328 2334	rzögert {0} ✔	durch ! {10} ✓	Motordrehzahl {loc} {2oc} ✓	JA Eine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolg Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parar Seite 181) abgelaufen ist. NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt unabhängig von der Motordrehzahl.	meter 3315 auf

© Woodward Page 73/350

Wächter konfigurieren: Generator, Leistungsfaktor (cosphi) zu kapazitiv (Grenzwerte1 & 2)

Der Leistungsfaktor (cosphi) wird auf ein Abdriften in den zu kapazitiven (voreilenden) Bereich über einen einstellbaren Grenzwert hinaus überwacht. Dieser Grenzwert kann ein induktiver oder kapazitiver Leistungsfaktorwert sein. Die Leistungsfaktorüberwachung wird zweistufig ausgeführt. Diese Überwachungsfunktion kann zur Überwachung einer Untererregung mit einer warnenden und einer abschaltenden Alarmklasse verwendet werden. Beiden Grenzwerten sind definierte Auslösewerte und Verzögerungszeiten hinterlegt. Eine detaillierte Beschreibung dieser Überwachungsfunktion finden Sie im Applikationshandbuch GR37226.

Abbildung 3-18 zeigt ein Beispiel für einen induktiven und einen kapazitiven Leistungsfaktorgrenzwert und den Leistungsfaktorbereich, für den die Überwachung auf einen zu kapazitiven Leistungsfaktor eine Alarmmeldung auslöst.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Gen. cos.phi kap. 1" oder "Gen. cos.phi kap. 2" an.

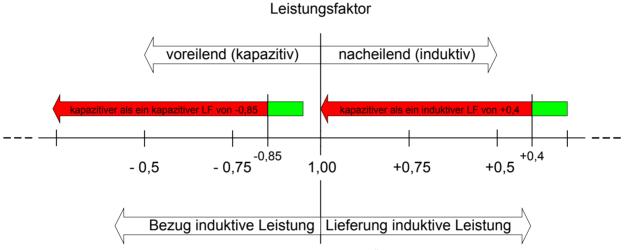


Abbildung 3-18: Überwachung - Generator Leistungsfaktor zu kapazitiv

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert			
Generatorleistungsfaktor zu kapazitiv						
GW1	Überwachung	EIN / AUS	EIN			
	Grenzwert	-0,001 bis +0,001	-0.900			
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	30,00 s			
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В			
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN			
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	JA			
GW2	Überwachung	EIN / AUS	EIN			
	Grenzwert	-0,001 bis +0,001	-0.700			
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1,00 s			
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	E			
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN			
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	JA			

Tabelle 3-15: Überwachung - Standardwerte - Generator Leistungsfaktor zu kapazitiv

Page 74/350 © Woodward

<u>a</u>		Monitoring	Gen. LF zu kapazitiv: Überwachung (GW1 / GW2)	EIN / AUS
CS2 2375 2381	{0} {10}	Uberwachung {loc} {2oc}	EIN Es wird eine Überwachung auf einen zu kapaziti Leistungsfaktor (cosphi) entsprechend der folger vorgenommen. Die Überwachung erfolgt zweistt können unabhängig voneinander konfiguriert we AUS Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte fü 2.	nden Parameter ufig. Beide Werte erden.
Z		Limit	Gen. LF zu kapazitiv: Ansprechwert (GW1/GW2)	-0,001 bis +0,001
CS2 2379 2385	{0} {10}	Grenzwert {loc} {2oc}	Der Ansprechwert wird mit diesem Parameter eingestellt. Wen Leistungsfaktor mehr kapazitiv (d.h. voreilend, siehe Abbildun kapazitiver Leistungsfaktorwert (negativ) oder ein induktiver L (positiv) für mindestens die Verzögerungszeit (Parameter 2380 Unterbrechung wird, wird die Aktion eingeleitet, die mittels de vorgegeben wurde.	ng 3-18) als ein Leistungsfaktorwert O oder 2386) ohne
A		Delay	Gen. LF zu kapazitiv: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s
CS2 2380 2386	{0} {10}	Verzögerung {loc} {2oc}	Wenn der überwachte Leistungsfaktor für mindestens die hier Verzögerungszeit mehr kapazitiv als der Ansprechwert ist, wir ausgelöst. Wenn der überwachte Leistungsfaktor vor Ablauf di Grenzen zurückkehrt, wird diese Zeit zurückgesetzt.	d ein Alarm
7				
益		Alarm class	Gen. LF zu kapazitiv: Alarmklasse (GW1/GW2)	Klasse A/B/C/D/E/F
CS2 2376 2382	{0} {10}	Alarmklasse	Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.	1
CS2 2376	{0} {10}	Alarmklasse	<u> </u>	erden, die definiert,
CS2 2376	7 7	Alarmklasse	Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258. Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet we	erden, die definiert,
CS2 2376 2382	\$	Alarmklasse {10c} {20c} Self acknowledge	① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258. Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet we welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert über	erden, die definiert, eschritten wird. JA / NEIN venn die iert, wenn die setzen erfolgt Tasten oder durch externe Quittierung"
CS2 2376 2382	\$\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	Alarmklasse {loc} {2oc} Self acknowledge Selbstquittierend {loc} {2oc}	Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet we welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert über Gen. LF zu kapazitiv: Selbstquittierung (GW1/GW2) JA	erden, die definiert, eschritten wird. JA / NEIN venn die iert, wenn die setzen erfolgt Tasten oder durch externe Quittierung"

© Woodward Page 75/350

Wächter konfigurieren: Netz

Mains voltage monitoring

Netz Spannungsüberwachung

CS2 {0} {10} {10} {10c} {20c}

1771

Mains voltage monitoring

Netzwächter: Überwachungsart

Phase - Phase - N

Die Steuerung kann entweder Außenleiter-Neutralleiter-Spannungen (Stern) oder Außenleiterspannungen (Dreieck) überwachen. Eine Überwachung der verketteten Spannung ist vor allem dann notwendig, wenn ein Erdschluss im isolierten oder kompensierten Netz keine Auslösung der Spannungswächter verursachen soll.

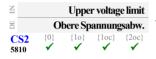
! WARNUNG:

Dieser Parameter bestimmt die Arbeitsweise der Schutzfunktionen.

Phase - Phase Es wird die Außenleiterspannung gemessen und alle folgenden Parameter bezüglich Spannungsüberwachung "Netz" werden auf diesen Wert bezogen (U_{I-I}).

Phase - N.....Es wird die Außenleiter-Neutralleiter-Spannung gemessen und alle folgenden Parameter bezüglich Spannungsüberwachung "Netz" werden auf diesen Wert bezogen (U_{I-N}).

Wächter konfigurieren: Netz, Betriebsspannung / -frequenz



Betriebsspannungsbereich, Netz, obere Grenze

100 bis 150 %

Die maximal zulässige positive Abweichung der Netzspannung von der Netznennspannung (Parameter 1768 auf Seite 28) wird hier konfiguriert. Dieser Wert kann als Spannungs-Grenzschalter verwendet werden. Der aktuelle Zustand dieses Schalters kann als Eingangsvariable für den *LogicsManager* (02.09) verwendet werden.



Betriebsspannungsbereich, Netz, obere Grenze, Hysterese

0 bis 50 %

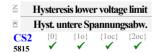
Wenn die Netzspannung den in Parameter 5810 festgelegten Ansprechwert überschritten hat, muss die Spannung unter den Ansprechwert plus dem hier konfigurierten Wert fallen, um wieder in den Betriebsbereich zurückzukehren.



Betriebsspannungsbereich, Netz, untere Grenze

50 bis 100 %

Die maximal zulässige negative Abweichung der Netzspannung von der Netznennspannung (Parameter 1768 auf Seite 28) wird hier konfiguriert. Dieser Wert kann als Spannungs-Grenzschalter verwendet werden. Der aktuelle Zustand dieses Schalters kann als Eingangsvariable für den *LogicsManager* (02.09) verwendet werden.



Betriebsspannungsbereich, Netz, untere Grenze, Hysterese

 $0 \ bis \ 50 \ \%$

Wenn die Netzspannung den in Parameter 5811 festgelegten Ansprechwert unterschritten hat, muss die Spannung über den Ansprechwert plus dem hier konfigurierten Wert steigen, um wieder in den Betriebsbereich zurückzukehren.

Page 76/350 © Woodward

100 bis 150 %

0 bis 50 %

50 bis 100 %

0 bis 50 %

0 bis 9.999 s

<u>Manu</u>	ial GR37224D	easYgen-3000 Serie (Package P1) - Aggregatesteuerur		
呂	Upper frequency limi	Betriebsfrequenzbereich, Netz, obere Grenze	100 bis 150 %	
CS2 5812	Obere Frequenzabw {0} {10} {1oc} {2oc}		riert. Dieser e Zustand	
H	Hyst. upper frequency limi	Betriebsfrequenzbereich, Netz, obere Grenze, Hysterese	0 bis 50 %	
CS2 5816	Hyst obere Frequenzabw (0) (10) (10c) (20c) (20c)	TTT 11 3T . 0 1 1 T T	n hier	
S	Lower frequency limi	Betriebsfrequenzbereich, Netz, untere Grenze	50 bis 100 %	
E	Untere Frequenzabw			
CS2 5813	{0} {1o} {1oc} {2oc	Die maximal zulässige negative Abweichung der Netzfrequenz von de Systemnennfrequenz (Parameter 1750 auf Seite 28) wird hier konfigur Wert kann als Frequenz-Grenzschalter verwendet werden. Der aktuelle dieses Schalters kann als Eingangsvariable für den <i>LogicsManager</i> (02 verwendet werden.	riert. Dieser e Zustand	
呂	Hyst. lower frequency limi	Betriebsfrequenzbereich, Netz, untere Grenze, Hysterese	0 bis 50 %	
CS2	Hyst. untere Frequenzabw {0} {1o} {1oc} {2oc}		wert	

Beispiel:

Wenn die Netznennspannung 400 V, die obere Spannungsgrenze 110 % (der Netznennspannung, d.h. 440 V) und die Hysterese für die obere Spannungsgrenze 5 % (der Netznennspannung, d.h. 20 V) betragen, verlässt die Netzspannung den Betriebsbereich, wenn sie 440 V überschreitet und ist erst dann wieder im Betriebsbereich, wenn sie wieder unter 420 V (440 V – 20 V) fällt.

unterschritten hat, muss die Frequenz über den Ansprechwert plus dem hier konfigurierten Wert steigen, um wieder in den Betriebsbereich zurückzukehren.

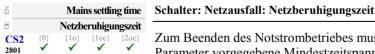
Wenn die Systemnennfrequenz 50 Hz, die obere Frequenzgrenze 90 % (der Systemnennfrequenz, d.h. 45 Hz) und die Hysterese für die obere Frequenzgrenze 5 % (der Systemnennfrequenz, d.h. 2,5 Hz) betragen, verlässt die Frequenz den Betriebsbereich, wenn sie 45 Hz unterschreitet und ist erst dann wieder im Betriebsbereich, wenn sie wieder über 47,5 Hz (45 Hz + 2,5 Hz) steigt.



HINWEIS

Die Parameter für die Netz-Betriebsspannung/-frequenz werden verwendet, um Netzausfallbedingungen auszulösen und einen Notstrombetrieb zu starten. Die Netzwerte müssen sich im Betriebsbereich befinden, um den Netzleistungsschalter zu schließen.

Wächter konfigurieren: Netz, Netzberuhigungszeit



Zum Beenden des Notstrombetriebes muss das überwachte Netz für die mit diesem Parameter vorgegebene Mindestzeitspanne ununterbrochen vorhanden sein. Mit diesem Parameter lässt sich das Rückschalten von Generator auf Netzversorgung verzögern. Während dieser Zeit wird im Display die Meldung

"Netzberuhigung" angezeigt.

© Woodward Page 77/350

Wächter konfigurieren: Netz, Netzentkopplung

Die Netzentkopplung ist für den Netzparallelbetrieb gedacht und überwacht eine Reihe von untergeordneten Netzschutzgrenzwerten. Sie löst aus, sobald einer dieser Grenzwerte über- bzw. unterschritten wird. Die folgenden Grenzwerte werden überwacht:

- Überfrequenz GW2 (siehe Seite 80 für weitere Informationen)
- Unterfrequenz GW2 (siehe Seite 82 für weitere Informationen)
- Überspannung GW2 (siehe Seite 76 für weitere Informationen)
- Unterspannung GW2 (siehe Seite 86 für weitere Informationen)
- Netz-Phasensprung (siehe Seite 88 für weitere Informationen)

Wenn eine dieser Schutzfunktionen auslöst, wird "Netzentkopplung" und die aktive Alarmmeldung angezeigt.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert				
Netzentkoppl	Netzentkopplung						
	Netzentkopplung	GLS / GLS->NLS / NLS / NLS-	GLS				
		>GLS / Aus					
	Netzentkopplung Rückmeldungsz.	0,10 bis 5,00 s	0,4 s				
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В				
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN				
	Ext. Netzentkoppl	LogicsManager	(0 & 1) & 1				

Tabelle 3-16: Überwachung - Standardwerte - Netzentkopplung



Netzentkopplung: Externe Netzentkopplung

LogicsManager

Damit kann der Steuerung eine Netzentkopplung von einem externen Gerät aus signalisiert werden. Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird eine externe Netzentkopplung eingeleitet. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.



Netzentkopplung: Überwachung

GLS / GLS->NLS / NLS / NLS->GLS / Aus

- GLS..... Es wird eine Netzentkopplung entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen. Wenn eine untergeordnete Überwachungsfunktion auslöst, wird der GLS geöffnet. Wenn sich das Aggregat im Netzparallelbetrieb befindet und sich der NLS öffnet, wird der GLS wieder geschlossen.
- GLS->NLS .. Es wird eine Netzentkopplung entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen. Wenn eine untergeordnete Überwachungsfunktion auslöst, wird der GLS geöffnet. Wenn die Rückmeldung "GLS offen" nicht innerhalb der in Parameter 3113 konfigurierten Zeit einen offenen GLS signalisiert, wird auch der NLS geöffnet.
- NLS..... Es wird eine Netzentkopplung entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen. Wenn eine untergeordnete Überwachungsfunktion auslöst, wird der NLS geöffnet.
- NLS->GLS .. Es wird eine Netzentkopplung entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen. Wenn eine untergeordnete Überwachungsfunktion auslöst, wird der NLS geöffnet. Wenn die Rückmeldung "NLS offen" nicht innerhalb der in Parameter 3113 konfigurierten Zeit einen offenen NLS signalisiert, wird auch der GLS geöffnet.

Page 78/350 © Woodward

IVI	alluc	II GK	<i>) </i>	,	
K	M	lns. dec	oupling	feedbac	k delay
DE	Net	zentkoj	plg Rü	ckmeldu	ngszeit
	S2 13	{0} ✓	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓

Netzentkopplung: Rückmeldungszeit

0,10 bis 5,00 s

Wenn das Rückmeldungssignal vom entsprechenden Leistungsschalter nicht innerhalb der hier konfigurierten Zeit festgestellt werden kann, leitet die Netzentkopplungsfunktion die in Parameter 3110 festgelegte Aktion ein.

Netzentkopplung: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F



Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.

Netzentkopplung: Selbstquittierend

JA / NEIN

JA.....Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).

© Woodward Page 79/350

Wächter konfigurieren: Netz, Überfrequenz (Grenzwerte 1 & 2) ANSI# 810

Die Überfrequenzüberwachung wird zweistufig ausgeführt. Beiden Grenzwerten sind definierte Auslösewerte und Verzögerungszeiten hinterlegt, welche in dem folgenden Diagramm dargestellt sind. Das Diagramm stellt einen Spannungsverlauf sowie dessen Ansprechwerte und Länge der Alarme dar. Die Überwachung der Frequenz ist zweistufig ausgeführt.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Netz Überfrequenz 1" oder "Netz Überfrequenz 2" an.

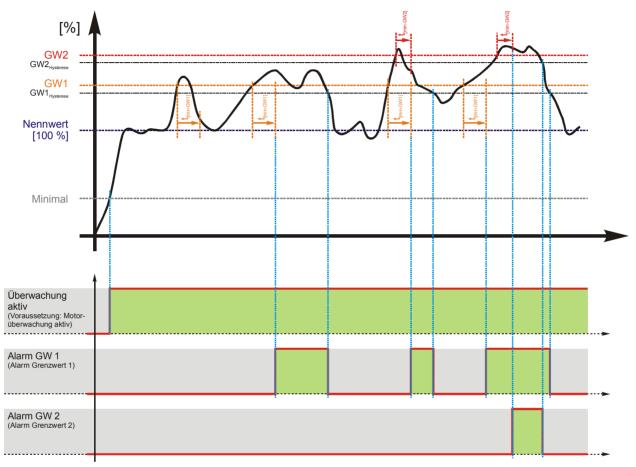


Abbildung 3-19: Überwachung - Netzüberfrequenz

Parametertabelle

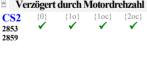
Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert			
Überfrequenz (die Hysterese beträgt 0,05 Hz.)						
GW1	Überwachung	EIN / AUS	EIN			
	Grenzwert	50,0 bis 130,0 %	100.4 %			
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	0,06 s			
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	A			
	Selbstquittierend	JA / NEIN	JA			
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN			
GW2	Überwachung	EIN / AUS	EIN			
	Grenzwert	50,0 bis 130,0 %	102.0 %			
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	0,06 s			
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В			
	Selbstquittierend	JA / NEIN	JA			
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN			

Tabelle 3-17: Überwachung - Standardwerte - Netzüberfrequenz

Page 80/350 © Woodward

Manual GR37224D			easYgen-3000 Serie (Package P1) - Aggregatesteuerung		
圣		Monitoring	Netzüberfrequenz: Überwachung (GW1/GW2)	EIN / AUS	
CS2 2850 2856	{0} {1	Überwachung [10] {10c} {20c}	EIN Es wird eine Überwachung auf Überfrequenz entspr folgenden Parameter vorgenommen. Die Überwach zweistufig. Beide Werte können unabhängig vonein konfiguriert werden (Voraussetzung: GW1 < GW2) AUS Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für d 2.	ung erfolgt ander	
呂		Limit	Netzüberfrequenz: Ansprechwert (GW1/GW2)	50,0 bis 130,0 %	
8		Grenzwert			
CS2 2854 2860	{0} {1	10} {10c} {20c}	① Dieser Wert bezieht sich auf die Nennfrequenz im System (Parameter 1750 auf Seite 28).		
			Der prozentuale Ansprechwert wird mit diesem Parameter eingest Wert mindestens für die parametrierte Verzögerungszeit erreicht die überschritten, wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklaurde.	oder	
Z		Delay	Netzüberfrequenz: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s	
B		Verzögerung			
CS2 2855 2861	{0} ✓	10} {10c} {20c}	Übersteigt der Istwert den Ansprechwert für die hier eingestellte Verzögerungszeit, wird ein Alarm ausgelöst. Fällt der Istwert vor Verzögerungszeit unter den Ansprechwert (minus der Hysterese), Verzögerungszeit zurückgesetzt.		
A		Alarm class	Netzüberfrequenz: Alarmklasse (GW1/GW2) Kl	asse A/B/C/D/E/F	
E		Alarmklasse			
CS2 2851 2857	{0} ✓	1o} {1oc} {2oc}	① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.		
2007			Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werde welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert übersch		
Z		Self acknowledge	Netzüberfrequenz: Selbstquittierung (GW1/GW2)	JA / NEIN	
CS2 2852 2858	{0} {1	Selbstquittierend 10} {10c} {20c} y	JADie Alarmmeldung wird automatisch quittiert, went Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. NEINDie Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetz manuell durch das Drücken der entsprechenden Tas das Aktivieren des LogicsManager Ausgangs "Exte (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstel	, wenn die en erfolgt ten oder durch rne Quittierung"	
呂	Delay	ved by engine speed	Netzüberfrequenz: Motorverzögerung (GW1/GW2)	JA / NEIN	
□ Ver	rzögert dui	rch Motordrehzahl 10} {10c} {20c}	JAEine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt er	st, wenn die	



Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter 3315 auf Seite 181) abgelaufen ist.

NEINDie Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und unabhängig von der Motordrehzahl.



HINWEIS

Die Konfigurationsparameter für den Grenzwert 2 der Netzüberfrequenz befinden sich in der Menüanzeige unter der Netzentkopplungsfunktion.

© Woodward Page 81/350

Wächter konfigurieren: Netz, Unterfrequenz (Grenzwerte 1 & 2) ANSI# 81U

Die Unterfrequenzüberwachung wird zweistufig ausgeführt. Beiden Grenzwerten sind definierte Auslösewerte und Verzögerungszeiten hinterlegt, welche in dem folgenden Diagramm dargestellt sind. Das Diagramm stellt einen Spannungsverlauf sowie dessen Ansprechwerte und Länge der Alarme dar. Die Überwachung der Frequenz ist zweistufig ausgeführt.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Netz Unterfrequenz 1" oder "Netz Unterfrequenz 2" an.

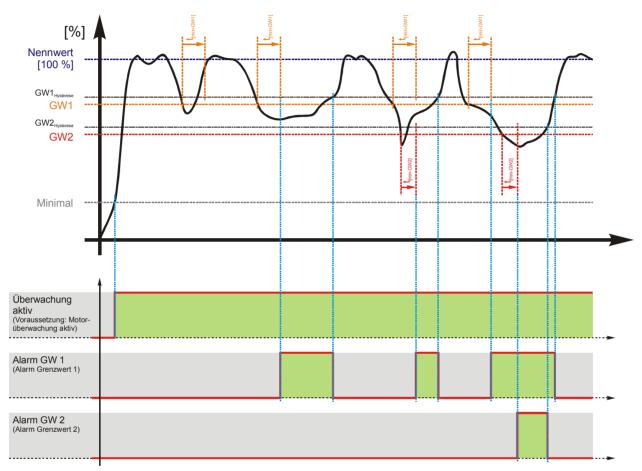


Abbildung 3-20: Überwachung - Netzunterfrequenz

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert
Unterfreque	nz (die Hysterese beträgt 0,05 Hz.)		
GW1	Überwachung	EIN / AUS	EIN
	Grenzwert	50,0 bis 130,0 %	99.6 %
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1,50 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	A
	Selbstquittierend	JA / NEIN	JA
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN
GW2	Überwachung	EIN / AUS	EIN
	Grenzwert	50,0 bis 130,0 %	98.0 %
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	0,06 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В
	Selbstquittierend	JA / NEIN	JA
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN

Tabelle 3-18: Überwachung - Standardwerte - Netzunterfrequenz

Page 82/350 © Woodward

益			Monitoring	Netz Unterfrequenz: Überwachung (GW1 / GW2)	EIN / AUS
CS2 2900 2906	{0}	{10}	Überwachung {loc} {2oc}	EIN Es wird eine Überwachung auf Unterfrequenz en folgenden Parameter vorgenommen. Die Überwazweistufig. Beide Werte können unabhängig von konfiguriert werden (Voraussetzung: GW1 < GW AUS Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte fü	chung erfolgt einander /2.
A			Limit	Netz Unterfrequenz: Ansprechwert (GW1/GW2)	50,0 bis 130,0 %
CS2 2904 2910	{0} ✓	{1o}	Grenzwert {loc} {2oc}	① Dieser Wert bezieht sich auf die Nennfrequenz im System (Parameter 1750 auf Seite 28).	
				Der prozentuale Ansprechwert wird mit diesem Parameter eing Istwert unter den hier eingestellten Grenzwert, wird die Aktion mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde.	
A			Delay	Netz Unterfrequenz: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s
CS2 2905 2911	{0}	{1o} ✓	Verzögerung {loc} {2oc}	Fällt der Istwert für die hier eingestellte Verzögerungszeit unter Ansprechwert, wird ein Alarm ausgelöst. Steigt der Istwert vor Verzögerungszeit wieder über den Ansprechwert (plus der Hys Verzögerungszeit zurückgesetzt.	Ablauf der
呂			Alarm class	Netz Unterfrequenz: Alarmklasse (GW1/GW2)	Klasse A/B/C/D/E/F
CS2 2901 2907	{0} ✓	{1o} ✓	Alarmklasse {loc} {2oc}	I ① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258. Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet we welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert übers	
A		Se	elf acknowledge	Netz Unterfrequenz: Selbstquittierung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 2902 2908	{0} ✓		elbstquittierend {loc} {2oc}	JA Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, w Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quitti Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rückse manuell durch das Drücken der entsprechenden T das Aktivieren des LogicsManager Ausgangs "Et (über einen Digitaleingang oder über die Schnitts	enn die ert, wenn die etzen erfolgt Fasten oder durch externe Quittierung"
呂	D	elayed	by engine speed	Netzunterfrequenz: Motorverzögerung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 2903 2909	rzögert {0} ✔	durch {10}	Motordrehzahl {1oe} {2oe}	JA Eine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Paran Seite 181) abgelaufen ist.	neter 3315 auf



HINWEIS

Die Konfigurationsparameter für den Grenzwert 2 der Netzunterfrequenz befinden sich in der Menüanzeige unter der Netzentkopplungsfunktion.

© Woodward Page 83/350

NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und

unabhängig von der Motordrehzahl.

Wächter konfigurieren: Netz, Überspannung (Grenzwerte 1 & 2) ANSI# 59

Die Überwachung der Spannung erfolgt in Abhängigkeit vom Parameter "Netz Spannungsmessung" (Parameter 1853 auf Seite 32). Die Überspannungsüberwachung wird zweistufig ausgeführt. Beiden Grenzwerten sind definierte Auslösewerte und Verzögerungszeiten hinterlegt, welche in dem folgenden Diagramm dargestellt sind. Das Diagramm stellt einen Spannungsverlauf sowie dessen Ansprechwerte und Länge der Alarme dar. Die Überwachung der Spannung ist zweistufig ausgeführt.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Netz Überspannung 1" oder "Netz Überspannung 2" an.

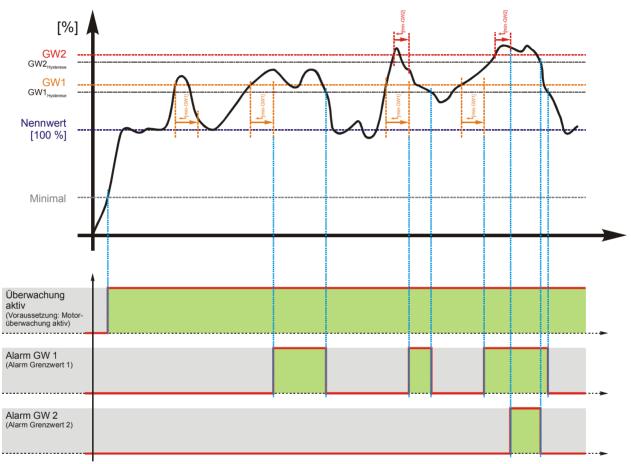


Abbildung 3-21: Überwachung - Netzüberspannung

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert			
Überspannung (die Hysterese beträgt 0,7 % des Nennwerts)						
GW1	Überwachung	EIN / AUS	EIN			
	Grenzwert	50,0 bis 125,0 %	108.0 %			
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1,50 s			
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	A			
	Selbstquittierend	JA / NEIN	JA			
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN			
GW2	Überwachung	EIN / AUS	EIN			
	Grenzwert	50,0 bis 125,0 %	110.0 %			
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	0,06 s			
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В			
	Selbstquittierend	JA / NEIN	JA			
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN			

Tabelle 3-19: Überwachung - Standardwerte - Netzüberspannung

Page 84/350 © Woodward

Z			Monitoring	Netzüberspannung: Überwachung (GW1 / GW2)	EIN / AUS
= =			Überwachung		
CS2 2950 2956	{0}	{10}	{1oc} {2oc}	EIN Es wird eine Überwachung auf Überspannung ent folgenden Parameter vorgenommen. Die Überwach zweistufig. Beide Werte können unabhängig vone konfiguriert werden (Voraussetzung: GW1 < GW AUS Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für 2.	chung erfolgt sinander 2).
Z			Limit	Netzüberspannung: Ansprechwert (GW1/GW2)	50,0 bis 125,0 %
CS2 2954 2960	{0}	{1o}	Grenzwert {loc} {2oc}	① Dieser Wert bezieht sich auf die Netz-Nennspannung (Para Seite 28).	ameter 1768 auf
				Der prozentuale Ansprechwert wird mit diesem Parameter einge Wert mindestens für die konfigurierte Verzögerungszeit erreicht überschritten, wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarm wurde.	t oder
S			Delay	Netzüberspannung: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s
3			Verzögerung		
CS2	{0}	{1o}	{1oc} {2oc}	Übersteigt der Istwert den Ansprechwert für die hier eingestellte	
2955	✓	✓	✓ ✓	Verzögerungszeit, wird ein Alarm ausgelöst. Fällt der Istwert von	or Ablauf der
2961				Verzögerungszeit unter den Ansprechwert (minus der Hysterese	e), wird die
				Verzögerungszeit zurückgesetzt.	,,,
				Verzogerungszent zurückgesetzt.	
Z			Alarm class	Netzüberspannung: Alarmklasse (GW1/GW2)	Klasse A/B/C/D/E/F
3			Alarmklasse		
CS2	{0} ✓	{1o}	{1oc} {2oc}	① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.	
2951	✓	√	✓ ✓	•	•
2957				Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet wer welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert übers	
Z		Se	elf acknowledge	Netzüberspannung: Selbstquittierung (GW1/GW2)	JA / NEIN
8			elbstquittierend	The same of the sa	VII, I (EII)
CS2	{0}	{1o}	{1oc} {2oc}	JA Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, we	nn die
2952	{0} ✓	1	1	Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.	
2958					rt wann dia
				NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittie	
				Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rückse	
				manuell durch das Drücken der entsprechenden T	
				das Aktivieren des <i>LogicsManager</i> Ausgangs "Ex	terne Quittierung"
				(über einen Digitaleingang oder über die Schnittst	
否	De	elayed l	by engine speed	Netzüberspannung: Motorverzögerung (GW1/GW2)	JA / NEIN
□ Vei		_	Motordrehzahl		
CS2	{0}	{1o}	{1oc} {2oc}	JA Eine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt	erst, wenn die
2953 2959		✓	* *	Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Param	eter 3315 auf
4737				Seite 181) abgelaufen ist.	
				NEIN Die Übermeehme diesen Cohnt-funttien enfolgt e	1 1 1



HINWEIS

Die Konfigurationsparameter für den Grenzwert 2 der Netzüberspannung befinden sich in der Menüanzeige unter der Netzentkopplungsfunktion.

© Woodward Page 85/350

NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und

unabhängig von der Motordrehzahl.

Wächter konfigurieren: Netz, Unterspannung (Grenzwerte 1 & 2) ANSI# 27

Die Überwachung der Spannung erfolgt in Abhängigkeit vom Parameter "Netz Spannungsmessung" (Parameter 1853 auf Seite 32). Die Unterspannungsüberwachung wird zweistufig ausgeführt. Beiden Grenzwerten sind definierte Auslösewerte und Verzögerungszeiten hinterlegt, welche in dem folgenden Diagramm dargestellt sind. Das Diagramm stellt einen Spannungsverlauf sowie dessen Ansprechwerte und Länge der Alarme dar. Die Überwachung der Spannung ist zweistufig ausgeführt.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Netz Unterspannung 1" oder "Netz Unterspannung 2" an.

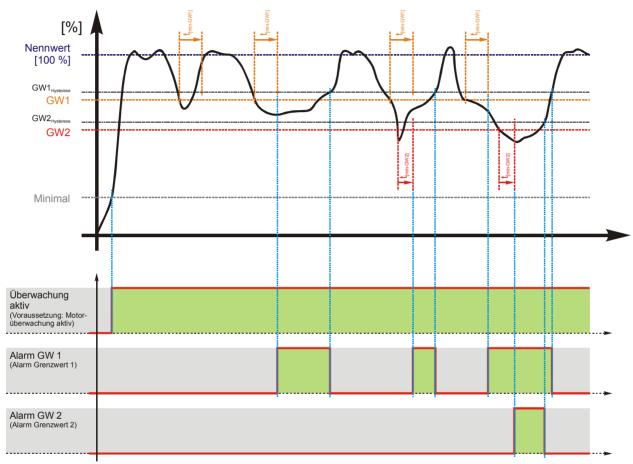


Abbildung 3-22: Überwachung - Netzunterspannung

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert
Unterspannu	ng (die Hysterese beträgt 0,7 % des Nennwert	s)	
GW1	Überwachung	EIN / AUS	EIN
	Grenzwert	50,0 bis 125,0 %	92.0 %
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1,50 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	A
	Selbstquittierend	JA / NEIN	JA
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN
GW2	Überwachung	EIN / AUS	EIN
	Grenzwert	50,0 bis 125,0 %	90.0 %
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	0,06 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В
	Selbstquittierend	JA / NEIN	JA
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN

Tabelle 3-20: Überwachung - Standardwerte - Netzunterspannung

Page 86/350 © Woodward

z	ai Giv	<i>.,,</i> ,,,,,		easigen-2000 Serie (Package P1) -	
			Überwachung	Netzunterspannung: Überwachung (GW1 / GW2)	EIN / AUS
CS2 3000 3006	{0}	{10}	{loc} {2oc}	EIN Es wird eine Überwachung auf Unterspannung en folgenden Parameter vorgenommen. Die Überwac zweistufig. Beide Werte können unabhängig vone konfiguriert werden (Voraussetzung: GW1 < GW. AUS Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für 2.	hung erfolgt inander 2.
呂			Limit	Netzunterspannung: Ansprechwert (GW1/GW2)	50,0 bis 125,0 %
CS2 3004 3010	{0} ✓	{1o}	Grenzwert {loc} {2oc}	① Dieser Wert bezieht sich auf die Netz-Nennspannung (Para Seite 28).	ameter 1768 auf
				Der prozentuale Ansprechwert wird mit diesem Parameter einge Istwert unter den hier eingestellten Grenzwert, wird die Aktion e mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde.	
Z			Delay	Netzunterspannung: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s
CS2 3005 3011	{0}	{1o} ✓	Verzögerung {loc} {2oc}	Fällt der Istwert für die hier eingestellte Verzögerungszeit unter Ansprechwert, wird ein Alarm ausgelöst. Steigt der Istwert vor A Verzögerungszeit wieder über den Ansprechwert (plus der Hysto Verzögerungszeit zurückgesetzt.	Ablauf der
8			Alarm class	Netzunterspannung: Alarmklasse (GW1/GW2)	Klasse A/B/C/D/E/F
CS2 3001 3007	{0}	{1o}	Alarmklasse {loc} {2oc}	Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258. Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet wer	den, die definiert,
				welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert übersch	
呂		Se	elf acknowledge	Netzunterspannung: Selbstquittierung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 3002 3008	{0}	S (10) ✓	elbstquittierend {loc} {2oc}	JA	rt, wenn die tzen erfolgt asten oder durch terne Quittierung"
Z	De	elayed	by engine speed	Netzunterspannung: Motorverzögerung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 3003 3009	rzögert {0} ✔	durch {10} ✓	Motordrehzahl {loc} {2oc}	JA Eine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt of Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Paramo Seite 181) abgelaufen ist.	



HINWEIS

Die Konfigurationsparameter für den Grenzwert 2 der Netzunterspannung befinden sich in der Menüanzeige unter der Netzentkopplungsfunktion.

© Woodward Page 87/350

NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und

unabhängig von der Motordrehzahl.

Wächter konfigurieren: Netz, Phasensprung

Als Phasensprung wird eine sprunghafte Veränderung des Spannungsverlaufes bezeichnet; dies kann durch eine große Laständerung eines Generators hervorgerufen werden. Er tritt üblicherweise auf, wenn das Netz den NLS öffnet, wodurch das Aggregat eine Laständerung erfährt.

Das easYgen misst die Dauer eines Zyklus, wobei mit jedem Nulldurchgang der Spannung eine neue Messung gestartet wird. Die gemessene Zyklusdauer wird mit einer internen quarzkalibrierten Referenzzeit verglichen, um die Zyklusdauerabweichung des Spannungssignals festzustellen. Ein Phasensprung wie in Abbildung 3-23 gezeigt, verursacht einen verfrühten oder verspäteten Nulldurchgang. Die festgestellte Zyklusdauerabweichung entspricht dem aufgetretenen Phasensprungwinkel.

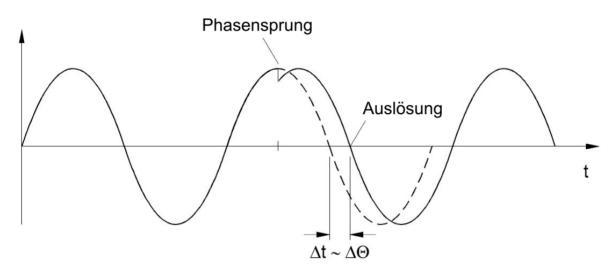


Abbildung 3-23: Überwachung - Phasensprung

Die Überwachung erfolgt dreiphasig oder ein-/dreiphasig. Es können unterschiedliche Grenzwerte für die einphasige und die dreiphasige Überwachung eingestellt werden. Der Phasensprungwächter kann als zusätzliche Einrichtung zur Netzentkopplung eingesetzt werden. Die minimale Spannung, ab der die Phasensprungüberwachung aktiviert wird, liegt bei 50% der Nenn-Sekundärspannung der Spannungswandler.

Funktion: "Spannungszyklusdauer nicht im zulässigen Bereich" - Die Spannungszyklusdauer übersteigt den konfigurierten Phasensprunggrenzwert. In diesem Fall wird der Netzleistungsschalter geöffnet und die Meldung "Netz Phasensprung" angezeigt. Voraussetzung für eine Phasensprungüberwachung ist, dass sich der Generator im Netzparallelbetrieb (sowohl NLS als auch GLS sind geschlossen) befindet.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert
Netz Phasens	sprung		
	Überwachung	EIN / AUS	EIN
	Überwachung auf	1- und 3-phasig / 3-phasig	1- und 3-phasig
	Grenzwert 1-phasig	3 bis 30 °	20 °
	Grenzwert 3-phasig	3 bis 30 °	8°
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В
	Selbstquittierend	JA / NEIN	JA
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN

Tabelle 3-21: Überwachung - Standardwerte - Netzphasensprung

Page 88/350 © Woodward

Manual GR3/224D					easygen-3000 Serie ((Package P1) - Aggregatesteuerung	
Z			Moni	itoring	Netz Phasensprung: Überwachung	EIN / AUS	
© Überwachung CS2 {0} {10} {10} {20c} 3050 ✓ ✓ ✓ ✓ ✓				0	EIN Es wird eine Phasensprungüberwachung entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen. AUS Es erfolgt keine Überwachung.		
呂			Moni	itoring	Netz Phasensprung: Überwachung	1- und 3-phasig / 3-phasig	
CS2 3053	{0}	Übe {10} ✓	rwachu {1oc} ✓	ng auf {2oc} ✓	1- und 3-phasig Bei einer einphasigen Phasensprun Auslösung, wenn der Phasensprung de (Parameter 3054) in mindestens einer	en Ansprechwert	

Hinweis: Wenn ein Phasensprung in ein oder zwei Phasen auftritt, wird der einphasige Ansprechwert (Parameter 3054) verwendet; wenn ein Phasensprung in allen drei Phasen auftritt, wird der dreiphasige Ansprechwert (Parameter 3055) verwendet. Die einphasige Überwachung ist sehr empfindlich und kann zu Fehlauslösungen führen, wenn die Einstellungen des Phasenwinkels zu klein gewählt werden.

3-phasig Bei einer dreiphasigen Phasensprungüberwachung erfolgt nur dann eine Auslösung, wenn der Phasensprung den Ansprechwert (Parameter 3055) in allen drei Phasen innerhalb von 2 Zyklen übersteigt.



HINWEIS

Diese Überwachungsfunktion ist nur aktiv, wenn die Netzspannungsmessung (Parameter 1853) auf "3Ph 4W" oder "3Ph 3W" konfiguriert ist.



Netz Phasensprung: Grenzwert einphasig

3 bis 30 °

Wenn der Phasenwinkel des Netzspannungsphasensprungs den hier konfigurierten Wert in einer einzelnen Phase übersteigt, wird ein Alarm mit der in Parameter 3051 festgelegten Alarmklasse ausgelöst. Je nach Konfiguration der Netzentkopplung (Parameter 3110 auf Seite 78), werden der GLS, NLS oder ein externer LS geöffnet.



Netz Phasensprung: Grenzwert dreiphasig

3 bis 30 °

Wenn der Phasenwinkel des Netzspannungsphasensprungs den hier konfigurierten Wert in allen drei Phasen übersteigt, wird ein Alarm mit der in Parameter 3051 festgelegten Alarmklasse ausgelöst. Je nach Konfiguration der Netzentkopplung (Parameter 3110 auf Seite 78), werden der GLS, NLS oder ein externer LS geöffnet.



Netz Phasensprung: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F

Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.

© Woodward Page 89/350

Self acknowledge			lf ackno	wledge	Netz Phasensprung: Selbstquittierend	JA / NEIN	
Selbstquittierend				tierend	-		
3052			{1oc}		A Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. IEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des LogicsManager Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).		
Z	D	elayed l	y engin	e speed	Netz Phasensprung: Motorverzögerung	JA / NEIN	
⊟ Ve	rzöger	t durch l	Motordi	rehzahl	-		
CS2 3056	{0} ✓	{10}	{1oc} ✓	{2oc}	JA Eine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt erst, v Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter 3 Seite 181) abgelaufen ist. NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andaue unabhängig von der Motordrehzahl.	315 auf	



HINWEIS

Die Konfigurationsparameter für die Netzphasensprungüberwachung befinden sich in der Menüanzeige unter der Netzentkopplungsfunktion.

Page 90/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Netz, Drehfeld - {2oc}



ACHTUNG

Bitte stellen Sie während der Inbetriebnahme sicher, dass die an das Gerät angeschlossenen Spannungen auf beiden Seiten der Schalter korrekt verdrahtet sind. Bei Nichtbeachtung kann es auch bei eingeschalteter Spannungsdrehrichtungserkennung zu fehlerhaften Zuschaltungen zweier asynchroner oder in ihrer Drehrichtung unterschiedlicher Systeme kommen und Bauteile (Motor, Generator, Schalter, Kabel, Schienen, etc.) zerstören.

Diese Funktion kann ein Zuschalten drehrichtungsunterschiedlicher Spannungssysteme lediglich bei folgenden Voraussetzungen blockieren:

- Die Messspannungen sind an den Messpunkten (z.B. am Spannungstransformator vor und hinter dem Leistungsschalter) phasenrichtig angeschlossen
- Die Messspannungen werden ohne Phasendrehung oder Unterbrechung von der Messstelle zum Gerät verdrahtet
- Die Messspannungen werden an den richtigen Klemmen und in der korrekten Reihenfolge an dieses Gerät angeschlossenen (z.B. Phase L1 des Generators mit der Messeingangsklemme, die für die Phase L1 des Generators vorgesehen ist)
- Die LogicsManager Funktion "Freigabe NLS" (siehe Parameter 12923 auf Seite 154) ist bei einem falschen Drehfeld FALSCH

Diese Überwachung stellt während einer Zuschaltung sicher, dass die beiden Spannungssysteme nicht mit unterschiedlichen Drehrichtungen zugeschaltet werden. Ein dreiphasiges Spannungssystem kann dahingehend überprüft werden, dass die Drehrichtung mit der Vorgabe (Parameter) übereinstimmt. Die Drehrichtung wird dabei in "Rechtsdrehfeld" und "Linksdrehfeld" unterschieden. Bei einem Rechtsdrehfeld ist die Drehrichtung in den drei Phasen "L1-L2-L3"; bei einem Linksdrehfeld ist die Drehrichtung in den drei Phasen "L1-L3-L2". Wurde diese Steuerung für "Rechtsdrehfeld" konfiguriert und weisen die gemessenen Spannungen ein Linksdrehfeld auf, wird ein Alarm ausgelöst. Die aktuell gemessene Drehfeldrichtung wird im Display angezeigt. Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Netz Drehfeld Fehler" an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert			
Netzdrehfeldf	Netzdrehfeldfehler (die Hysterese beträgt 0,7 % des Nennwertes).					
	Überwachung	EIN / AUS	EIN			
	Netz Drehfeld	Rechtsdrehfeld / Linksdrehfeld	Rechtsdrehfeld			
	Alarmklasse	A/B	B NEIN			
	Selbstquittierend	JA / NEIN				
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN			

Tabelle 3-22: Überwachung - Standardwerte - Netzspannungsdrehrichtung



HINWEIS

Diese Überwachungsfunktion ist nur aktiv, wenn die Netzspannungsmessung (Parameter 1853) auf "3Ph 4W" oder "3Ph 3W" konfiguriert ist.

© Woodward Page 91/350

Manua	ai Giv	JIZZ			eas i gen-3000 Sene (Fa	<u>ckage P1) - Aggregatesteuerung</u>	
呂			Mon	itoring	Netz.Spg.Drehrichtung: Überwachung	EIN / AUS	
CS2 3970	{0} ✓	{10}	Überwa {1oc} ✓	{2oc}	EIN Es wird eine Drehfeldüberwachung entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen. AUS Es wird keine Überwachung vorgenommen.		
Z		Mains	s phase r	otation	Netz.Spg.Drehrichtung: Drehfeldrichtung	Rechtsdrehfeld / Linksdrehfeld	
CS2 3974	{0}	{1o} ✓	Netzdi {loc}	rehfeld {20c}	Rechtsdrehfeld Die gemessene dreiphasige Netzspar Rechtsdrehfeld auf, d. h., die Spannung Dreiphasensystem in Richtung L1-L2-I Linksdrehfeld Die gemessene dreiphasige Netzspar Linksdrehfeld auf, d. h., die Spannung Dreiphasensystem in Richtung L1-L3-I	g dreht bei einem L3 (Standardeinstellung). nnung weist ein dreht bei einem	
Z			Aları	n class	Netz.Spg.Drehrichtung: Alarmklasse	Klasse A/B/C/D/E/F	
CS2 3971	{0}	{10}	Alarn {loc}	aklasse {20c}	! WARNUNG: Wenn dieser Parameter mit einer Alarmklasse k Abschaltung des Motors führt (Alarmklasse C o Netzdrehfeldalarm zu einer Abschaltung des Ge 1 Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258. Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zuge welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenz	onfiguriert ist, die zu einer der höher), kann ein enerators führen.	
E		Se	elf ackno	wledge	Netz.Spg.Drehrichtung: Selbstquittierend	JA / NEIN	
CS2 3972	{0}	Se {10}	elbstquitt	ierend {200}	JA Die Alarmmeldung wird automatisch q Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automat Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. I manuell durch das Drücken der entspre das Aktivieren des LogicsManager Aus (über einen Digitaleingang oder über de	isch quittiert, wenn die Das Rücksetzen erfolgt schenden Tasten oder durch sgangs "Externe Quittierung"	
8		_ •	by engine		Netz.Spg.Drehrichtung: Motorverzögert	JA / NEIN	
CS2 3973	(0) (0) √	t durch] {10} ✓	Motordr {loc} ✓	ehzahl {2oc}	JA Eine Überwachung dieser Schutzfunkti Verzögerungszeit der Motorüberwachu Seite 181) abgelaufen ist. NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktio unabhängig von der Motordrehzahl.	ing (Parameter 3315 auf	

Page 92/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Netz, Bezugsleistung (Grenzwerte 1 & 2)

Es können zwei unabhängig konfigurierbare Netzbezugsleistungswerte überwacht werden. Diese Funktion ermöglicht die Auslösung eines externen Lastabwurfs.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Netz Bezugslstg. 1" oder "Netz Bezugslstg. 2" an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert
Netzbezugsle	istung		
GW1	Überwachung	EIN / AUS	AUS
	Grenzwert	0 bis +150,00 %	80 %
	Hysterese	0 bis 99,99 %	0,01 %
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1,00 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	A
	Selbstquittierend	JA / NEIN	JA
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN
	Überwachung auf	Überschreitung /	Überschreitung
		Unterschreitung	
GW2	Überwachung	EIN / AUS	AUS
	Grenzwert	0 bis +150,00 %	100 %
	Hysterese	0 bis 99,99 %	0,01 %
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1,00 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN
	Überwachung auf	Überschreitung /	Überschreitung
		Unterschreitung	

Tabelle 3-23: Überwachung - Standardwerte - Netzbezugsleistung



Netzbezugsleistung: Überwachung (GW1 / GW2)

EIN / AUS

EIN Es wird eine Überwachung der Netzbezugsleistung entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen. Die Überwachung erfolgt zweistufig. Beide Werte können unabhängig voneinander konfiguriert werden (Voraussetzung: GW1 < GW2.

AUS..... Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für die Stufen 1 und 2.



Netzbezugsleistung: Ansprechwert (GW1/GW2)

0 bis +150,00 %

① Dieser Wert bezieht sich auf die Nennwirkleistung Netz (Parameter 1748 auf Seite 29).

Wenn dieser Ansprechwert für mindestens die Verzögerungszeit (Parameter 3215 oder 3216) über- oder unterschritten wurde (je nach Einstellung des Parameters 3205 oder 3211), wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde.



Netzbezugsleistung: Hysterese (GW1/GW2)

0 bis 99,99 %

Die Netzleistung muss innerhalb der in Parameter 3204 oder 3210 konfigurierten Grenzen plus oder minus (je nach Einstellung des Parameters 3215 oder 3216) dem hier konfigurierten Wert zurückkehren, um den Alarm zurückzusetzen.

© Woodward Page 93/350

Manua	al GR:	372241	D	
Z				Delay
E			Verzög	gerung
CS2 3205 3211	{0}	{10}	{1oc}	
Z			Aları	m class
B			Alarn	ıklasse
CS2 3201 3207	{0} ✓	{1o} ✓	{1oc}	{20c}
呂		Sel	f ackno	wledge
H		Se	lbstquitt	tierend
CS2 3202 3208	{0}	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓

Netzbezugsleistung: Verzögerung (GW1/GW2)

0.02 bis 99.99 s

Wenn die überwachte Netzbezugsleistung den Ansprechwert für die hier konfigurierte Verzögerungszeit unter- oder überschreitet (je nach Einstellung des Parameters 3215 oder 3216), wird ein Alarm ausgegeben. Wenn die überwachte Netzbezugsleistung den Ansprechwert (plus oder minus der in Parameter 3213 oder 3214 konfigurierten Hysterese) wieder über- bzw. unterschreitet, wir die Verzögerung zurückgesetzt.

Netzbezugsleistung: Alarmklasse (GW1/GW2)

Klasse A/B/C/D/E/F

① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.

Netzbezugsleistung: Selbstquittierung (GW1/GW2)

JA / NEIN

JADie Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN......Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des LogicsManager Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).



Netzbezugsleistung: Motorverzögerung (GW1/GW2)

JA / NEIN

JA Eine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt erst, wenn die Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter 3315 auf Seite 181) abgelaufen ist.

NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und unabhängig von der Motordrehzahl.



Netzbezugsleistung: Überwachung auf (GW1/GW2) Überschreitung / Unterschreitung

ÜberschreitungDer überwachte Wert muss den Ansprechwert überschreiten, damit er als außerhalb der Grenzen betrachtet wird.

Unterschreitung ...Der überwachte Wert muss den Ansprechwert unterschreiten, damit er als außerhalb der Grenzen betrachtet wird.

Page 94/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Netz, Lieferleistung (Grenzwerte 1 & 2)

Es können zwei unabhängig konfigurierbare Netzlieferleistungswerte überwacht werden. Diese Funktion ermöglicht die Auslösung eines externen Lastabwurfs.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Netz Lieferlstg. 1" oder "Netz Lieferlstg. 2" an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert
Netzlieferleist	tung		
GW1	Überwachung	EIN / AUS	AUS
	Grenzwert	0 bis +150,00 %	80 %
	Hysterese	0 bis 99,99 %	0,01 %
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1,00 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	A
	Selbstquittierend	JA / NEIN	JA
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN
	Überwachung auf	Überschreitung /	Überschreitung
		Unterschreitung	
GW2	Überwachung	EIN / AUS	AUS
	Grenzwert	0 bis +150,00 %	100 %
	Hysterese	0 bis 99,99 %	0,01 %
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1,00 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN
	Überwachung auf	Überschreitung /	Überschreitung
		Unterschreitung	

Tabelle 3-24: Überwachung - Standardwerte - Netzlieferleistung



Netzlieferleistung: Überwachung (GW1 / GW2)

EIN / AUS

EIN Es wird eine Überwachung der Netzlieferleistung entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen. Die Überwachung erfolgt zweistufig. Beide Werte können unabhängig voneinander konfiguriert werden (Voraussetzung: GW1 < GW2.

AUS..... Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für die Stufen 1 und 2.



Netzlieferleistung: Ansprechwert (GW1/GW2)

0 bis +150,00 %

① Dieser Wert bezieht sich auf die Nennwirkleistung Netz (Parameter 1748 auf Seite 29).

Wenn dieser Ansprechwert für mindestens die Verzögerungszeit (Parameter 3232 oder 3240) über- oder unterschritten wurde (je nach Einstellung des Parameters 3230 oder 3238), wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde.



Netzlieferleistung: Hysterese (GW1/GW2)

0 bis 99,99 %

Die Netzleistung muss innerhalb der in Parameter 3229 oder 3237 konfigurierten Grenzen plus oder minus (je nach Einstellung des Parameters 3232 oder 3240) dem hier konfigurierten Wert zurückkehren, um den Alarm zurückzusetzen.

© Woodward Page 95/350

Manua	al GR	37224	D	
呂				Delay
E			Verzög	gerung
CS2 3230 3238	{0}	{1o} ✓	{1oc}	{2oc}
Z			Aları	m clas
B			Alarn	ıklasse
CS2 3226 3234	{0}	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓
Z		Sol	lf aclmo	wleda

Netzlieferleistung: Verzögerung (GW1/GW2)

0,02 bis 99,99 s

Wenn die überwachte Netzlieferleistung den Ansprechwert für die hier konfigurierte Verzögerungszeit unter- oder überschreitet (je nach Einstellung des Parameters 3232 oder 3240), wird ein Alarm ausgegeben. Wenn die überwachte Netzbezugsleistung den Ansprechwert (plus oder minus der in Parameter 3231 oder 3239 konfigurierten Hysterese) wieder über- bzw. unterschreitet, wir die Verzögerung zurückgesetzt.

Netzlieferleistung: Alarmklasse (GW1/GW2)

Klasse A/B/C/D/E/F

① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.

Netzlieferleistung: Selbstquittierung (GW1/GW2)

JA / NEIN

JADie Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).



Netzlieferleistung: Motorverzögerung (GW1/GW2)

JA / NEIN

JAEine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt erst, wenn die Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter 3315 auf Seite 181) abgelaufen ist.

NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und unabhängig von der Motordrehzahl.



Netzlieferleistung: Überwachung auf (GW1/GW2) Überschreitung / Unterschreitung

ÜberschreitungDer überwachte Wert muss den Ansprechwert überschreiten, damit er als außerhalb der Grenzen betrachtet wird.

Unterschreitung ...Der überwachte Wert muss den Ansprechwert unterschreiten, damit er als außerhalb der Grenzen betrachtet wird.

Page 96/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Netz, Leistungsfaktor (cosphi) zu induktiv (Grenzwerte1 & 2)

Der Leistungsfaktor (cosphi) wird auf ein Abdriften in den zu induktiven (nacheilenden) Bereich über einen einstellbaren Grenzwert hinaus überwacht. Dieser Grenzwert kann ein induktiver oder kapazitiver Leistungsfaktorwert sein. Die Leistungsfaktorüberwachung wird zweistufig ausgeführt. Diese Überwachungsfunktion kann zur Überwachung oder Steuerung der Leistungsfaktorkompensierung verwendet werden. Beiden Grenzwerten sind definierte Auslösewerte und Verzögerungszeiten hinterlegt.

Abbildung 3-24 zeigt ein Beispiel für einen kapazitiven und einen induktiven Leistungsfaktorgrenzwert und den Leistungsfaktorbereich, für den die Überwachung auf einen zu induktiven Leistungsfaktor eine Alarmmeldung auslöst.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Netz cos.phi ind. 1" oder "Netz cos.phi ind. 2" an und die Eingangsvariablen 07.17 (Stufe 1) oder 07.18 (Stufe 2) werden gesetzt.

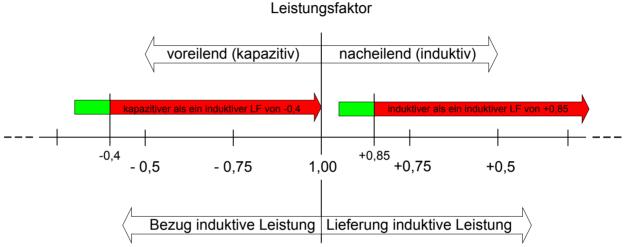


Abbildung 3-24: Überwachung - Netz Leistungsfaktor zu induktiv

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert
Netzleistungs	faktor zu induktiv		
GW1	Überwachung	EIN / AUS	AUS
	Grenzwert	-0,001 bis +0,001	+0.900
	Hysterese	0 bis 0,99	0.02
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	30,00 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN
GW2	Überwachung	EIN / AUS	AUS
	Grenzwert	-0,001 bis +0,001	+0.800
	Hysterese	0 bis 0,99	0.02
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1,00 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN

Tabelle 3-25: Überwachung - Standardwerte - Netz Leistungsfaktor zu induktiv

© Woodward Page 97/350

呂		Monitoring	Netzleistungsfaktor zu induktiv: Überwachung (GW1 / GW2)	EIN / AUS
CS2 2975 2980	{0}	Uberwachung {lo} {loc} {2oc}	EIN Es wird eine Überwachung auf einen zu induktiven Leistur (cosphi) entsprechend der folgenden Parameter vorgenomr Überwachung erfolgt zweistufig. Beide Werte können una voneinander konfiguriert werden. AUS Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für die Stuf	nen. Die bhängig
E		Limit	Netzleistungsfaktor zu induktiv: Ansprechwert (GW1/GW2) -0,001	bis +0,001
CS2 2978 2983	{0} ✔	Grenzwert	Der Ansprechwert wird mit diesem Parameter eingestellt. Wenn der Leistungsfaktor mehr induktiv (d.h. nacheilend, siehe Abbildung 3-24) al induktiver Leistungsfaktorwert (positiv) oder ein kapazitiver Leistungsfa (negativ) für mindestens die Verzögerungszeit (Parameter 2979 oder 298 Unterbrechung wird, werden die Eingangsvariablen 07.17 (Stufe 1) oder (Stufe 2) gesetzt und die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde.	ktorwert 34) ohne
E		Hysteresis	Netzleistungsfaktor zu induktiv: Hysterese (GW1/GW2)	0,0 bis 0,99
CS2 2989 2990	{0}	Hysterese {10} {10c} {20c}	Der überwachte Leistungsfaktor muss in die in Parameter 2978 oder 298 konfigurierten Grenzen minus dem hier konfigurierten Wert zurückkehre den Alarm zurückzusetzen.	
A		Delay	Netzleistungsfaktor zu induktiv: Verzögerung (GW1/GW2) 0,02	bis 99,99 s
CS2 2979 2984	{0}	Verzögerung [10] [10c] [20c]	Wenn der überwachte Leistungsfaktor für mindestens die hier konfigurie Verzögerungszeit mehr induktiv als der Ansprechwert ist, wird ein Alarn ausgelöst. Wenn der überwachte Leistungsfaktor vor Ablauf dieser Zeit i Grenzen (minus der in Parameter 2989 oder 2990 konfigurierten Hystere zurückkehrt, wird diese Zeit zurückgesetzt.	n in seine
Z		Alarm class	Netzleistungsfaktor zu induktiv: Alarmklasse (GW1/GW2) Klasse A/	B/C/D/E/F
CS2 2987 2988	{0}	Alarmklasse {lo} {loc} {2oc}	① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258. Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten von	
Zi		Self acknowledge	Netzleistungsfaktor zu induktiv: Selbstquittierung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 2976 2981	{0} ✓	Selbstquittierend {10} {10c} {20c} // // // // // // // // // // // // //	JADie Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. NEINDie Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfo manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten ode das Aktivieren des LogicsManager Ausgangs "Externe Qu (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).	lgt er durch
Z X7		layed by engine speed	Netzleistungsfaktor zu induktiv: Motorverzögerung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 2977 2982	zögert ({0} ✔	durch Motordrehzahl {10} {10c} {20c}	JAEine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt erst, wen Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter 3315 Seite 181) abgelaufen ist.	
			NEINDie Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd	l und

Page 98/350 © Woodward

unabhängig von der Motordrehzahl.

Wächter konfigurieren: Netz, Leistungsfaktor (cosphi) zu kapazitiv (Grenzwerte1 & 2)

Der Leistungsfaktor (cosphi) wird auf ein Abdriften in den zu kapazitiven (voreilenden) Bereich über einen einstellbaren Grenzwert hinaus überwacht. Dieser Grenzwert kann ein induktiver oder kapazitiver Leistungsfaktorwert sein. Die Leistungsfaktorüberwachung wird zweistufig ausgeführt. Diese Überwachungsfunktion kann zur Überwachung oder Steuerung der Leistungsfaktorkompensierung verwendet werden. Beiden Grenzwerten sind definierte Auslösewerte und Verzögerungszeiten hinterlegt.

Abbildung 3-25 zeigt ein Beispiel für einen induktiven und einen kapazitiven Leistungsfaktorgrenzwert und den Leistungsfaktorbereich, für den die Überwachung auf einen zu kapazitiven Leistungsfaktor eine Alarmmeldung auslöst.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Netz cos.phi kap. 1" oder "Netz cos.phi kap. 2" an und die Eingangsvariablen 07.19 (Stufe 1) oder 07.20 (Stufe 2) werden gesetzt.

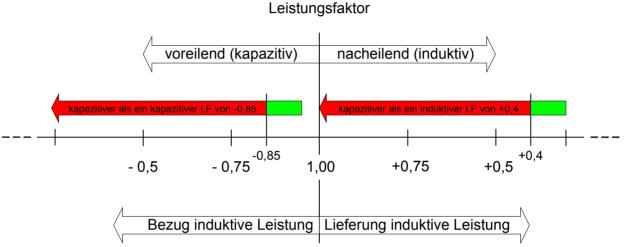


Abbildung 3-25: Überwachung - Netz Leistungsfaktor zu kapazitiv

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert				
Netzleistungs	Netzleistungsfaktor zu kapazitiv						
GW1	Überwachung	EIN / AUS	AUS				
	Grenzwert	-0,001 bis +0,001	-0.900				
	Hysterese	0 bis 0,99	0.02				
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	10,00 s				
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В				
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN				
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN				
GW2	Überwachung	EIN / AUS	AUS				
	Grenzwert	-0,001 bis +0,001	-0.800				
	Hysterese	0 bis 0,99	0.02				
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1,00 s				
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В				
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN				
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN				

Tabelle 3-26: Überwachung - Standardwerte - Netz Leistungsfaktor zu kapazitiv

© Woodward Page 99/350

A			Monitoring	Netzleistungsfaktor zu kapazitiv: Überwachung (GW1 / GW2)	EIN / AUS
CS2 3025 3030	{0}	{1o} ✓	10c 20c 20c 4 4 4 4 4 4 4 4 4	EIN Es wird eine Überwachung auf einen zu kapazitiven I (cosphi) entsprechend der folgenden Parameter vorge Überwachung erfolgt zweistufig. Beide Werte könner voneinander konfiguriert werden. AUS Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für die	enommen. Die n unabhängig
呂			Limit	Netzleistungsfaktor zu kapazitiv: Ansprechwert (GW1/GW2)	0,001 bis +0,001
CS2 3028 3033	{0}	{1o} •	Grenzwert {loc} {2oc}	Der Ansprechwert wird mit diesem Parameter eingestellt. Wenn der Leistungsfaktor mehr kapazitiv (d.h. voreilend, siehe Abbildung 3-2 kapazitiver Leistungsfaktorwert (negativ) oder ein induktiver Leistu (positiv) für mindestens die Verzögerungszeit (Parameter 3029 ode Unterbrechung wird, werden die Eingangsvariablen 07.19 (Stufe 1) (Stufe 2) gesetzt und die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmkl vorgegeben wurde.	25) als ein ingsfaktorwert r 3034) ohne oder 07.20
A			Hysteresis	Netzleistungsfaktor zu kapazitiv: Hysterese (GW1/GW2)	0,0 bis 0,99
CS2 3039 3040	{0}	{1o} ✓	Hysterese {1oc} {2oc} ✓	Der überwachte Leistungsfaktor muss in die in Parameter 3028 ode konfigurierten Grenzen plus dem hier konfigurierten Wert zurückke Alarm zurückzusetzen.	
盃			Delay	Netzleistungsfaktor zu kapazitiv: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s
B	{0}	{1o}	Verzögerung {1oc} {2oc}	Wenn der überwachte Leistungsfaktor für mindestens die hier konfi	igurianta
CS2 3029 3034	√	√	(100) (200)	Verzögerungszeit mehr kapazitiv als der Ansprechwert ist, wird ein ausgelöst. Wenn der überwachte Leistungsfaktor vor Ablauf dieser Grenzen (plus der in Parameter 3039 oder 3040 konfigurierten Hystzurückkehrt, wird diese Zeit zurückgesetzt.	Alarm Zeit in seine
呂			Alarm class	Netzleistungsfaktor zu kapazitiv: Alarmklasse (GW1/GW2) Klas	sse A/B/C/D/E/F
CS2 3035 3036	{0} ✓	{1o} ✓	Alarmklasse {loc} {2oc}	I ① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258. Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werder welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschrit	
盃		Se	lf acknowledge	Netzleistungsfaktor zu kapazitiv: Selbstquittierung (GW1/GW2)	JA / NEIN
DE		Se	lbstquittierend		
CS2 3026 3031	{0} ✓	{1o} ✓	{1oc} {2oc}	JA	wenn die n erfolgt en oder durch ne Quittierung"
呂			y engine speed	Netzleistungsfaktor zu kapazitiv: Motorverzögerung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2	zögert {0}	durch [Motordrehzahl {1oc} {2oc}	JAEine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt erst	
3027 3032	✓	✓	√	Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter Seite 181) abgelaufen ist. NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt anda unabhängig von der Motordrehzahl.	3315 auf

Page 100/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Motor

Wächter konfigurieren: Motor, Überdrehzahl (Grenzwerte 1 & 2) ANSI# 12

Die über den Pickup gemessene Motordrehzahl wird auf Überdrehzahl überwacht. Bei abgeschaltetem Pickup erfolgt die Überwachung nur über die Generator-Überfrequenz. Erreicht die Drehzahl den Ansprechwert wird ein Alarm ausgelöst.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Überdrehzahl 1" oder "Überdrehzahl 2" an.

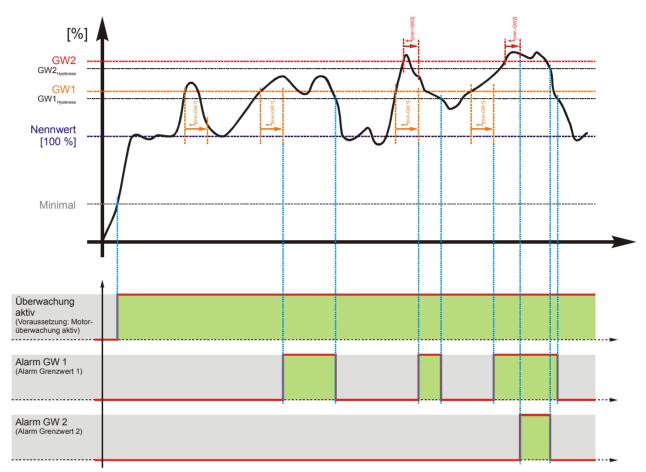


Abbildung 3-26: Überwachung - Motorüberdrehzahl

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert
Motorüberdr	ehzahl (die Hysterese beträgt 50 min ⁻¹)		
GW1	Überwachung	EIN / AUS	EIN
	Grenzwert	0 bis 9999 Umin	1.850 Umin
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1,00 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN
GW2	Überwachung	EIN / AUS	EIN
	Grenzwert	0 bis 9999 Umin	1.900 Umin
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	0,10 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	F
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN

Tabelle 3-27: Überwachung - Standardwerte - Motorüberdrehzahl

© Woodward Page 101/350

呂			Moi	nitoring	Motorüberdrehzahl: Überwachung (GW1 / GW2)	EIN / AUS
CS2 2100 2106	CS2 {0} {1o} {1oc} {2oc} 2100 2106				EIN Es wird eine Überwachung auf Überdrehzahl entspr folgenden Parameter vorgenommen. Die Überwach zweistufig. Beide Werte können unabhängig vonein konfiguriert werden (Voraussetzung: GW1 < GW2. AUS Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für d. 2.	echend der ung erfolgt ander
S				Limit	Motorüberdrehzahl: Ansprechwert (GW1/GW2)	0 bis 9999 Umin
B			Gre	enzwert		
CS2 2104 2110	{0}	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓	Der Ansprechwert wird mit diesem Parameter eingestellt. Wird di mindestens für die parametrierte Verzögerungszeit erreicht oder ü wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegebe	berschritten,
呂				Delay	Motorüberdrehzahl: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s
E			Verzö	gerung		
CS2 2105 2111	{0} ✓	{10}	{1oc} ✓	{2oc} ✓	Übersteigt der Istwert den Ansprechwert für die hier eingestellte Verzögerungszeit, wird ein Alarm ausgelöst. Fällt der Istwert vor Verzögerungszeit unter den Ansprechwert (minus der Hysterese), Verzögerungszeit zurückgesetzt.	
呂			Alar	m class	Motorüberdrehzahl: Alarmklasse (GW1/GW2) KI	asse A/B/C/D/E/F
CS2 2101	{0} ✓	{1o} ✓	Aları {loc}	mklasse {20c}	i Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.	
2107					Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werde welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert übersch	
呂		Se	elf ackno	owledge	Motorüberdrehzahl: Selbstquittierung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 2102 2108	{0}	\$\ \{\lambda\}	elbstquit	{2oc}	JA	wenn die en erfolgt ten oder durch rne Quittierung"
E XY			by engin		Motorüberdrehzahl: Motorverzögerung (GW1/GW2)	JA / NEIN
CS2 2103 2109	zögert {0} ✔	{10} ✓	Motord {loc} ✓	rehzahl {2oc} ✓	JAEine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt er Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter Seite 181) abgelaufen ist.	er 3315 auf

Page 102/350 © Woodward

NEINDie Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und unabhängig von der Motordrehzahl.

Wächter konfigurieren: Motor, Unterdrehzahl (Grenzwerte 1 & 2)

Die über den Pickup gemessene Motordrehzahl wird auf Unterdrehzahl überwacht. Bei abgeschaltetem Pickup erfolgt die Überwachung nur über die Generator-Unterfrequenz. Erreicht die Drehzahl den Ansprechwert wird ein Alarm ausgelöst.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Unterdrehzahl 1" oder "Unterdrehzahl 2" an.

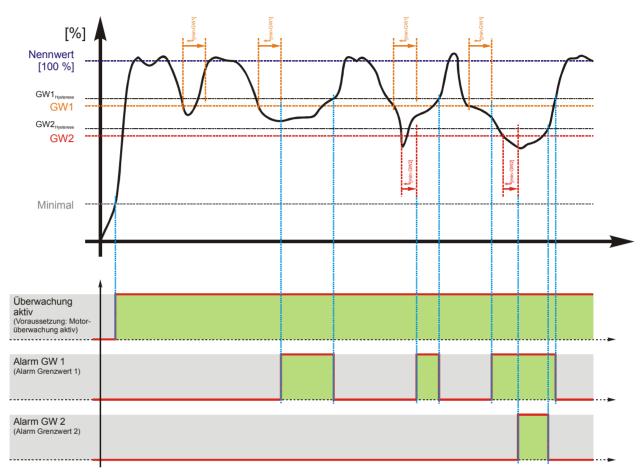


Abbildung 3-27: Überwachung - Motorunterdrehzahl

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert				
Motorunterd	Motorunterdrehzahl (die Hysterese beträgt 50 min ⁻¹)						
GW1	Überwachung	EIN / AUS	EIN				
	Grenzwert	0 bis 9999 Umin	1.300 Umin				
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1,00 s				
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В				
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN				
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	JA				
GW2	Überwachung	EIN / AUS	EIN				
	Grenzwert	0 bis 9999 Umin	1250 Umin				
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	0,10 s				
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	F				
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN				
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	JA				

Tabelle 3-28: Überwachung - Standardwerte - Motorunterdrehzahl

© Woodward Page 103/350

运			Monitoring	Motorunterdrehzahl: Überwachung (GW1 / GW2)	EIN / AUS		
CS2 2150 2156	{0}	{1o}	Uberwachung {loc} {2oc}	EINEs wird eine Überwachung auf Unterdrehzahl entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen. Die Überwachung erfolgt zweistufig. Beide Werte können unabhängig voneinander konfiguriert werden (Voraussetzung: GW1 < GW2. AUSEs erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für die Stufen 1 und 2.			
¥			Limit	Motorunterdrehzahl: Ansprechwert (GW1/GW2)	0 bis 9999 Umin		
CS2 2154 2160	{0}	{1o} ✓	Grenzwert {loc} {2oc}	Der Ansprechwert wird mit diesem Parameter eingestellt. Wird di mindestens für die parametrierte Verzögerungszeit erreicht oder u wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegeb	interschritten,		
A			Delay	Motorunterdrehzahl: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s		
CS2 2155 2161	{0}	{10}	Verzögerung {1oc} {2oc} ✓	Fällt der Istwert für die hier eingestellte Verzögerungszeit unter d Ansprechwert, wird ein Alarm ausgelöst. Steigt der Istwert vor Al Verzögerungszeit wieder über den Ansprechwert (plus der Hyster Verzögerungszeit zurückgesetzt.	blauf der		
S			Alarm class	Motorunterdrehzahl: Alarmklasse (GW1/GW2) K	lasse A/B/C/D/E/F		
CS2 2151	{0} ✓	{1o} ✓	Alarmklasse	(1) Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.	1		
2157				Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werd welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert übersch			
B		Se	elf acknowledge	Motorunterdrehzahl: Selbstquittierung (GW1/GW2)	JA / NEIN		
CS2 2152 2158	{0} ✓	{10}	elbstquittierend {loc} {2oc}	JA Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wen Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetz manuell durch das Drücken der entsprechenden Tas das Aktivieren des LogicsManager Ausgangs "Exte (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstell)	, wenn die een erfolgt sten oder durch erne Quittierung"		
B		•	by engine speed	Motorunterdrehzahl: Motorverzögerung (GW1/GW2)	JA / NEIN		
CS2 2153 2159	zögert {0} √	410} ✓	Motordrehzahl {loe} {2oe}	JAEine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt er Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Paramet Seite 181) abgelaufen ist.	er 3315 auf		

Page 104/350 © Woodward

NEINDie Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und unabhängig von der Motordrehzahl.

Wächter konfigurieren: Motor/Generator, Drehzahlerkennung (Plausibilitätskontrolle n/f)

Die Drehzahlerkennung prüft, ob die "elektrische" Generatorfrequenz f (ermittelt aus der gemessenen Generatorspannung) von der "mechanischen" Motordrehzahl n (ermittelt aus dem Pickup-Signal) abweicht (Δf -n). Wenn die beiden Frequenzen unterschiedlich sind (Δf -n $\neq 0$) und der überwachte Frequenzunterschied einen Grenzwert erreicht oder überschreitet, wird ein Alarm ausgegeben. Zusätzlich wird der LogicsManager-Ausgang "Zünddrehzahl erreicht" auf seinen logischen Zustand bezüglich der Messwerte "Generatorfrequenz" und "Motordrehzahl" überwacht.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Pickup/freq. Plausi." an.



HINWEIS

Die Plausibilitätskontrolle n/f (Drehzahl-/Frequenzunterschied) wird nur durchgeführt, wenn ein Pickup vorhanden ist und der Parameter "Pickup" (Parameter 1600 auf Seite 184) auf EIN konfiguriert ist. Es gilt folgendes:

- Die Messung über den Pickup ist aktiviert (EIN):
 - ⇒ Die Plausibilitätskontrolle wird aufgrund der Messungen der Motordrehzahl (über den Pickup) und der Generatorfrequenz durchgeführt. Sollten die Drehzahl/Frequenz nicht übereinstimmen oder der LogicsManager-Ausgang WAHR sein, so lange die Frequenz außerhalb der Grenzen ist, wird ein Alarm ausgelöst.
- Die Messung über den Pickup ist deaktiviert (AUS):
 - ⇒ Die Plausibilitätskontrolle wird aufgrund der Messungen der Generatorfrequenz und der LogicsManager-Bedingungen durchgeführt. Sollte der LogicsManager-Ausgang WAHR sein, so lange die Frequenz außerhalb der Grenzen ist, wird ein Alarm ausgelöst.

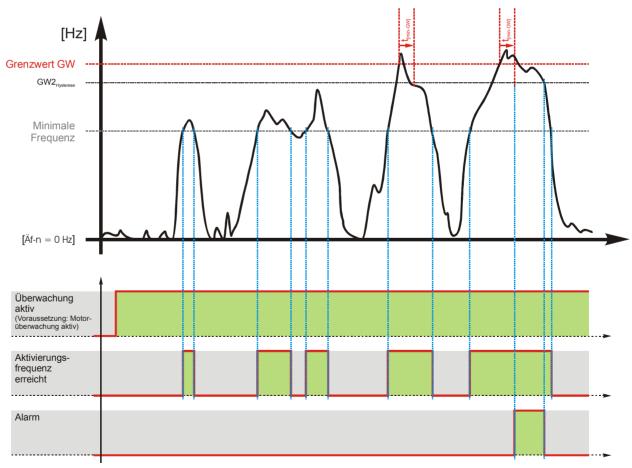


Abbildung 3-28: Überwachung - Drehzahlerkennung

© Woodward Page 105/350

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert
Drehzahlerke	ennung (Plausibilitätskontrolle n/i	f) (die Hysterese beträgt 50 RPM).	
	Überwachung	EIN / AUS	EIN
	Zulässige Differenz	1,5 bis 8,5 Hz	5,0 Hz 2,00 s
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	
	Überwachung ab	15 bis 85 Hz	20 Hz
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	Е
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN

Tabelle 3-29: Überwachung - Standardwerte - Drehzahlerkennung

呂			Mon	itoring
B			Überwa	chung
CS2 2450	{0} ✓	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓

Plausibilität n/f/LogicsManager: Überwachung

EIN / AUS

EIN Es wird eine Überwachung der n/f/*LogicsManager*-Plausibilität entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen.

AUS Es erfolgt keine Überwachung.



Plausibilität n/f/LogicsManager: Ansprechwert

1,5 bis 8,5 Hz

Der Ansprechwert für die überwachte Frequenzabweichung wird hier festgelegt. Wird dieser Wert mindestens für die parametrierte Verzögerungszeit erreicht oder überschritten, wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde.

Der *LogicsManager* wird bezüglich seines Zustands überwacht.



Plausibilität n/f/LogicsManager: Verzögerung

0.02 bis 99.99 s

Übersteigt der Istwert den Ansprechwert für die hier eingestellte Verzögerungszeit, wird ein Alarm ausgelöst. Fällt der Istwert vor Ablauf der Verzögerungszeit unter den Ansprechwert (minus der Hysterese), wird die Verzögerungszeit zurückgesetzt.



Plausibilität n/f/LogicsManager: Startfrequenz

15 bis 85 Hz

Die n/f-Plausibilitätskontrolle wird ab dem Wert der hier konfigurierten Generatorfrequenz ausgewertet.



Plausibilität n/f/LogicsManager: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F



Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



Plausibilität n/f/LogicsManager: Selbstquittierend

JA / NEIN

JA Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).

Page 106/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Motor, Generator-Wirkleistungsabweichung

Wenn diese Funktion eingeschaltet ist, wird sie nur wirksam, wenn die Generator-Leistungsregelung aktiviert ist (siehe Anwendung konfigurieren: Regler, Leistungsregelung auf Seite 216 für weitere Informationen). Wenn die gemessene Generatorleistung vom Leistungssollwert für einen Zeitraum, der die in Parameter 2925 konfigurierte Verzögerung übersteigt, um einen Wert abweicht, der den in Parameter 2923 konfigurierten Ansprechwert übersteigt, wird ein Alarm ausgegeben.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Abweichq. Gen. Wirkl." an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert		
Abweichung Generatorwirkleistung					
	Überwachung	EIN / AUS	EIN		
	Grenzwert	0,0 bis 30,0%	5.0 %		
	Verzögerung	3 bis 65000 s	30 s		
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В		
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN		

Tabelle 3-30: Überwachung - Standardwerte - Generator-Wirkleistungsabweichung



Abweichung Generatorwirkleistung: Überwachung

EIN / AUS

EIN Es wird eine Überwachung der Generator-Wirkleistungsabweichung entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen.

AUS..... Es erfolgt keine Überwachung.

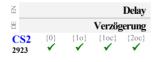


Abweichung Generatorwirkleistung: Ansprechwert

0,0 bis 30,0 %

Dieser Wert bezieht sich auf die Nennwirkleistung (Parameter 1752 auf Seite 29).

Wenn die Differenz zwischen der gemessenen Generatorleistung und dem Leistungssollwert diesen Wert für mindestens die Verzögerungszeit (Parameter 2923) ohne Unterbrechung übertrifft, wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde.



Abweichung Generatorwirkleistung: Verzögerung

3 bis 65000 s

Übersteigt der Istwert für die Verzögerungszeit den in Parameter 2925 eingestellten Ansprechwert für die hier eingestellte Verzögerung, wird ein Alarm ausgelöst. Fällt der Istwert vor Ablauf der Verzögerungszeit unter den Ansprechwert (minus der Hysterese), wird die Verzögerungszeit zurückgesetzt.



Abweichung Generatorwirkleistung: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F

① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.

© Woodward Page 107/350

呂		Self	acknov	vledge
E		Sel	bstquitt	ierend
CS2	{0}	{1o}	{1oc}	{2oc}

Abweichung Generatorwirkleistung: Selbstquittierung

JA / NEIN

JADie Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).

Page 108/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Motor, Netz-Wirkleistungsabweichung

Wenn diese Funktion eingeschaltet ist, wird sie nur wirksam, wenn die Generator-Leistungsregelung aktiviert und der Leistungssollwert auf "Import" oder "Export" konfiguriert ist (siehe Anwendung konfigurieren: Regler, Leistungsregelung auf Seite 216 für weitere Informationen). Wenn die gemessene Import- oder Exportleistung vom Leistungssollwert für einen Zeitraum, der die in Parameter 2935 konfigurierte Verzögerung übersteigt, um einen Wert abweicht, der den in Parameter 2933 konfigurierten Ansprechwert übersteigt, wird ein Alarm ausgegeben.

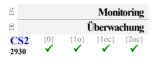
Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Abweichg. Netzwirkl." an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert		
Abweichung Netzwirkleistung					
	Überwachung	EIN / AUS	EIN		
	Grenzwert	1,0 bis 99,9%	5.0 %		
	Verzögerung	3 bis 65000 s	30 s		
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В		
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN		

Tabelle 3-31: Überwachung - Standardwerte - Netz-Wirkleistungsabweichung



Abweichung Netzwirkleistung: Überwachung

EIN / AUS

EIN Es wird eine Überwachung der Netz-Wirkleistungsabweichung entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen.

AUS..... Es erfolgt keine Überwachung.



Abweichung Netzwirkleistung: Ansprechwert

1,0 bis 99,9 %

Dieser Wert bezieht sich auf die Nennwirkleistung Netz (Parameter 1748 auf Seite 29).

Wenn die Differenz zwischen der gemessenen Import- oder Exportleistung und dem Leistungssollwert diesen Wert für mindestens die Verzögerungszeit (Parameter 2933) ohne Unterbrechung übertrifft, wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde.



Abweichung Netzwirkleistung: Verzögerung

3 bis 65000 s

Übersteigt der Istwert für die Verzögerungszeit den in Parameter 2935 eingestellten Ansprechwert für die hier eingestellte Verzögerung, wird ein Alarm ausgelöst. Fällt der Istwert vor Ablauf der Verzögerungszeit unter den Ansprechwert (minus der Hysterese), wird die Verzögerungszeit zurückgesetzt.



Abweichung Netzwirkleistung: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F

① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.

© Woodward Page 109/350

呂		Self	acknov	vledge
E		Sel	bstquitt	ierend
CS2	{0}	{1o}	{1oc}	{2oc}

Abweichung Netzwirkleistung: Selbstquittierung

JA / NEIN

JADie Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).

Page 110/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Motor, Generator Abschaltleistung

Diese Überwachungsfunktion ist immer aktiviert und wird wirksam, wenn ein Abschaltbefehl ausgegeben wurde. Nach einem Abschaltbefehl versucht die Steuerung, die Leistung zu reduzieren, bevor der GLS geöffnet wird. Wenn die Leistung unter die Abschaltleistung (Parameter 3125) fällt, bevor die Verzögerung (Parameter 3123) abläuft, wird ein Befehl "GLS öffnen" ausgegeben. Wenn die Steuerung die Leistung nicht unter die Abschaltleistung (Parameter 3125) absenken kann, bevor die Verzögerung (Parameter 3123) abläuft, wird ein Befehl "GLS öffnen" zusammen mit einer Alarmmeldung ausgegeben.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Gen. Abschaltlstg." an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert		
Generator Abschaltleistung					
	Abschaltleistung	0,5 bis 99,9%	3.0 %		
	Verzögerung	2 bis 9999 s	60 s		
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В		
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN		

Tabelle 3-32: Überwachung - Standardwerte - Generatorabschaltleistung



Generator Abschaltleistung: Ansprechwert

0,5 bis 99,9 %

① Dieser Wert bezieht sich auf die Nennwirkleistung (Parameter 1752 auf Seite 29).

Wenn die überwachte Generatorleistung unter diesen Wert fällt, wird ein Befehl "GLS öffnen" ausgegeben.



Generator Abschaltleistung: Verzögerung

2 bis 9999 s

Wenn die überwachte Generatorleistung nicht unter die in Parameter 3125 konfigurierte Abschaltleistung fällt bevor die hier konfigurierte Verzögerung abläuft, wird ein Befehl "GLS öffnen" zusammen mit einer Alarmmeldung ausgegeben.



Generator Abschaltleistung: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F

① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



Generator Abschaltleistung: Selbstquittierung

JA / NEIN

JA..... Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN....... Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).

© Woodward Page 111/350

Wächter konfigurieren: Motor, Startfehler

Ist es nicht möglich, den Motor innerhalb einer konfigurierten Anzahl von Startversuchen (siehe Anwendung konfigurieren: Motor konfigurieren, Start/Stopp auf Seite 179) zu starten, wird ein Alarm ausgelöst. Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Start Fehler" an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert	
Motor Startfehler				
	Überwachung	EIN / AUS	EIN	
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	F	
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN	

Tabelle 3-33: Überwachung - Standardwerte - Motor Startfehler

呂			Moni	toring
DE		į	Jberwa	chung
CS2 3303	{0} ✓	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓

Startfehler: Überwachung

EIN / AUS

EINEs wird eine Überwachung des Startablaufes entsprechend der folgenden Parametern vorgenommen.

AUSEs erfolgt keine Überwachung.



Startfehler: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F

Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



Startfehler: Selbstquittierend

JA / NEIN

JADie Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEINDie Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).

Page 112/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Motor, Abstellstörung (Stoppfehler)

Ist es nicht möglich, innerhalb einer konfigurierten Zeit den Motor abzustellen, wird ein Alarm ausgelöst. Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Abstellstörung" an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert		
Motor Abstel	Motor Abstellstörung				
	Überwachung	EIN / AUS	EIN		
	Verzögerung Abstellstörung	3 bis 999 s	30 s		
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	F		
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN		

Tabelle 3-34: Überwachung - Standardwerte - Motorabstellstörung

S			Moni	itoring
E		į	Jberwa	chung
CS2 2500	{0}	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc}

Abstellstörung: Überwachung

EIN / AUS

EIN Es wird eine Überwachung des Stoppablaufes entsprechend der folgenden Parametern vorgenommen.

AUS..... Es erfolgt keine Überwachung.



Abstellstörung: Verzögerung

3 bis 999 s

Die maximal zulässige Zeit zwischen der Ausgabe eines Stoppbefehls und der Rückmeldung, dass der Motor erfolgreich gestoppt wurde, wird hier eingegeben. Konnte der Motor innerhalb dieser Zeit nicht erfolgreich gestoppt werden, d. h., es wird noch eine Drehzahl über die Generatorspannung, den Pickup oder den *LogicsManager* erkannt, wird die Aktion eingeleitet, die über die Alarmklasse vorgegeben wurde.



Abstellstörung: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F

i Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



Abstellstörung: Selbstquittierend

JA / NEIN

JA..... Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN....... Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).



HINWEIS

Es wird empfohlen, diese Überwachungsfunktion einem Relaisausgang zuzuweisen, um den Motor extern abzuschalten und damit eine Redundanz der Abschaltung zu erreichen.

© Woodward Page 113/350

Wächter konfigurieren: Motor, Ungewollter Stop

Wenn ein Motorstop erkannt wird, ohne dass ein Stoppbefehl ausgegeben wurde, wird ein Alarm ausgelöst. Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "**Ungewollter Stop**" an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert		
Ungewollter Stop des Motors					
	Überwachung	EIN / AUS	EIN		
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	F		
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN		

Tabelle 3-35: Überwachung - Standardwerte - Motor, ungewollter Stop

呂			Moni	toring
E		į	Jberwa	chung
CS2 2650	{0}	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓

Ungewollter Stop: Überwachung

EIN / AUS

EIN Es wird eine Überwachung auf einen ungewollten Stop entsprechend der folgenden Parametern vorgenommen.

AUSEs erfolgt keine Überwachung.



Ungewollter Stop: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F

Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



Ungewollter Stop: Selbstquittierung

JA / NEIN

JADie Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEINDie Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).

Page 114/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Motor, Arbeitsbereichsfehler

Die Überwachung des Arbeitsbereichs gibt einen Alarm aus, wenn einer der folgenden Bedingungen erfüllt ist:

- Das easYgen versucht den GLS zu schließen, aber der Generator befindet sich nicht innerhalb seines Betriebsbereichs (Parameters 5800, 5801, 5802 oder 5803 auf Seite 40)
- Das easYgen versucht den GLS zu synchronisieren, aber die Sammelschiene befindet sich nicht innerhalb des Generatorbetriebsbereichs (Parameters 5800, 5801, 5802 oder 5803 auf Seite 40)
- Das easYgen versucht den GLS auf die stromlose Sammelschiene zu schließen, aber die Sammelschienenspannung befindet sich NICHT unter der maximalen Spannung für eine schwarze Sammelschiene (Parameter 5820 auf Seite 156)

Im Idle-Modus erfolgt keine Auslösung.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Arbeitsber. verfehlt" an.

Parametertabelle

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert		
Arbeitsbereich verfehlt					
	Überwachung	EIN / AUS	EIN		
	Verzögerung	1 bis 999 s	30 s		
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В		
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN		

Tabelle 3-36: Überwachung - Standardwerte - Motor Arbeitsbereich verfehlt



Arbeitsbereichsfehler: Überwachung

EIN / AUS

EIN Es wird eine Überwachung des Arbeitsbereichs entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen.

AUS..... Es erfolgt keine Überwachung.



Arbeitsbereichsfehler: Verzögerung

1 bis 999 s

Wenn eine der oben genannten Bedingungen für die Verfehlung des Arbeitsbereichs eintritt, wird ein Alarm ausgegeben. Wenn die entsprechende Bedingung nicht mehr vorliegt, bevor die Verzögerungszeit abläuft, wird die Verzögerung zurückgesetzt.



Arbeitsbereichsfehler: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F

① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



Arbeitsbereichsfehler: Selbstquittierung

JA / NEIN

A..... Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN....... Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung"

(über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).



ACHTUNG

Wenn das lastabhängige Zu- und Absetzen (siehe Anwendung konfigurieren: Automatik, Lastabhängiges Zu-/Absetzen (LZA) auf Seite 189) aktiviert ist, muss diese Überwachungsfunktion mit einer abschaltenden Alarmklasse (C, D, E oder F) konfiguriert sein oder bei einer Auslösung das lastabhängige Zu- und Absetzen deaktivieren, um sicherzustellen, dass das nächste Aggregat gestartet wird.

© Woodward Page 115/350

Wächter konfigurieren: Motor, Lichtmaschine (D+)

Die Lichtmaschinenüberwachung gibt einen Alarm aus, wenn die gemessene Spannung am Hilfserregungseingang D+ (Klemme 65) unter einen festen Ansprechwert fällt. Der feste Ansprechwert hängt von der Höhe der Versorgungsspannung ab. Wenn eine Versorgungsspannung von mehr als 16 V erkannt wird, geht die Steuerung von einem 24 V-System aus und verwendet einen Ansprechwert von 20 V. Wenn eine Versorgungsspannung unter 16 V erkannt wird, geht die Steuerung von einem 12 V-System aus und verwendet einen Ansprechwert von 9 V.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Lichtm. Unterspg." an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert			
Motor Lichtmaschine						
	Überwachung	EIN / AUS	AUS			
	Verzögerung	2 bis 9999 s	10 s			
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В			
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN			
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	JA			

Tabelle 3-37: Überwachung - Standardwerte - Motor Lichtmaschinenfehler



Lichtmaschinenfehler: Überwachung

EIN / AUS

EIN Es wird eine Überwachung der Lichtmaschine entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen.

AUSEs erfolgt keine Überwachung.



Lichtmaschinenfehler: Verzögerung

2 bis 9999 s

Wenn die am Hilfserregungseingang D+ gemessene Spannung für die hier konfigurierte Zeit unter einen festen Ansprechwert fällt, wird ein Alarm ausgegeben. Wenn die Spannung vor Ablauf der Verzögerungszeit wieder über den Ansprechwert steigt, wird die Verzögerungszeit zurückgesetzt.



Lichtmaschinenfehler: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F

Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



Lichtmaschinenfehler: Selbstquittierung

JA / NEIN

JADie Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEINDie Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).



Lichtmaschinenfehler: Motorverzögerung (GW1/GW2)

JA / NEIN

JA.....Eine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt erst, wenn die Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter 3315 auf Seite 181) abgelaufen ist.

NEIN...... Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und unabhängig von der Motordrehzahl.

Page 116/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Schalterüberwachung

GLS konfigurieren

Die Leistungsschalterüberwachung besteht aus zwei Alarmmeldungen: einem Alarm für das Schließen des Schalters und einen für das Öffnen.

Schalter-Schließen-Alarm: Will die Steuerung den LS schließen, und konnte der Schalter nach der parametrierten Anzahl von Versuchen nicht geschlossen werden, wird ein "LS-Schließen"-Alarm ausgelöst. (Siehe Parameter "GLS ZU max. Schaltversuche", Parameter 3418 auf Seite 117). Im Falle einer Auslösung zeigt die Steuerung "GLS Zu Störung" an.

Schalter-Öffnen-Alarm: Will die Steuerung den LS öffnen, und konnte der Schalter innerhalb der parametrierten Dauer in Sekunden nach der Ausgabe des Befehls zum Öffnen nicht geöffnet werden, wird ein "LS Öffnen"-Alarm ausgelöst.

(Siehe Parameter "GLS AUF Überwachung", Parameter 3420 auf Seite 117). Im Falle einer Auslösung zeigt die Steuerung "GLS Auf Störung" an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert			
Schalterüber	Schalterüberwachung - GLS					
	Überwachung	EIN / AUS	EIN			
	GLS Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	С			
	GLS ZU max. Schaltversuche	1 bis 10	5			
	GLS AUF Überwachung	0,10 bis 5,00 s	2 s			

Tabelle 3-38: Überwachung - Standardwerte - Schalterüberwachung - GLS



Schalterüberwachung GLS: Überwachung

EIN / AUS

EIN Es wird eine Überwachung des GLS entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen.

AUS..... Es erfolgt keine Überwachung.



Schalterüberwachung GLS: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F

i Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



Schalterüberw. GLS: Maximale Anzahl "GLS schließen"-Schaltversuche 1 bis 10

Es wird bis zu dieser Anzahl von Zuschaltbefehlen (Relaisausgabe "Befehl: GLS schließen") versucht, den GLS zu schließen. Wenn die konfigurierte Anzahl von Zuschaltversuchen erreicht wird, wird ein GLS-Schließen-Alarm ausgegeben. Der Zähler für die Zuschaltversuche wird zurückgesetzt sobald die "Rückmeldung GLS" für mindestens 5 Sekunden stromlos ist, um einen geschlossenen GLS zu melden.



Schalterüberw. GLS: Max. Zeit bis Rückmeldung "GLS ist geöffnet" 0,10 bis 5,00 s

Wenn die "Rückmeldung GLS" nicht als gesetzt erkannt wird, bevor dieser Timer abläuft, wird ein GLS-Schließen-Alarm ausgegeben. Dieser Timer wird gestartet, sobald der Öffnungsvorgang des Schalters beginnt. Der in Parameter 2601 konfigurierte Alarm wird ausgegeben.

© Woodward Page 117/350



ACHTUNG

Wenn das lastabhängige Zu- und Absetzen (siehe Anwendung konfigurieren: Automatik, Lastabhängiges Zu-/Absetzen (LZA) auf Seite 189) aktiviert ist, muss diese Überwachungsfunktion mit einer abschaltenden Alarmklasse (C, D, E oder F) konfiguriert sein oder bei einer Auslösung das lastabhängige Zu- und Absetzen deaktivieren, um sicherzustellen, dass das nächste Aggregat gestartet wird.

Synchronisation GLS konfigurieren

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert
Schalterüber	rwachung - Synchronisation GLS		
	Überwachung	EIN / AUS	EIN
	Verzögerung	3 bis 999 s	60 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN

Tabelle 3-39: Überwachung - Standardwerte - Schalterüberwachung - Synchronisation GLS

呂			Moni	toring
E		į	Jberwa	chung
CS2 3060	{0} ✓	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓

Synchronisation GLS: Überwachung

EIN / AUS

EIN Es wird eine Überwachung der Synchronisation des GLS entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen.

AUS Es erfolgt keine Überwachung.



Synchronisation GLS: Verzögerung

3 bis 999 s

Wenn es nicht möglich war, den GLS vor Ablauf der hier eingestellten Zeit zu synchronisieren, wird ein Alarm ausgegeben.



Synchronisation GLS: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F

① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



Synchronisation GLS: Selbstquittierung

JA / NEIN

JADie Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEINDie Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).



ACHTUNG

Wenn das lastabhängige Zu- und Absetzen (siehe Anwendung konfigurieren: Automatik, Lastabhängiges Zu-/Absetzen (LZA) auf Seite 189) aktiviert ist, muss diese Überwachungsfunktion mit einer abschaltenden Alarmklasse (C, D, E oder F) konfiguriert sein oder bei einer Auslösung das lastabhängige Zu- und Absetzen deaktivieren, um sicherzustellen, dass das nächste Aggregat gestartet wird.

Page 118/350 © Woodward

NLS konfigurieren {2oc}



HINWEIS

Wird bei aktivierter Schalterüberwachung "NLS-Überwachung" ein Fehler beim Schließen des NLS erkannt, wird, wenn der Parameter "Notstrom mit NLS-Fehler" auf EIN steht, ein Notstrombetrieb eingeleitet und durchgeführt.

Wird für die Alarmklasse ein Wert größer als die Alarmklasse 'B' gewählt, hat dies zur Folge, dass der Motor auch bei der Einstellung "Notstrom mit NLS-Fehler" (Parameter 3408 auf Seite 187) = EIN im Notstrombetrieb nicht starten kann.

Die Leistungsschalterüberwachung besteht aus zwei Alarmmeldungen: einem Alarm für das Schließen des Schalters und einen für das Öffnen.

Schalter-Schließen-Alarm Will die Steuerung den LS schließen, und konnte der Schalter nach der parametrierten Anzahl von Versuchen nicht geschlossen werden, wird ein "LS-Schließen"-Alarm ausgelöst. (Siehe Parameter "NLS ZU max. Schaltversuche", Parameter 3419 auf Seite 120). Im Falle einer Auslösung zeigt die Steuerung "NLS Zu Störung" an.

Schalter-Öffnen-Alarm: Will die Steuerung den LS öffnen, und konnte der Schalter innerhalb der parametrierten Dauer in Sekunden nach der Ausgabe des Befehls zum Öffnen nicht geöffnet werden, wird ein "LS Öffnen"-Alarm ausgelöst.

(Siehe Parameter "NLS AUF Überwachung", Parameter 3421 auf Seite 120). Im Falle einer Auslösung zeigt die Steuerung "NLS Auf Störung" an.

Die Alarmklassen haben auf die Funktion des Gerätes folgende Auswirkungen.

Fehler beim 'Schließen des NLS'

Alarmklasse A & B:

- Parameter 2802 auf Seite 187 "Notstrombetrieb" = AUS
 Kann der NLS nicht geschlossen werden, bleibt die Sammelschiene spannungslos, bis der NLS-Schalterfehler quittiert werden konnte. Es wird unterdessen weiterhin versucht, den NLS zu schließen.
- Parameter 2802 auf Seite 187 "Notstrombetrieb" = EIN, Parameter 3408 auf Seite 187 "Notstrom bei NLS-Fehler" = AUS
- Kann der NLS nicht geschlossen werden, bleibt die Sammelschiene spannungslos, bis der NLS-Schalterfehler quittiert werden konnte. Es wird unterdessen weiterhin versucht, den NLS zu schließen.
- Parameter 2802 auf Seite 187 "Notstrombetrieb" = EIN, Parameter 3408 auf Seite 187 "Notstrom bei NLS-Fehler" = EIN
 - Kann der NLS nicht geschlossen werden, wird ein Notstrombetrieb eingeleitet (der Motor startet und der GLS wird geschlossen, die Sammelschiene wird vom Generator versorgt). Wird der Alarm quittiert und kann der NLS geschlossen werden, wird auf Netzbetrieb umgestellt, und der Notstrombetrieb beendet.

Fehler beim 'Öffnen des NLS'

Dieser Fehler wird entsprechend der bei den Alarmklassen beschriebenen Aktion abgearbeitet. So lange die Rückmeldung ansteht, dass der NLS noch geschlossen ist, kann der GLS nicht eingelegt werden.

© Woodward Page 119/350

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert
Schalterüberwachung - NLS			
	Überwachung	EIN / AUS	EIN
	NLS Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В
	NLS ZU max. Schaltversuche	1 bis 10	5
	NLS AUF Überwachung	0,10 bis 5,00 s	2 s

Tabelle 3-40: Überwachung - Standardwerte - Schalterüberwachung - NLS

Z	MCB monitoring						
B		NLS	Überwa	achung			
CS2	{0}	{1o}	{1oc}	{2oc}			
2620				✓			

Schalterüberwachung NLS: Überwachung

EIN / AUS

EIN..... Es wird eine Überwachung des NLS entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen.

AUS..... Es erfolgt keine Überwachung.



Schalterüberwachung NLS: Alarmklasse

Klasse A/B

1 bis 10

Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



Schalterüberwachung NLS: Maximale Anzahl "NLS Schließen"-Befehle

Es wird bis zu dieser Anzahl von Zuschaltbefehlen (Relaisausgabe "Befehl: NLS schließen") versucht, den NLS zu schließen. Wenn die konfigurierte Anzahl von Zuschaltversuchen ereicht wird, wird ein NLS-Schließen-Alarm ausgegeben. Der Zähler für die Zuschaltversuche wird zurückgesetzt sobald die "Rückmeldung NLS" für mindestens 5 Sekunden stromlos ist, um einen geschlossenen NLS zu melden.



Schalterüberwachung NLS: Maximale Zeit bis Rückmeldung "NLS ist geöffnet" 0,10 bis 5,00 s

Wenn die "Rückmeldung NLS" nicht als gesetzt erkannt wird, bevor dieser Timer abläuft, wird ein NLS-Schließen-Alarm ausgegeben. Dieser Timer wird gestartet, sobald der Öffnungsvorgang des Schalters beginnt. Der in Parameter 2621 konfigurierte Alarm wird ausgegeben.

Page 120/350 © Woodward

Synchronisation NLS konfigurieren

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert
Schalterüber	wachung - Synchronisation NLS		
	Überwachung	EIN / AUS	EIN
	Verzögerung	3 bis 999 s	60 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN

Tabelle 3-41: Überwachung - Standardwerte - Schalterüberwachung - Synchronisation NLS

K			Moni	itoring
E		i	J berwa	chung
CS2 3070	{0}	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓

Synchronisation NLS: Überwachung

EIN / AUS

EIN Es wird eine Überwachung der Synchronisation des NLS entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen.

AUS.... Es erfolgt keine Überwachung.



3073

Synchronisation NLS: Verzögerung

3 bis 999 s

Wenn es nicht möglich war, den NLS vor Ablauf der hier eingestellten Zeit zu synchronisieren, wird ein Alarm ausgegeben.



Synchronisation NLS: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F

① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



Synchronisation NLS: Selbstquittierung

JA / NEIN

JA..... Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN....... Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).

© Woodward Page 121/350

Wächter konfigurieren: Schalter, Generator / Sammelschiene / Netz Drehfeld - {2oc}

Diese Überwachung stellt während einer Zuschaltung sicher, dass die Spannungssysteme nicht mit unterschiedlichen Drehrichtungen zugeschaltet werden. Die Drehfeldüberwachung prüft, ob die Drehfelder der überwachten Spannungssysteme gleich sind. Wenn die Steuerung unterschiedliche Drehfelder von Netz und Generator feststellt, wird ein Alarm ausgelöst und die Synchronisierung des Schalters verhindert. Allerdings verhindert diese Funktion keine Zuschaltung auf eine spannungslose Sammelschiene, d.h. einen Schwarzstart. Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Drehfeldfehler" an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert			
Drehfeldfehle	Drehfeldfehler (die Hysterese beträgt 0,7 % des Nennwertes).					
	Überwachung	EIN / AUS	EIN			
	Alarmklasse	A/B	В			
	Selbstquittierend	JA / NEIN	JA			

Tabelle 3-42: Überwachung - Standardwerte - Netzspannungsdrehrichtung



HINWEIS

Diese Überwachungsfunktion ist nur aktiv, wenn die Generatorspannungsmessung (Parameter 1851) und die Netzspannungsmessung (Parameter 1853) auf "3Ph 4W" oder "3Ph 3W" konfiguriert sind.

呂			Moni	itoring	Drehfeld Generator/Sammelschiene/Netz: Überwachung	EIN / AUS	
Überwachung CS2 {0} {10} {1oc} {2oc}		0	EINEs wird eine Drehfeldüberwachung entsprechend	der folgenden			
2940				Parameter vorgenommen. AUSEs wird keine Überwachung vorgenommen.			
Z			Alarn	n class	Drehfeld Generator/Sammelschiene/Netz: Alarmklasse	Klasse A/B/C/D/E/F	
CS2 2941	{0}	{1o}	Alarm {1oc}	ldasse {2oc} ✓	☐ Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.	1	
					Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet wer welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert übersc		
呂		Self	facknov	vledge	Drehfeld Generator/Sammelschiene/Netz: Selbstquittierend	JA / NEIN	



JADie Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEINDie Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).

Page 122/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Flexible Grenzwerte



ACHTUNG

Flexible Grenzwerte dürfen nicht für Schutzfunktionen verwendet werden, da die Überwachungsfunktion ab einer Überschreitung von 320 % nicht mehr gewährleistet ist.



ACHTUNG

Es ist nicht möglich, Temperaturen in Grad Fahrenheit oder Druckwerte in psi zu überwachen. Auch wenn die Parameter 3631 oder 3630 auf Seite 156 auf eine Anzeige in °F oder psi konfiguriert sind, bezieht sich die Überwachung der flexiblen Grenzwerte immer auf den Wert in Grad Celsius oder bar.

Diese Steuerung verfügt über 40 flexible Grenzwerte. Diese können für "Endschalter"-Funktionen aller gemessener Analogwerte verwendet werden. Es ist möglich, zwischen einem Alarm (Warnung und Abschaltung) und einer Steuerungsfunktion über den *LogicsManager* zu wählen.

Wenn eine Alarmklasse ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Flexibler Grenzwert {x}" an, wobei {x} den Grenzwert 1 bis 40 angibt, oder den in ToolKit konfigurierten Text.

Die folgende Parameterbeschreibung bezieht sich auf den flexiblen Grenzwert 1. Die flexiblen Grenzwerte 2 bis 40 werden entsprechend konfiguriert. Die Parameter-IDs der flexiblen Grenzwerte 2 bis 40 sind in Tabelle 3-46 auf Seite 126 aufgeführt.



HINWEIS

Die flexiblen Grenzwerte 33 bis 40 sind bei einem Betrieb im Idle-Modus deaktiviert (siehe Anwendung konfigurieren: Motor konfigurieren, Idle-Modus auf Seite 185).

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert	
Überwachung der flexiblen Grenzwerte				
	Bezeichnung	benutzerdefiniert	Flexibler Grenzwert{x}	
	Überwachung	EIN / AUS	AUS	
	Überwachte Datenquelle	[Datenquelle]		
	Überwachung auf	Überschreitung / Unterschreitung	Überschreitung	
	Grenzwert	-32000 bis 32000	100	
	Hysterese	0 bis 999	1	
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1 s	
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F/Steuer	В	
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN	
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN	

Tabelle 3-43: Überwachung - flexible Grenzwerte

Die flexiblen Grenzwerte werden beispielsweise zur Überwachung von Analogeingängen wie Öldruck oder Kühlmitteltemperatur verwendet. Es wird empfohlen, die Bezeichnung des flexiblen Grenzwerts entsprechend abzuändern. Siehe Tabelle 3-44 für Konfigurationsbeispiele. Selbstverständlich müssen auch die Analogeingänge entsprechend konfiguriert werden.

Konfigurationsbeispiel

Parameter	Beispiel für die Überwachung eines zu niedrigen Öldrucks	Beispiel für die Überwachung einer zu hohen Kühlmitteltemperatur
Bezeichnung	Öldruck	Kühlmitteltemp.
Überwachung	EIN	EIN
Überwachte Datenquelle	06.01 Analogeingang 1	06.02 Analogeingang 2
Überwachung auf	Unterschreitung	Überschreitung
Grenzwert	200 (2,00 bar)	80 (80°C)
Hysterese	10	2
Verzögerung	0,50 s	3 s
Alarmklasse	F	В
Selbstquittierend	NEIN	NEIN
Verzögert durch Motordrehzahl	JA	NEIN

Tabelle 3-44: Überwachung - flexible Grenzwerte, Beispiele

© Woodward Page 123/350

呂			Descr	iption
E			Beschre	eibung
T 4208	{0}	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓

Flexibler Grenzwert $\{x\}$ [x = 1 bis 40]: Bezeichnung

benutzerdefiniert

Hier kann eine Bezeichnung für den zugehörigen flexiblen Grenzwert eingegeben werden. Die Bezeichnung kann 4 bis 16 Zeichen enthalten und wird an Stelle des Standardtexts angezeigt, wenn der Grenzwert überschritten wird.

Hinweis: Dieser Parameter kann nur mit dem Konfigurationsprogramm ToolKit konfiguriert werden.

呂			Moni	toring
E		į	Jberwa	chung
CS2 4200	{0}	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓

Flexibler Grenzwert $\{x\}$ [x = 1 bis 40]: Überwachung

EIN / AUS

EIN Es wird eine Überwachung des Grenzwerts {x} entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen.

AUSEs erfolgt keine Überwachung.



Flexibler Grenzwert $\{x\}$ [x = 1 bis 40]: Überwachte Datenquelle

[Datenquelle]

Es kann jede mögliche Datenquelle ausgewählt werden. Mit den Softkeys + und – blättern Sie durch die Variablenliste und mit dem Eingabe-Softkey bestätigen Sie Ihre Auswahl. Siehe Anhang C: Datenquellen auf Seite 297 für eine Liste aller Datenquellen.

Diese sind zum Beispiel:

00.05 Analogeingang D+

01.24 Gen. Gesamtleistung

02.14 Netzstrom L1

06.01 Analogeingang 1

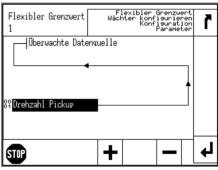


Abbildung 3-29: Überwachung - flexible Grenzwerte - Datenquellenauswahl



Flexibler Grenzwert $\{x\}$ [x = 1 bis 40]: Überwachung auf Überschreitung / Unterschreitung

Überschreitung.... Der überwachte Wert muss den Ansprechwert überschreiten, um einen Alarm auszulösen.

Unterschreitung .. Der überwachte Wert muss unter den Ansprechwert fallen, um einen Alarm auszulösen.

Page 124/350 © Woodward



Flexibler Grenzwert $\{x\}$ [x = 1 bis 40]: Ansprechwert

-32000 bis 32000

Hier wird der jeweilige Grenzwert für den oben eingestellten überwachten Analogeingang parametriert. Wenn dieser Wert mindestens für die in Parameter 4204 konfigurierte Zeit erreicht oder über-/unterschritten (je nach Parameter 4207) wird, wird nach Ablauf der eingestellten Verzögerung die Aktion eingeleitet, die über die Alarmklasse vorgegeben wurde.

Das Eingabeformat des Ansprechwerts hängt vom entsprechenden Analogeingang ab.

Wenn der überwachte Analogwert einen Referenzwert hat (siehe Anhang C: Referenzwerte auf Seite 300), ist de Ansprechwert ein prozentualer Wert dieses Referenzwerts (-320,00 % bis 320,00 %). Wenn ein Analogeingang überwacht wird, bezieht sich der Ansprechwert auf das Anzeigeformat des Werts (siehe Anhang C: Format des Anzeigewerts auf Seite 308 für weitere Informationen). Siehe Tabelle 3-45 für Konfigurationsbeispiele des Ansprechwerts.

Beispielwert	Soll-	Referenzwert / Anzeigewert	Eingabeformat
	Grenzwert		
01.24 Gen. Gesamtleistung	160 kW	Generator Nennleistung (Parameter 1752) = 200 kW	8000 (= 80.00 %)
01.09 Gen. Frequenz	51,5 Hz	Nennfrequenz (Parameter 1750) = 50 Hz	10300 (= 103.00 %)
00.01 Drehzahl Pickup	1256 Upm	Nenndrehzahl (Parameter 1601) = 1500 Upm	06373 (= 63.73 %)
06.03 Analogeingang 3	4,25 bar	Anzeige in 0,01 bar	00425 (= 4,25 bar)
(konfiguriert auf VDO 5 bar)			
06.02 Analogeingang 2	123 °C	Anzeige in °C	00123 (= 123°C)
(konfiguriert auf VDO 150°C)			
06.03. Analogeingang 3	10 mm	Anzeige in 0,000 m	00010 (= 0,010
(konfiguriert auf Linear,		(Parameter 1035 auf Seite 163 konfiguriert auf	mm)
Wert bei $0\% = 0$,		0,000m)	
Wert bei $100\% = 1000$)			

Tabelle 3-45: Überwachung - flexible Grenzwerte, Beispiele für Analogwerte



Flexibler Grenzwert $\{x\}$ [x = 1 bis 40]: Hysterese

000 bis 999

Bei der Überwachung muss der gemessene Wert einen der in Parameter 4205 festgelegten Grenzwerte über- oder unterschreiten, damit er als "außerhalb der zulässigen Grenzen" erkannt wird. Damit er wieder als "innerhalb der Grenzen" erkannt wird, muss der Istwert um mindestens die Hysterese unter bzw. über diesem Wert liegen. Das Format für die Eingabe der Hysterese ist abhängig vom überwachten Analogeingang und entspricht dem des Grenzwerts (Parameter 4205).



Flexibler Grenzwert $\{x\}$ [x = 1 bis 40]: Verzögerung

00,02 bis 99,99 s

Erreicht der Istwert den Ansprechwert für die Verzögerungszeit, wird nach Ablauf der Verzögerungszeit ein Alarm ausgelöst. Fällt der Istwert vor Ablauf der Verzögerungszeit unter den Ansprechwert (plus/minus der Hysterese, abhängig von Parameter 4204) wird die Verzögerungszeit zurückgesetzt.



Flexibler Grenzwert $\{x\}$ [x = 1 bis 40]: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F/Steuer

① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.

© Woodward Page 125/350

Self acknowledge		wledge	Flexibler Grenzwert $\{x\}$ [x = 1 bis 40]: Selbstquittierung	JA / NEIN		
Selbstquittierend			elbstquit	tierend	-	
Fehlerbedingung nicht mehr vorlieg NEIN Die Alarmmeldung wird nicht autor Fehlerbedingung nicht mehr vorlieg manuell durch das Drücken der ents Aktivieren des LogicsManager Aus		JA Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, we Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen e manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten, Aktivieren des LogicsManager Ausgangs "Externe Qui über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle.	enn die erfolgt durch das			
呂	D	elayed l	oy engin	e speed	Flexibler Grenzwert $\{x\}$ $[x = 1 \text{ bis } 40]$: Motorverzögerung	JA / NEIN
CS2 4203	e rzöger({0} √	{10}	Motordi {loc} ✓	rehzahl {2oc} ✓	JAEine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt erst, v Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter 3: Seite 181) abgelaufen ist. NEINDie Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andaue unabhängig von der Motordrehzahl.	315 auf

Tabelle 3-46 enthält eine vollständige Aufführung der Parameter-IDs für die flexiblen Grenzwerte 1 bis 40.

Flexibler	Bezeichnung	Über-	Überwachter	Überwachung	Grenz-	Hysterese	Ver-	Alarm-	Selbst-	Verzögert durch
GW#		wachung	AI	auf	wert		zögerung	klasse	quittierung	Motordrehzahl
1	4208	4200	4206	4204	4205	4216	4207	4201	4202	4203
2	4225	4217	4223	4221	4222	4233	4224	4218	4219	4220
3	4242	4234	4240	4238	4239	4250	4241	4235	4236	4237
4	4259	4251	4257	4255	4256	4267	4258	4252	4253	4254
5	7108	4270	4276	4274	4275	4278	4277	4271	4272	4273
6	7116	4280	4286	4284	4285	4288	4287	4281	4282	4283
7	7124	4290	4296	4294	4295	4298	4297	4291	4292	4293
8	7132	6000	6006	6004	6005	6008	6007	6001	6002	6003
9	7140	6010	6016	6014	6015	6018	6017	6011	6012	6013
10	7148	6020	6026	6024	6025	6028	6027	6021	6022	6022
11	7156	6030	6036	6034	6035	6038	6037	6031	6032	6033
12	7164	6040	6046	6044	6045	6048	6047	6041	6042	6043
13	7172	6050	6056	6054	6055	6058	6057	6051	6052	6053
14	7180	6060	6066	6064	6065	6068	6067	6061	6062	6062
15	7188	6070	6076	6074	6075	6078	6077	6071	6072	6073
16	7196	6080	6086	6084	6085	6088	6087	6081	6082	6083
17	7204	6090	6096	6094	6095	6098	6097	6091	6092	6093
18	7212	6100	6106	6104	6105	6108	6107	6101	6102	6103
19	7220	6110	6116	6114	6115	6118	6117	6111	6112	6113
20	7228	6120	6126	6124	6125	6128	6127	6121	6122	6123
21	7236	6130	6136	6134	6135	6138	6137	6131	6132	6133
22	7244	6140	6146	6144	6145	6148	61417	6141	6142	6143
23	7252	6150	6156	6154	6155	6158	6157	6151	6152	6153
24	7260	6160	6166	6164	6165	6168	6167	6161	6162	6163
25	7268	6170	6176	6174	6175	6178	6177	6171	6172	6173
26	7276	6180	6186	6184	6185	6188	6187	6181	6182	6183
27	7284	6190	6196	6194	6195	6108	6197	6191	6192	6193
28	7292	6200	6206	6204	6205	6208	6207	6201	6202	6203
29	7300	6210	6216	6214	6215	6218	6217	6211	6212	6213
30	7308	6220	6226	6224	6225	6228	6227	6221	6222	6223
31	7316	6230	6236	6234	6235	6238	6237	6231	6232	6233
32	7324	6240	6246	6244	6245	6248	6247	6241	6242	6243
33	7332	6250	6256	6254	6255	6258	6257	6251	6252	6253
34	7340	6260	6266	6264	6265	6268	6267	6261	6262	6263
35	7348	6270	6276	6274	6275	6278	6277	6271	6272	6273
36	7356	6280	6286	6284	6285	6288	6287	6281	6282	6283
37	7364	6290	6296	6294	6295	6298	6297	6291	6292	6293
38	7372	6300	6306	6304	6305	6308	6307	6301	6302	6303
39	7380	6310	6316	6314	6315	6318	6317	6311	6312	6313
40	7388	6320	6326	6324	6325	6328	6327	6321	6322	6323

Tabelle 3-46: Überwachung - flexible Grenzwerte - Parameter-IDs

Page 126/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Sonstiges

Wächter konfigurieren: Sonstiges, Quittieren eines Alarms



Selbstquittierung der Sammelstörmeldung (Hupe)

0 bis 1,000 s

Wenn ein Alarm der Alarmklassen B bis F auftritt, blinkt die Alarm-LED und die Hupe (Eingangsvariable 03.05) ertönt. Nachdem die Verzögerungszeit "Zeit bis Hupenreset" abgelaufen ist, leuchtet die LED ohne zu blinken und die Hupe (Eingangsvariable 03.05) wird deaktiviert. Die Alarm-LED blinkt, bis der Alarm entweder über die Taste, den *LogicsManager* oder die Schnittstelle quittiert wird. **Hinweis:** Wird dieser Parameter auf 0 gesetzt, so ist die Hupe so lange aktiv, bis sie quittiert wird.

呂		Ext.	. acknov	vledge
E		Ex	t. Quitt	ierung
CS2 12490	{0} ✓	{1o} ✓	{1oc}	{2oc} ✓

Wächter: Externes Quittieren der Alarme

LogicsManager

Es ist möglich, alle Alarmmeldungen gleichzeitig fernzuquittieren, z.B. über einen Digitaleingang. Der logische Ausgang des *LogicsManager* muss zweimal WAHR werden. Das erste Mal zur Quittierung der Hupe, das zweite Mal für alle Alarmmeldungen. Die Einschaltverzögerung ist die minimale Zeit, für die die Eingangssignale "1" sein müssen. Die Ausschaltverzögerung ist die Zeit, für die die Eingangsbedingungen "0" sein müssen, bevor das nächste HIGH-Signal akzeptiert wird. Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* werden die Alarmmeldungen quittiert.

① Das erste High-Signal am Digitaleingang quittiert die Eingangsvariable 03.05 (Hupe). Das zweite High-Signal quittiert alle nicht mehr aktiven Alarmmeldungen.

Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

© Woodward Page 127/350

Wächter konfigurieren: Sonstiges, CAN-Schnittstelle 1 konfigurieren

Es wird die CANopen-Schnittstelle überwacht. Empfängt die Schnittstelle mindestens für die konfigurierte Verzögerungszeit keine Nachricht nach dem CANopen-Protokoll, wird ein Alarm ausgelöst. Die CANopen-Schnittstelle 1 kann auf die Empfangs-PDOs 1, 2 und 3 überwacht werden.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "CAN1 CANopen RPDO $\{x\}$ " ($\{x\} = 1, 2 \text{ oder } 3$) an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert					
Überwachung der CANopen-Schnittstelle 1								
	Überwachung	EIN / AUS	AUS					
	Maximum Empfangspause	1 bis 65000 s	10 s					
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В					
	Selbstquittierend	JA / NEIN	JA					
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN					

Tabelle 3-47: Überwachung - CANopen-Schnittstelle 1



CANopen-Schnittstelle 1: Überwachung

EIN / AUS

EIN..... Es wird eine Überwachung der CANopen-Schnittstelle 1 entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen.

AUS.....Es erfolgt keine Überwachung.



CANopen-Schnittstelle 1: Maximum Empfangspause

1 bis 65000 s

Mit diesem Parameter wird die maximale Empfangspause konfiguriert. Empfängt die Schnittstelle für mindestens diese Zeit keine Nachricht nach dem CANopen-Protokoll, wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde. Die Verzögerung wird nach dem Erhalt jeder Mitteilung neu gestartet.



CANopen-Schnittstelle 1: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F/Steuer

① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



CANopen-Schnittstelle 1: Selbstquittierend

JA / NEIN

JA..... Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN....... Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).



CANopen-Schnittstelle 1: Motorverzögerung

JA / NEIN

JAEine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt erst, wenn die Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter 3315 auf Seite 181) abgelaufen ist.

NEIN.....Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und unabhängig von der Motordrehzahl.

Page 128/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Sonstiges, CAN-Schnittstelle 2 konfigurieren

Es wird die CANopen-Schnittstelle überwacht. Empfängt die Schnittstelle mindestens für die konfigurierte Verzögerungszeit keine Nachricht nach dem CANopen-Protokoll, wird ein Alarm ausgelöst. Die CANopen-Schnittstelle 2 kann auf die Empfangs-PDOs 1, (Erweiterungskarte 1) und 2 (Erweiterungskarte 2) überwacht werden.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "CAN2 Erw. Modul $\{x\}$ " ($\{x\} = 1$ oder 2) an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert				
Überwachung der CANopen-Schnittstelle 2							
	Überwachung	EIN / AUS	AUS				
	Maximum Empfangspause	1 bis 65000 s	10 s				
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	B JA NEIN				
	Selbstquittierend	JA / NEIN					
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN					

Tabelle 3-48: Überwachung - CANopen-Schnittstelle 2

呂			Mon	itoring
E			Überwa	chung
CS2 16176 16181	{0}	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓

CANopen-Schnittstelle 2: Überwachung

EIN / AUS

EIN Es wird eine Überwachung der CANopen-Schnittstelle entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen.

AUS Es erfolgt keine Überwachung.



CANopen-Schnittstelle 2: Maximum Empfangspause

1 bis 65000 s

Mit diesem Parameter wird die maximale Empfangspause konfiguriert. Empfängt die Schnittstelle für mindestens diese Zeit keine Nachricht nach dem CANopen-Protokoll, wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde. Die Verzögerung wird nach dem Erhalt jeder Mitteilung neu gestartet.



CANopen-Schnittstelle 2: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F/Steuer

Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



CANopen-Schnittstelle 2: Selbstquittierend

JA / NEIN

JA Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).



CANopen-Schnittstelle 2: Motorverzögerung

JA / NEIN

A Eine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt erst, wenn die Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter 3315 auf Seite 181) abgelaufen ist.

NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und unabhängig von der Motordrehzahl.

© Woodward Page 129/350

Wächter konfigurieren: Sonstiges, CAN-Schnittstelle 2 konfigurieren, J1939-Schnittstelle

Dieser Wächter löst aus, wenn das easYgen dafür parametriert ist, J1939-Daten von einer an den CAN-Bus angeschlossenen ECU (Parameter 15102) zu empfangen, um diese Daten auszuwerten, und keine Daten von der ECU empfangen werden.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "CAN Fehler J1939" an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert					
Überwachung der J1939-Schnittstelle								
	Überwachung	EIN / AUS	AUS					
	Verzögerung	2 bis 6500 s	10 s					
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	В					
	Selbstquittierend	JA / NEIN	JA					
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN					

Tabelle 3-49: Überwachung - J1939-Schnittstelle



J1939 Schnittstelle: Überwachung

EIN / AUS

EIN..... Es wird eine Überwachung der J1939-Schnittstelle entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen.

AUSEs erfolgt keine Überwachung.



J1939 Schnittstelle: Verzögerung

2 bis 6500 s

Die Verzögerung wird mit diesem Parameter eingestellt. Empfängt die Schnittstelle keine Nachricht nach dem CAN SAE J1939 Protokoll bevor diese Zeit abläuft, wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde. Die Verzögerung wird nach dem Erhalt jeder Mitteilung neu gestartet.



J1939 Schnittstelle: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F

① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



J1939 Schnittstelle: Selbstquittierend

JA / NEIN

JADie Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).



J1939 Schnittstelle: Motorverzögerung

JA / NEIN

JAEine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt erst, wenn die Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter 3315 auf Seite 181) abgelaufen ist.

NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und unabhängig von der Motordrehzahl.

Page 130/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: CAN-Schnittstelle 2 konfigurieren, J1939-Schnittstelle, rote Stoplampe Dieser Wächter überwacht, ob ein bestimmtes Alarmbit von der CAN J1939-Schnittstelle empfangen wird. Hiermit kann das easYgen so parametriert werden, dass auf dieses Bit eine Reaktion erfolgt (z.B. Warnung, Abschaltung).

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "J1939 rot Alarm" an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert				
Überwachung der roten Stoplampe							
	Überwachung	EIN / AUS	AUS				
	Verzögerung	0 bis 999 s	2 s				
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	A				
	Selbstquittierend	JA / NEIN	JA				
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN				

Tabelle 3-50: Überwachung - J1939-Schnittstelle rote Stoplampe



J1939 Schnittstelle: Rote Stoplampe DM1: Überwachung

EIN / AUS

EIN Es wird eine Überwachung der Meldung Rote Stoplampe von der ECU entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen.

AUS Es erfolgt keine Überwachung.



J1939 Schnittstelle: Rote Stoplampe DM1: Verzögerung

0 bis 999 s

Die Verzögerung wird mit diesem Parameter eingestellt. Wird von der ECU die Meldung Rote Stoplampe EIN gesendet, wird mit der hier eingestellten Verzögerung die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde.



J1939 Schnittstelle: Rote Stoplampe DM1: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F/Steuer

① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.

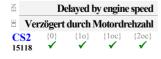


J1939 Schnittstelle: Rote Stoplampe DM1: Selbstquittierend

JA / NEIN

JA Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).



J1939 Schnittstelle: Rote Stoplampe DM1: Motorverzögerung

JA / NEIN

JA Eine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt erst, wenn die Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter 3315 auf Seite 181) abgelaufen ist.

NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und unabhängig von der Motordrehzahl.

© Woodward Page 131/350

Wächter konfigurieren: CAN-Schnittstelle 2 konfigurieren, J1939-Schnittstelle, gelbe Warnlampe

Dieser Wächter überwacht, ob ein bestimmtes Alarmbit von der CAN J1939-Schnittstelle empfangen wird. Hiermit kann das easYgen so parametriert werden, dass auf dieses Bit eine Reaktion erfolgt (z.B. Warnung, Abschaltung).

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "J1939 gelb Alarm" an.

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert						
Überwachun	Überwachung der gelben Warnlampe								
	Überwachung	EIN / AUS	AUS						
	Verzögerung	0 bis 999 s	2 s						
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F	A						
	Selbstquittierend	JA / NEIN	JA						
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN						

Tabelle 3-51: Überwachung - J1939-Schnittstelle gelbe Warnlampe



J1939 Schnittstelle: Gelbe Warnlampe DM1: Überwachung

EIN / AUS

EIN..... Es wird eine Überwachung der Meldung Gelbe Warnlampe von der ECU entsprechend der folgenden Parameter vorgenommen.

AUS..... Es erfolgt keine Überwachung.



J1939 Schnittstelle: Gelbe Warnlampe DM1: Verzögerung

0 bis 999 s

Die Verzögerung wird hier eingestellt. Wird von der ECU die Meldung Gelbe Warnlampe EIN gesendet, wird mit der hier eingestellten Verzögerung die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde.



J1939 Schnittstelle: Gelbe Warnlampe DM1: Alarmklasse Klasse A/B/C/D/E/F/Steuer

① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



J1939 Schnittstelle: Gelbe Warnlampe DM1: Selbstquittierend

JA / NEIN

JADie Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).



J1939 Schnittstelle: Gelbe Warnlampe DM1: Motorverzögerung

JA / NEIN

JAEine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt erst, wenn die Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter 3315 auf Seite 181) abgelaufen ist.

NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und unabhängig von der Motordrehzahl.

Page 132/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Sonstiges, Batterie, Überspannung (Stufen 1 & 2)

Die Überspannungsüberwachung der Batterie wird zweistufig ausgeführt. Beiden Grenzwerten sind definierte Auslösewerte und Verzögerungszeiten hinterlegt, welche in dem folgenden Diagramm dargestellt sind. Das Diagramm stellt einen Spannungsverlauf sowie dessen Ansprechwerte und Länge der Alarme dar. Die Überwachung der Spannung ist zweistufig ausgeführt.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Bat. Überspannung 1" oder "Bat. Überspannung 2" an.

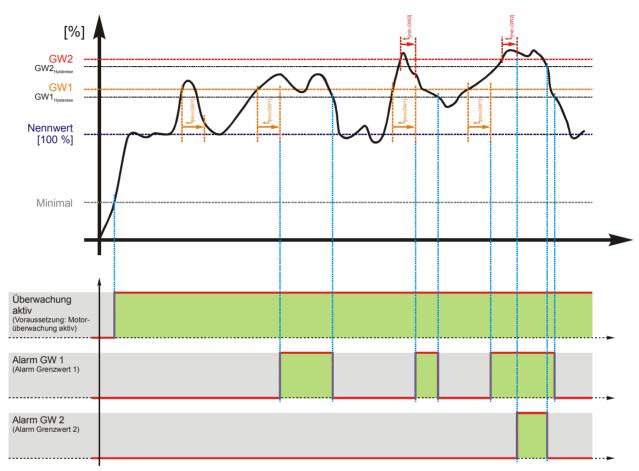


Abbildung 3-30: Überwachung - Batterieüberspannung

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text Einstellbereich Sta						
Batterieüberspannung(die Hysterese beträgt 0,7 % des Nennwerts)							
GW1	Überwachung	EIN / AUS	EIN				
	Grenzwert	8,0 bis 42,0 V	32,0 V				
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	5,00 s				
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F/Steuer	В				
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN				
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN				
GW2	Überwachung	EIN / AUS	AUS				
	Grenzwert	8,0 bis 42,0 V	35,0 V				
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	1,00 s				
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F/Steuer	В				
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN				
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN				

Tabelle 3-52: Überwachung - Standardwerte - Batterieüberspannung

© Woodward Page 133/350

Z			Monitoring	easygen-3000 Serie (Package P1) - A Batterieüberspannung: Überwachung (GW1 / GW2)	EIN / AUS
H			Überwachung	•	EIII/ AUS
CS2 3450 3456	{0}	{1o} ✓	{loc} {2oc}	EINEs wird eine Überwachung auf Batterieüberspannu der folgenden Parameter vorgenommen. Beide We unabhängig voneinander konfiguriert werden (Vorse < GW2. AUSEs erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für 2.	rte können aussetzung: GW1
Z			Limit	Batterieüberspannung: Ansprechwert (GW1/GW2)	8,0 bis 42,0 V
			Grenzwert		
CS2 454 460	{0}	{1o} ✓	{1oc} {2oc} ✓ ✓	Der Ansprechwert wird mit diesem Parameter eingestellt. Wird d mindestens für die parametrierte Verzögerungszeit erreicht oder wird die Aktion eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegeb	überschritten,
			Delay	Batterieüberspannung: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s
			Verzögerung		
2 <mark>S2</mark> 455 461	{0} ✓	{1o} ✓	{1oc} {2oc}	Übersteigt der gemessene Wert den Ansprechwert für die hier ein Verzögerungszeit, wird ein Alarm ausgelöst. Fällt der Istwert von Verzögerungszeit unter den Ansprechwert (minus der Hysterese) Verzögerungszeit zurückgesetzt.	Ablauf der
			Alarm class	Batterieüberspannung: Alarmklasse (GW1/GW2) Klasse A	/B/C/D/E/F/Steuer
CS2 451	{0}	{1o}	Alarmklasse	① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.	I
3457				Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werd welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert übersc	
1		Se	elf acknowledge	Batterieüberspannung: Selbstquittierung (GW1/GW2)	JA / NEIN
		Se	elbstquittierend		
CS2 3452 3458	{0}	{1o} ✓	{1oc} {2oc} ✓	JADie Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wer Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.	
				NEINDie Alarmmeldung wird nicht automatisch quittier Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rückset manuell durch das Drücken der entsprechenden Ta das Aktivieren des Logics Manager Ausgangs "Ext (über einen Digitaleingang oder über die Schnittste	zen erfolgt sten oder durch erne Quittierung"
A			y engine speed		JA / NEIN
CS2 3453 3459	zögert {0} ✓	durch] {10} ✓	Motordrehzahl {1oc} {2oc} ✓ ✓	JAEine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt e Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parame Seite 181) abgelaufen ist.	
				NEIN Die Überwechung dieser Schutzfunktion erfolgt en	douarnd und

Page 134/350 © Woodward

NEINDie Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und

unabhängig von der Motordrehzahl.

Wächter konfigurieren: Sonstiges, Batterie, Unterspannung (Stufen 1 & 2)

Die Unterspannungsüberwachung der Batterie wird zweistufig ausgeführt. Beiden Grenzwerten sind definierte Auslösewerte und Verzögerungszeiten hinterlegt, welche in dem folgenden Diagramm dargestellt sind. Das Diagramm stellt einen Spannungsverlauf sowie dessen Ansprechwerte und Länge der Alarme dar. Die Überwachung der Spannung ist zweistufig ausgeführt.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt die Anzeige "Bat. Unterspannung 1" oder "Bat. Unterspannung 2" an.

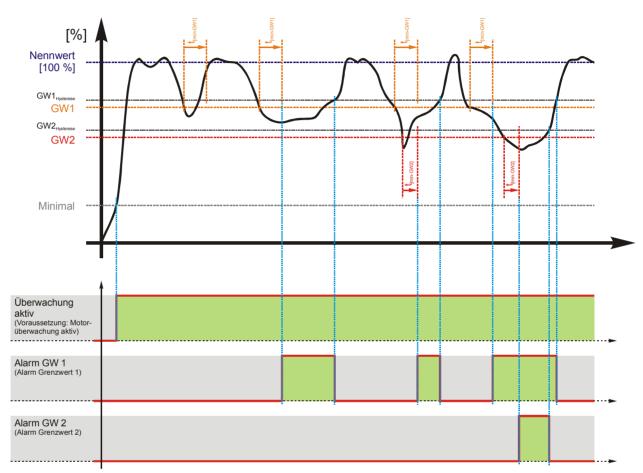


Abbildung 3-31: Überwachung - Batterieunterspannung

Parametertabelle

Die in dieser Tabelle dargestellten Parameter verfügen über identische zulässige Einstellbereiche. Jeder Parameter kann mit unterschiedlichen Einstellungen konfiguriert werden, um eigene Auslösecharakteristika für bestimmte Grenzwerte zu erhalten.

Grenzwert	Text	Einstellbereich	Standardwert
Batterieuntei	rspannung (die Hysterese beträgt 0,7 % de	es Nennwerts)	
GW1	Überwachung	EIN / AUS	EIN
	Grenzwert	8,0 bis 42,0 V	24,0 V
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	60,00 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F/Steuer	В
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN
GW2	Überwachung	EIN / AUS	EIN
	Grenzwert	8,0 bis 42,0 V	20,0 V
	Verzögerung	0,02 bis 99,99 s	10,00 s
	Alarmklasse	A/B/C/D/E/F/Steuer	В
	Selbstquittierend	JA / NEIN	NEIN
	Verzögert durch Motordrehzahl	JA / NEIN	NEIN

Tabelle 3-53: Überwachung - Standardwerte - Batterieunterspannung

© Woodward Page 135/350

B			Monitoring	Batterieunterspannung: Überwachung (GW1 / GW2)	EIN / AUS
8			Überwachung		
CS2 3500 3506	{0}	{10}	{10c} {20c}	EIN Es wird eine Überwachung auf Batterieunterspannt der folgenden Parameter vorgenommen. Beide We unabhängig voneinander konfiguriert werden (Vora < GW2. AUS Es erfolgt keine Überwachung der Grenzwerte für 2.	rte können nussetzung: GW1
る			Limit	Batterieunterspannung: Ansprechwert (GW1/GW2)	8,0 bis 42,0 V
CS2 {0} {10} {10c} {20c} 3504		{1oc} {2oc}	Der Ansprechwert wird mit diesem Parameter eingestellt. Wird d mindestens für die Verzögerungszeit erreicht oder unterschritten, eingeleitet, die mittels der Alarmklasse vorgegeben wurde.		
				Hinweis Die Standardüberwachungsgrenze für Batterieunterspannung betr 60 Sekunden. Dies ist der Fall, weil im normalen Betrieb die Spa Klemme ungefähr 26 Vdc beträgt (von einer Lichtmaschine gesp	nnung an der
S			Delay	Batterieunterspannung: Verzögerung (GW1/GW2)	0,02 bis 99,99 s
3			Verzögerung		-,
CS2 3505 3511	{0}	{10}	{1oc} {2oc}	Fällt der Istwert für die hier konfiguriere Verzögerungszeit unter Ansprechwert wird ein Alarm ausgelöst. Steigt der Istwert vor Al Verzögerungszeit wieder über den Ansprechwert (plus der Hyster Verzögerungszeit zurückgesetzt.	olauf der
Z			Alarm class	Batterieunterspannung: Alarmklasse (GW1/GW2) Klasse A	/B/C/D/E/F/Steuei
CS2 3501	{0}	{1o} ✓	Alarmklasse	① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.	I
3507				Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werd welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert übersel	
S		Se	lf acknowledge	Batterieunterspannung: Selbstquittierung (GW1/GW2)	JA / NEIN
3			lbstquittierend		
CS2 3502 3508	{0}	{1o} ✓	{loc} {2oc}	JA Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wen Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. NEIN Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittier Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetz manuell durch das Drücken der entsprechenden Tadas Aktivieren des LogicsManager Ausgangs "Exte (über einen Digitaleingang oder über die Schnittste	t, wenn die zen erfolgt sten oder durch erne Quittierung"
函	De	elayed b	y engine speed	Batterieunterspannung: Motorverzögerung (GW1/GW2)	JA / NEIN
Ver CS2 3503 3509	rzögert {0} ✔	durch I	Motordrehzahl {loc} {2oc}	JAEine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt er Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Paramet Seite 181) abgelaufen ist. NEINDie Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt an unabhängig von der Motordrehzahl.	ter 3315 auf

Page 136/350 © Woodward

Wächter konfigurieren: Sonstiges, Mehrfachanlage Parameterabgleich

Die Parameterabgleichsfunktion für Mehrfachanlagen erfordert, dass alle relevanten Parameter an allen teilnehmenden Steuerungen gleich konfiguriert sind.

Wenn wenigstens ein Parameter in wenigstens einer Steuerung unterschiedlich konfiguriert ist, zeigt die Anzeige an allen Steuerungen "Parameterabgleich" an.

Dieser Alarm ist immer selbstquittierend, d.h. dass die Steuerung den Alarm automatisch quittiert, wenn er nicht mehr ansteht.

Es wird die Einstellung der folgenden Parameter überwacht:

- Start Stop Modus (Parameter 5752 auf Seite 192)
- Auswahl nach Nennleistung (Parameter 5754 auf Seite 193)
- Auswahl nach Wartungsintervall (Parameter 5755 auf Seite 193)
- Aggregatewechsel (Parameter 5756 auf Seite 194)
- IPB Reserveleistung (Parameter 5760 auf Seite 196)
- IPB Hysterese (Parameter 5761 auf Seite 196)
- IPB Max. Generatorlast (Parameter 5762 auf Seite 196)
- IPB Min. Generatorlast (Parameter 5763 auf Seite 196)
- IPB Dynamik (Parameter 5757 auf Seite 197)
- IPB Zusetzverzögerung (Parameter 5764 auf Seite 198)
- IPB Zusetzverzög. bei Nennlast (Parameter 5765 auf Seite 198)
- IPB Absetzverzögerung (Parameter 5766 auf Seite 198)
- NPB Min. Generatorlast (Parameter 5767 auf Seite 199)
- NPB Reserveleistung (Parameter 5768 auf Seite 199)
- NPB Hysterese (Parameter 5769 auf Seite 199)
- NPB Max. Generatorlast (Parameter 5770 auf Seite 199)
- NPB Min. Generatorlast (Parameter 5771 auf Seite 199)
- NPB Dynamik (Parameter 5758 auf Seite 200)
- NPB Zusetzverzögerung (Parameter 5772 auf Seite 201)
- NPB Zusetzverzög, bei Nennlast (Parameter 5773 auf Seite 201)
- NPB Absetzverzögerung (Parameter 5774 auf Seite 201)
- Sendetakt der Lastverteilung (Parameter 9921 auf Seite 249)



Mehrfachanlagen Parameterabgleich: Aktivieren

EIN / AUS

EIN Es wird ein Parameterabgleich für Mehrfachanlagen durchgeführt. **AUS** Es erfolgt keine Überwachung.



Mehrfachanlagen Parameterabgleich: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F

Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

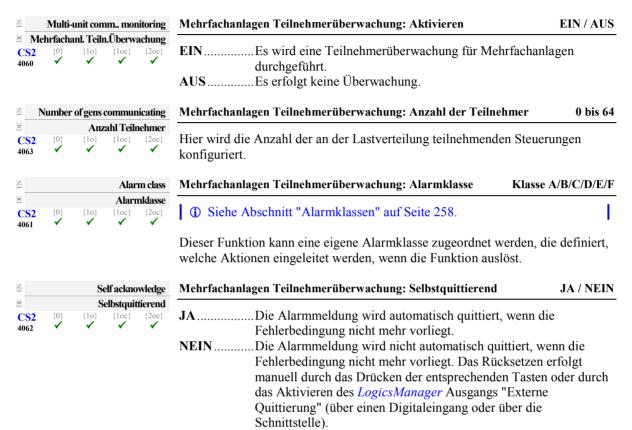
Dieser Funktion kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn die Funktion auslöst.

© Woodward Page 137/350

Wächter konfigurieren: Sonstiges, Mehrfachanlage Teilnehmerüberwachung

Die Teilnehmerüberwachungsfunktion für Mehrfachanlagen prüft, ob alle teilnehmenden Steuerungen vorhanden sind (Daten auf der Lastverteilungsleitung senden).

Wenn die Anzahl der verfügbaren Steuerungen für mindestens 1 Sekunde niedriger als die in Parameter 4063 konfigurierte Anzahl der Teilnehmer ist, zeigt die Anzeige "Anzahl Teilnehmer" an.



Page 138/350 © Woodward

Anwendung konfigurieren

Anwendung konfigurieren: Schalter konfigurieren



HINWEIS

Über die Auswahl des Betriebsmodus erfolgt gleichzeitig die Zuordnung von definierten Relais zu definierten Funktionen (z. B. die Funktion "Befehl: GLS schließen" auf das Relais [R 6], dieses Relais ist dann nicht mehr über den LogicsManager bedienbar). Ebenso, wie Relais mit definierten Funktionen versehen werden, werden andere Relais mit anderen Funktionen vorbelegt. Diese sind durch den Text "vorbelegt:" kenntlich gemacht. Wurde ein Relais "vorbelegt", kann diese Funktion über den LogicsManager über die Parametrierung jedem anderen Relais zugeordnet werden. Siehe dazu Tabelle 3-58 auf Seite 168.



HINWEIS

Soll das easYgen netzparallel betrieben werden bzw. ins Netz einspeisen, müssen die Netzspannungsmesseingänge angeschlossen werden. Falls die Netzentkopplung extern erfolgt, können die Netzspannungsmesseingänge mit den Spannungsmesseingängen der Sammelschienen gebrückt werden.



HINWEIS

Durch das Umschalten des Betriebsmodus werden bereits durchgeführte Einstellungen nicht verändert. Der Parameter Betriebsmodus ist der einzige.



Betriebsmodus

"Keiner" / "GLS Auf" / "GLS" / "GLS/NLS"

Das Gerät kann für vier unterschiedliche Betriebsmodi parametriert werden. Abhängig vom ausgewählten Betriebsmodus werden Digitaleingänge und Relaisausgänge mit definierten Funktionen versehen sowie andere Relais mit Funktionen vorbelegt. Weiterhin werden im Display unterschiedliche Blindschaltbilder angezeigt, die den ausgewählten Betriebsmodus repräsentieren. Das Blindschaltbild in der Hauptanzeige ändert sich. Bitte beachten Sie zusätzlich die Funktionsbeschreibung GR37225.

Keiner.......Betriebsmodus {0} "Motorsteuerung" [Start/Stop]

Die Steuerung arbeitet als Motorstart/-stop-Steuerung mit Generatorund Motorschutz. Alle notwendigen Ein- und Ausgänge werden zugeordnet und vorbelegt.

GLS öffnen.. Betriebsmodus {0} "Schutz" [GLS öffnen]

Die Steuerung arbeitet als Motorstart/-stop-Steuerung mit Generatorund Motorschutz. Die Steuerung kann nur den GLS öffnen. Alle notwendigen Ein- und Ausgänge werden zugeordnet und vorbelegt.

GLS/NLS..... Betriebsmodus {2oc} "2-LS-Steuerung" [GLS öffnen/schließen]

Die Steuerung arbeitet als 2-LS-Steuerung. Es erfolgt eine vollständige LS-Bedienung wie Synchronisierung, Öffnen und Schließen des GLS und NLS, sowie Generator- und Motorschutz. In diesem Betriebsmodus ist auch eine Lastübergabe mit Umschaltoder Überlappungslogik möglich. Alle notwendigen Ein- und Ausgänge werden zugeordnet und vorbelegt.

© Woodward Page 139/350

Bedienung der Leistungsschalter

Die Konfiguration der Schaltimpulse erfolgt in der unten dargestellten Anzeige und hat die angegebene Auswirkung auf die Signalfolge (die Ansteuerung des NLS kann aus Sicherheitsgründen nicht mittels des Dauerimpulses erfolgen, da ansonsten bei einem Ausfall/Austausch des easYgen der NLS geöffnet werden würde). Der Parameter "Freigabe NLS" ermöglicht/verhindert das Schließen des NLS. Ein geschlossener NLS wird nicht geöffnet.

Schwarzstart GLS {1oc} oder {2oc}

Die Steuerung schließt den GLS wenn die folgenden Bedingungen erfüllt sind. Die Anzeige zeigt "Schwarzstart GLS" an.

Automatikbetrieb

- Die Betriebsart AUTOMATIK ist angewählt
- Es liegt kein Alarm der Alarmklassen C oder höher vor
- Der Motor läuft
- Die motorverzögerte Überwachung (Parameter 3315auf Seite 181) sowie die Wartezeit vor GLS schließen (Parameter 3415 auf Seite 152) sind abgelaufen oder die *LogicsManager*-Funktion "GLS unverzögert" (Parameter 12210 auf Seite 152) ist aktiviert
- Generatorspannung und -frequenz befinden sich im konfigurierten Betriebsbereich (siehe Wächter konfigurieren: Generator, Betriebsspannung / -frequenz auf Seite 40)
- Der NLS wurde mindestens für die "Pausenzeit GLS↔NLS" (Parameter 3400 auf Seite 149) geöffnet ({2oc} nur mit Umschaltlogik)
- •••Die Sammelschienenspannung befindet sich unter der max. Spannung für eine schwarze Sammelschiene (Parameter 5820 auf Seite 156)

Handbetrieb

- Die Betriebsart HAND ist angewählt
- Es liegt kein Alarm der Alarmklassen C oder höher vor
- Der Motor läuft
- Es sind sowohl die motorverzögerte Überwachung (Parameter 3315auf Seite 181) als auch die Wartezeit vor GLS schließen (Parameter 3415 auf Seite 152) abgelaufen
- Generatorspannung und -frequenz befinden sich im konfigurierten Betriebsbereich (siehe Wächter konfigurieren: Generator, Betriebsspannung / -frequenz auf Seite 40)
- Der Taster "GLS schließen" wurde betätigt
- Der NLS wurde mindestens für die "Pausenzeit GLS↔NLS" (Parameter 3400 auf Seite 149) geöffnet ({2oc} nur mit Umschaltlogik)
- Die Sammelschienenspannung befindet sich unter der max. Spannung für eine schwarze Sammelschiene (Parameter 5820 auf Seite 156)

Page 140/350 © Woodward

Synchronisierung GLS/NLS {1oc} oder {2oc}

Die Synchronisierung ist aktiv, wenn folgende Bedingungen gleichzeitig erfüllt sind. Die Anzeige zeigt "Synchronisierung GLS" oder "Synchronisierung NLS" an.

Automatikbetrieb

- Die Betriebsart AUTOMATIK ist angewählt
- Die Netzspannung ist vorhanden und befindet sich innerhalb des konfigurierten Betriebsbereichs (siehe Wächter konfigurieren: Netz, Betriebsspannung / -frequenz auf Seite 76)
- Generator- und Sammelschienenspannung sind vorhanden befinden sich im konfigurierten Betriebsbereich (siehe Wächter konfigurieren: Generator, Betriebsspannung / -frequenz auf Seite 40)
- Die Frequenz-/Spannungsdifferenz befindet sich im konfigurierten Betriebsbereich

Synchronisieren des NLS

- Der GLS ist geschlossen (oder mindestens ein GLS ist geschlossen bei Mehrfachanlagen)
- Die Sammelschienenspannung befindet sich im konfigurierten Betriebsbereich
- Das Signal "Freigabe NLS" (Parameter 12923 auf Seite 154) ist vorhanden, es ist beispielsweise Digitaleingang 6 gesetzt (wenn auf DI 6 konfiguriert)

Synchronisieren des GLS

- Der NLS ist geschlossen
- Die Sammelschienenspannung befindet sich im konfigurierten Betriebsbereich
- Die motorverzögerte Überwachung (Parameter 3315 auf Seite 181) und die Wartezeit vor GLS schließen (Parameter 3415 auf Seite 152) sind abgelaufen oder "GLS unverzögert" (Parameter 12210 auf Seite 152) ist aktiviert

Handbetrieb

- Die Betriebsart HAND ist angewählt
- Die Netzspannung ist vorhanden und befindet sich innerhalb des konfigurierten Betriebsbereichs (siehe Wächter konfigurieren: Netz, Betriebsspannung / -frequenz auf Seite 76)
- Generator- und Sammelschienenspannung sind vorhanden befinden sich im konfigurierten Betriebsbereich (siehe Wächter konfigurieren: Generator, Betriebsspannung / -frequenz auf Seite 40)
- Die Frequenz-/Spannungsdifferenz befindet sich im konfigurierten Betriebsbereich

Synchronisieren des NLS

- Der GLS ist geschlossen (oder mindestens ein GLS ist geschlossen bei Mehrfachanlagen)
- Die Sammelschienenspannung befindet sich im konfigurierten Betriebsbereich
- Das Signal "Freigabe NLS" (Parameter 12923 auf Seite 154) ist vorhanden, es ist beispielsweise Digitaleingang 6 gesetzt (wenn auf DI 6 konfiguriert)
- Der Taster "NLS schließen" wurde betätigt

Synchronisieren des GLS

- Der NLS ist geschlossen
- Die Sammelschienenspannung befindet sich im konfigurierten Betriebsbereich
- Die motorverzögerte Überwachung (Parameter 3315 auf Seite 181) und die Wartezeit vor GLS schließen (Parameter 3415 auf Seite 152) sind abgelaufen oder "GLS unverzögert" (Parameter 12210 auf Seite 152) ist aktiviert
- Der Taster "GLS schließen" wurde betätigt

© Woodward Page 141/350

Schwarzstart NLS {2oc}

Die Steuerung schließt den NLS wenn die folgenden Bedingungen erfüllt sind. Die Anzeige zeigt "Schwarzstart NLS" an.

Automatikbetrieb

- Die Betriebsart AUTOMATIK ist angewählt
- Der Parameter "NLS schwarz schließen" (Parameter 3431 auf Seite 154) ist auf EIN konfiguriert
- Die Netzspannung ist vorhanden und befindet sich innerhalb des konfigurierten Betriebsbereichs (siehe Wächter konfigurieren: Netz, Betriebsspannung / -frequenz auf Seite 76)
- Der GLS ist offen oder wurde mindestens für die "Pausenzeit GLS←→NLS" (Parameter 3400 auf Seite 149) geöffnet (nur mit Umschaltlogik)
- Das Signal "Freigabe NLS" (Parameter 12923 auf Seite 154) ist vorhanden, es ist beispielsweise Digitaleingang 6 gesetzt (wenn auf DI 6 konfiguriert)
- Die Sammelschienenspannung befindet sich unter der max. Spannung für eine schwarze Sammelschiene (Parameter 5820 auf Seite 156)

Handbetrieb

- Die Betriebsart HAND ist angewählt
- Der Parameter "NLS schwarz schließen" (Parameter 3431 auf Seite 154) ist auf EIN konfiguriert
- Die Netzspannung ist vorhanden und befindet sich innerhalb des konfigurierten Betriebsbereichs (siehe Wächter konfigurieren: Netz, Betriebsspannung / -frequenz auf Seite 76)
- Der GLS ist offen oder wurde mindestens für die "Pausenzeit GLS←→NLS" (Parameter 3400 auf Seite 149) geöffnet (nur mit Umschaltlogik)
- Das Signal "Freigabe NLS" (Parameter 12923 auf Seite 154) ist vorhanden, es ist beispielsweise Digitaleingang 6 gesetzt (wenn auf DI 6 konfiguriert)
- Der Taster "NLS schließen" wurde betätigt
- Die Sammelschienenspannung befindet sich unter der max. Spannung für eine schwarze Sammelschiene (Parameter 5820 auf Seite 156)

GLS öffnen {10} oder {10c} oder {20c}

Der GLS wird geöffnet, wenn der Befehl "GLS öffnen" ausgegeben wird. Das Verhalten des Relais GLS-Öffnen hängt ab von der Einstellung des Parameters 3403 auf Seite 150. Wenn dieser Parameter auf "Arbeitsstrom" konfiguriert ist, zieht das Relais an, um den GLS zu öffnen, wenn es auf "Ruhestrom" konfiguriert ist, fällt das Relais ab, um den GLS zu öffnen. Unter folgenden Bedingungen wird der GLS geöffnet.

- In der Betriebsart STOP nach Entlastung des Generators
- Wenn ein Alarm der Alarmklassen C oder höher vorhanden ist
- Beim Betätigen der Taste "GLS" bzw. "NLS" (abhängig von der eingestellten Schalterlogik) in der Betriebsart HAND
- Beim Betätigen der Taste "Motor stoppen" in der Betriebsart HAND
- Beim automatischen Absetzen in der Betriebsart AUTOMATIK (Startanforderung wird gelöscht oder Stoppanforderung wird gesetzt)
- Beim Betätigen der Taste "NLS" (abhängig von der eingestellten Schalterlogik) in der Betriebsart HAND

Obige Bedingungen gelten nur, wenn der GLS geschlossen ist, während folgende Bedingungen immer gelten, egal ob der GLS offen oder geschlossen ist.

- Vor dem Schließen des NLS auf eine schwarze Sammelschiene (abhängig von der Schalterlogik)
- Wenn ein Alarm der Alarmklassen D oder F vorhanden ist

NLS öffnen {2oc}

Der NLS wird durch das Schließen des Relais "Befehl: NLS öffnen" geöffnet. Unter folgenden Bedingungen wird der NLS geöffnet falls der NLS geschlossen ist.

- Beim Ansprechen des Notstrombetriebes (Netzausfall), sobald die Generatorspannung innerhalb der Grenzen ist
- Vor dem Schließen des GLS (abhängig von der eingestellten Schalterlogik)
- Beim Betätigen der Taste "NLS" bzw. "GLS" (abhängig von der Schalterlogik) in der Betriebsart HAND

Page 142/350 © Woodward

Schaltermodus



Schalter: Schaltermodus Parallel / Übergabe / Überlappen / Umschalten / Extern

Die Steuerung steuert die beiden Schalter (NLS und GLS) automatisch. Bis zu fünf (5) Schalterlogikmodi können gewählt werden. Diese sind:

{1oc}	{2oc}
	EXTERN
PARALLEL	PARALLEL
	UMSCHALTEN
	ÜBERLAPPEN
	ÜBERGABE

Im folgenden Text werden die einzelnen Schaltermodi genauer erklärt.

Alternative Schaltermodi

Die Steuerung verfügt über zwei alternative Schaltermodi, die vorübergehend über den *LogicsManager* aktiviert werden können und den in Parameter 3411 konfigurierten Schaltermodus außer Kraft setzen.



HINWEIS

Der alternative Schaltermodus 1 hat Vorrang über den alternativen Schaltermodus 2, d.h. wenn beide *LogicsManager*-Funktionen (Parameter 12931 & 12932) WAHR sind, wird Schaltermodus 1 (Parameter 3412) verwendet.



Schalter: Alternativer Schaltermodus 1Parallel / Übergabe / Überlappen / Umschalten / I

Die Steuerung steuert die beiden Schalter (NLS und GLS) automatisch. Bis zu fünf (5) Schalterlogikmodi können gewählt werden. Diese sind:

{1oc}	{2oc}
	EXTERN
PARALLEL	PARALLEL
	UMSCHALTEN
	ÜBERLAPPEN
	ÜBERGABE

Im folgenden Text werden die einzelnen Schaltermodi genauer erklärt.



Schalter: Alternativer Schaltermodus 1 LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird der in Parameter 3412 konfigurierte Schaltermodus anstatt des in Parameter 3411 konfigurierte Schaltermodus verwendet. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

© Woodward Page 143/350



Schalter: Alternativer Schaltermodus 2Parallel / Übergabe / Überlappen / Umschalten / I

Die Steuerung steuert die beiden Schalter (NLS und GLS) automatisch. Bis zu fünf (5) Schalterlogikmodi können gewählt werden. Diese sind:

{1oc}	{2oc}
	EXTERN
PARALLEL	PARALLEL
	UMSCHALTEN
	ÜBERLAPPEN
	ÜBERGABE

Im folgenden Text werden die einzelnen Schaltermodi genauer erklärt.



Schalter: Alternativer Schaltermodus 2

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird der in Parameter 3413 konfigurierte Schaltermodus anstatt des in Parameter 3411 konfigurierte Schaltermodus verwendet. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

Schalterlogik "PARALLEL"

Eine parallele Betätigung erfolgt durch Konfiguration des Parameters 3411 auf "PARALLEL".



HINWEIS

Für folgende Betriebsbedingungen muss eine parallele Schalterlogik gewählt werden:

- Inselbetrieb
- Netzparallelbetrieb

Wenn eine Motorstartanforderung anliegt, geschieht folgendes:

- Der GLS wird synchronisiert und geschlossen
- Der Generator übernimmt die Last und der eingestellte Wirk- oder Blindleistungssollwert wird ausgeregelt

Wenn eine Motorstoppanforderung anliegt, geschieht folgendes:

- Der Generator wirft Last ab, bis die Wirkleistung die "Abschaltleistung" (Parameter 3125) erreicht hat
- Der Generatorleistungsfaktor wird auf "1,00" ausgeregelt
- Der GLS wird geöffnet.
- Der Motor wird nach Ablauf der konfigurierten Nachlaufzeit abgeschaltet



HINWEIS

Wenn ein Stoppbefehl an den Motor ausgegeben wird, erfolgt eine Leistungsreduktion bevor der GLS geöffnet wird, außer ein Alarm der Alarmklassen D oder F liegt an.

Page 144/350 © Woodward

Schalterlogik "ÜBERGABE" {2oc}

Eine Regelung der Wirkleistung am Netzübergabepunkt (Import/Export) erfolgt durch Konfigurieren des Parameters 3411 auf "ÜBERGABE".



HINWEIS

Damit diese Schalterlogik einwandfrei funktioniert, muss die Netzleistungsmessung richtig angeschlossen sein. Folgendes gilt für die Leistungsanzeige:

- Positive Netzleistung = Exportleistung (Lieferleistung)
- Negative Netzleistung = Importleistung (Bezugsleistung)

Im Falle einer Startanforderung erfolgt ein Wechsel von Netz- zu Generatorversorgung. Folgende Vorgänge laufen ab:

- Der GLS wird synchronisiert und geschlossen
- Der Generator übernimmt Last bis die bezogene Wirkleistung am Netzübergabepunkt 3 % der "Generator Nennwirkleistung" (Parameter 1752) erreicht hat
- Der NLS wird geöffnet

Wenn eine Stoppanforderung ausgegeben wird, erfolgt ein Wechsel von Generator- zu Netzversorgung. Folgende Vorgänge laufen ab:

- Der NLS wird synchronisiert und geschlossen
- Der Generator wirft Last ab, bis die Wirkleistung die "Abschaltleistung" (Parameter 3125) erreicht hat
- Der Generatorleistungsfaktor wird auf "1,00" ausgeregelt
- Der GLS wird geöffnet.

Schalterlogik "ÜBERLAPPEN" {2oc}

Eine Übergabe mit Überlappung erfolgt durch Konfigurieren des Parameters 3411 auf "ÜBERLAPPEN".



HINWEIS

Die Leistungsschalter werden unabhängig von der Leistung geöffnet.

Im Falle einer Startanforderung erfolgt ein Wechsel von Netz- zu Generatorversorgung. Folgende Vorgänge laufen ab:

- Der GLS wird synchronisiert und geschlossen
- Der NLS wird geöffnet und der Generator übernimmt die gesamte Last

Wenn eine Stoppanforderung ausgegeben wird, erfolgt ein Wechsel von Generator- zu Netzversorgung. Folgende Vorgänge laufen ab:

- Der NLS wird synchronisiert und geschlossen
- Der GLS wird geöffnet und das Netz übernimmt die gesamte Last



HINWEIS

Die maximale Zeit zwischen der Rückmeldung des LS und des Befehls zum Öffnen des LS beträgt 500 ms.

© Woodward Page 145/350

Schalterlogik "UMSCHALTEN" {2oc}

Eine Übergabe mit Umschaltung erfolgt durch Konfigurieren des Parameters 3411 auf "UMSCHALTEN".

Im Falle einer Startanforderung erfolgt ein Wechsel von Netz- zu Generatorversorgung. Folgende Vorgänge laufen ab:

- Der NLS wird geöffnet
- Der GLS wird geschlossen, nachdem die in "Pausenzeit GCB<->MCB" (Parameter 3400 auf Seite 149) konfigurierte Zeit abgelaufen ist.

Wenn eine Stoppanforderung ausgegeben wird, erfolgt ein Wechsel von Generator- zu Netzversorgung. Folgende Vorgänge laufen ab:

- Der GLS wird geöffnet.
- Der NLS wird geschlossen, nachdem die in "Pausenzeit GCB<->MCB" (Parameter 3400 auf Seite 149) konfigurierte Zeit abgelaufen ist.

Schalterlogik "EXTERN"

Eine externe Schalterlogik wird aktiviert durch Konfigurieren des Parameters 3411 auf "EXTERN".

Alle Schalterbetätigungen müssen durch eine übergeordnete Steuerung (z.B. eine SPS) erfolgen. Das easYgen gibt bei Auftreten eines Fehlers und bei Entlasten eines Schalters (Entlasten GLS) immer einen Befehl zum Öffnen des Leistungsschalters aus wenn eine Stoppanforderung ansteht.

Page 146/350 © Woodward

Überblick {2oc}

reten eines Fehlers über den NLS oder GLS. Die alterlogik ist kein Notstrombetrieb gemäß der EU-
anteriogik ist kem rotstromoetrico genas dei 20
manuell Der GLS wird geöffnet, wenn das Aggregat abgeschaltet wird oder eine Netzentkopplung erfolgt, aber er wird nicht geschlossen, wenn der Motor startet. Der NLS wird nur geöffnet, wenn eine Netzentkopplung erfolgt, und niemals geschlossen.
,

PARALLEL: Schalterlogik "Netzparallelbetrieb"								
Der NLS und der GLS werden in diesem Schalterlogikmodus synchronisiert, um einen dauernden Netzparallelbetrieb zu								
ermöglichen.		· ·						
Der GLS wird geöffnet; der NLS wird abhängig von der Einstellung von "Freigabe NLS" (Parameter 12923) bedient.	Ein Netzparallelbetrieb kann mit den Softkeys "GLS EIN" oder "NLS EIN" ausgelöst werden.	Der GLS wird über eine Startanforderung synchronisiert und ein Netzparallelbetrieb wird ausgeführt. Wenn eine Abwurfanforderung ausgegeben wird, wirft der Generator Last ab und öffnet den GLS; der Motor						
		wird nach Ablauf des Nachlaufbetriebs abgeschaltet. Notstrom: Der Notstrombetrieb wird nach Ablauf der Netzberuhigungszeit beendet. Der NLS wird synchronisiert und geschlossen und das System kehrt in den Netzparallelbetrieb zurück.						

UMSCHALTEN: Schalterlogik "Umschalten" NLS und GLS werden in diesem Schalterlogikmodus nie synchronisiert.							
Der GLS wird geöffnet; der NLS wird abhängig von der Einstellung von "Freigabe NLS" (Parameter 12923) bedient.	Mit den Softkeys "GLS EIN" oder "NLS EIN" kann entweder zu Generator- oder Netzbetrieb gewechselt werden. Der Softkey "STOP" öffnet den GLS und stoppt gleichzeitig den Motor.	Ein Wechsel zum Generatorbetrieb erfolgt durch eine Startanforderung. Sobald die Startanforderung nicht mehr ansteht, wechselt das System zurück in den Netzbetrieb. Der NLS wird geschlossen, wenn die Sammelschiene spannungslos ist, auch wenn keine Startanforderung des Generators ansteht. Der Notstrombetrieb wird nach Ablauf der Netzberuhigungszeit beendet. Der GLS öffnet, der NLS schließt und die gesamte Last wird dem Netz übergeben.					

© Woodward Page 147/350

AUTOMATIK

Überblick {2oc} (Fortsetzung)

STOP

	·	
ÜBERLAPPEN: Schalterlogik "Überla	ppen"	
NLS und GLS werden synchronisiert, ur	n in diesem Schalterlogikmodus eine spannt	ungslose Sammelschiene zu verhindern.
Sofort nachdem ein Schalter synchronisi	ert wurde, wird der andere geöffnet. Ein und	unterbrochener Netzparallelbetrieb ist
nicht möglich.		•
Der GLS wird geöffnet; der NLS wird	Mit den Softkeys "GLS EIN" oder "NLS	Der GLS wird über eine
abhängig von der Einstellung von	EIN" kann entweder die	Startanforderung synchronisiert. Der
"Freigabe NLS" (Parameter 12923)	Synchronisierung des Generators oder	NLS wird geöffnet nachdem der GLS
bedient.	des Netzes ausgelöst werden.	geschlossen wurde. Wenn eine
		Abwurfanforderung ausgegeben wurde,
		wird der NLS synchronisiert und
		geschlossen. Der GLS wird geöffnet
		nachdem der NLS geschlossen wurde.
		Notstrom: Der Notstrombetrieb wird
		nach Ablauf der Netzberuhigungszeit
		und der Synchronisierung des NLS mit
		dem Generator beendet. Der NLS
		schließt und der GLS öffnet sofort
		danach.

HAND

ÜBERGABE: Schalterlogik "Übergabesynchronisierung"

NLS und GLS werden synchronisiert, um in diesem Schalterlogikmodus eine spannungslose Sammelschiene zu verhindern. Die Betätigung eines Schalters unter Last wird durch die Möglichkeit der kontinuierlichen Lastübernahme vermieden. Ein ununterbrochener Netzparallelbetrieb ist mit dieser Schalterlogik nicht möglich. Nachdem eine Abwurfanforderung ausgegeben wurde, synchronisiert und schließt der NLS, der Generator übergibt die Last an das Netz und der GLS öffnet. Nachdem der GLS geöffnet wurde, wird der Motor nach Ablauf der eingestellten Nachlaufzeit gestonnt.

Nachdem der GLS geöffnet wurde, wird der Motor nach Ablauf der eingestellten Nachlaufzeit gestoppt.							
Der GLS wird geöffnet; der NLS wird	Mit den Softkeys "GLS EIN" oder "NLS	Nachdem eine Startanforderung					
abhängig von der Einstellung von	EIN" kann entweder die	ausgegeben wurde, wird der GLS					
"Freigabe NLS" (Parameter 12923)	Synchronisierung des Generators oder	synchronisiert und die Generatorleistung					
bedient.	des Netzes ausgelöst werden.	erhöht. Der NLS wird dann geöffnet					
		Nachdem die Startanforderung					
		zurückgenommen wurde, wird der NLS					
		rücksynchronisiert und der GLS					
		geöffnet.					
		Notstrom: Der Notstrombetrieb wird					
		nach Ablauf der Netzberuhigungszeit					
		beendet. Der NLS schließt, die Last					
		wird übergeben und der GLS öffnet.					

Page 148/350 © Woodward

Überblick {1oc}

STOP	HAND	AUTOMATIK						
PARALLEL: Schalterlogik "Netzparallel" Diese Schalterlogik kann sowohl für ein Inselsystem, ein Inselparallelsystem und ein netzparallel betriebenes System								
verwendet werden.	1 3	1						
Der GLS wird geöffnet.	Durch Betätigen des Softkeys "GLS EIN" kann ein Netzparallelbetrieb ausgeführt werden.	Der GLS wird über eine Startanforderung synchronisiert und ein Netzparallelbetrieb wird ausgeführt. Wenn eine Abwurfanforderung ausgegeben wird, wirft der Generator Last ab, der GLS wird geöffnet und der Motor wird nach Ablauf des Nachlaufbetriebs abgeschaltet.						



Schalter: Pausenzeit GLS ↔ NLS

0,10 bis 99,99 s

Das Umschalten von Generator- auf Netzversorgung oder von Netz- auf Generatorversorgung geschieht automatisch in Abhängigkeit des Betriebszustandes. Die Zeit zwischen der Rückmeldung "Leistungsschalter ist offen" und einem Schließen-Impuls wird über diesen Parameter vorgegeben. Diese Zeit gilt für beide Richtungen. Während dieser Zeit sind die Verbraucher spannungslos.

Hinweis: Dies gilt nur, wenn Parameter 3411 auf Seite 143 auf UMSCHALTEN konfiguriert ist.

© Woodward Page 149/350

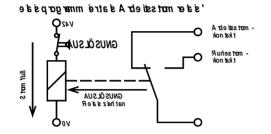
Anwendung konfigurieren: Schalter konfigurieren, GLS



HINWEIS

Arbeitsstrom (NO): Das Relais zieht beim Auslösen an, d. h., im Arbeitszustand fließt Strom durch die Spule. Bei einem Verlust der Versorgungsspannung wird keine Zustandsänderung des Relais herbeigeführt, es wird keine Auslösung stattfinden. In diesem Fall sollte auf jeden Fall die Betriebsbereitschaft des Gerätes auf andere Weise als über den Zustand des Relais überwacht werden.

Ruhestrom (NC): Das Relais fällt beim Auslösen ab, d. h., im Ruhezustand fließt Strom durch die Spule. Das Relais ist im Ruhezustand (= keine Auslösung) angezogen. Bei einem Verlust der Versorgungsspannung wird eine Zustandsänderung des Relais herbeigeführt, d.h. es wird eine Auslösung stattfinden.



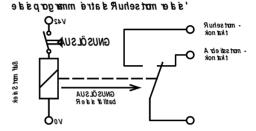


Abbildung 3-32: Arbeits-/Ruhestrom



Schalter: "Befehl: GLS öffnen"-Relais

Arbeitsstrom / Ruhestrom / Unbenutzt

Arbeitsstrom Soll der GLS geöffnet werden, zieht das Relais "Befehl: GLS öffnen" an. Mit erfolgter "Rückmeldung: GLS ist offen" fällt das Relais wieder ab.

Ruhestrom ...Soll der GLS geöffnet werden, fällt das Relais "Befehl: GLS öffnen" ab. Mit erfolgter "Rückmeldung: GLS ist offen" zieht das Relais wieder an.

UnbenutztDas Relais "GLS öffnen" wird nicht verwendet und Relais R7 (Befehl: GLS öffne) ist frei programmierbar. In diesem Fall muss Parameter 3414 auf "Dauer" konfiguriert werden, um den Schalter zu öffnen



Schalter: "Befehl: GLS schließen"

Dauer / Impuls

ImpulsDas Relais "Befehl: GLS schließen" gibt einen Zuschaltimpuls aus.

Die Selbsthaltung des GLS muss durch eine externe

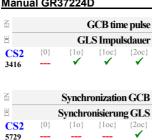
Selbsthaltungsbeschaltung erfolgen. Über den DI "Rückmeldung

GLS" wird ermittelt, ob die Kontakte geschlossen sind.

KonstantDas Relais "Befehl: GLS schließen" kann direkt mit dem Haltekreis für den Leistungsschalter verbunden werden. Bei Anwendung dieser Methode wird die Verwendung von Trennrelais empfohlen. Nachdem der Zuschaltimpuls ausgegeben und die "Rückmeldung: GLS ist geschlossen" des GLS erfolgt ist, bleibt das Relais "Befehl: GLS schließen" angezogen. Wenn ein Alarm der Alarmklasse C oder höher oder ein Befehl zum Öffnen des Leistungsschalters ausgegeben wurde, fällt das Relais ab.

In beiden Fällen zieht zum Öffnen des GLS das Relais "Befehl: GLS öffnen" an, um den GLS zu öffnen, wenn Parameter 3403 nicht auf "Unbenutzt" konfiguriert ist.

Page 150/350 © Woodward



Schalter: Impulsdauer zum Schließen des GLS

0,10 bis 0,50 s

Die zeitliche Dauer des Zuschaltimpulses kann auf die nachfolgende Schalteinheit angepasst werden.

Schalter: Frequenzsynchronisierung GLS

Schlupf / Nullphasen Regl.

Schlupf Der Frequenzregler regelt die Frequenz so, dass die Istfrequenz (Generator) etwas höher als die Zielfrequenz (Sammelschiene) ist.

Wenn die Bedingungen für die Synchronisierung erreicht sind, wird ein Schließbefehl ausgegeben. Die Schlupffrequenz ist abhängig von der Einstellung des Parameters "Frequenz Offset Schlupf' (Parameter 5502 auf Seite 214).

Nullphasen Regl. .. Der Frequenzregler regelt den Phasenwinkel der Quelle (Generator) auf den des Ziels (Sammelschiene), um den Phasenunterschied gegen Null zu bewegen.



Schalter: Spannungsunterschied GLS

0.50 bis 20.00 %

① Dieser Wert bezieht sich auf die Generatornennspannung (Parameter 1766 auf Seite 28).

Die maximal zulässige Spannungsabweichung für das Schließen des Generatorleistungsschalters wird hier eingestellt.

Wenn der Unterschied zwischen Generator- und Sammelschienenspannung den hier konfigurierten Wert nicht überschreitet und sich die Generatorspannung innerhalb der Betriebsgrenzen (Parameter 5800/5801 auf Seite 40) befindet, kann der "Befehl: schließen" ausgegeben werden.

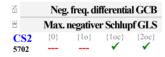


Schalter: Positiver Frequenzunterschied GLS

0,02 bis 0,49 Hz

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn Parameter 5729 auf "Schlupf" konfiguriert ist.

Die Voraussetzung für einen Befehl zum Schließen des GLS ist, dass der Frequenzunterschied unter dem hier eingestellten Wert liegt. Dieser Wert gibt die obere Frequenz an (ein positiver Wert entspricht einem positiven Schlupf → die Generatorfrequenz ist höher als die Sammelschienenfrequenz).

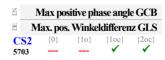


Schalter: Negativer Frequenzunterschied GLS

-0,49 bis 0,00 Hz

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn Parameter 5729 auf "Schlupf" konfiguriert ist.

Die Voraussetzung für einen Befehl zum Schließen des GLS ist, dass der Frequenzunterschied über dem hier eingestellten Wert liegt. Dieser Wert gibt die untere Frequenz an (ein negativer Wert entspricht einem negativen Schlupf → die Generatorfrequenz ist niedriger als die Sammelschienenfrequenz).



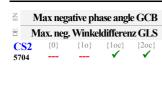
Schalter: Max. zulässiger positiver Phasenwinkel GLS

0.0 bis 60.0 °

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn Parameter 5729 auf "Nullphasen Regl." konfiguriert ist.

Die Voraussetzung für einen Befehl zum Schließen des GLS ist, dass der voreilende Phasenwinkel zwischen Generator und Sammelschiene unter dem hier eingestellten Wert liegt.

© Woodward Page 151/350



Schalter: Max. zulässiger negativer Phasenwinkel GLS

-60,0 bis 0,0 °

Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn Parameter 5729 auf "Nullphasen Regl." konfiguriert ist.

Die Voraussetzung für einen Befehl zum Schließen des GLS ist, dass der nacheilende Phasenwinkel zwischen Generator und Sammelschiene über dem hier eingestellten Wert liegt.



Schalter: Verweildauer des GLS

0.0 bis 60.0 s

Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn Parameter 5729 auf "Nullphasen Regl." konfiguriert ist.

Dies ist die minimale Zeit, für die sich Generatorspannung und -frequenz innerhalb der eingestellten Grenzen befinden müssen, damit die Nullphasenregelung startet.



Schalter: GLS schwarz schließen

EIN / AUS

EIN Das Schließen auf die stromlose Sammelschiene ist erlaubt, wenn die erforderlichen Bedingungen erfüllt sind.

AUS........... Ein Schließbefehl wird bei einer stromlosen Sammelschiene verhindert. Eine Synchronisierung ist weiterhin möglich.



Schalter: "Befehl: GLS schließen": Schalterverzögerung

0 bis 99 s

Nach Ablauf der verzögerten Motorüberwachung startet dieser Zeitzähler. Durch diese Zeit kann die Bedienung der Schalter zusätzlich verzögert werden bis sichergestellt ist, dass keine der motorverzögerten Überwachungen auslöst. Im Notstromfall wird diese Zeit ignoriert, sofern dies über den *LogicsManager* (Parameter 12210 auf Seite 152) programmiert wurde. Dieser Parameter soll die beschriebene doppelte und unnötige Unterbrechung der Spannungsversorgung der Verbraucher verhindern.



Schaltereigenzeit des GLS für Synchronisierung

40 bis 300 ms

Die Schaltereigenzeit des GLS entspricht der Vorlaufzeit für den Schließbefehl. Der Schließbefehl erfolgt unabhängig von der Differenzfrequenz um die eingestellte Zeit vor dem Synchronpunkt.



Schalter: Unverzögertes Schließen des GLS

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird der GLS sofort geschlossen (ohne auf einen Ablauf der Motorverzögerung und der Wartezeit vor GLS schließen zu warten). Mit der Standardeinstellung wird der GLS im Notstrombetrieb unverzögert geschlossen. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

Page 152/350 © Woodward

Anwendung konfigurieren: Schalter konfigurieren, NLS

呂	NLS Impulsdauer						
B		NL	S Impul	sdauer			
CS2	{0}	{1o}	{1oc}	{2oc}			
3417				✓			

Schalter: Impulsdauer zum Schließen des NLS

0,10 bis 0,50 s

Die zeitliche Dauer des Zuschaltimpulses kann auf die nachfolgende Schalteinheit angepasst werden.



Schalter: Frequenzsynchronisierung NLS

Schlupf / Nullphasen Regl.

Schlupf.......Der Frequenzregler regelt die Frequenz so, dass die Istfrequenz (Sammelschiene) etwas höher als die Zielfrequenz (Generator) ist. Wenn die Bedingungen für die Synchronisierung erreicht sind, wird ein Schließbefehl ausgegeben. Die Schlupffrequenz ist positiv, um Rückleistung zu vermeiden.

Nullphasen Regl. ... Der Frequenzregler regelt den Phasenwinkel der Quelle (Sammelschiene) auf den des Ziels (Netz), um einen Phasenunterschied von Null zu erreichen.



Schalter: Spannungsunterschied NLS

0,50 bis 20,00 %

① Dieser Wert bezieht sich auf die Netznennspannung (Parameter **1768** auf Seite 28).

Die maximal zulässige Spannungsabweichung für das Schließen des Netzleistungsschalters wird hier eingestellt.

Wenn der Unterschied zwischen Netz- und Sammelschienenspannung den hier konfigurierten Wert nicht überschreitet und sich die Netzspannung innerhalb der Betriebsgrenzen (Parameter 5810/5811 auf Seite 76) befindet, kann der "Befehl: NLS schließen" ausgegeben werden.

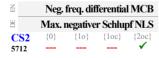


Schalter: Positiver Frequenzunterschied NLS

0,02 bis 0,49 Hz

Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn Parameter 5730 auf "Schlupf' konfiguriert ist.

Die Voraussetzung für einen Befehl zum Schließen des NLS ist, dass der Frequenzunterschied unter dem hier eingestellten Wert liegt. Dieser Wert gibt die obere Frequenz an (ein positiver Wert entspricht einem positiven Schlupf → die Sammelschienenfrequenz ist höher als die Netzfrequenz).



Schalter: Negativer Frequenzunterschied NLS

-0,49 bis 0,00 Hz

Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn Parameter 5730 auf "Schlupf" konfiguriert ist.

Die Voraussetzung für einen Befehl zum Schließen des NLS ist, dass der Frequenzunterschied über dem hier eingestellten Wert liegt. Dieser Wert gibt die untere Frequenz an (ein negativer Wert entspricht einem negativen Schlupf → die Sammelschienenfrequenz ist niedriger als die Netzfrequenz).



Schalter: Max. zulässiger positiver Phasenwinkel NLS

0,0 bis 60,0 °

Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn Parameter 5730 auf "Nullphasen Regl." konfiguriert ist.

Die Voraussetzung für einen Befehl zum Schließen des NLS ist, dass der voreilende Phasenwinkel zwischen Sammelschiene und Netz unter dem hier eingestellten Wert liegt.

© Woodward Page 153/350



Schalter: Max. zulässiger negativer Phasenwinkel NLS

-60,0 bis 0,0 °

Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn Parameter 5730 auf "Nullphasen Regl." konfiguriert ist.

Die Voraussetzung für einen Befehl zum Schließen des NLS ist, dass der nacheilende Phasenwinkel zwischen Sammelschiene und Netz über dem hier eingestellten Wert liegt.

| Phase matching MCB dwell time | Verweildauer NLS | CS2 | {0} | {10} | {10c} | {20c} | {5717 | --- | --- | }

Schalter: Verweildauer des NLS

0,0 bis 60,0 s

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn Parameter 5730 auf "Nullphasen Regl." konfiguriert ist.

Dies ist die minimale Zeit, für die sich Generatorspannung und -frequenz innerhalb der eingestellten Grenzen befinden müssen, damit die Nullphasenregelung startet.



Schalter: NLS schwarz schließen

EIN / AUS

EIN Das Schließen auf die stromlose Sammelschiene ist erlaubt, wenn die erforderlichen Bedingungen erfüllt sind.

AUS Ein Schließbefehl wird bei einer stromlosen Sammelschiene verhindert. Eine Synchronisierung ist weiterhin möglich.



Schalter: Freigabe NLS

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird der NLS freigegeben. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

Diese Funktion ist mit DI 6 vorbelegt, kann aber frei konfiguriert werden.



Schalter: Synchronisierung: Schaltereigenzeit des NLS für Synchronisierung40 bis 300

Die Schaltereigenzeit des NLS entspricht der Vorlaufzeit für den Schließbefehl. Der Schließbefehl erfolgt unabhängig von der Differenzfrequenz um die eingestellte Zeit vor dem Synchronpunkt.

Page 154/350 © Woodward

Anwendung konfigurieren: Schalter konfigurieren, Synchronisation

Schalter: Synchronisiermodus AUS / Permissive / Check / Run / Gesteuert von LM

AUS Die Synchronisierung ist deaktiviert, die Frequenz- und Spannungsanpassung für die Synchronisierung ist nicht aktiv.

Permissive... Die Steuerung verhält sich wie ein Synch-Check-Gerät. Die Steuerung gibt keine Drehzahl- oder Spannungsänderungsbefehle aus, um eine Synchronisierung zu erreichen, aber wenn die Synchronisierbedingungen passen (Frequenz, Phase, Spannung und Phasenwinkel), gibt die Steuerung einen Befehl zum Schließen des Schalters aus.

Check Wird zur Prüfung eines Synchronisierers vor der Inbetriebnahme verwendet. Die Steuerung synchronisiert aktiv den/die Generator(en) durch Ausgabe von Drehzahl- oder Spannungsänderungsbefehlen, aber gibt keinen Befehl zum Schließen des Schalters aus.

Gesteuert von LMDer Synchronisiermodus kann durch Aktivieren der entsprechenden *LogicsManager*-Funktion (Parameters 12907, 12906 oder 12908) gewählt werden. Wenn keiner dieser Parameter aktiviert ist, ist die Synchronisierung deaktiviert. Wenn mehr als einer dieser Parameter aktiviert ist, gilt die folgende Hierarchie:

- 1. PERMISSIVE
- 2. CHECK
- 3. RUN.



Schalter: Synchronisiermodus PERMISSIVE

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird der Synchronisiermodus PERMISSIVE aktiviert. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.



Schalter: Synchronisiermodus CHECK

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird der Synchronisiermodus CHECK aktiviert. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.



Schalter: Synchronisiermodus RUN

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird der Synchronisiermodus RUN aktiviert. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

© Woodward Page 155/350

Anwendung konfigurieren: Schalter konfigurieren, Grenze für spannungslose Sammelschiene



Betriebsdaten, maximale Spannung für eine stromlosen Sammelschiene 0 bis 30 %

Wenn die Sammelschienenspannung unter diesen prozentualen Wert der Nennspannung der Sammelschiene 1 (Parameter 1781 auf Seite 29) fällt, wird eine stromlose Sammelschiene erkannt und die Eingangsvariable 02.21 (Sammelschiene 1 ist stromlos) wird WAHR.

Anwendung konfigurieren: Eingänge und Ausgänge konfigurieren

Analogeingänge konfigurieren (FlexIn)

盃		Display	temper	ature in	Temperaturanzei	ge in °C / °	F
CS1 3631	{0}	Tempe {10}	eraturan {loc} ✓	{2oc}	°C °F.	Die Temperaturanzeige im Display erfolgt in °C (Celsius). Die Temperaturanzeige im Display erfolgt in °F (Fahrenheit).	
A		Dis	play pre	ssure in	Druckanzeige in	bar / p	si
E]	Druckan	zeige in			_
CS1 3630	{0}	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓	bar psi	Die Druckanzeige im Display erfolgt in barDie Druckanzeige im Display erfolgt in psi.	



HINWFIS

Im Applikationshandbuch 37226 finden Sie ein ausführliches Konfigurationsbeispiel für einen Analogeingang.

Analogeingänge: Kennlinien "Tabelle A" und "Tabelle B" (9-Punkte-Kennlinie)

Die Kennlinien "Tabelle A" und "Tabelle B" (frei parametrierbar über 9 definierte prozentuale Punkte) werden an dieser Stelle einmalig und unabhängig voneinander für alle Analogeingänge, in denen die beiden Tabellen verwendet werden, parametriert. Jedem der 9 prozentual auf den Eingangs-Ist-Wert (0 bis 500 Ohm oder 0 bis 20 mA) der Hardware bezogenen Werte wird ein eigener Anzeige-Ist-Wert (z.B. -100 bis 100 kW) zugeordnet. Die hieraus gebildete Kurve wird über die Parametereinstellung "Tabelle A" (für die Tabelle A) sowie "Tabelle B" (für die Tabelle B) aufgerufen und zur Anzeige sowie zur Überwachung ausgewertet.

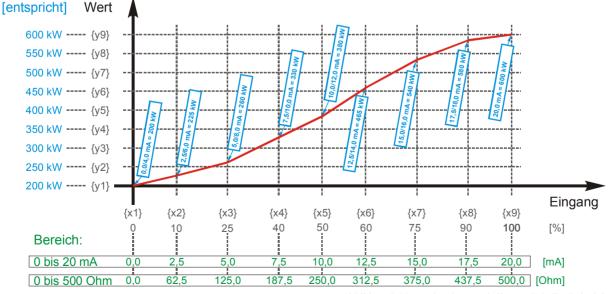


Abbildung 3-33: Analogeingang skalieren - Tabelle (Beispiel)

Page 156/350 © Woodward



Die X- und Y-Koordinaten der Punktepaare können frei innerhalb des Wertebereiches bewegt werden (die Punktepaare müssen nicht äquidistant sein).

Es ist aber darauf zu achten, dass die Werte der X-Koordinaten in sich konstant größer werden. Im folgenden Beispiel ist eine korrekte und falsche Reihe dargestellt:

•	richtig Y-Ko	X-Koord. ordinate					
•	falsch Y-Ko	X-Koord.	 	 	 	 40 % +2000	

Ist die erste X-Koordinate >0%, werden alle Werte kleiner dem ersten X-Wert, mit dem ersten Y-Wert ausgegeben. Ist der letzte Y-Wert <100%, werden alle größeren Werte mit dem Wert von Y9 ausgegeben.

Die folgenden Parameter werden zur Konfiguration der Kennlinie verwendet. Siehe Tabelle 3-54 für die Parameter-IDs der einzelnen Parameter der Skalierungspunkte der Tabellen A und B.



Tabelle $\{x\}$ [x = A/B]: X-Koordinate Punktepaar $\{a\}$ [a = 1 bis 9] 0 bis 100 %

Dem Analogeingang wird eine Kurve zugeordnet. Dieser Parameter legt die X-Koordinate für den Wert {a} in % des durch die ausgewählte Hardware bestimmten Gesamtbereiches des Analogeinganges fest. Beispiel: Wenn ein 0 bis 20 mA-Eingang konfiguriert wird und die X1-Koordinate = 0% ist, ist der für Y1 konfigurierte Wert der Ausgabewert für einen Eingangswert von 0 mA.



Tabelle $\{x\}$ [x = A/B]: Y-Koordinate Punktepaar $\{b\}$ [b = 1 bis 9] -9999 bis 9999

Dieser Parameter legt die Y-Koordinate (den angezeigten und überwachten Wert) bei der oben definierten X-Koordinate fest. Beispiel: Wenn ein 0 bis 20mA-Eingang konfiguriert wird und die X2-Koordinate = 10% ist, ist der für Y2 konfigurierte Wert der Ausgabewert für einen Eingangswert von 2 mA.

Tabelle 3-54 zeigt die komplette Liste der Parameter-IDs für die Skalierungspunkte der Tabelle.

Skalierpunkt Nr.	1	2	3	4	5	6	7	8	9
Tabelle A - X-Wert	3560	3561	3562	3563	3564	3565	3566	3567	3568
Tabelle A - Y-Wert	3550	3551	3552	3553	3554	3555	3556	3557	3558
Tabelle B - X-Wert	3610	3611	3612	3613	3614	3615	3616	3617	3618
Tabelle B - Y-Wert	3600	3601	3602	3603	3604	3605	3606	3607	3608

Tabelle 3-54: Analogeingänge - Kennlinientabelle - Parameter-IDs

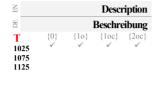
© Woodward Page 157/350

Analogeingänge: Eingänge 1 bis 3



HINWEIS

Eine Überwachung der Analogeingänge (auf Über-/Unterschreitung) muss manuell auf die flexiblen Grenzwerte konfiguriert werden (siehe Wächter konfigurieren: Flexible Grenzwerte auf Seite 123).



Analogeingang $\{x\}$ [x = 1 bis 3]: Meldungstext

benutzerdefiniert

Für die Aufzeichnung im Ereignisspeicher und die Visualisierungsanzeige wird dieser Texte verwendet. Ist der programmierte Grenzwert des Analogeinganges überschritten, wird dieser Text im Display angezeigt. Der Text kann 4 bis 16 Zeichen lang sein.

Hinweis: Dieser Parameter kann nur über ToolKit konfiguriert werden.



Analogeingang {x} [x = 1 bis 3]: Typ AUS / VDO 5bar / VDO 10bar / VDO 150°C / VDO 120°C / Pt100 / Linear / Tabelle A / Tabelle B

① Die Kennlinien der Eingänge befinden sich in Anhang E (Seite 312).

Entsprechend der folgenden Parameter sind unterschiedliche Messbereiche bei den Analogeingängen möglich. Sie können die folgenden Einstellungen vornehmen:

AUS Der Analogeingang ist ausgeschaltet. **VDO 5bar** Dem Messwert des Analogeingang wird die VDO-Kennlinie für 0 bis 5 bar hinterlegt. **VDO 10bar** Dem Messwert des Analogeingang wird die VDO-Kennlinie für 0 bis 10 bar hinterlegt. VDO 150°C...... Dem Messwert des Analogeinganges wird die VDO-Kennlinie für 50 bis 150 °C hinterlegt. VDO 120°C...... Dem Messwert des Analogeinganges wird die VDO-Kennlinie für 40 bis 120 °C hinterlegt. Pt100 Dem Messwert des Analogeinganges wird die Pt100-Kennlinie hinterlegt. Linear Jedem Analogeingang kann eine lineare Kennlinie hinterlegt werden, die ausschließlich für den jeweils genannten Eingang $[T\{x\}]$ (x = 1 bis 2) verwendet werden kann. Der minimale (0 %) und maximale (100 %) Wert bezieht sich auf den gesamten Messbereich des Analogeinganges (z.B. 0 bis 500 Ohm oder 0 bis 20 mA). Die beiden Eckwerte der linearen Kennlinie müssen nur dann definiert werden, wenn sie verwendet werden sollen. Tabelle A / B Dem Analogeingang wird eine Kennlinie hinterlegt, die über 9 Punkte (in einer Tabelle hinterlegt) definiert ist. Es können zwei

unabhängige Tabellen (Tabelle A und Tabelle B) definiert werden, die den Analogeingängen zugeordnet werden können. Bitte beachten Sie, dass die Definition der Tabelle einmalig für alle Eingänge, in denen sie aufgerufen wird, vorgenommen



HINWEIS

Beachten Sie bitte, dass 0 bis 500 Ohm oder 0 bis 20 mA-Geber nur verwendet werden können, wenn als "Linear" als "Typ" konfiguriert ist. Es ist auch möglich, z.B. 4 bis 20 mA-Geber zu verwenden, da der Eingangsbereich zwischen 0 bis 500 Ohm oder 0 bis 20 mA voll skalierbar ist.

werden muss.

Page 158/350 © Woodward



Die folgenden Parameter "Frei definierbare min Anzeige" und "Frei definierbare max Anzeige" sind nur sichtbar, wenn der vorhergehende Parameter "Typ" auf "Linear" konfiguriert ist.



Analogeingang $\{x\}$ [x = 1 bis 3]: Benutzerdefinierter minimaler Anzeigewert -9999 bis 9999

Der Wert, der für das Minimum des Eingangsbereichs angezeigt wird, muss hier eingegeben werden.

Analogeingang $\{x\}$ [x = 1 bis 3]: Benutzerdefinierter maximaler Anzeigewert -9999 bis 9999

Der Wert, der für das Maximum des Eingangsbereichs angezeigt wird, muss hier eingegeben werden.



HINWEIS

Die folgenden Parameter "Quellwert bei min Anzeige" und "Quellwert bei max Anzeige" sind nur sichtbar, wenn der vorhergehende Parameter "Typ" auf "Linear", "Tabelle A" oder "Tabelle B" konfiguriert ist.



Analogeingang $\{x\}$ [x = 1 bis 3]: Quellwert bei minimaler Anzeige 0,00 bis 100,00 %

Der Wert des konfigurierten Eingangsbereichs, der dem Wert entsprechen soll, der für die minimale Anzeige konfiguriert wurde, muss hier eingegeben werden. Dadurch wird die untere Grenze für den zu messenden Hardwarebereich festgelegt.

Beispiel: Wenn der Eingangsbereich 0 bis 20 mA beträgt, wobei 0 mA = 0 % und 20 mA = 100 %, und der hier konfigurierte Wert 20 % ist, würde ein Analogeingangswert von 4 mA dem minimalen Wert, der für die Anzeige konfiguriert ist, entsprechen.



Analogeing $\{x\}$ [x = 1 bis 3]: Quellwert bei maximaler Anzeige 0,00 bis 100,00 %

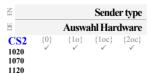
Der Wert des konfigurierten Eingangsbereichs, der dem Wert entsprechen soll, der für die maximale Anzeige konfiguriert wurde, muss hier eingegeben werden. Dadurch wird die obere Grenze für den zu messenden Hardwarebereich festgelegt.

Beispiel: Wenn der Eingangsbereich 0 bis 500 Ohm beträgt, wobei 0 Ohm = 0 % und 500 Ohm = 100 %, und der hier konfigurierte Wert 36 % ist, würde ein Analogeingangswert von 180 Ohm dem maximalen Wert, der für die Anzeige konfiguriert ist, entsprechen.



HINWEIS

Der folgenden Parameter "Auswahl Hardware" ist nur sichtbar, wenn der Parameter "Typ" auf "VDO xx" oder "Pt 100" konfiguriert ist.



Analogeingang $\{x\}$ [x = 1 bis 3]: Hardware

0 bis 500 Ohms / 0 bis 20 mA

Der Analogeingang kann für unterschiedliche Sensor-Hardware konfiguriert werden. Die konfigurierbaren Bereiche gelten für den linearen Analogeingang. Die konfigurierbaren Bereiche sind:

0 bis **500 Ohm** Der Messbereich des Analogeinganges ist 0 bis 500 Ohm. 0 Ohm = 0 %, 500 Ohm = 100 %.

0 bis **20 mA**.. Der Messbereich des Analogeinganges ist 0 bis 20 mA. 0 mA = 0 %, 20 mA = 100 %.

© Woodward Page 159/350



Die folgenden Parameter "Offset" und "Anschluss Typ" sind nur sichtbar, wenn der vorhergehende Parameter "Auswahl Hardware" auf "0 bis 500 Ohm" konfiguriert ist.



Analogeingang $\{x\}$ [x = 1 bis 3]: Offset

-20.0 bis 20.0 Ohm

Der Widerstandseingang (Einstellung des Parameters "Auswahl Hardware" auf "0 bis 500Ohm") kann mit einem permanenten Offset in Ohm versehen werden, um die Kennlinie an Ungenauigkeiten anzupassen. Dabei gilt folgender Grundsatz: Der ausgewählte Wert in Ohm wird von dem gemessenen Widerstandswert abgezogen. Dies hat auf die angezeigten Messwerte folgende Auswirkungen (bitte beachten Sie hierzu auch die Tabellen ab Seite 312):

-20,0 bis 0,1 Ohm

<u>VDO Temperatur</u>: Der angezeigte Messwert wird sich <u>verringern</u>. VDO Druck: Der angezeigte Messwert wird sich erhöhen.

+0,1 bis 20,0 Ohm

<u>VDO Temperatur</u>: Der angezeigte Messwert wird sich <u>erhöhen</u>. <u>VDO Druck</u>: Der angezeigte Messwert wird sich <u>verringern</u>.



Analogeingang $\{x\}$ [x = 1 bis 3]: Messung

Zweipolig / Einpolig

Dieser Parameter definiert den Typ des verwendeten Gebers. Einzelheiten zum Anschluss finden Sie im Installationshandbuch GR37223.

ZweipoligEin zweipoliger Geber wird am easYgen angeschlossen. Die Steuerung misst die Geberwerte zwischen den dafür vorgesehenen Klemmen.

Einpolig......Ein einpoliger Geber wird am eas Ygen angeschlossen. Die Steuerung misst die Geberwerte zwischen der Klemme des Analogeingangs und der Klemme für das Motorblockpotential.

Der jeweilige Analogeingang wird auf Drahtbruch überwacht.

Wenn diese Schutzfunktion ausgelöst wird, zeigt das Display "Db: {Parametertext [Beschreibung]}" (Parameter 1025/1075/1125 auf Seite 158) an.



Monitoring wire break Analogeing ang {x} [x = 1 bis 3] Drahtbruchüberwachung AUS / Oben / Unten / Oben/Unt

Der Analogeingang kann auf Drahtbruch überwacht werden. Zur Beurteilung werden folgende Argumente verwendet:

AUS Es erfolgt keine Drahtbruchüberwachung.

Oben.....Sobald der Istwert über den Maximalwert steigt, wird dies als Drahtbruch erkannt.

Unten.....Sobald der Istwert unter den Minimalwert fällt, wird dies als Drahtbruch erkannt.

Oben/Unten .Sobald der Istwert entweder über den Maximalwert steigt oder unter den Minimalwert fällt, wird dies als Drahtbruch erkannt.

Page 160/350 © Woodward



Eine Überwachung der Analogeingänge (auf Über-/Unterschreitung) muss manuell auf die flexiblen Grenzwerte konfiguriert werden (siehe Wächter konfigurieren: Flexible Grenzwerte auf Seite 123).

Wurde eine Messbereichsüberschreitung (Drahtbruch) festgestellt und erfolgte eine Auslösung, wird ein Alarm ausgegeben, die Grenzwertüberwachung dieses Analogeinganges außer Funktion gesetzt und eine Fehlermeldung angezeigt.

Der Messbereich wird als überschritten erkannt und ein Alarm ausgelöst bei:

• 0 bis 20 mA

Minimalwert	2 mA	Unterschreitung
Maximalwert	20,5 mA	Überschreitung

• 0 bis 500 Ohm

<u>Hinweis:</u> Je nach Einstellung des Offset-Werts (Parameter 1046/1096/1146 auf Seite 160) kann sich der angezeigte Wert verschieben. Dadurch kann ein Drahtbruch früher oder später als beim angezeigten Wert erkannt werden. (Bei einem Offset von +20 Ohm wird demnach ein Drahtbruch bei 25 Ohm erkannt anstatt bei 5 Ohm.)



HINWEIS

Ein Drahtbruch wird in ToolKit durch die Anzeige eines Analogwerts von 3276,6 angezeigt.



HINWEIS

Die folgenden beiden Parameter sind nur sichtbar, wenn die Drahtbruchüberwachung (Parameter 1003/1053/1103 auf Seite 160) nicht auf AUS konfiguriert ist.



Analogeingang {x} [x = 1 bis 3]: Alarmklasse für DrahtbruchüberwachungKlasse A/B/C/

① Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Jedem Grenzwert kann eine eigene Alarmklasse zugeordnet werden, die definiert, welche Aktionen eingeleitet werden, wenn der Grenzwert überschritten wird.



Analogeingang $\{x\}$ [x = 1 bis 3]: Selbstquittierung

JA / NEIN

JA..... Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN....... Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).

© Woodward Page 161/350

呂	Filter time constant					
B				Filter		
CS2 10113 10114 10116	{0}	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓		

Analogeingang $\{x\}$ [x = 1 bis 3]: Filterzeitkonstante

AUS/1/2/3/4/5

Eine Filterzeitkonstante kann dazu verwendet werden, die Schwankung der Ablesung des Analogeingangs zu vermindern. Diese Filterzeitkonstante legt den Mittelwert des Signals entsprechend der folgenden Formel fest:

Cut – off – frequency = $\frac{1}{20ms \times 2 \times \pi \times 2^{N-1}}$, wobei "N" diesem Parameter entspricht.

AUS	Der Wert wird ungeglättet verarbeitet.
1	Grenzfrequenz = $7,96$ Hz (Filterzeitkonstante = $0,02$ s)
2	Grenzfrequenz = 3.98 Hz (Filterzeitkonstante = 0.04 s)
3	Grenzfrequenz = 1,99 Hz (Filterzeitkonstante = 0,08 s)
4	Grenzfrequenz = 0.99 Hz (Filterzeitkonstante = 0.16 s)
5	Grenzfrequenz = 0.50 Hz (Filterzeitkonstante = 0.32 s)



Analogeingang $\{x\}$ [x = 1 bis 3]: Balkendiagramm Minimalwert

-9999 bis 9999

Hier wird der Anfangswert für die Balkendiagrammanzeige des Analogeingangs definiert. Der Wert muss analog zum Anzeigeformat eingegeben werden, welches sich auf den Typ des Analogeingangs (Parameter 1000 auf Seite 158) bezieht.

Hinweis: Dieser Parameter hat nur eine Auswirkung, wenn der Parameter 1000 auf Linear oder Tabelle A/B konfiguriert ist.



Analogeingang $\{x\}$ [x = 1 bis 3]: Balkendiagramm Maximalwert

-9999 bis 9999

Hier wird der Endwert für die Balkendiagrammanzeige des Analogeingangs definiert. Der Wert muss analog zum Anzeigeformat eingegeben werden, welches sich auf den Typ des Analogeingangs (Parameter 1000 auf Seite 158) bezieht.

Hinweis: Dieser Parameter hat nur eine Auswirkung, wenn der Parameter 1000 auf Linear oder Tabelle A/B konfiguriert ist.

Page 162/350 © Woodward



Analogeingang $\{x\}$ [x = 1 bis 3]: Anzeigeformat

benutzerdefiniert

① Soll ein Vorzeichen angezeigt werden, (z.B. " - "), wird die erste "0" dazu verwendet.

Damit der Messwert des Analogeinganges für die Analogeingangstypen Linear sowie Tabelle A und Tabelle B (Parameter 1000 auf Seite 158) im Display korrekt angezeigt werden kann, ist über diesen Parameter dessen Formatierung konfigurierbar. Die Nullen stehen dabei als Platzhalter für den Messwert und sind konfigurierbar. Dabei dürfen die Platzhalter durch beliebige Zeichen, z. B. Komma, unterbrochen werden.

Hinweis

- Dieser Parameter kann nur über ToolKit konfiguriert werden.
- Dieser Parameter gilt nur für die Analogeingangstypen Linear sowie Tabelle A und Tabelle B (Parameter 1000 auf Seite 158).
- Der Anzeigewert sollte mit der gleichen Anzahl Stellen konfiguriert werden, wie der weiter unten vorgegebene Wert.
- Der Anzeigewert wird von rechts nach links in den Platzhalter eingeblendet. Sollten zu wenige Stellen vorhanden sein, wird nur ein Teil des Messwerts angezeigt. Wenn zum Beispiel drei Zeichen konfiguriert sind, obwohl vier Zeichen nötig wären: Anstatt der Zahl "1234" würde nur "234" angezeigt werden.

Beispiele

Kraftstoffstand	Wert bei 0 % 0
_	Wert bei 100 %1000
-	gewünschte Anzeige bis zu 1.000mm
-	dieser Parameter0,000mm
Winkel -	Wert bei 0 %1799
	Wert bei 100 %1800
-	gewünschte Anzeige -179,9° bis 180,0°
	dieser Parameter0000.0°
<u>Druck</u> -	Wert bei 0 %0
-	Wert bei 100 %100
-	gewünschte Anzeige bis zu 10,0bar
-	dieser Parameter00,0bar

Hinweis

• Wenn der Analogeingangstyp (Parameter 1000 auf Seite 158) auf VDO oder Pt100 konfiguriert ist, gelten folgende Formate:

```
VDO 5 bar Anzeige in 0,01 bar – Beispiel: 5,0 bar > Anzeige in ToolKit: 500 VDO 10 bar Anzeige in 0,01 bar – Beispiel: 6,6 bar > Anzeige in ToolKit: 660 VDO 120°C Anzeige in °C – Beispiel: 69°C > Anzeige in ToolKit: 69 VDO 150°C Anzeige in °C – Beispiel: 73°C > Anzeige in ToolKit: 73 Pt100 Anzeige in °C – Beispiel: 103°C > Anzeige in ToolKit: 103
```

© Woodward Page 163/350

Digitaleingänge konfigurieren

Nummer	Klemme		Betriebsmodus									
		{0}	{0} {1o} {1oc}									
Interne Digita	aleingänge, Pla	tine #1										
[DI1]	67		Alarmeingang (LogicsManager); vorbelegt mit 'Not-Aus'									
[DI2]	68	Steu	ereingang (LogicsManage	er); vorbelegt mit 'Start in A	UTO'							
[DI3]	69	Aları	meingang (LogicsManage	r); vorbelegt mit 'Öldruck n	iedrig'							
[DI4]	70	Alarme	ingang (LogicsManager);	vorbelegt mit 'Kühlmittelte	mperatur'							
[DI5]	71	Steuer	eingang (LogicsManager)	; vorbelegt mit 'Alarm-Quit	tierung'							
[DI6]	72	Steu	iereingang (LogicsManage	er); vorbelegt mit 'Freigabe	NLS'							
[DI7]	73		Rückme	eldung NLS								
[DI8]	74		Rückme	eldung GLS								
[DI9]	75		Alarmeingang	(LogicsManager)								
[DI10]	76		Alarmeingang	(LogicsManager)								
[DI11]	77		Alarmeingang	(LogicsManager)								
[DI12]	78		Alarmeingang	(LogicsManager)								

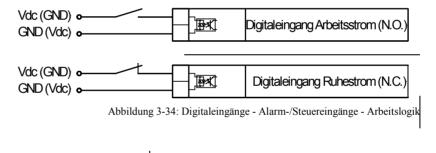
Tabelle 3-55: Digitaleingänge - Klemmenbelegung



HINWEIS

Alarmeingänge können auch als Steuereingänge konfiguriert und dann als Eingangsvariablen im LogicsManager verwendet werden.

Digitaleingänge können als Arbeitsstrom (Schließer / N.O.) oder Ruhestrom (Öffner / N.C.) parametriert werden. Bei Arbeitsstrom liegt im normalen Betrieb kein Potential an. Im Falle eines Alarms oder einer Ansteuerung wird der Eingang unter Spannung gesetzt. Bei Ruhestrom liegt im normalen Betrieb ein ununterbrochenes Potential an. Im Falle eines Alarms oder einer Ansteuerung fällt das Potential am Eingang ab.





HINWEIS

Die Rückmeldungen der Schalter werden immer als Ruhestrom ausgewertet.



HINWEIS

Die Dls 1 bis 5 sind vorkonfiguriert auf verschiedene Funktionen und haben andere Standardwerte. Sie können jedoch auch frei konfiguriert werden. Die Dls 7 & 8 werden immer für die Rückmeldungen der Leistungsschalter verwendet und können nicht konfiguriert werden.

Page 164/350 © Woodward



Digitaleingänge: Meldungstext

benutzerdefiniert

Ist der Digitaleingang aktiviert und als Alarmeingang konfiguriert, wird dieser Text im Display angezeigt. Die Aufzeichnung im Ereignisspeicher findet ebenfalls unter Verwendung dieses Textes statt. Der Text kann 4 bis 16 Zeichen lang sein.

Hinweis: Dieser Parameter kann nur über ToolKit konfiguriert werden.

Hinweis: Wird der DI mit der Alarmklasse "Steuer" als Steuereingang verwendet, kann hier seine Funktion (z.B. Externe Quittierung) eingetragen werden, um die Orientierung innerhalb der Konfiguration zu erleichtern.



Digitaleingänge: Betrieb

Arbeitsstrom / Ruhestrom

Digitaleingänge können als Arbeitsstrom (Schließer / N.O.) oder Ruhestrom (Öffner / N.C.) konfiguriert werden. Der Ruhestromeingang ermöglicht es, einen Drahtbruch zu überwachen. Es kann eine positive oder negative Spannungsdifferenz bezogen auf den Bezugspunkt des DIs anliegen.

ArbeitsstromDer Digitaleingang wird durch das Anlegen einer Spannungsdifferenz als "aktiviert" ausgewertet.

Ruhestrom ...Der Digitaleingang wird durch das Wegnehmen einer Spannung als "aktiviert" ausgewertet.



Digitaleingänge: Verzögerung

0,08 bis 650,00 s

Jedem Alarm- oder Steuereingang kann eine Verzögerungszeit in Sekunden zugeordnet werden. Der Eingang muss für mindestens die eingestellte Verzögerungszeit ununterbrochen aktiviert sein, damit es zur Auslösung kommt. Wird der Digitaleingang über den *LogicsManager* verwendet, wird diese Verzögerungszeit auch beachtet.



Digitaleingänge: Alarmklasse

Klasse A/B/C/D/E/F/Steuer

Siehe Abschnitt "Alarmklassen" auf Seite 258.

Dem Digitaleingang kann eine Alarmklasse zugeordnet werden. Die Alarmklasse wird mit dem Anlegen des Digitaleinganges entsprechend der festgelegten Prozedur abgearbeitet.

Wenn hier "Steuer" eingestellt wird, erfolgt kein Eintrag im Ereignisspeicher und dem Digitaleingang kann eine Funktion des *LogicsManager* (siehe Seite 259) zugeordnet werden.



Digitaleingänge: Motorverzögert

JA / NEIN

JAEine Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt erst, wenn die Verzögerungszeit der Motorüberwachung (Parameter 3315 auf Seite 181) abgelaufen ist.

NEIN Die Überwachung dieser Schutzfunktion erfolgt andauernd und unabhängig von der Motordrehzahl.

© Woodward Page 165/350



Digitaleingänge: Selbstquittierend

JA / NEIN

JA..... Die Alarmmeldung wird automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt.

NEIN....... Die Alarmmeldung wird nicht automatisch quittiert, wenn die Fehlerbedingung nicht mehr vorliegt. Das Rücksetzen erfolgt manuell durch das Drücken der entsprechenden Tasten oder durch das Aktivieren des *LogicsManager* Ausgangs "Externe Quittierung" (über einen Digitaleingang oder über die Schnittstelle).

Ist der DI mit der Alarmklasse "Steuer" konfiguriert, ist er immer selbstquittierend.



HINWEIS

Wird ein Digitaleingang mit einer abstellenden Alarmklasse sowie als selbstquittierend und motorverzögert parametriert, kann folgender Anwendungsfall vorkommen:

- Der Digitaleingang stellt den Motor aufgrund seiner Alarmklasse ab.
- Mit dem Stopp des Motors werden motorverzögerte Alarmmeldungen nicht mehr als aktiv erkannt.
- Die Alarmklasse wird automatisch guittiert.
- Der Alarm quittiert sich selbst und löscht die Fehlermeldung, die den Motor abgeschaltet hat. Dies verhindert die Auswertung des Fehlers. Nach einer kurzen Pause startet der Motor erneut.
- Nach Ablauf der Motorverzögerungszeit wird der mittlerweile wieder vorliegende abstellende Alarm ausgewertet und der Motor wieder gestoppt, usw. Dieser Vorgang wiederholt sich so lange, bis korrigierend eingegriffen wird.

Die vorangegangenen Parameters dienen der Konfiguration der Digitaleingänge 1 bis 12. Die Parameter-IDs beziehen sich auf DI 1. Siehe Tabelle 3-56 für die Parameter-IDs der Parameter für DI 2 bis DI 12.

	DI 1	DI 2	DI 3	DI 4	DI 5	DI 6	DI 9	DI 10	DI 11	DI 12
Text	1400	1410	1420	1430	1440	1450	1480	1488	1496	1504
Betrieb	1201	1221	1241	1261	1281	1301	1361	1381	1206	1226
Verzögerung	1200	1220	1240	1260	1280	1300	1360	1380	1205	1225
Alarmklasse	1202	1222	1242	1262	1282	1302	1362	1382	1207	1227
Verzögert durch Motordrehzahl	1203	1223	1243	1263	1283	1303	1363	1383	1208	1228
Selbstquittierung	1204	1224	1244	1264	1284	1304	1364	1384	1209	1229

Tabelle 3-56: Digitaleingänge - Parameter-IDs



HINWEIS

Die DIs 7 & 8 werden immer für die Rückmeldungen der Schalter verwendet und können nicht konfiguriert werden.

Page 166/350 © Woodward

Externe Digitaleingänge konfigurieren

Wenn eine Woodward IKD 1 oder eine andere externe Erweiterungskarte (Phoenix BK 16DiDo/Co 16DiDo) über den CAN-Bus an das easYgen angeschlossen wird, können 16 zusätzliche Digitaleingänge verwendet werden.

Die Konfiguration dieser externen DIs erfolgt in ähnlicher Weise wie für die internen DIs. Siehe Tabelle 3-57 für die Parameter-IDs der Parameter für die externen DIs 1 bis 16.

Quittierung	DI 1	DI 2	DI 3	DI 4	DI 5	DI 6	DI 7	DI 8
Text	16200	16210	16220	16230	16240	16250	16260	16270
Betrieb	16001	16011	16021	16031	16041	16051	16061	16071
Verzögerung	16000	16010	16020	16030	16040	16050	16060	16070
Alarmklasse	16002	16012	16022	16032	16042	16052	16062	16072
Verzögert durch Motordrehzahl	16003	16013	16023	16033	16043	16053	16063	16073
Selbstquittierung	16004	16014	16024	16034	16044	16054	16064	16074
Externer	DI 9	DI 10	DI 11	DI 12	DI 13	DI 14	DI 15	DI 16
Text	16280	16290	16300	16310	16320	16330	16340	16350
Betrieb	16081	16091	16101	16111	16121	16131	16141	16151
Verzögerung	16080	16090	16100	16110	16120	16130	16140	16150
Alarmklasse	16082	16092	16102	16112	16122	16132	16142	16152
Verzögert durch Motordrehzahl	16083	16093	16103	16113	16123	16133	16143	16153
Selbstquittierung	16084	16094	16104	16114	16124	16134	16144	16154

Tabelle 3-57: Externe Digitaleingänge - Parameter-IDs

© Woodward Page 167/350

Relaisausgänge (LogicsManager)

Die Relaisausgänge werden durch den LogicsManager angesteuert.

⇒ Bitte beachten Sie die Beschreibung des *LogicsManager* ab Seite 260.

Einige Ausgänge sind ja nach Betriebsmodus mit bestimmten Funktionen vorgelegt, die nicht geändert werden können (beachten Sie hierzu bitte die folgende Tabelle).

Relais		Betriebsmodus										
Nummer	Kl.	Keiner	GLS öffnen	GLS öffnen/schließen	GLS/NLS							
		{0}	{1o}	{1oc}	öffnen/schließen							
		,	. ,		{2oc}							
Interne Rel	Interne Relaisausgänge, Platine #1											
[R1]	41/42		LogicsManager; vorbelegt n	nit 'Betriebsbereit abgefallen'								
[R2]	43/46		LogicsManager; vorbelegt	mit 'Sammelstörung (Hupe)'								
[R3]	44/46		LogicsManager; voi	rbelegt mit 'Anlasser'								
[R4]	45/46	LogicsA	Manager; vorbelegt mit 'Dies	el: Kraftstoffmagnet, Gas: Ga	asventil'							
[R5]	47/48		LogicsManager; vorb	oelegt mit 'Vorglühen'								
[R6]	49/50	LogicsM	1anager	Befehl: GL	S schließen							
[R7]	51/52	LogicsManager		Befehl: GLS öffnen								
[R8]	53/54		LogicsManager		Befehl: NLS schließen							
[R9]	55/56		LogicsManager Befehl: NLS öffn									
[R10]	57/60		LogicsManager; vorbe	elegt mit 'Hilfsbetriebe'								
[R11]	58/60		LogicsManager; vorbelegt:	mit 'Alarmklasse A, B aktiv'								
[R12]	59/60	L	ogicsManager; vorbelegt mi	t 'Alarmklasse C, D, E, F akti	v'							

Tabelle 3-58: Relaisausgänge - Belegung

呂		Rea	dy for o	p. OFF
B		Ве	etriebsbe	abgef.
CS2	{0}	{10}	{1oc}	{2oc}

Relaisausgänge: LogicsManager für Betriebsbereit abgefallen

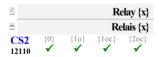
LogicsManager

Das Relais "Betriebsbereit abgefallen" zieht standardmäßig an, wenn die Stromversorgung 8 V überschreitet. Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* fällt dieses Relais ab. Dieser *LogicsManager*-Ausgang kann mit zusätzlichen Bedingungen konfiguriert werden, die einer SPS einen "nicht betriebsbereiten" Zustand signalisieren, indem Sie das Relais an den Klemmen 41/42 stromlos schalten, wie z.B. "Abstellender Alarm" oder KEIN "AUTO-Modus" anliegend. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.



ACHTUNG

Der Relaisausgang "Betriebsbereitschaft abgefallen" muss in einen Not-Aus-Kreis eingebunden werden. Das heißt es soll sichergestellt werden, dass mit abfallendem Relais der Generatorschalter geöffnet und der Motor abgestellt wird. Es wird empfohlen diesen Fehlerfall unabhängig vom Gerät weiterzumelden, wenn die Verfügbarkeit der Anlage eine große Rolle spielt.



Relaisausgänge: LogicsManager für Relais {x}

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* zieht das Relais an. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

Obige Parameter-IDs beziehen sich auf R 2. Siehe Tabelle 3-59 für die Parameter-IDs der Parameter für die Relaisausgänge R 3 bis 12.

	R 1	R 2	R 3	R 4	R 5	R 6	R 7	R 8	R 9	R 10	R 11	R 12
Parameter-ID	12580	12110	12310	12320	12130	12140	12150	12160	12170	12180	12560	12590

Tabelle 3-59: Relaisausgänge - Parameter-IDs

Page 168/350 © Woodward

Externe Relaisausgänge (LogicsManager)

Wenn eine Woodward IKD 1 oder eine andere externe Erweiterungskarte (Phoenix BK 16DiDo/Co 16DiDo) über den CAN-Bus an das easYgen angeschlossen wird, können 16 zusätzliche Relaisausgänge verwendet werden.

Die Konfiguration dieser externen DOs erfolgt in ähnlicher Weise wie für die internen DOs. Siehe Tabelle 3-60 für die Parameter-IDs der Parameter für die externen DOs 1 bis 16.

	DO 1	DO 2	DO 3	DO 4	DO 5	DO 6	DO 7	DO 8
Parameter-ID	12330	12340	12350	12360	12370	12380	12390	12400
	DO 9	DO 10	DO 11	DO 12	DO 13	DO 14	DO 15	DO 16
Parameter-ID	12410	12420	12430	12440	12450	12460	12470	12480

Tabelle 3-60: Externe Relaisausgänge - Parameter-IDs

© Woodward Page 169/350

Analogausgänge konfigurieren

Analogausgänge 1/2 konfigurieren

Die Analogausgänge 1 und 2 können entweder als Analog- oder PWM-Ausgänge konfiguriert werden. Die Analogausgänge sind standardmäßig für ein Drehzahl- und Spannungsverstellsignal für einen Drehzahl- und einen Spannungsregler mit einem Ausgangssignal von 0 bis 20 mA / 0 bis 10 V vorbereitet. Tabelle 3-61 zeigt die Standardwerte für die Analogausgänge 1 und 2 sowie zwei Konfigurationsbeispiele. Beispiel 1 zeigt einen Generatorwirkleistungsausgang mit einem Bereich von -20 kW bis 220 kW über ein 4 bis 20 mA-Signal (Generatornennleistung = 200 kW). Beispiel 2 zeigt einen Drehzahlverstellausgang über ein PWM-Signal.

	ID	Analogausgang 1 Standardwerte	ID	Analogausgang 2 Standardwerte	Beispiel 1	Beispiel 2
Datenquelle	5200	00.03. F/P	5214	00.02 U/cos.phi	01.24 Gen.	00.03. F/P
		Regelsignal		Reglersig.	Gesamtleistung	Regelsignal
Quellwert bei min. Ausgabe	5204	0	5218	0	-1000 (-20 kW)	0
Quellwert bei max. Ausgabe	5206	10000	5220	10000	11000 (220 kW)	10000
Filterzeitkonstante	5203	AUS	5217	AUS	3	AUS
Ausgangstyp	5201	0-20mA / 0-10V	5215	0-20mA / 0-10V	Frei definierbar	Frei definierbar
Frei definierbares min. Signal	5208		5222		60,00 % (4 mA)	0 %
Frei definierbares max. Signal	5209		5223		100,00 % (20 mA)	100.00 %
PWM Signal	5202	AUS	5216	AUS	AUS	EIN
PWM Ausgangslevel	5210		5224			6 V

Tabelle 3-61: Analogausgänge - Parametertabelle



Analogausgang $\{x\}$ [x = 1 bis 2]: Datenquelle

siehe untenstehenden Text

Die Datenquelle kann aus den zur Verfügung stehenden Datenquellen gewählt werden. Mit den Softkeys + und – blättern Sie durch die Liste der Datenquellen und mit dem Eingabe-Softkey bestätigen Sie Ihre Auswahl. Siehe Anhang C auf Seite 297 für eine Liste aller Datenquellen.

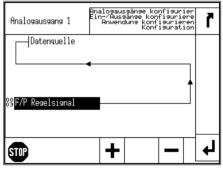


Abbildung 3-35: Überwachung - Analogausgänge - Datenquellenauswahl



Analogausgang $\{x\}$ [x = 1 bis 2]: Quellwert bei min. Ausgabe

-32000 bis 32000

Der Wert der Datenquelle muss den hier konfigurierten Wert übersteigen, damit das Ausgangssignal über 0 % ansteigt. Negative Prozentwerte können dazu verwendet werden, das Vorzeichen zu ändern, z.B. für Leistungen. Das Eingabeformat des Werts hängt von der gewählten Datenquelle ab. Wenn der überwachte Analogwert einen Referenzwert hat (siehe Anhang C: Referenzwerte auf Seite 300), ist der Ansprechwert ein prozentualer Wert dieses Referenzwerts (-320,00 % bis 320,00 %). Wenn ein Analogeingang überwacht wird, bezieht sich der Ansprechwert auf das Anzeigeformat des Werts (siehe Anhang C: Format des Anzeigewerts auf Seite 308 für weitere Informationen).

Page 170/350 © Woodward

S	Sour	ce val	lue at m	naximal	output
DE	Ç	Quelly	vert bei	Max-A	usgabe
52 52		{0} ✓	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓

Analogausgang $\{x\}$ [x = 1 bis 2]: Quellwert bei max. Ausgabe

-32000 bis 32000

Wenn der Wert der Datenquelle den hier konfigurierten Wert erreicht, erreicht das Ausgangssignal 100 %. Negative Prozentwerte können dazu verwendet werden, das Vorzeichen zu ändern, z.B. für Leistungen.

Das Eingabeformat des Werts hängt von der gewählten Datenquelle ab. Wenn der überwachte Analogwert einen Referenzwert hat (siehe Anhang C: Referenzwerte auf Seite 300), ist der Ansprechwert ein prozentualer Wert dieses Referenzwerts (-320,00 % bis 320,00 %). Wenn ein Analogeingang überwacht wird, bezieht sich der Ansprechwert auf das Anzeigeformat des Werts (siehe Anhang C: Format des Anzeigewerts auf Seite 308 für weitere Informationen).



Analogausgang $\{x\}$ [x = 1 bis 2]: Filterzeitkonstante

AUS/1/2/3/4/5

Eine Filterzeitkonstante kann dazu verwendet werden, die Schwankung der Ablesung des Analogausgangs zu vermindern. Diese Filterzeitkonstante legt den Mittelwert des Signals entsprechend der folgenden Formel fest:

Abschaltfrequenz =
$$\frac{1}{20ms \times 2 \times \pi \times 2^{N-1}}$$
, wobei "N" diesem Parameter entspricht.



Analogausgang $\{x\}$ [x = 1 bis 2]: Ausgangstyp

Auswahl aus untenstehender Liste

Dieser Parameter dient zur Konfiguration des entsprechenden Analogreglersignaltyps. Der Bereich des Analogausgangs wird hier konfiguriert. Die zur Verfügung stehenden Bereiche sind unten aufgeführt. Es ist mögliche, folgende Einstellungen zu konfigurieren:

AusEs wird kein Analogausgangssignal ausgegeben.

Frei definierbar.... Ein maximaler Bereich von +/-20 mA / +/-10 V kann mit Hilfe der Parameter 5208 und 5209 auf Seite 172 begrenzt werden, um einen benutzerdefinierten Bereich zu erhalten.

Тур	Einstellung in obigem	Brücke	Bereich	Unterer	Oberer
	Konfigurationsbildschirm	notwendig		Pegel	Pegel
Strom	+/-20mA (+/-10V)	nein	+/-20mA	-20 mA	+20 mA
	+/-10mA (+/-5V)		+/-10mA	-10 mA	+20 mA
	0 bis 10mA (0 bis 5V)		0-10mA	0 mA	10 mA
	0 bis 20mA (0 bis 10V)		0-20mA	0 mA	20 mA
	4 bis 20mA		4-20mA	4 mA	20 mA
	10 bis 0mA (5 bis 0V)		10-0mA	10 mA	0 mA
	20 bis 0mA (10 bis 0V)		20-0mA	20 mA	0 mA
	20 bis 4mA		20-4mA	20 mA	4 mA
Spannung	+/-20mA (+/-10V)	ja	+/-10V	-10 Vdc	+10 Vdc
	+/-10mA (+/-5V)		+/-5V	-5 Vdc	+5 Vdc
	+/-3V		+/-3V	-3 Vdc	+3 Vdc
	+/-2,5V		+/-2,5V	-2,5Vdc	+2,5 Vdc
	+/-1V		+/-1V	-1 Vdc	+1 Vdc
	0 bis 10mA (0 bis 5V)		0 bis 5V	0 Vdc	5 Vdc
	0,5V bis 4,5V		0,5 bis 4,5V	0,5 Vdc	4,5 Vdc
	0 bis 20mA (0 bis 10V)		0 bis 10V	0 Vdc	10 Vdc
	10 bis 0mA (5 bis 0V)		5 bis 0V	5 Vdc	0 Vdc
	4,5V bis 0,5V		4,5 bis 0,5V	4,5 Vdc	0,5 Vdc
	20 bis 0mA (10 bis 0V)		10 bis 0V	10 Vdc	0 Vdc

Tabelle 3-62: Analogausgänge - Signaltypauswahl

© Woodward Page 171/350

User defined min. output value	3 3 3 7 1			
Frei definierbares Min-Signal CS2 {0} {10} {10c} {20c} {5208} {5222} {10} {10c} {10c}	Der minimale Ausgangswert, der dem Mindestwert des Ausgangsbereichs entsprechen soll, muss hier eingegeben werden. Dieser Parameter ist nur aktiv, wenn Parameter 5201 auf Seite 171 auf "Frei definierbar" konfiguriert ist.			
	Beispiel: Wenn der hier konfigurierte Wert 25 % beträgt, hat ein maximaler Ausgangsbereich von \pm 0 mA / \pm 10 V eine untere Grenze von -10 mA / -5 V.			
User defined max. output value Frei definierbares Max-Signal CS2 {0} {10} {10} {20} 5209 5223	Analogausgang $\{x\}$ $[x = 1$ bis 2]: Frei definierbarer max. Ausgangswert	0 bis 100 %		
	Der maximale Ausgangswert, der dem Maximalwert des Ausgangsbereichs entsprechen soll, muss hier eingegeben werden. Dieser Parameter ist nur aktiv, wenn Parameter 5201 auf Seite 171 auf "Frei definierbar" konfiguriert ist. Beispiel: Wenn der hier konfigurierte Wert 75 % beträgt, hat ein maximaler			
	Ausgangsbereich von +/-20 mA / +/-10 V eine obere Grenze von 10 mA / 5 V.			
A PWM signal	Analogausgang $\{x\}$ [x = 1 bis 2]: PWM Signal	EIN / AUS		
PWM signal PWM Signal	Analogausgang {x} [x = 1 bis 2]: PWM Signal EIN	nal nals wird in configuriert. ke eingesetzt (R37223). nuf Seite 171 ct, wenn		
PWM Signal CS2 {0} {10} {10c} {20c} 5202	EIN	nal nals wird in configuriert. ke eingesetzt (R37223). nuf Seite 171 ct, wenn		

Page 172/350 © Woodward

Anwendung konfigurieren: Motor konfigurieren

Anwendung konfigurieren: Motor konfigurieren, Motor-Typ



HINWEIS

Alle Funktionen, die im Folgenden beschrieben werden, können über den LogicsManager jedem Relais, welches über den LogicsManager verfügbar ist und nicht durch eine andere Funktion verwendet wird, zugeordnet werden.



Motor: Motortyp

Diesel / Gas / Extern

Es kann eine Start-/Stopp-Logik für einen Diesel- oder Gasmotor gewählt werden. Die Startprozeduren werden in den folgenden Abschnitten beschrieben. Steht dieser Parameter auf "Extern", muss der Start-/Stoppablauf von einem externen Gerät durchgeführt werden.

Motor: Dieselmotor

Startablauf

Das Relais "Vorglühen" zieht solange an, bis die Vorglühzeit abgelaufen ist (Displayanzeige "Vorglühen"). Nach dem Vorglühen werden zuerst der Kraftstoffmagnet und danach der Anlasser bedient (Displayanzeige "Start). Wird die einstellbare Zünddrehzahl überschritten, spurt der Anlasser wieder aus, und der Kraftstoffmagnet hält sich über die Zünddrehzahl. "Generator hochfahren" wird angezeigt bis die verzögerte Motorüberwachung abgelaufen ist und der Startablauf beendet ist.

Wenn der Motor nicht startet, wird eine Startpause eingeleitet (Displayanzeige "Start - Pause"). Wenn die Anzahl der erfolglosen Startversuche (der Motor konnte innerhalb dieser Anzahl Startversuche nicht gestartet werden) den eingestellten wert erreicht, wird eine Alarmmeldung ausgegeben (Displayanzeige "Start Fehler").

Stoppablauf

Nach dem Öffnen des GLS wird die Nachlaufzeit gestartet und der Motor dreht im Leerlauf (Displayanzeige "Nachlauf"). Mit dem Ende der Nachlaufzeit wird der Kraftstoffmagnet zurückgenommen und der Motor wird gestoppt (Displayanzeige "Motor Stop"). Wenn der Motor durch den Kraftstoffmagnet nicht gestoppt werden kann, wird die Alarmmeldung "Abstellstörung" angezeigt.

Start-/Stoppdiagramm

Die Formelzeichen und Indizes bedeuten:

t _{PRE}	.Hilfsbetriebe Vorlauf[[s]
$t_{PH} \dots \dots$.Vorglühzeit[[s]
t _{ST}	. Anlasserzeit	[s]
t _{SP}	. Startpause	[s]
t_{ED}	. Verzögerte Motorüberwachung	[s]
t _{POST}	. Hilfsbetriebe Nachlauf	[s]
t _{CD}	Nachlaufzeit	[s]
$t_{GS} \dots \dots$. Wartezeit vor dem Schließen des GLS	[s]



Dieselmotor: Vorglühzeit [t_{PH}]

0 bis 999 s

Vor jedem Anlassen wird der Dieselmotor für diese Zeit vorgeglüht (wird hier "0" eingestellt, wird der Motor ohne Vorglühen gestartet). Im Display wird die Meldung "Vorglühen" angezeigt.

© Woodward Page 173/350

呂		I	Preglow	mode
E		V	orglühı	nodus
CS2 3347	{0} ✓	{1o}	{1oc} ✓	{2oc} ✓

Dieselmotor: Vorglühmodus

Aus / Immer / Analog

Mit diesem Parameter wird entschieden, ob und unter welchen Bedingungen ein Dieselmotor vorgeglüht wird.

AusDer Dieselmotor wird nie vorgeglüht, d.h., dass das Relais "Vorglühen" vor einem Startversuche nicht anziehen wird.

ImmerDer Dieselmotor wird vor jedem Startversuch vorgeglüht, d.h., dass das Relais "Vorglühen" für die Vorglühzeit (Parameter 3308) anzieht. Danach wird ein Startversuch durchgeführt.

AnalogVor einem Startversuch zieht das Relais "Vorglühen" an, wenn sich

die Vorglühtemperatur, die über einen Analogeingang überwacht wird, unter einem eingestellten Wert (Parameter 3309) liegt. Der Vorglühvorgang endet mit Ablauf der Vorglühzeit (Parameter 3308).

Danach wird ein Startversuch durchgeführt.

Preglow criterium Vorglühen Kriterium CS₂ 3346

Dieselmotor: Vorglühen Kriterium

siehe untenstehenden Text

Das Vorglüh-Kriterium kann aus den zur Verfügung stehenden Datenquellen gewählt werden. Mit den Softkeys "+" und "-" blättern Sie durch die Variablenliste und mit dem Eingabe-Softkey bestätigen Sie Ihre Auswahl. Siehe Anhang C auf Seite 297 für eine Liste aller Datenquellen. Üblicherweise wird hier eine Temperatur ausgewählt, die über einen Fühler gemessen wird.

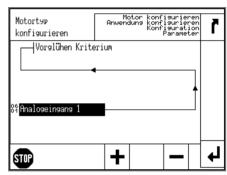


Abbildung 3-36: Anwendung konfigurieren - Motor - Auswahl des Vorglüh-Kriteriums



Dieselmotor: Vorglühtemperaturgrenzwert

-10 bis 250 °C

Dies ist der Temperaturgrenzwert, der überschritten werden muss, damit kein Vorglühvorgang eingeleitet wird, wenn Parameter 3347 auf "Analog" konfiguriert wurde.

Page 174/350 © Woodward

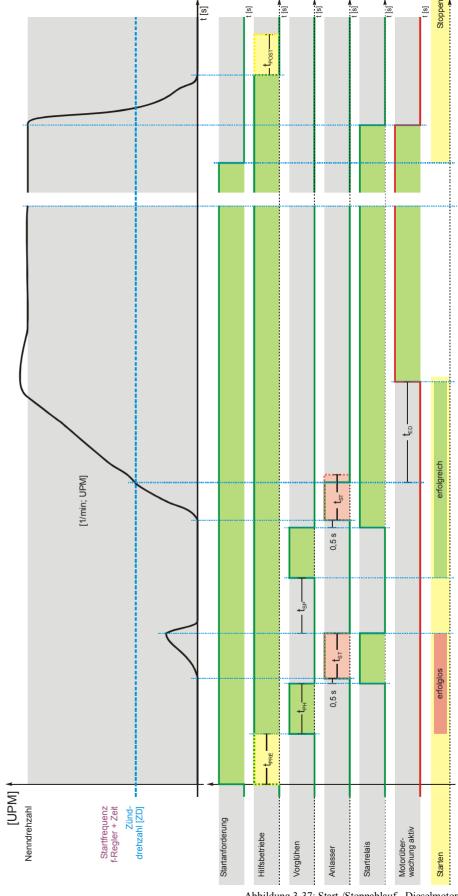


Abbildung 3-37: Start-/Stoppablauf - Dieselmotor

© Woodward Page 175/350

Motor: Gasmotor

Startablauf

Funktion: Es wird der Anlasser eingespurt (Displayanzeige "Spülvorgang"). Nach Ablauf der Zündverzögerungszeit und wenn der Motor mit mindestens der konfigurierten "Mindestzünddrehzahl" läuft, wird die Zündung eingeschaltet (Displayanzeige "Zündung"). Nach Ablauf der Gasverzögerung wird das Gasventil geöffnet (Displayanzeige "Start"). Wenn die konfigurierte Zünddrehzahl erreicht ist, wird der Anlasser ausgespurt. Das Gasventil und die Zündung halten sich über die Zünddrehzahl. "Generator hochfahren" wird angezeigt bis die verzögerte Motorüberwachung abgelaufen ist und der Startablauf beendet ist.

Wenn der Motor nicht startet, wird eine Startpause eingeleitet (Displayanzeige "Start - Pause").

Stoppablauf

Funktion: Nach dem Öffnen des GLS wird die Nachlaufzeit gestartet und der Motor dreht im Leerlauf (Displayanzeige "Nachlauf"). Mit dem Ende der Nachlaufzeit wird das Gasventil geschlossen und der Motor wird gestoppt (Displayanzeige "Motor Stop"). Wenn der Motor nicht gestoppt werden kann, wird die Alarmmeldung "Abstellstörung" angezeigt. Nachdem keine Drehzahl mehr erkannt wird bleibt die Zündung noch für 5 Sekunden aktiviert, damit das restliche Gas verbrennen kann.



ACHTUNG

Es ist zwingend notwendig, einen Not-Aus-Kreis an den Digitaleingang DI 1 anzuschließen, um eine Notabschaltung durch Deaktivieren der Zündung herbeizuführen, falls das Schließen des Gasventils fehlschlägt.

Start-/Stoppdiagramm

Die Formelzeichen und Indizes bedeuten:

t _{PRE}	Hilfsbetriebe Vorlauf	[s]
t _{ST}	Anlasserzeit	[s]
t _{SP}	Startpause	[s]
$t_{\rm ID}$	Zündverzögerung	[s]
t _{GD}	Gasverzögerung	[s]
t _{ED}	Verzögerte Motorüberwachung	[s]
t _{POST}	Hilfsbetriebe Nachlauf	[s]
t _{CD}	Nachlaufzeit	[s]
t _{IC}	Zündung Nachlauf ("Nachbrenndauer")	[s]
t_{GS}	Wartezeit vor dem Schließen des GLS	[s]



Gasmotor: Zündverzögerung [t_{ID}]

0 bis 999 s

Bei Gasmotoren ist vor dem Start oftmals ein Spülvorgang erwünscht. Mit dem Einspuren des Anlassers wird die Zündverzögerung gestartet. Im Display wird die Meldung "Spülvorgang" angezeigt. Wurde nach dem Ablauf dieser Zeit die "Mindestdrehzahl für Zündung" überschritten, wird die Zündung aktiviert.



Gasmotor: Gasventilverzögerung [t_{GD}]

0 bis 999 s

Mit dem Anziehen des Zündrelais (Displayanzeige "Zündung") wird die Gasverzögerungszeit gestartet. Nach dem Ablauf der hier eingestellten Zeit wird, solange die Drehzahl noch über der Mindestdrehzahl für Zündung liegt, das Gasventil für die Dauer der in Parameter 3306 "Einrückzeit Anlasser" konfigurierten Zeit geöffnet (Displayanzeige "Start"). Mit dem Erreichen der Zünddrehzahl bleibt das Gasventil geöffnet. Wird die Zünddrehzahl unterschritten, schließt das Gasventil und das Relais "Zündung" fällt nach Ablauf von 5 Sekunden ab.

Minimum speed for ignition

Mindestdrehz, für Zündung

CS2 (0) (10) (10c) (20c)

3312

Gasmotor: Mindestdrehzahl für Zündung

10 bis 1,800 Upm

Nach Ablauf der Zündverzögerung muss mindestens die hier eingegebene Drehzahl erreicht sein, damit das Relais "Zündung" anzieht.

Page 176/350 © Woodward

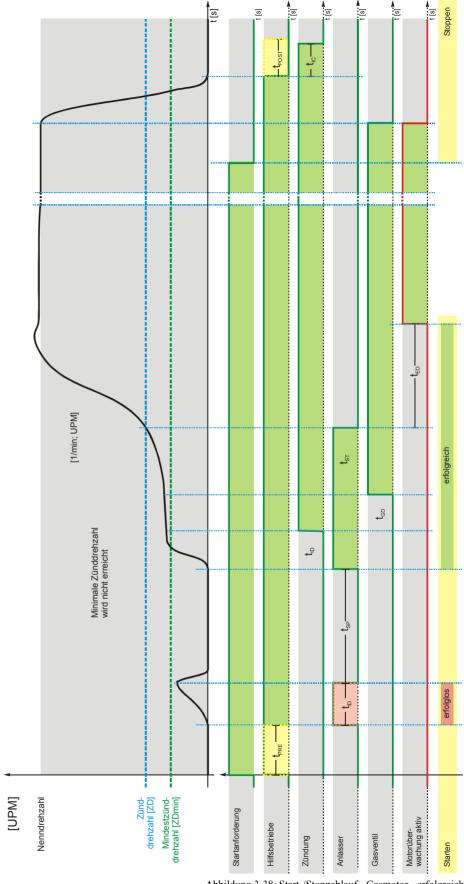


Abbildung 3-38: Start-/Stoppablauf - Gasmotor - erfolgreich

© Woodward Page 177/350

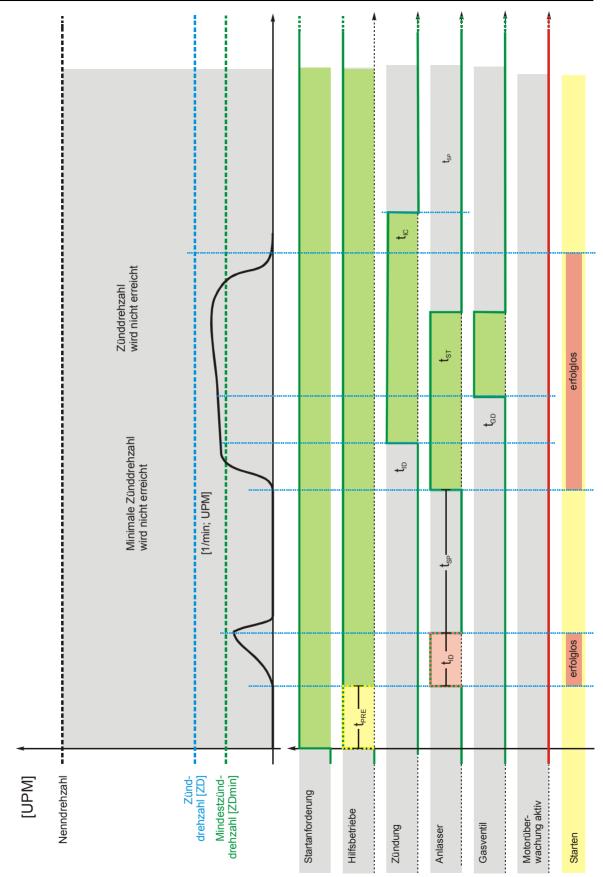


Abbildung 3-39: Start-/Stoppablauf - Gasmotor - nicht erfolgreich

Page 178/350 © Woodward

Anwendung konfigurieren: Motor konfigurieren, Start/Stopp

Start attempts Anzahl Startversuche CS2 {0} {10} {10c} {20c} 3302 4 4 4 4

Startfehler: Anzahl der Startversuche

1 bis 20

Der Motor wird mit bis zu dieser Anzahl von Startversuchen gestartet. Schlägt das Starten des Motors nach der konfigurierten Anzahl von Startversuchen fehl, wird ein Alarm ausgelöst. Er wurde dann erfolgreich gestartet, wenn die Zünddrehzahl erreicht wurde und die verzögerte Motorüberwachung abgelaufen ist.



Startfehler: Anzahl der Startversuche im Sprinklermodus

1 bis 20

Wenn die Sprinklermodus (siehe Anwendung konfigurieren: Automatik, Sprinklerbetrieb (kritischer Betrieb, LogicsManager) auf Seite 203) aktiviert ist, wird der Motor mit bis zu dieser Anzahl von Startversuchen gestartet. Er wurde dann erfolgreich gestartet, wenn die Zünddrehzahl erreicht wurde und die verzögerte Motorüberwachung abgelaufen ist.



Motor: Maximale Startverzögerung [t_{ST}]

1 bis 99 s

Die maximale Zeit, für die das Anlasserrelais angezogen bleibt (Displayanzeige "Start"). Wenn der *LogicsManager*-Ausgang "Zünddrehzahl erreicht" = WAHR, die Drehzahl/Frequenz die Zünddrehzahl erreicht haben oder die Zeit abgelaufen ist, fällt das Relais ab.



Motor: Startpausenzeit [t_{SP}]

1 bis 99 s

Dies ist die Pausenzeit zwischen den einzelnen Startversuchen. Diese Zeit wird auch als Schutz für den Anlasser verwendet. Es wird die Meldung "Start - Pause" angezeigt.



Motor: Motorblockierung

0 bis 99 s

Während dieser Zeit erfolgt kein Neustart des Motors. Diese Zeit sollte so gewählt werden, dass der Motor nach einem Motorstopp zum vollständigen Stillstand kommen kann und dient unter anderem als Anlasserschutz. Sobald keine Drehzahl mehr am Motor festgestellt wird, beginnt die in diesem Parameter konfigurierte Zeit zu laufen. Es wird die Meldung "Motor Stop" angezeigt. Die Eingangsvariable des LogicsManager "Stopmagnet" (03.27) wird WAHR sobald das Stoppsignal ausgegeben wurde und bleibt bestehen, bis diese Zeit abgelaufen ist.

© Woodward Page 179/350

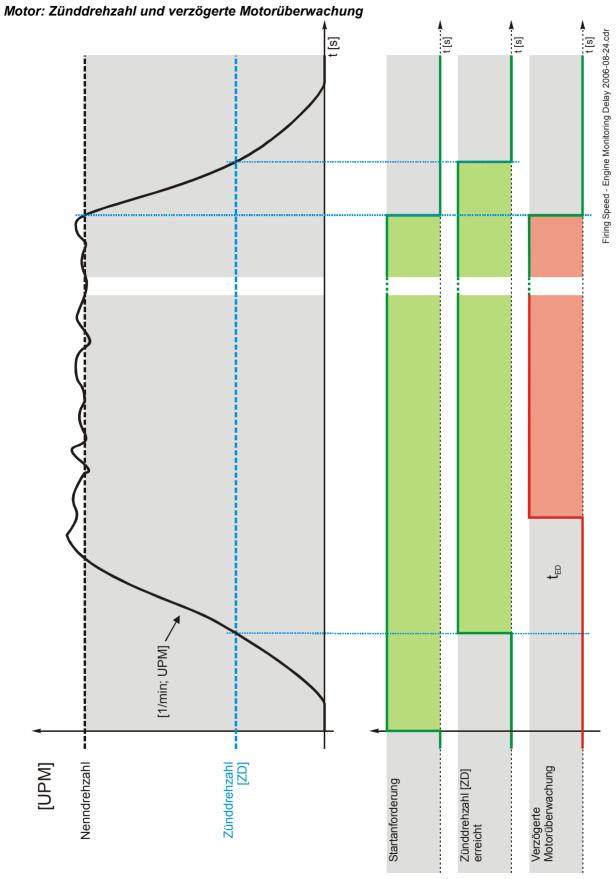


Abbildung 3-40: Motor - Zünddrehzahl und verzögerte Motorüberwachung

Page 180/350 © Woodward



HINWEIS

Mit dem Erreichen der Zünddrehzahl wird der Anlasser aufgrund einer der folgenden Zustände herausgenommen:

- Die Messung über den Pickup ist aktiviert (EIN):
 - ⇒ Zünddrehzahl erreicht
 - ⇒ Zünddrehzahl erreicht (ermittelt über die Generatorspannung)
 - ⇒ Bedingungen für den Digitaleingang "Zünddrehzahl" (siehe *LogicsManager*) erfüllt.
- Die Messung über den Pickup ist deaktiviert (AUS):
 - ⇒ Zünddrehzahl erreicht (ermittelt über die Generatorspannung)
 - ⇒ Bedingungen für den Digitaleingang "Zünddrehzahl" (siehe LogicsManager) erfüllt.

Pickup	Generatorfrequenz	Motordrehzahl	LogicsManager
AUS	JA	NEIN	JA (falls programmiert)
EIN	JA	JA	JA (falls programmiert)



Motor: Zünddrehzahl

5 bis 60 Hz

Mit dem Erreichen der Zünddrehzahl wird der Anlasser abgeschaltet sowie der Zeitzähler für die verzögerte Motorüberwachung aktiviert. Die Zünddrehzahl muss so gewählt werden, dass Sie im normalen Betrieb des Generators auf jeden Fall überschritten wird.

Hinweis: Die Frequenzmessung über den Generatorspannungseingang ist erst ab 15 Hz möglich, auch wenn 5 Hz angezeigt werden. Ist die Pickup-Messung eingeschaltet, werden Werte bis 5 Hz erfasst.



Motor: Zünddrehzahl über LogicsManager

JA / NEIN

JA..... Die Zünddrehzahl wird zusätzlich durch den *LogicsManager* überwacht.

NEIN....... Die Zünddrehzahl kann nur über die Drehzahl/Frequenz, aber nicht über den *LogicsManager* ermittelt werden.



Motor: Zünddrehzahl über LogicsManager erreicht

LogicsManager

Dieser Bildschirm ist nur sichtbar, wenn Parameter 3324 auf JA konfiguriert ist. Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird die Zünddrehzahl als erreicht beurteilt (z.B. durch einen Öldruckschalter). Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

Wenn die Zünddrehzahl erreicht ist, beginnt der Timer für die verzögerte Motorüberwachung zu laufen. Mit Ablauf dieser Verzögerungszeit werden alle als "motorverzögert" konfigurierten Alarme und Digitaleingänge ausgewertet.



Motor: Verzögerte Motorüberwachung [t_{ED}]

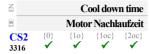
0 bis 99 s

Zeitverzögerung zwischen dem Erreichen der Zünddrehzahl und der Aktivierung der Überwachung der motorverzögerten Alarme (z.B. Unterdrehzahl).

Diese Verzögerungszeit sollte so gewählt werden, dass sie der typischen Startzeit des Motors plus aller eventueller Einschwingzeiten entspricht. Eine GLS-Bedienung erfolgt erst nach Ablauf dieser Verzögerungszeit. Hinweis: Das Schließen des GLS kann vor Ablauf der motorverzögerten Überwachung mit Hilfe des *LogicsManager* "GLS unverzögert" (Parameter 12210 auf Seite 152) eingeleitet werden.

© Woodward Page 181/350

Motor: Nachlauf



Motor: Nachlaufzeit [t_{CD}]

1 bis 999 s

Normaler Stopp: Beim normalen Stoppen des Motors (Startanforderung wird weggenommen oder Wechsel in die Betriebsart STOP) oder Stopp durch einen Alarm mit der Alarmklasse C/D wird bei geöffnetem GLS ein Nachlauf durchgeführt. Diese Zeit ist einstellbar. Es wird die Meldung "Nachlauf" angezeigt und die Eingangsvariable 04.10 des LogicsManager wird WAHR.

Stopp durch einen Alarm der Alarmklasse 'C' oder 'D': Bei einem Stopp durch einen Alarm dieser Alarmklasse wird bei geöffnetem GLS ein Nachlauf durchgeführt. Diese Zeit ist einstellbar.

Stopp durch einen Alarm der Alarmklasse 'E' oder 'F': Bei einem Stopp durch einen Alarm dieser Alarmklasse wird der Motor sofort und ohne Nachlauf gestoppt.



HINWEIS

Wenn der Sprinklerbetrieb (siehe Anwendung konfigurieren: Automatik, Sprinklerbetrieb (kritischer Betrieb, LogicsManager) auf Seite 203) aktiviert ist, wird die in "Sprinkler Nachlaufzeit" (Parameter 4109) konfigurierte Zeit anstatt der Nachlaufzeit verwendet.



Motor: Nachlauf in Betriebsart STOP

JA / NEIN

JAEs wird ein Nachlauf durchgeführt, wenn das Aggregat in die Betriebsart STOP wechselt.

NEINEs wird kein Nachlauf durchgeführt, wenn das Aggregat in die Betriebsart STOP wechselt.



Motor: Nachlauf ohne Leistungsschalter

JA / NEIN

Dieser Parameter kann dazu verwendet werden, um einen Nachlauf durchzuführen, wenn der Betriebsmodus (Parameter 3401 auf Seite 139) auf "Keiner" oder "GLS öffnen" konfiguriert ist.

zurückgenommen oder ein Stoppsignal gesetzt wird.

JAEin Nachlauf wird durchgeführt, wenn ein Startsignal zurückgenommen oder ein Stoppsignal gesetzt wird.

NEINEs wird kein Nachlauf durchgeführt, wenn ein Startsignal

Page 182/350 © Woodward

Motor: Hilfsbetriebe

Die Hilfsbetriebe starten, sobald der Motor gestartet wird oder ein laufender Motor festgestellt wird. Gleichzeitig wird der Relaisausgang für die Hilfsbetriebe (*LogicsManager* 03.01) aktiviert. Dieser Relaisausgang bleibt solange angezogen, bis eine Drehzahl erkannt wird oder sich die Steuerung in der Betriebsart HAND befindet.

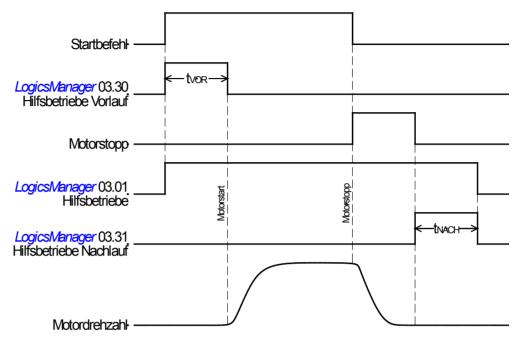


Abbildung 3-41: Motor - Timing Hilfsbetriebe



Motor: Vorlauf Hilfsbetriebe (Startvorbereitung) [t_{PRE}]

0 bis 999 s

ACHTUNG:

Im Notstromfall wird diese Verzögerungszeit "Hilfsbetriebe Vorlauf" nicht beachtet. Der Motor startet sofort.

Bevor eine Startsequenz eingeleitet wird, bleibt der Relaisausgang für den Vorlauf der Hilfsbetriebe (*LogicsManager* 03.30) für die eingestellte Zeit angezogen, um entsprechende Funktionen für den Motor (z.B. Öffnung von Klappen) auszuführen. Solange dieser Relaisausgang angezogen ist, wird die Meldung "Vorlauf Hilfsbetr." angezeigt.

Der Relaisausgang für die Hilfsbetriebe fällt ab, wenn in die Betriebsart HAND gewechselt wird oder keine Zünddrehzahl mehr erkannt wird, wenn der Relaisausgang für den Nachlauf der Hilfsbetriebe (*LogicsManager* 03.31) nicht angezogen ist.



Motor: Nachlauf Hilfsbetriebe (Stoppnachbereitung) [t_{POST}]

0 bis 999 s

Nach jedem Motorstopp (die Motorstoppzeit ist abgelaufen), bleibt der Relaisausgang für den Nachlauf der Hilfsbetriebe (*LogicsManager* 03.31) für die eingestellte Zeit angezogen, um entsprechende Funktionen für den Motor (z.B. Betrieb einer Kühlmittelpumpe) auszuführen. Wird die Betriebsart von HAND nach STOP oder nach AUTOMATIK ohne Startanforderung gewechselt, bleibt das Relais für diese Nachlaufzeit angezogen. Die Meldung "Nachlauf Hilfsbetr." wird angezeigt. In der Betriebsart HAND wird dieser Relaisausgang nicht verwendet.

© Woodward Page 183/350

Anwendung konfigurieren: Motor konfigurieren, Pickup

Um den Pickup-Eingang zu konfigurieren, müssen folgende Werte konfiguriert werden:

 Anzahl der Zähne des Pickup-Drehzahlgebers pro Umdrehung des Motors bzw. Anzahl der Impulse des Gebers pro Umdrehung des Motors.

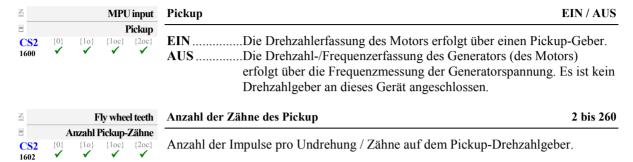


Tabelle 3-63 zeigt den Geschwindigkeitsmessbereich für verschiedene Drehzahlgeber-Zähnezahlen (Parameter 1602) und Nenndrehzahlen (Parameter 1601 auf Seite 28) für eine minimale Signalspannung von 2 V.

Zähnezahl	Nenndrehzahl [Upm]	Mindestspannung [V]	Drehzahl-
Drehzahlgeber	romaronzam [Opin]	······································	Messbereich [Upm]
5	1500	2	700 bis 10000
5	1800	2	700 bis 10000
5	3000	2	700 bis 10000
5	3600	2	700 bis 10000
10	750	2	350 bis 10000
10	1500	2	350 bis 10000
10	1800	2	350 bis 10000
10	3000	2	350 bis 10000
10	3600	2	350 bis 10000
25	750	2	135 bis 10000
25	1500	2	135 bis 10000
25	1800	2	135 bis 10000
25	3000	2	135 bis 10000
25	3600	2	135 bis 10000
50	750	2	65 bis 10000
50	1500	2	65 bis 10000
50	1800	2	65 bis 10000
50	3000	2	65 bis 10000
50	3600	2	65 bis 10000
100	750	2	35 bis 5000
100	1500	2	35 bis 5000
100	1800	2	35 bis 5000
100	3000	2	50 bis 5000
100	3600	2	50 bis 5000
150	750	2	25 bis 5000
150	1500	2	35 bis 5000
150	1800	2	35 bis 5000
150	3000	2	35 bis 5000
150	3600	2	35 bis 5000
200	750	2	20 bis 3850
200	1500	2	25 bis 3850
200	1800	2	25 bis 3850
200	3000	2	25 bis 3850
200	3600	2	25 bis 3850
260	750	2	15 bis 2885
260	1500	2	22 bis 2885
260	1800	2	22 bis 2885

Tabelle 3-63: Pickup-Eingang - typische Konfigurationen

Page 184/350 © Woodward

Anwendung konfigurieren: Motor konfigurieren, Idle-Modus

Wenn der Motor auf Leerlaufdrehzahl betrieben wird, wird keine Überwachung der Unterspannung, Unterfrequenz und flexiblen Grenzwerte 33 bis 40 durchgeführt. Diese Funktion ermöglicht einen kontrollierten Betrieb des Motors ohne Alarmmeldungen bei einer niedrigen Drehzahl (unter den konfigurierten Unterdrehzahlwerten) beispielsweise für ein Warmlaufen mit niedrigen Emissionen. Der Frequenzreglerausgang regelt die Leerlaufdrehzahl nicht; er bleibt in seiner Ausgangslage. Der GLS kann im Idle-Modus nicht geschlossen werden. Über den *LogicsManager* kann eine Meldung auf ein Relais ausgegeben werden (Idle-Modus ist aktiv, Eingangsvariable 04.15), z.B. als Signal für einen Drehzahlregler. Während des Idle-Modus wird im Display die Meldung "Idle-Modus aktiv" angezeigt.



Motor: LogicsManager Automatischer Idle-Modus

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird der Motor automatisch während des Hochlaufs für die konfigurierte Zeit im Idle-Modus betrieben. Die Überwachung ist wie oben beschrieben eingeschränkt. Diese Funktion kann z.B. immer auf "1" konfiguriert werden. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.



Motor: LogicsManager Andauernder Idle-Modus

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird der Motor andauernd im Idle-Modus betrieben. Die Überwachung ist wie oben beschrieben eingeschränkt. Hier kann z.B. ein Schlüsselschalter über einen DI konfiguriert werden. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

Hinweis: Solange der GLS geschlossen ist, ist der Idle-Modus blockiert.



Motor: Zeit für automatischen Idle-Modus

1 bis 9999 s

Der automatische Idle-Modus ist für die hier konfigurierte Zeit aktiv. Während dieser Zeit ist die Überwachung wie oben beschrieben eingeschränkt.



Motor: Idle-Modus möglich während Notstrom-/Sprinklerbetrieb

JA / NEIN

JA.....Falls ein Notstrom- oder Sprinklerbetrieb aktiviert ist, geht der Motor erst dann auf Nenndrehzahl, wenn der konfigurierte Idle-Modus beendet ist.

NEIN.......Falls ein Notstrom- oder Sprinklerbetrieb aktiviert ist, geht der Motor sofort auf Nenndrehzahl; der Motor wird nicht im Idle-Modus betrieben.



HINWEIS

Wenn eine der folgenden Bedingungen erfüllt ist, werden die normalen Betriebsüberwachungsgrenzen wieder aktiviert.

 Der Idle-Modus ist beendet und Generatorfrequenz und -spannung befinden sich innerhalb des Generator-Betriebsbereichs (siehe

•

- Wächter konfigurieren: Generator, Betriebsspannung / -frequenz auf Seite 40).
- Der Idle-Modus ist beendet und die verzögerte Motorüberwachung (Parameter 3315 auf Seite 181) ist abgelaufen.



HINWEIS

Die flexiblen Grenzwerte 33 bis 40 sind bei einem Betrieb im Idle-Modus deaktiviert (siehe Wächter konfigurieren: Flexible Grenzwerte auf Seite 123)

© Woodward Page 185/350

Anwendung konfigurieren: Notstrombetrieb konfigurieren



HINWFIS

Der Notstrombetrieb ist nur im Betriebsmodus {2oc} (also bei Anlangen mit 2 Leistungsschaltern) möglich. Wenn die *LogicsManager*-Ausgänge 'Stopanf. in AUTO' oder 'Kein Notstrombetrieb' WAHR sind, kann ein Notstrombetrieb verhindert oder von Extern beendet werden.

Voraussetzung: Der Notstrombetrieb kann mit dem Parameter 2802 nur für Synchrongeneratoren aktiviert werden. Der Notstrombetrieb wird in der Betriebsart AUTOMATIK durchgeführt, der Zustand des *LogicsManager*-Ausgangs 'Startanf. in AUTO' (*LogicsManager*) wird nicht berücksichtigt.

Während des Notstrombetriebs wird im Display die Meldung "Notstrombetrieb" angezeigt.

Folgende Grundsätze werden beim Notstrombetrieb verfolgt:

- Wird ein Notstrombetrieb ausgelöst, wird der Motor automatisch gestartet, es sei denn, der Vorgang wird durch einen Alarm oder einen Wechsel der Betriebsart unterbrochen bzw. über den LogicsManager verhindert.
- Der GLS kann unabhängig von der Motorverzögerungszeit geöffnet werden, wenn sich Generatorfrequenz und -spannung im konfigurierten Betriebsbereich befinden (siehe Wächter konfigurieren: Generator, Betriebsspannung / -frequenz auf Seite 40) und der Parameter "GLS unverzögert" (Parameter 12210 auf Seite 152) entsprechend konfiguriert wurde (Standardeinstellung).
- Kehrt das Netz während des Notstrombetriebes zurück (GLS ist geschlossen) wird die Netzberuhigungszeit (Parameter 2801 auf Seite 77) abgewartet, bevor von Generator- auf Netzbetrieb zurückgeschaltet wird.

Aktivieren eines Notstrombetriebes: Wenn sich das Netz nicht für mindestens die in Parameter "Startverzögerung" (Parameter Wächter konfigurieren: Netz, Betriebsspannung / -frequenz) konfigurierte Zeit innerhalb der konfigurierten Frequenz- und Spannungsbetriebsgrenzen (siehe 76 auf Seite 2800) befindet, wird ein Notstrombetrieb eingeleitet.

Störung Netzschalter: Wenn die Steuerung den NLS nicht schließen kann und die Alarmmeldung "GLS Zu Störung" erscheint, wird ein Notstrombetrieb durchgeführt.

Netz-Drehfeldfehler: Kehrt das Netz nach einem Netzausfall mit einem falschen Drehfeld zurück, verbleibt der Generator im Notstrombetrieb, bis das Drehfeld wieder in Ordnung ist.



HINWEIS

Wenn ein Netz-Drehfeldfehler erkannt wird, startet der Generator nicht, allerdings läuft er weiter, wenn er zu diesem Zeitpunkt bereits gelaufen ist.

Page 186/350 © Woodward

IVIAITU	ai GR3/224D	eas i geli-3000 Selle (Fackage F I) - A	ggregalestederung
邑	On/Off	Notstrom: Überwachung	EIN / AUS
CS2 2802	Ein/Aus {0} {10} {10c} {20c} ✓	EINSteht das Gerät in der Betriebsart "AUTOMATIK" u Netzausfall entsprechend der folgenden Parameter ei Motor gestartet und ein automatischer Notstrombetri AUSEs erfolgt kein Notstrombetrieb.	in, wird der
Z	Mains fail delay time	Notstrom: Netzausfall: Verzögerungszeit	0,00 bis 99,99 s
30	Startverzögerung	i	
CS2 2800	{0} {1o} {1oc} {2oc}	Für das Starten des Motors und die Durchführung eines Notstromb das überwachte Netz für die, mit diesem Parameter vorgegebene Mindestzeitspanne ununterbrochen ausgefallen sein. Diese Zeit läu sich das easYgen in der Betriebsart AUTOMATIK befindet und de Notstrombetrieb aktiviert ist.	ift erst, wenn
	nerg. start with MCB failure	Notstrom: Notstrombetrieb durch NLS-Fehler	JA / NEIN
CS2 3408	Bei NLS-Fehler aktivieren {0} {10} {10c} {20c}	Zusätzlich zur Netzausfallerkennung kann zur Beurteilung eines Nauch ein Fehler beim Einschalten des NLS herangezogen werden. Schalterfehler wird festgestellt, wenn "Überwachung NLS" (Param Seite 120) auf "EIN" konfiguriert ist.	Der
Z	Inhibit emerg. run	Notstrom: Notstrombetrieb unterbrechen	LogicsManager
CS2 12200	Kein Notstrombetrieb {0} {10} {10c} {20c}	Mit Erfüllung der Bedingungen des <i>LogicsManager</i> wird ein Notst unterbrochen oder blockiert. Der <i>LogicsManager</i> und dessen Stand werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläut	lardeinstellungen
a B	Break emerg, in critical mode	Notstrom: Notstrombetrieb während Sprinklerbetrieb aussetzen	0 bis 999 s
CS2	Pause Notstrom bei Sprinkler {0} {10} {10c} {20c}	Der Notstrombetrieb wird für diese Zeit mit dem Erkennen einer	istuna dan

Der Notstrombetrieb wird für diese Zeit mit dem Erkennen einer Sprinkleranforderung unterbrochen damit die gesamte Generatorleistung der Sprinklerpumpe zur Verfügung gestellt wird.

© Woodward Page 187/350

Anwendung konfigurieren: Automatikbetrieb konfigurieren

Anwendung konfigurieren: Automatik, Start in der Betriebsart AUTOMATIK (LogicsManager)

Der Start des Motors kann von Extern über unterschiedliche logische Zustände erfolgen, z.B. über

- einen Digitaleingang
- einen Temperaturgrenzwert
- eine Startanforderung über die Schnittstelle
- eine Startanforderung der LDSS-Funktion
- eine Zeitschaltuhr
- eine beliebige logische Kombination

Wenn dieser logische Ausgang in der Betriebsart AUTOMATIK WAHR wird, startet der Generator und der GLS wird eingelegt. Das gleichzeitige Aktivieren anderer *LogicsManager*-Ausgänge (z.B. Stopanf. in Auto, Start ohne Übernahme) kann diese Funktion beeinflussen.

Die Schalterbetätigung ist abhängig von der konfigurierten Betriebsart und Schalterlogik.



HINWEIS

Siehe Abbildung 3-42 und Prioritätshierarchie der logischen Ausgänge auf Seite 264 zur Priorität der logischen Ausgänge für den Fall, dass mehr als ein logischer Ausgang WAHR wird.



Startanforderung in der Betriebsart AUTOMATIK

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* gibt die Steuerung eine Startanforderung in der Betriebsart AUTOMATIK aus. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

Anwendung konfigurieren: Automatik, Start in der Betriebsart AUTOMATIK (LogicsManager)

Wenn dieser logische Ausgang WAHR wird, verhindert er alle anderen automatischen Startvorgänge (z.B. Startanf. in Auto, Notstrombetrieb, etc.). Das Stoppen des Motors kann von Extern mittels eines Digitaleinganges oder eine beliebige logische Kombination durchgeführt werden.



Stoppanforderung in der Betriebsart AUTOMATIK

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* gibt die Steuerung eine Startanforderung in der Betriebsart AUTOMATIK aus. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

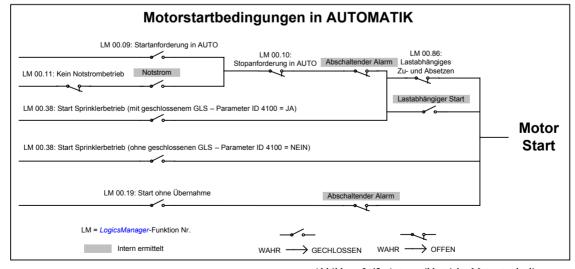


Abbildung 3-42: Automatikbetrieb - Motorstartbedingungen

Page 188/350 © Woodward

Anwendung konfigurieren: Automatik, Lastabhängiges Zu-/Absetzen (LZA)

Siehe Anhang F: LZA-Formeln auf Seite 317 für alle Formeln im Zusammenhang mit der LDSS-Funktion. Das lastabhängige Zu- und Absetzen kann entweder auf der Basis einer Reserveleistung im System oder der Generatorauslastung erfolgen, je nach Einstellung des "Start Stop Modus" (Parameter 5752 auf Seite 192).

Anwendung konfigurieren: Automatik, LZA: Reserveleistung im System

Wenn der "Start Stop Modus" (Parameter 5752 auf Seite 192) auf "Reserve Lstg." konfiguriert ist, wird das lastabhängige Zu- und Absetzen so durchgeführt, dass eine eingestellte minimale Reserveleistung im System aufrechterhalten wird. Das bedeutet, dass immer genug Reserveleistung für Lastschwankungen an der Sammelschiene unabhängig von der Generatorleistung zur Verfügung steht. Die aktuelle Reserveleistung im System ist die gesamte Nennleistung aller Aggregate an der Sammelschiene minus der gesamten aktuellen Generatorwirkleistung.

Diese Funktionalität liefert eine hohe Systemzuverlässigkeit und ist für Anwendungen gedacht, die eine bestimmte Reserveleistung an der Sammelschiene erfordern, egal wie viele Aggregate die Sammelschiene versorgen.

Folgende Parameter müssen für diesen Betrieb konfiguriert werden:

Parameter-ID	Parameter-Text	Hinweis
5760	IPB Reserveleistung	nur für Inselbetrieb
5761	IPB Hysterese	nur für Inselbetrieb
5767	NPB Mindestlast	nur für Netzparallelbetrieb
5768	NPB Reserveleistung	nur für Netzparallelbetrieb
5769	NPB Hysterese	nur für Netzparallelbetrieb

Tabelle 3-64: Lastabhängiges Zu-/Absetzen - Parameter für Reserveleistungsbetrieb

Inselbetrieb

$$\begin{split} &P_{Reserve} = P_{Nenn \; aktiv} - P_{GN \; Wirk \; aktiv} \\ &P_{Nenn \; aktiv} = P_{NennGen[1]} + P_{NennGen[2]} + \ldots + P_{NennGen[n]} \; (gesamte \; Nennleistung \; aller \; Aggregate \; an \; der \; Sammelschiene \; im \; System) \\ &P_{GN \; Wirk \; aktiv} = P_{IstGen[1]} + P_{IstGen[2]} + \ldots + P_{IstGen[n]} \; (gesamte \; Istleistung \; aller \; Aggregate \; an \; der \; Sammelschiene \; im \; System) \end{split}$$

Wenn die Reserveleistung unter den Ansprechwert IPB Reserveleistung (Parameter 5760) fällt, wird ein weiteres Aggregat zugesetzt.

$$P_{Reserve} < P_{ReserveIPB}$$

Wenn die Reserveleistung den Ansprechwert IPB Reserveleistung (Parameter 5760) plus die Hysterese (Parameter 5761) plus die Nennleistung des Aggregats übersteigt, wird das Aggregat abgesetzt. Die Hysterese dient dazu, ein häufiges Zu- und Absetzen von Aggregaten bei kleinen Lastschwankungen zu vermeiden.

$$P_{Reserve} > P_{Reserve\;IPB} + P_{Hysteresis\;IPB} + P_{NennGen}$$

© Woodward Page 189/350

Netzparallelbetrieb (Netzbezugsleistungsregelung)

 $\mathbf{P}_{\text{Reserve}} = \mathbf{P}_{\text{Nenn aktiv}} - \mathbf{P}_{\text{GN Wirk aktiv}}$

 $P_{Nenn \ aktiv} = P_{Nenn Gen[1]} + P_{Nenn Gen[2]} + ... + P_{Nenn Gen[n]}$ (gesamte Nennleistung aller Aggregate an der Sammelschiene im System)

 $P_{\text{GN Wirk aktiv}} = P_{\text{IstGen[1]}} + P_{\text{IstGen[2]}} + \dots + P_{\text{IstGen[n]}}$ (gesamte Istleistung aller Aggregate an der Sammelschiene im System)

Wenn der erforderliche Generatorleistungssollwert für die Regelung am Netzübergabepunkt den Ansprechwert NPB Mindestlast (Parameter 5767) übersteigt, wird das erste Aggregat zugesetzt.

$$P_{\text{Netz Sollwert}} - P_{\text{Netz Wirk}} > P_{\text{NPB Minimum}}$$

Wenn mindestens ein Aggregat die Last netzparallel versorgt und die Reserveleistung unter den Ansprechwert NPB Reserveleistung (Parameter 5768) fällt, wird ein weiteres Aggregat zugesetzt.

$$P_{Reserve} < P_{Reserve \ NPB}$$

Wenn mindestens zwei Aggregate die Last netzparallel versorgen und die Reserveleistung den Ansprechwert NPB Reserveleistung (Parameter 5768) plus der Hysterese (Parameter 5769) plus der Nennleistung des Aggregats übersteigt, wird das Aggregat abgesetzt. Die Hysterese dient dazu, ein häufiges Zu- und Absetzen von Aggregaten bei kleinen Lastschwankungen zu vermeiden.

$$P_{Reserve} > P_{Reserve \ NPB} + P_{Hysteresis \ NPB} + P_{NennGen}$$

Wenn ein Aggregat die Last netzparallel versorgt und die Reserveleistung den Ansprechwert NPB Reserveleistung (Parameter 5767) minus der Hysterese (Parameter 5769) übersteigt, wird das Aggregat abgesetzt. Die Hysterese dient dazu, ein häufiges Zu- und Absetzen von Aggregaten bei kleinen Lastschwankungen zu vermeiden.

$$P_{Netz \ Sollwert} - P_{Netz \ Wirk} + P_{GN \ Wirk \ aktiv} < P_{NPB \ Minimum} - P_{Hysterese \ NPB}$$

Anwendung konfigurieren: Automatik, Lastabhängiges Zu-/Absetzen: Generatorauslastung

Wenn der "Start Stop Modus" (Parameter 5752 auf Seite 192) auf "Gen. Belastung" konfiguriert ist, wird das lastabhängige Zu- und Absetzen so durchgeführt, dass das nächste Aggregat gestartet wird, wenn alle im Betrieb befindlichen Aggregate die maximale Generatorauslastung (Parameter 5762 oder 5770 "IPB/NPB Max. Generatorlast"), einen eingestellten Prozentwert (z.B. 80°%) der Nennleistung, erreichen. Um ein Aggregat abzuschalten, muss die Last aller im Betrieb befindlichen Aggregate unter die minimale Generatorauslastung (Parameter 5763 oder 5771 "IPB/NPB Min. Generatorlast"), einen eingestellten Prozentwert (z.B. 30°%) der Nennleistung, fallen. Es gibt unterschiedliche Sollwerte für Insel- und Netzparallelbetrieb.

Ein zusätzlicher Dynamik-Parameter (Parameter 5757 oder 5758 "IPB/NPB Dynamik") verhindert, dass Aggregate andauernd gestartet und gestoppt werden, wenn nur wenige Aggregate in Betrieb sind. Weitere Informationen dazu finden Sie in der Beschreibung der Dynamik-Parameter.

Diese Funktion bietet eine einfache Berechnung für den Start des nächsten Aggregats.

Folgende Parameter müssen für diesen Betrieb konfiguriert werden:

Parameter-ID	Parameter-Text	Hinweis
5757	IPB Dynamik	nur für Inselbetrieb
5758	NPB Dynamik	nur für Netzparallelbetrieb
5767	NPB Mindestlast	nur für Netzparallelbetrieb
5769	NPB Hysterese	nur für Netzparallelbetrieb
5770	NPB Max. Generatorlast	nur für Netzparallelbetrieb

Tabelle 3-65: Lastabhängiges Zu-/Absetzen - Parameter für Generatorlastbetrieb

Page 190/350 © Woodward

Inselbetrieb

Wenn die konfigurierte maximale Generatorauslastung überschritten wird, wird ein weiteres Aggregat zugesetzt.

Wenn die konfigurierte minimale Generatorauslastung unterschritten wird, wird je nach Dynamikeinstellung ein Aggregat abgesetzt. (Siehe Parameter 5757 auf Seite 197 für weitere Informationen)

$$P_{GN Wirk aktiv} < P_{max. Last IPB}$$

Netzparallelbetrieb (Netzbezugsleistungsregelung)

Wenn der erforderliche Generatorleistungssollwert für die Regelung am Netzübergabepunkt den Ansprechwert NPB Mindestlast (Parameter 5767) übersteigt, wird das erste Aggregat zugesetzt.

$$P_{\text{Netz Sollwert}} - P_{\text{Netz Wirk}} > P_{\text{NPB Minimum}}$$

Wenn mindestens ein Aggregat die Last netzparallel versorgt und die Reserveleistung den Ansprechwert NPB Max. Generatorlast (Parameter 5770) übersteigt, wird ein weiteres Aggregat zugesetzt.

$$P_{GN \text{ Wirk aktiv}} > P_{max \text{ Last NPB}}$$

Wenn mindestens zwei Aggregate die Last netzparallel versorgen und die konfigurierte minimale Generatorauslastung unterschritten wird, wird je nach Dynamikeinstellung ein Aggregat abgesetzt. (Siehe Parameter 5758 auf Seite 200 für weitere Informationen)

Wenn ein Aggregat die Last netzparallel versorgt und die Reserveleistung den Ansprechwert NPB Reserveleistung (Parameter 5767) minus der Hysterese (Parameter 5769) übersteigt, wird das Aggregat abgesetzt. Die Hysterese dient dazu, ein häufiges Zu- und Absetzen von Aggregaten bei kleinen Lastschwankungen zu vermeiden.

$$P_{\text{Netz Sollwert}} - P_{\text{Netz Wirk}} + P_{\text{GN Wirk aktiv}} < P_{\text{NPB Minimum}} - P_{\text{Hysterese NPB}}$$

Anwendung konfigurieren: Automatik, Lastabhängiges Zu-/Absetzen: Aggregateauswahl

Wenn ein Aggregat zugesetzt werden soll, wird das Aggregat gestartet, welches mit der höchsten Priorität konfiguriert wurde. Wenn ein Aggregat abgesetzt werden soll, wird das Aggregat gestoppt, welches mit der niedrigsten Priorität konfiguriert wurde. Wenn alle Aggregate dieselbe Priorität haben oder dieser Parameter deaktiviert ist, wird das nächste Aggregat entsprechend der Größe ausgewählt, d.h. diejenige Aggregatekombination, welche einen optimalen Wirkungsgrad bietet, wird verwendet. Wenn alle Aggregate dieselbe Nennleistung haben, werden die verbleibenden Stunden bis zur nächsten Wartung berücksichtigt. Wenn diese auch gleich sind, wird das Aggregat mit der niedrigsten Generatornummer als erstes zugesetzt oder als letztes abgesetzt.

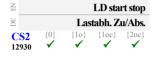
Prioritätsreihenfolge:

- 1. Priorität (Parameter 5751)
- 2. Wirkungsgrad (Nennleistung) (Parameter 5754)
- 3. Betriebsstunden (Parameter 5755)
- 4. Generator- (Geräte) Nummer (Parameter 1702)

© Woodward Page 191/350

Für das lastabhängige Zu- und Absetzen müssen die folgenden Bedingungen erfüllt sein:

- Die Steuerung befindet sich in der Betriebsart AUTOMATIK
- Eine Startanforderung (Startanf. in AUTO, Notstrombetrieb) liegt an
- Alle Lastverteilungsparameter sind bei allen Aggregaten, die an der Lastverteilung teilnehmen gleich konfiguriert (siehe Wächter konfigurieren: Sonstiges, Mehrfachanlage Parameterabgleich auf Seite 137)
- Die Leistungsregelung am Netzübergabepunkt (Import-/Exportleistung) ist aktiviert oder die Aggregate befinden sich im Inselbetrieb
- Die Bedingungen der *LogicsManager*-Funktion "Lastabh. Zu/Abs." sind erfüllt



Lastabhängiges Zu- und Absetzen

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird die Funktion für lastabhängiges Zu- und Absetzen aktiviert. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: Start-Stop-Modus Reserve Lstg. / Gen. Belastung

Reserve Lstg. Das lastabhängige Zu- und Absetzen erfolgt dergestalt, dass eine konfigurierte minimale Reserveleistung im System aufrechterhalten wird. Die Reserveleistung ist die gesamte Generatornennleistung minus der gesamten Generator-Istleistung. Wenn die Reserveleistung unter den Grenzwert fällt, wird ein Aggregat zugesetzt. Wenn die Reserveleistung ausreicht, um ein Aggregat abzusetzen, ohne unter den Grenzwert zu fallen, wird ein Aggregat abgesetzt.

Gen. Belastung.. Das lastabhängige Zu- und Absetzen erfolgt dergestalt, dass eine konfigurierte maximale Generatorauslastung nicht überschritten wird. Wenn die Generatorauslastung diesen Grenzwert übersteigt, wird ein weiteres Aggregat zugesetzt. Wenn die Generatorauslastung niedrig genug ist, um ein Aggregat abzusetzen, ohne dass der Grenzwert wieder überschritten wird, wird ein Aggregat abgesetzt.



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: Schwarze Schiene Start Modus

Alle / LZA

Alle verfügbaren Aggregate werden gestartet wenn die Sammelschiene stromlos ist und bleiben für die Mindestlaufzeit (Parameter 5759) mit der Sammelschiene verbunden. Danach werden die Aggregate entsprechend dem lastabhängigen Zu- und Absetzen abgeschaltet. Die Startverzögerung wird in Parameter 2800 (Startverzögerung) konfiguriert.

LZA Der Start der Aggregate im Falle einer stromlosen Sammelschiene erfolgt entsprechend der konfigurierten LZA-(LDSS)-Priorität.

Hinweis: Diese Funktion kann nicht als Notstromfunktion im Netzparallelbetrieb verwendet werden, da sie die NLS-Betätigung nicht steuern kann. Wenn der NLS betätigt werden soll, muss der Notstrombetrieb (Parameter 2802) aktiviert sein.



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: Grundpriorität

1 bis 32

Die Priorität des Aggregats im LZA-Netzwerk wird mit diesem Parameter festgelegt (siehe Anwendung konfigurieren: Automatik, Lastabhängiges Zu-/Absetzen: Aggregateauswahl auf Seite 191). Je niedriger die hier eingestellte Nummer, desto höher die Priorität. Diese Priorität kann mit den Parametern LZA Priorität (Parameter 12924, 12925 und 12926) umgangen werden.

Page 192/350 © Woodward

呂		I	DSS Pr	iority 2
B		I	ZA Pri	orität 2
CS2 12926	{0} ✓	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc}

Lastabhängiges Zu- und Absetzen: Priorität 2

Logics Manage

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird die Priorität für das lastabhängige Zu- und Absetzen auf 2 gesetzt (die höchste Priorität ist gültig). Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

呂		L	DSS Pri	iority 3
E		I	ZA Pri	orität 3
CS2 12925	{0} ✓	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓

Lastabhängiges Zu- und Absetzen: Priorität 3

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird die Priorität für das lastabhängige Zu- und Absetzen auf 3 gesetzt (die höchste Priorität ist gültig). Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: Priorität 4

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird die Priorität für das lastabhängige Zu- und Absetzen auf 4 gesetzt (die höchste Priorität ist gültig). Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: Auswahl nach Nennleistung

JA / NEIN

Dieser Parameter legt fest, ob die Prioritätsreihenfolge für Start/Stop (siehe Anwendung konfigurieren: Automatik, Lastabhängiges Zu-/Absetzen: Aggregateauswahl auf Seite 191) die Nennleistung des Aggregates (Generatornennleistung) berücksichtigt oder nicht. Bei verschieden großen Aggregaten kann die Steuerung eine Aggregatekombination starten, die eine optimale Effizienz ermöglicht. Wenn dieser Parameter aktiviert ist, kann der Kraftstoffverbrauch optimiert werden. Dieser Parameter kann deaktiviert werden, wenn alle Aggregate dieselbe Nennleistung haben.

JA Die Prioritätsreihenfolge berücksichtigt die Nennleistung für den Start des nächsten Aggregates bei Aggregaten mit derselben Priorität.

NEIN Die Prioritätsreihenfolge berücksichtigt nicht die Nennleistung der Aggregate zur Auswahl der optimalen Größe.



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: Auswahl nach WartungsintervallAus / Staffeln / Gl

Aus...... Die verbleibenden Stunden bis zur nächsten Wartung werden nicht berücksichtigt, wenn entschieden wird, welche Aggregate zugesetzt werden sollen.

Staffeln Die verbleibenden Stunden bis zur nächsten Wartung werden berücksichtigt, wenn entschieden wird, welche Aggregate mit gleicher Priorität zugesetzt werden sollen. Die Aggregate werden so eingesetzt, dass die Wartung zu verschiedenen Zeiten erfolgt, um sicherzustellen, dass nicht alle Aggregate gleichzeitig auf Grund einer Wartung stillstehen. Das Aggregat mit der niedrigsten Anzahl an Stunden bis zur nächsten Wartung wird als erstes gestartet.

Gleich Die verbleibenden Stunden bis zur nächsten Wartung werden berücksichtigt, wenn entschieden wird, welche Aggregate mit gleicher Priorität zugesetzt werden sollen. Die Aggregate werden so eingesetzt, dass die Wartung für alle Aggregate gleichzeitig erfolgen kann. Das Aggregat mit der höchsten Anzahl an Stunden bis zur nächsten Wartung wird als erstes gestartet.

© Woodward Page 193/350

呂		Cha	nges of	engines
E		Ag	gregatev	vechsel
CS2	{0}	{1o}	{1oc}	{2oc}

Lastabhängiges Zu- und Absetzen: AggregatewechselAus / Alle 32h / Alle 64h / Alle 12l

① Dieser Parameter ist nur wirksam, wenn die Auswahl nach Wartungsintervall (Parameter 5755) auf "Gleich" konfiguriert ist.

Die Folgeschaltung kann so konfiguriert werden, dass Aggregate entsprechend der noch verbleibenden Zeit bis zum Ablauf des Wartungsstundenzählers (Parameter 2550, Zähler erreicht 0 Std.) zu- und abgesetzt werden. Das eas Ygen-3000 teilt die verbleibende Zeit im Wartungsstundenzähler durch die in diesem Parameter konfigurierte Wartungsstundengruppe (32/64/128h), um die Zeitgruppe des einzelnen Aggregats zu bestimmen. Ein Aggregat mit einer höheren Zeitgruppennummer hat mehr verbleibende Zeit vor Ablauf des Wartungsstundenzählers und wird als höher priorisiertes Aggregat betrachtet. Wenn zwei Aggregate in derselben Zeitgruppe liegen, bestimmt die konfigurierte Generatornummer, welches Aggregat höher priorisiert ist und als erstes zugesetzt wird. Diese Funktion ermöglicht es dem Anwender die Anlage so zu betreiben, dass bei mehreren Aggregaten zur selben Zeit eine Wartung ansteht.

Aus Es erfolgt kein Aggregatewechsel. Die Auswahl der Aggregate erfolgt bei Lastwechseln entsprechend der Einstellung von Parameter 5755 (Auswahl nach Wartungsintervall) mit Abständen von 1 Stunde.

Alle 32/64/128h Wenn der Parameter 5754 (Auswahl nach Nennleistung) auf "JA" konfiguriert ist, werden nur Aggregate mit derselben Nennleistung und Priorität gewechselt, wenn er auf "NEIN" konfiguriert ist, werden Aggregate mit derselben Priorität abhängig von Wartungsstunden und Gerätenummer gewechselt. Alle Aggregate werden in 32/64/128 Wartungsstundengruppen unterteilt. Ein Aggregatewechsel erfolgt, wenn ein Aggregat in Abständen von 32/64/128 Stunden in eine andere Gruppe wechselt.

Beispiel 1: "Aggregatewechsel" ist auf "Alle 64h" konfiguriert Aggregat 1 hat 262 verbleibende Wartungsstunden Aggregat 2 hat 298 verbleibende Wartungsstunden

Die Zeitgruppe für Aggr. 1 wird berechnet als: 262h/64h = 4,09 = Zeitgruppe 4 Die Zeitgruppe für Aggr. 2 wird berechnet als: 298h/64h = 4,66 = Zeitgruppe 4

Beide Aggregate befinden sich in Zeitgruppe 4. Zeitgruppe 4 besteht aus allen Aggregaten, deren Zeitgruppenberechnung einen Wert von 4,00 bis 4,99 ergibt. In diesem Fall wird die zugewiesene Gerätenummer verwendet, um zu bestimmen, welches Aggregat zugesetzt wird. Aggregat 1 wird zugesetzt.

Beispiel 2: "Aggregatewechsel" ist auf "Alle 64h" konfiguriert Aggregat 1 hat 262 verbleibende Wartungsstunden Aggregat 2 hat 345 verbleibende Wartungsstunden Aggregat 3 hat 298 verbleibende Wartungsstunden

Die Zeitgruppe für Aggr. 1 wird berechnet als: 262h/64h = 4,09 = Zeitgruppe 4 Die Zeitgruppe für Aggr. 2 wird berechnet als: 345h/64h = 5,39 = Zeitgruppe 5 Die Zeitgruppe für Aggr. 3 wird berechnet als: 298h/64h = 4,66 = Zeitgruppe 4

Die Aggregate 1 und 3 befinden sich in Zeitgruppe 4. Zeitgruppe 4 besteht aus allen Aggregaten, deren Zeitgruppenberechnung einen Wert von 4,00 bis 4,99 ergibt. Aggregat 2 befindet sich in Zeitgruppe 5. Zeitgruppe 5 besteht aus allen Aggregaten, deren Zeitgruppenberechnung einen Wert von 5,00 bis 5,99 ergibt. In diesem Fall bestimmt die höchste Zeitgruppe, welches Aggregat zugesetzt wird. Aggregat 2 wird zugesetzt, da es sich in Zeitgruppe 5 befindet.

Page 194/350 © Woodward

函	N	/Iinimur	n runniı	ng time
E	Ag	gregate l	Mindest	laufzeit
CS2	{0}	{1o}	{1oc}	{2oc}

Lastabhängiges Zu- und Absetzen: Mindestlaufzeit

0 bis 32000 s

Wenn das Aggregat durch die LZA-Funktion gestartet wurde, läuft es für mindestens diese Zeit, auch wenn es vorher abgesetzt werden würde. Dieser Timer fängt mit dem Schließen des GLS an zu laufen. Wenn ein Notstrombetrieb aktiv ist (siehe Anwendung konfigurieren: Notstrombetrieb konfigurieren auf Seite 186) und das netz zurückkehrt, wird dieser Timer umgangen und die Last ans Netz zurückgegeben, nachdem die Netzberuhigungszeit (Parameter 2801 auf Seite 77) abgelaufen ist.

© Woodward Page 195/350

Anwendung konfigurieren: Automatik, Lastabhängiges Zu-/Absetzen: Inselparallelbetrieb (IPB)

Im Inselparallelbetrieb (NLS offen) wird das erste Aggregat auf die stromlose Spannungsschiene zugeschaltet. Im Inselbetrieb muss immer mindestens ein Aggregat in Betrieb sein. Es gibt spezielle LZA-Parameter für den Inselparallelbetrieb, da die Versorgung der last hier wichtig ist.



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: IPB Reserveleistung

0 bis 999999 kW

① Dieser Parameter ist nur wirksam, wenn Start Stop Modus (Parameter 5752) auf "Reserve Lstg." konfiguriert ist.

Der für die Reserveleistung konfigurierte Wert bestimmt, wenn ein zusätzliches Aggregat zugesetzt wird. Die Reserveleistung ist die gewünschte mitlaufende Reserve eines Aggregats oder mehrerer Aggregate. Die Reserveleistung entspricht üblicherweise der größten geschätzten Lastschwankung, der eine Stromerzeugungsanlage ausgesetzt sein kann, bevor es möglich ist, weitere Aggregate hochzufahren. Die verfügbare Generatorleistung errechnet sich aus der Summe der Generatornennleistungen alle Generatoren mit geschlossenem GLS. Die Reservegeneratorleistung errechnet sich durch Abziehen der aktuell erzeugten Leistung aller Generatoren mit geschlossenem GLS von der gesamten verfügbaren Generatorleistung. Wenn die aktuelle Reserveleistung der Aggregate unter dem in diesem Parameter eingestellten Wert liegt, wird das nächste Aggregat zugesetzt.

Aktuell vorhandene gesamte Generatornennleistung

- Aktuell vorhandene gesamte Generatoristleistung
- = Reserveleistung



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: IPB Hysterese

0 bis 65000 kW

① Dieser Parameter ist nur wirksam, wenn Start Stop Modus (Parameter 5752) auf "Reserve Lstg." konfiguriert ist.

Wenn die Reserveleistung ausreicht, um ein Aggregat abzusetzen, ohne unter den Grenzwert und der hier konfigurierten Hysterese zu fallen, wird ein Aggregat abgesetzt.



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: IPB Maximale Generatorlast

0 bis 100 %

① Dieser Parameter ist nur wirksam, wenn Start Stop Modus (Parameter 5752) auf "Gen. Belastung" konfiguriert ist.

Wenn die Generatorbelastung den hier eingestellten Ansprechwert übersteigt, setzt die LZA-Funktion ein weiteres Aggregat zu.



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: IPB Minimale Generatorlast

0 bis 100 %

① Dieser Parameter ist nur wirksam, wenn Start Stop Modus (Parameter 5752) auf "Gen. Belastung" konfiguriert ist.

Wenn die Generatorbelastung unter den hier eingestellten Ansprechwert fällt, setzt die LZA-Funktion ein Aggregat ab. Wenn nur wenige Aggregate einer Mehrfachanlage in Betrieb sind, wird auch die IPB Dynamik (Parameter 5757 auf Seite 197) berücksichtigt, wenn ein Aggregat abgesetzt wird.

Page 196/350 © Woodward

呂			IOP Dy	namic
E			IPB Dy	namik
CS2	{0}	{1o}	{1oc}	{2oc}

Lastabhängiges Zu- und Absetzen: IPB Dynamik

Unten / Moderat / Oben

① Dieser Parameter ist nur wirksam, wenn Start Stop Modus (Parameter 5752) auf "Gen. Belastung" konfiguriert ist.

Die Dynamik bestimmt, wann das nächste Aggregat gestartet oder gestoppt wird und verhält sich folgendermaßen:

Starten eines Aggregats:

Die Dynamik wird beim Startvorgang berücksichtigt, wenn "Auswahl nach Nennleistung" aktiviert ist (siehe Parameter 5754). Die Steuerung fordert eine bestimmte zusätzliche Leistung abhängig von der Dynamik an. Sie kann zwei oder mehr Aggregate starten, um die erforderlicher Leistung zu liefern. Beachten Sie auch das folgende Beispiel.

Unten Ein größeres Aggregat wird angefordert und es dauert länger, bis der nächste Wechsel erforderlich wird. Die Aggregate werden mit mehr Reserveleistung betrieben.

Die erforderliche Leistung wird so berechnet, dass die Aggregate mit 25 % des Bereichs zwischen minimaler und maximaler Generatorlast (Parameter 5762 & 5763) belastet werden, nachdem das neue Aggregat gestartet wurde.

Moderat......Ein mittleres Aggregat wird angefordert.

Die erforderliche Leistung wird so berechnet, dass die Aggregate mit 50 % des Bereichs zwischen minimaler und maximaler Generatorlast (Parameter 5762 & 5763) belastet werden, nachdem das neue Aggregat gestartet wurde.

Oben......Ein kleineres Aggregat wird angefordert, um die Aggregate effizienter zu betreiben. Dies kann zu vermehrten Starts und Stopps führen.

Die erforderliche Leistung wird so berechnet, dass die Aggregate mit 75 % des Bereichs zwischen minimaler und maximaler Generatorlast (Parameter 5762 & 5763) belastet werden, nachdem das neue Aggregat gestartet wurde

Stoppen eines Aggregats:

Die Dynamik bestimmt, wann das nächste Aggregat gestoppt wird. Sie verhindert ein andauerndes Starten und Stoppen, wenn nur wenige Aggregate in Betrieb sind. In diesem Fall würden die restlichen Aggregate ihre obere Grenze erreichen, wenn ein Aggregat abschaltet (wenn beispielsweise zwei Aggregate mit 100 kW Nennleistung, einer minimalen Belastung von 40 % und einer maximalen Belastung von 70 % betrieben werden, schaltet das zweite Aggregat ab, wenn beide 40 kW erreichen und das übrige Aggregat würde mit 80 kW betrieben und das nächste Aggregat anfordern usw.). Je mehr Aggregate in Betrieb sind, desto geringer ist der Einfluss dieses Parameters. Beachten Sie auch das folgende Beispiel.

Unten Das Aggregat schaltet bei einem niedrigeren Grenzwert ab und wird länger betrieben. Die Anzahl der Aggregate im Betrieb bleibt über einen größeren Leistungsbereich gleich.

Die Last auf den verbleibenden Aggregaten darf 25 % des Bereichs zwischen minimaler und maximaler Generatorlast (Parameter 5762 & 5763) nicht übersteigen.

Moderat Die Last auf den verbleibenden Aggregaten darf 50 % des Bereichs zwischen minimaler und maximaler Generatorlast (Parameter 5762 & 5763) nicht übersteigen.

Oben......Das Aggregat wird früher abgeschaltet. Dies kann zu vermehrten Starts und Stopps führen.

Die Last auf den verbleibenden Aggregaten darf 75 % des Bereichs zwischen minimaler und maximaler Generatorlast (Parameter 5762 & 5763) nicht übersteigen.

Beispiel für das Starten eines Aggregats:

© Woodward Page 197/350

Eine Anlage aus mehreren Aggregaten mit einer Nennleistung von 50, 100 und 200 kW ist auf eine maximale Generatorlast von 70 % und eine minimale Generatorlast von 40 % konfiguriert. Ein Aggregat mit 200 kW ist in Betrieb und die Istleistung erreicht 140 kW. Damit die ist die maximale Generatorlast von 70 % des laufenden Aggregats erreicht und das nächste Aggregat muss gestartet werden.

- Wenn die Dynamik auf Unten eingestellt ist, wird eine Gesamt-Generatornennleistung von 294,7 kW angefordert und ein Aggregat mit 100 kW wird gestartet.
- Wenn die Dynamik auf Moderat eingestellt ist, wird eine Gesamt-Generatornennleistung von 254,5 kW angefordert und ein Aggregat mit 100 kW wird gestartet.
- Wenn die Dynamik auf Oben eingestellt ist, wird eine Gesamt-Generatornennleistung von 224,0 kW angefordert und ein Aggregat mit 50 kW wird gestartet.

In Anhang F: LZA-Formeln auf Seite 317 finden Sie weitere Einzelheiten zu den für diese Berechnung verwendeten Formeln.

Beispiel für das Stoppen eines Aggregats:

Zwei Aggregate <u>mit derselben Nennleistung</u> sind auf eine maximale Generatorlast von 70 % und eine minimale Generatorlast von 40 % konfiguriert. Tabelle 3-66 zeigt das Lastniveau, bei dem das zweite Aggregat abgeschaltet wird, und das resultierende Lastniveau für das erste Aggregat abhängig von der Dynamik-Einstellung.

Dynamik	Lastnievau vor dem Stoppen	Resultierendes Lastnievau des verbleibenden Aggregats
Unten	23,75 %	47,5 % (25 % des Unterschieds zwischen 70 und 40 %)
Moderate	27,5 %	55 % (50 % des Unterschieds zwischen 70 und 40 %)
Oben	31,25 %	62,5 % (75 % des Unterschieds zwischen 70 und 40 %)

Tabelle 3-66: Lastabhängiges Zu-/Absetzen - Einfluss der Dynamik auf das Stoppen eines Aggregats



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: IPB Zusetzverzögerung

0 bis 32000 s

Lastschwankungen können den Ansprechwert kurzzeitig überschreiten. Um zu verhindern, dass auf Grund kurzzeitiger Lastschwankungen ein Aggregat gestartet wird, kann eine Verzögerung konfiguriert werden. Das LZA-Kriterium zum Zusetzen muss für mindestens diese Zeit in Sekunden ohne Unterbrechung überschritten werden, bevor ein Startbefehl ausgegeben wird. Wenn das LZA-Kriterium zum Zusetzen wieder unterschritten wird, bevor diese Zeit abgelaufen ist, wird die Verzögerung zurückgesetzt und kein Startbefehl ausgegeben.



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: IPB Zusetzverzögerung bei Nennlast 0 bis 32000 s

Der Befehl zum Zusetzen des nächsten Aggregats für den Fall, dass ein Aggregat die Nennleistung überschreitet, wird ausgegeben, wenn die hier eingestellte Verzögerung abgelaufen ist. Dieser Parameter wird nur wirksam, wenn ein Aggregat die Nennleistung überschreitet, um ein schnelleres Zusetzen zu erreichen, und umgeht Parameter 5764.



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: IPB Absetzverzögerung

 $0\ bis\ 32000\ s$

Lastschwankungen können den Ansprechwert kurzzeitig unterschreiten. Um zu verhindern, dass auf Grund kurzzeitiger Lastschwankungen ein Aggregat abgesetzt wird, kann eine Verzögerung konfiguriert werden. Die Last muss ohne Unterbrechung für die Verzögerungszeit in Sekunden unter dem Hysterese-Sollwert bleiben, bevor ein Stopbefehl ausgegeben wird. Wenn die Last den Hysterese-Sollwert überschreitet, bevor die Verzögerungszeit abgelaufen ist, wird die Verzögerung zurückgesetzt und kein Stopbefehl ausgegeben.

Page 198/350 © Woodward

Anwendung konfigurieren: Automatik, Lastabhängiges Zu-/Absetzen: Netzparallelbetrieb (NPB) Im Netzparallelbetrieb (NLS geschlossen) ist das lastabhängige Zu- und Absetzen nur aktiviert, wenn das Aggregat an der Lastverteilung am Netzübergabepunkt teilnimmt (alle teilnehmenden Aggregate müssen auf denselben Sollwert konfiguriert sein). Eine Mindestlast muss überschritten werden, um das erste Aggregat zu starten, d.h. ein Aggregat startet nur, wenn eine Mindestlast vom Generator verlangt werden würde. Es gibt eigene LZA-Parameter für den Netzparallelbetrieb.

Lastabhängiges Zu- und Absetzen: NPB Mindestlast

0 bis 65000 kW

Damit die Wirkleistungsregelung am Netzübergabepunkt (Import/Export) funktioniert, ist ein Generator-Mindestlast Sollwert erforderlich, um das nächste Aggregat zu starten. In vielen Fällen ist es wünschenswert, dass das Aggregat am Start gehindert wird, wenn der Generator nicht bei einem bestimmten kW-Niveau oder höher arbeiten würde, um einen bestimmten Wirkungsgrad sicherzustellen.

Beispiel: Die Netzübergabeleistung muss ein Niveau erreichen, die es einem 80 kW-Generator ermöglicht, mit einer Mindestlast von 40 kW betrieben zu werden, bevor das Aggregat gestartet wird.



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: NPB Hysterese

0 bis 65000 kW

① Die Bedeutung dieses Parameters hängt ab von der Einstellung des Start Stop Modus (Parameter 5752).

Start Stop Modus konfiguriert auf "Reserve Lstg.": Wenn die Reserveleistung ausreicht, um ein Aggregat abzusetzen, ohne unter den Grenzwert der Reserveleistung und der hier konfigurierten Hysterese zu fallen, wird ein Aggregat abgesetzt.

Wenn die Generatorlast unter die Mindestlast minus der hier konfigurierten Hysterese fällt, wird das letzte Aggregat abgesetzt.



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: NPB Reserveleistung

0 bis 999999 kW

① Dieser Parameter ist nur wirksam, wenn Start Stop Modus (Parameter 5752) auf "Reserve Lstg." konfiguriert ist.

Die minimale Reserveleistung im Netzparallelbetrieb wird hier eingestellt. Dies ist die maximal zu erwartende Lastschwankung an der Sammelschiene, die von den Aggregaten übernommen werden soll. Wenn die Reserveleistung unter diesen Wert fällt, setzt die LZA-Funktion ein weiteres Aggregat zu.



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: NPB Maximale Generatorlast

0 bis 100 %

① Dieser Parameter ist nur wirksam, wenn Start Stop Modus (Parameter 5752) auf "Gen. Belastung" konfiguriert ist.

Wenn die Generatorbelastung den hier eingestellten Ansprechwert übersteigt, setzt die LZA-Funktion ein weiteres Aggregat zu.



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: NPB Minimale Generatorlast

0 bis 100 %

① Dieser Parameter ist nur wirksam, wenn Start Stop Modus (Parameter 5752) auf "Gen. Belastung" konfiguriert ist.

Wenn die Generatorbelastung unter den hier eingestellten Ansprechwert fällt, setzt die LZA-Funktion ein Aggregat ab. Wenn nur wenige Aggregate einer Mehrfachanlage in Betrieb sind, wird auch die NPB Dynamik (Parameter 5758) berücksichtigt, wenn ein Aggregat abgesetzt wird.

© Woodward Page 199/350

Lastabhängiges Zu- und Absetzen: NPB Dynamik

Unten / Moderat / Oben

① Dieser Parameter ist nur wirksam, wenn Start Stop Modus (Parameter 5752) auf "Gen. Belastung" konfiguriert ist.

Die Dynamik bestimmt, wann das nächste Aggregat gestartet oder gestoppt wird und verhält sich folgendermaßen:

Starten eines Aggregats:

Die Dynamik wird beim Startvorgang berücksichtigt, wenn "Auswahl nach Nennleistung" aktiviert ist (siehe Parameter 5754). Die Steuerung fordert eine bestimmte zusätzliche Leistung abhängig von der Dynamik an. Sie kann zwei oder mehr Aggregate starten, um die erforderlicher Leistung zu liefern.

Unten Ein größeres Aggregat wird angefordert und es dauert länger, bis der nächste Wechsel erforderlich wird. Die Aggregate werden mit mehr Reserveleistung betrieben.

Die erforderliche Leistung wird so berechnet, dass die Aggregate mit 25 % des Bereichs zwischen minimaler und maximaler Generatorlast (Parameter 5762 & 5763) belastet werden, nachdem das neue Aggregat gestartet wurde.

Moderat..... Ein mittleres Aggregat wird angefordert.

Die erforderliche Leistung wird so berechnet, dass die Aggregate mit 50 % des Bereichs zwischen minimaler und maximaler Generatorlast (Parameter 5762 & 5763) belastet werden, nachdem das neue Aggregat gestartet wurde.

Oben Ein kleineres Aggregat wird angefordert, um die Aggregate effizienter zu betreiben. Dies kann zu vermehrten Starts und Stopps führen.

Die erforderliche Leistung wird so berechnet, dass die Aggregate mit 75 % des Bereichs zwischen minimaler und maximaler Generatorlast (Parameter 5762 & 5763) belastet werden, nachdem das neue Aggregat gestartet wurde

Stoppen eines Aggregats:

Die Dynamik bestimmt, wann das nächste Aggregat gestoppt wird. Sie verhindert ein andauerndes Starten und Stoppen, wenn nur wenige Aggregate in Betrieb sind. In diesem Fall würden die restlichen Aggregate ihre obere Grenze erreichen, wenn ein Aggregat abschaltet (wenn beispielsweise zwei Aggregate mit 100 kW Nennleistung, einer minimalen Belastung von 40 % und einer maximalen Belastung von 70 % betrieben werden, schaltet das zweite Aggregat ab, wenn beide 40 kW erreichen und das übrige Aggregat würde mit 80 kW betrieben und das nächste Aggregat anfordern usw.). Je mehr Aggregate in Betrieb sind, desto geringer ist der Einfluss dieses Parameters. Beachten Sie auch das folgende Beispiel.

Unten Das Aggregat schaltet bei einem niedrigeren Grenzwert ab und wird länger betrieben. Die Anzahl der Aggregate im Betrieb bleibt über einen größeren Leistungsbereich gleich.

Die Last auf den verbleibenden Aggregaten darf 25 % des Bereichs zwischen minimaler und maximaler Generatorlast (Parameter 5762 & 5763) nicht übersteigen.

Moderat...... Die Last auf den verbleibenden Aggregaten darf 50 % des Bereichs zwischen minimaler und maximaler Generatorlast (Parameter 5762 & 5763) nicht übersteigen.

Oben Das Aggregat wird früher abgeschaltet. Dies kann zu vermehrten Starts und Stopps führen.

Die Last auf den verbleibenden Aggregaten darf 75 % des Bereichs zwischen minimaler und maximaler Generatorlast (Parameter 5762 & 5763) nicht übersteigen.

Page 200/350 © Woodward



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: NPB Zusetzverzögerung

0 bis 32000 s

Lastschwankungen können den Ansprechwert kurzzeitig überschreiten. Um zu verhindern, dass auf Grund kurzzeitiger Lastschwankungen ein Aggregat gestartet wird, kann eine Verzögerung konfiguriert werden. Das LZA-Kriterium zum Zusetzen muss für mindestens diese Zeit in Sekunden ohne Unterbrechung überschritten werden, bevor ein Startbefehl ausgegeben wird. Wenn das LZA-Kriterium zum Zusetzen wieder unterschritten wird, bevor diese Zeit abgelaufen ist, wird die Verzögerung zurückgesetzt und kein Startbefehl ausgegeben.



Lastabhängiges Zu- und Absetzen: NPB Zusetzverzögerung bei Nennlast 0 bis 32000 s

Der Befehl zum Zusetzen des nächsten Aggregats für den Fall, dass ein Aggregat die Nennleistung überschreitet, wird ausgegeben, wenn die hier eingestellte Verzögerung abgelaufen ist. Dieser Parameter wird nur wirksam, wenn ein Aggregat die Nennleistung überschreitet, um ein schnelleres Zusetzen zu erreichen, und umgeht Parameter 5772.

Lastabhängiges Zu- und Absetzen: NPB Absetzverzögerung

0 bis 32000 s

Lastschwankungen können den Ansprechwert kurzzeitig unterschreiten. Um zu verhindern, dass auf Grund kurzzeitiger Lastschwankungen ein Aggregat abgesetzt wird, kann eine Verzögerung konfiguriert werden. Die Last muss ohne Unterbrechung für die Verzögerungszeit in Sekunden unter dem Hysterese-Sollwert bleiben, bevor ein Stopbefehl ausgegeben wird. Wenn die Last den Hysterese-Sollwert überschreitet, bevor die Verzögerungszeit abgelaufen ist, wird die Verzögerung zurückgesetzt und kein Stopbefehl ausgegeben.

© Woodward Page 201/350

Anwendung konfigurieren: Automatik, Start ohne Übernahme (LogicsManager)



Start ohne Leistungsübernahme

LogicsManager

Wenn diese *LogicsManager*-Bedingung WAHR ist, wird nach dem Start des Motors der GLS blockiert und die Umschaltung von Netz- auf Generatorbetrieb verhindert.. Diese Funktion kann z.B. für einen Testbetrieb verwendet werden. Sollte währenddessen ein Notstromfall eintreten, kann trotzdem auf Generatorbetrieb umgeschaltet werden. Wenn diese Bedingung im Inselbetrieb WAHR wird, kann der GLS nicht geöffnet werden, bevor der MLS geschlossen wurde. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

Anwendung konfigurieren: Automatik, Betriebsarten



Betriebsart nach Anlegen der Versorgungsspannung STOP / AUTO / HAND / Letzter

Nach dem Anlegen der Versorgungsspannung wird automatisch in die parametrierte Betriebsart gewechselt.

STOP..........Das Gerät startet in der Betriebsart STOP.

AUTO........Das Gerät startet in der Betriebsart AUTOMATIK.

HAND........Das Gerät startet in der Betriebsart HAND.

Letzter.........Das Gerät startet in der Betriebsart, die zuletzt angewählt/aktiv war.



HINWEIS

Für die Auswahl der Betriebsart über den *LogicsManager* (falls gleichzeitig zwei unterschiedliche Betriebsarten angewählt werden) gilt folgende Priorität:

- 1. STOP
- 2. HAND
- 3. AUTOMATIK



Aktivieren der Betriebsart AUTOMATIK

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird in die Betriebsart AUTOMATIK gewechselt. Während die Betriebsart über den *LogicsManager* gewählt ist, wird der Wechsel der Betriebsart über die Frontfolie blockiert. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.



Aktivieren der Betriebsart HAND

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird in die Betriebsart HAND gewechselt. Während die Betriebsart über den *LogicsManager* gewählt ist, wird der Wechsel der Betriebsart über die Frontfolie blockiert. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.



Aktivieren der Betriebsart STOP

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird in die Betriebsart STOP gewechselt. Während die Betriebsart über den *LogicsManager* gewählt ist, wird der Wechsel der Betriebsart über die Frontfolie blockiert. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

Page 202/350 © Woodward

Anwendung konfigurieren: Automatik, Sprinklerbetrieb (kritischer Betrieb, LogicsManager)

Der Sprinklerbetrieb kann verwendet werden, um eine Löschwasserpumpe oder eine andere kritische Anwendung zu betreiben, die keine Abschaltung des Aggregats unter Alarmbedingungen erlaubt. Der *LogicsManager* wird zur Festlegung der Bedingungen verwendet, die den Sprinklerbetrieb aktivieren, wie z.B. ein Digitaleingang (für Bedingungen und Erklärungen der Programmierung siehe LogicsManager auf Seite 252).

Alarmklassen

Durch die Aktivierung des "Sprinklerbetriebes" werden die Alarmklassen wie folgt umgeschrieben:

	Alarmklassen					
Normalbetrieb	A	В	С	D	Е	F
Sprinklerbetrieb	A	В	В	В	В	В

Sprinklerbetrieb "EIN"

Ein Sprinklerbetrieb wird eingeleitet/gestartet, wenn der *LogicsManager*-Ausgang für den Sprinklerbetrieb WAHR (logisch "1") wird. Auf dem Display wird die Meldung "Sprinklerbetrieb" angezeigt. Wenn das Aggregat nicht bereits läuft, versucht die Steuerung den Motor entsprechend der Konfiguration (Parameter 4102 auf Seite 179) zu starten. Alle abstellenden Alarme werden zu Warnmeldungen (siehe oben).

Sprinklerbetrieb "AUS"

Ein Sprinklerbetrieb wird unterbrochen/beendet, wenn der *LogicsManager*-Ausgang für den Sprinklerbetrieb FALSCH (logisch "0") wird und die Nachlaufzeit abgelaufen ist. Ändert sich der Betriebsmodus auf STOP, wird diese Zeit als abgelaufen betrachtet. Nach dem Ende des Sprinklerbetriebes erfolgt ein normaler Motornachlauf.



HINWEIS

Siehe Prioritätshierarchie der logischen Ausgänge auf Seite 264 für weitere Informationen zu den Prioritäten der logischen Ausgänge.

Kritische Anwendung (Sprinkler) mit der Sammelschiene verbunden

Die oben erwähnte Löschwasserpumpe oder andere kritische Anwendung ist an die Sammelschiene angeschlossen, d.h. sie erfordert einen geschlossenen GLS, um während dem Sprinklerbetrieb vom Generator versorgt zu werden. Der Parameter 4100 (GLS schließen bei Sprinkler) sollte auf "Ja" konfiguriert sein und eine externe Lösung für eine Lastreduzierung sollte vorhanden sein. Dies garantiert den Betrieb einer Pumpe eines Sprinklersystems.

Anwendung und Schalter-Betriebsmodus bleiben unverändert. Ein Netzparallelbetrieb ist möglich.

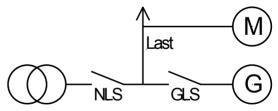


Abbildung 3-43: Automatik - Sprinklerbetrieb an Sammelschiene



HINWEIS

Der GLS wird nicht geschlossen, wenn die Last vom Netz versorgt wird bis das Netz ausfällt und der NLS geschlossen bleibt, da der Notstrombetrieb (Parameter 2802) deaktiviert ist.

Sprinklerbetrieb bei Netzversorgung

Wenn der Sprinklerbetrieb während der Netzversorgung (NLS ist geschlossen) aktiviert wird, wird das Aggregat gestartet (wenn es nicht bereits läuft) und der GLS wird geschlossen. Auf dem Display wird die Meldung "Sprinklerbetrieb" angezeigt. Alle abstellenden Alarme werden zu Warnmeldungen.

Wenn der Sprinklerbetrieb wieder deaktiviert wird, werden alle abstellenden Alarme wieder reaktiviert. Wenn das Aggregat nicht gelaufen ist, bevor der Sprinklerbetrieb aktiviert wurde, wird es abgeschaltet, nachdem die Nachlaufzeit im Sprinklerbetrieb (Parameter 4102) abgelaufen ist. Die Betätigung des NLS erfolgt entsprechend dem konfigurierten Betriebsmodus.

© Woodward Page 203/350

Notstromfall während Sprinklerbetrieb

Wenn während dem Sprinklerbetrieb das Netz ausfällt, wird die Meldung "Notstrom / Sprinkler" im Display angezeigt, nachdem die Startverzögerung (Parameter 2800) abgelaufen ist. Alle abstellenden Alarme werden zu Warnmeldungen.

- ⇒ <u>Sprinklerbetrieb endet vor der Netzwiederkehr:</u> Der Notstrombetrieb wird beibehalten und alle abstellenden Alarme werden wieder reaktiviert. Kehrt das Netz wieder, wird nach Ablauf der Netzberuhigungszeit von Generator- auf Netzversorgung umgestellt.
- ⇒ Notstrombetrieb endet vor dem Ende des Sprinklerbetriebs: Der Sprinklerbetrieb wird beibehalten und nach Ablauf der Netzberuhigungszeit wird von Generator- auf Netzversorgung umgestellt. Der Motor läuft so lange weiter, bis die Bedingungen für den Sprinklerbetrieb nicht mehr erfüllt sind. Wenn das Aggregat nicht gelaufen ist, bevor der Sprinklerbetrieb aktiviert wurde, wird es abgeschaltet, nachdem die Nachlaufzeit (Parameter 3316) abgelaufen ist. Der GLS nimmt wieder denselben Zustand an, den er hatte, bevor der Sprinklerbetrieb aktiviert wurde.

Sprinklerbetrieb während Notstromfall

Ein Notstrombetrieb ist aktiv (Last wird vom Generator versorgt, GLS ist geschlossen, NLS ist offen). Wenn jetzt ein Sprinklerbetrieb aktiviert wird, bleibt der GLS geschlossen und die Meldung "Notstrom / Sprinkler" wird im Display angezeigt. Alle abstellenden Alarme werden zu Warnmeldungen.

- ⇒ <u>Sprinklerbetrieb endet vor der Netzwiederkehr:</u> Der Notstrombetrieb wird beibehalten und alle abstellenden Alarme werden wieder reaktiviert. Kehrt das Netz wieder, wird nach Ablauf der Netzberuhigungszeit von Generator- auf Netzversorgung umgestellt, wenn Freigabe NLS (Parameter 12923) aktiviert wurde.
- ⇒ Notstrombetrieb endet vor dem Ende des Sprinklerbetriebs: Der Sprinklerbetrieb wird beibehalten und nach Ablauf der Netzberuhigungszeit wird von Generator- auf Netzversorgung umgestellt. Der Motor läuft so lange weiter, bis die Bedingungen für den Sprinklerbetrieb nicht mehr erfüllt sind. Wenn das Aggregat nicht gelaufen ist, bevor der Sprinklerbetrieb aktiviert wurde, wird es abgeschaltet, nachdem die Nachlaufzeit (Parameter 3316) abgelaufen ist. Der GLS nimmt wieder denselben Zustand an, den er hatte, bevor der Sprinklerbetrieb aktiviert wurde.

Startanforderung während Sprinklerbetrieb

Der Sprinklerbetrieb hat Vorrang gegenüber einer Fernanforderung (Startanf./Stopanf. in AUTO). Aus diesem Grund kann die Fernanforderung den Motor weder starten noch stoppen, noch hat sie Auswirkungen auf die Schalterstellungen. Die Meldung "Notstrom / Sprinkler" wird im Display angezeigt und alle abstellenden Alarme werden zu Warnmeldungen.

- ⇒ <u>Sprinklerbetrieb endet vor Rücknahme der Startanforderung:</u> Der Motor läuft weiter. Alle abstellenden Alarme werden wieder reaktiviert. Mit Rücknahme der Startanforderung wird der GLS geöffnet und der Motor abgestellt.
- ⇒ Startanforderung wird vor dem Ende des Sprinklerbetriebes zurückgenommen: Der Sprinklerbetrieb wird beibehalten. Der Motor läuft weiter bis die Bedingungen für den Sprinklerbetrieb nicht mehr länger erfüllt sind und alle abstellenden Alarme werden wieder reaktiviert. Wenn das Aggregat nicht gelaufen ist, bevor der Sprinklerbetrieb aktiviert wurde, wird es abgeschaltet, nachdem die Nachlaufzeit (Parameter 3316) abgelaufen ist. Der GLS nimmt wieder denselben Zustand an, den er hatte, bevor der Sprinklerbetrieb aktiviert wurde.
- ⇒ <u>Sprinklerbetrieb und Startanforderung</u> Der Generator versorgt die Last im Automatikbetrieb mit geschlossenem GLS. Wenn der Sprinklerbetrieb aktiviert ist, wird die Meldung "Sprinklerbetrieb" im Display angezeigt und alle abstellenden Alarme werden zu Warnmeldungen.

Page 204/350 © Woodward

Kritische Anwendung (Sprinkler) mit dem Generator verbunden

Die oben erwähnte Löschwasserpumpe oder andere kritische Anwendung ist an den Generator angeschlossen, d.h. sie erfordert keinen geschlossenen GLS, um während dem Sprinklerbetrieb vom Generator versorgt zu werden. Parameter 4100 (GLS schließen bei Sprinkler) sollte auf "Nein" konfiguriert sein. Das sorgt für einen geöffneten GLS während dem Sprinklerbetrieb. Bei einem Notstrombetrieb ist ein geschlossener GLS möglich.

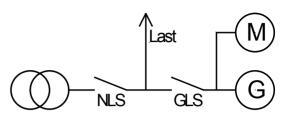


Abbildung 3-44: Automatik - Sprinklerbetrieb an Generator

Sprinklerbetrieb bei Netzversorgung

Wenn der Sprinklerbetrieb während der Netzversorgung (NLS ist geschlossen) aktiviert wird, wird das Aggregat gestartet (wenn es nicht bereits läuft) und im Idle-Modus betrieben (GLS ist offen). Auf dem Display wird die Meldung "Sprinklerbetrieb" angezeigt. Alle abstellenden Alarme werden zu Warnmeldungen. Wenn der Sprinklerbetrieb wieder deaktiviert wird, werden alle abstellenden Alarme wieder reaktiviert. Wenn das Aggregat nicht gelaufen ist, bevor der Sprinklerbetrieb aktiviert wurde, wird es abgeschaltet, nachdem die Nachlaufzeit im Sprinklerbetrieb (Parameter 4102) abgelaufen ist.

Notstromfall während Sprinklerbetrieb

Wenn im Sprinklerbetrieb ein Netzausfall auftritt, wird der NLS nach Ablauf der Startverzögerung (Parameter 2800) geöffnet und der GLS wird geschlossen. Es ist nicht notwendig, den Parameter 4101 (Pause Notstrom bei Sprinkler) zu konfigurieren, da der Sprinklerbetrieb bereits versorgt wird. Die Meldung "Sprinklerbetrieb" wird im Display angezeigt und alle abstellenden Alarme werden zu Warnmeldungen.

- ⇒ <u>Sprinklerbetrieb endet vor der Netzwiederkehr:</u> Der Notstrombetrieb wird beibehalten und alle abstellenden Alarme werden wieder reaktiviert. Kehrt das Netz wieder, wird nach Ablauf der Netzberuhigungszeit von Generator- auf Netzversorgung umgestellt.
- ⇒ Notstrombetrieb endet vor dem Ende des Sprinklerbetriebs: Der Sprinklerbetrieb wird beibehalten und nach Ablauf der Netzberuhigungszeit wird von Generator- auf Netzversorgung umgestellt. Der GLS wird ohne Entlastung geöffnet (Schaltermodus Übergabe oder Parallel) Wenn der Schaltermodus Umschalten konfiguriert ist, wird der GLS nicht geöffnet, um eine stromlose Sammelschiene zu verhindern. Alle abstellenden Alarme werden wieder reaktiviert. Wenn das Aggregat nicht gelaufen ist, bevor der Sprinklerbetrieb aktiviert wurde, wird es abgeschaltet, nachdem die Nachlaufzeit (Parameter 3316) abgelaufen ist.

Sprinklerbetrieb während Notstromfall

Ein Notstrombetrieb ist aktiv (Last wird vom Generator versorgt, GLS ist geschlossen, NLS ist offen). Wenn jetzt der Sprinklerbetrieb aktiviert wird, wird der GLS je nach Einstellung des Parameters 4101 (Pause Notstrom bei Sprinkler) geöffnet und für diese Zeit ein Schließen des GLS verhindert. Die Meldung "Sprinklerbetrieb" wird im Display angezeigt und alle abstellenden Alarme werden zu Warnmeldungen.

- ⇒ <u>Sprinklerbetrieb endet vor der Netzwiederkehr:</u> Der Notstrombetrieb wird beibehalten und alle abstellenden Alarme werden wieder reaktiviert. Kehrt das Netz wieder, wird nach Ablauf der Netzberuhigungszeit von Generator- auf Netzversorgung umgestellt.
- ➡ Notstrombetrieb endet vor dem Ende des Sprinklerbetriebs: Der Sprinklerbetrieb wird beibehalten und nach Ablauf der Netzberuhigungszeit wird von Generator- auf Netzversorgung umgestellt. Der GLS wird ohne Entlastung geöffnet (Schaltermodus Übergabe oder Parallel) Alle abstellenden Alarme werden wieder reaktiviert. Wenn das Aggregat nicht gelaufen ist, bevor der Sprinklerbetrieb aktiviert wurde, wird es abgeschaltet, nachdem die Nachlaufzeit (Parameter 3316) abgelaufen ist.

© Woodward Page 205/350

Startanforderung während Sprinklerbetrieb

Der Sprinklerbetrieb hat Vorrang gegenüber einer Fernanforderung (Startanf./Stopanf. in AUTO). Aus diesem Grund kann die Fernanforderung den Motor weder starten noch stoppen, noch hat sie Auswirkungen auf die Schalterstellungen. Die Meldung "Notstrom / Sprinkler" wird im Display angezeigt und alle abstellenden Alarme werden zu Warnmeldungen.

- ⇒ <u>Sprinklerbetrieb endet vor Rücknahme der Startanforderung:</u> Der Motor läuft weiter und es wird ein Wechsel auf Generator- oder Parallelbetrieb durchgeführt. Alle abstellenden Alarme werden wieder reaktiviert.
- ➡ Startanforderung wird vor dem Ende des Sprinklerbetriebes zurückgenommen: Der Sprinklerbetrieb wird beibehalten. Der Motor läuft weiter bis die Bedingungen für den Sprinklerbetrieb nicht mehr länger erfüllt sind und alle abstellenden Alarme werden wieder reaktiviert. Wenn das Aggregat nicht gelaufen ist, bevor der Sprinklerbetrieb aktiviert wurde, wird es abgeschaltet, nachdem die Nachlaufzeit (Parameter 3316) abgelaufen ist. Der GLS nimmt wieder denselben Zustand an, den er hatte, bevor der Sprinklerbetrieb aktiviert wurde.

Sprinklerbetrieb während Startanforderung

Der Generator versorgt die Last und der GLS ist geschlossen. Wenn der Sprinklerbetrieb aktiviert wird, wird der NLS gemäß dem eingestellten Betriebsmodus (Parameter 3411) betätigt. Der GLS wird ohne Entlastung geöffnet (Schaltermodus Übergabe oder Parallel) Die Meldung "Notstrom / Sprinkler" wird im Display angezeigt und alle abstellenden Alarme werden zu Warnmeldungen.

- ⇒ <u>Sprinklerbetrieb endet vor Rücknahme der Startanforderung:</u> Der Motor läuft weiter und es wird ein Wechsel auf Generator- oder Parallelbetrieb durchgeführt. Alle abstellenden Alarme werden wieder reaktiviert.
- ⇒ Startanforderung wird vor dem Ende des Sprinklerbetriebes zurückgenommen: Der Sprinklerbetrieb wird beibehalten. Der Motor läuft weiter bis die Bedingungen für den Sprinklerbetrieb nicht mehr länger erfüllt sind und alle abstellenden Alarme werden wieder reaktiviert. Wenn das Aggregat nicht gelaufen ist, bevor der Sprinklerbetrieb aktiviert wurde, wird es abgeschaltet, nachdem die Nachlaufzeit (Parameter 3316) abgelaufen ist.

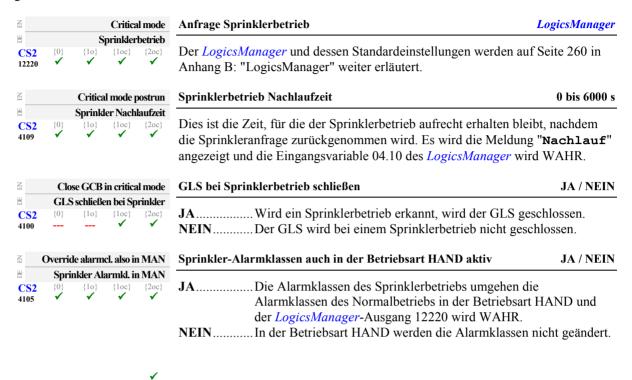
Sprinklerbetrieb während Inselbetrieb

Die Sammelschiene wird vom Generator versorgt und der Notstrombetrieb (Parameter 2802) ist deaktiviert. Wenn der Sprinklerbetrieb aktiviert wird, wird der GLS geöffnet, auch wenn der NLS nicht freigegeben ist. Daraus resultiert eine stromlose Sammelschiene.

Page 206/350 © Woodward

Parameter

Wenn dieser logische Ausgang in der Betriebsart AUTOMATIK WAHR wird, wird der Sprinklerbetrieb gestartet.



© Woodward Page 207/350

Anwendung konfigurieren: Regler konfigurieren



WARNUNG

Die folgenden Parameter bestimmen, wie das easYgen-3000 Spannung, Frequenz, Leistung und Leistungsfaktor (cosphi) regelt. Es ist unerlässlich, dass diese Parameter korrekt konfiguriert werden. Eine falsche Eingabe kann zu falschen Messwerten und Fehlern in der Steuerung führen und damit den Generator zerstören und/oder lebensgefährliche Verletzungen bis hin zum Tod hervorrufen!

Übersicht

Für die Regelung von Wirkleistung, Blindleistung und die Prozesssteuerung werden PID-Regler verwendet. Die Reaktion eines jeden Regelkreises kann auf eine optimale Reaktion eingestellt werden, jedoch ist es wichtig, zu verstehen, was ein PID-Regler ist und welche Auswirkungen jede Reglereinstellung auf die Reaktion hat. Proportionalverstärkung, Integrationsbeiwert (Stabilität) und Differentialzeit sind die einstellbaren und beeinflussenden Parameter, die zur Anpassung der Reaktion des Regelkreises auf die Reaktion des Systems verwendet werden. Sie entsprechen den Begriffen P (Proportional), I (Intergral) und D (Differential) und werden am easYgen folgendermaßen dargestellt:

- P = Proportionalverstärkung (%)
- I = Integralverstärkung (%)
- D = Differentialverstärkung (bestimmt durch DR und I)

Proportionalregelung

Die proportionale Reaktion ist direkt proportional zur Prozessänderung. [Analogie: Einstellung eines Handgashebels für konstante Geschwindigkeit in der Ebene.]

Eine Proportionalregelung (mit dieser Analogie) erzeugt eine bestimmte Geschwindigkeit, solange das Fahrzeug keiner Laständerung, wie einem Berg, unterworfen ist. Wenn das Gas auf einer bestimmten Einstellung steht, bleibt die Geschwindigkeit des Fahrzeugs gleich, solange es in der Ebene fährt. Wenn es bergauf fährt, wird es langsamer. Bergab würde es natürlich schneller werden.

Integralregelung

Der Integrationsanteil kompensiert Prozess- und Sollwert-Laständerungen. [Analogie: Ein Tempomat hält eine konstante Geschwindigkeit auch bergauf oder bergab.]

Der Integrationsanteil, manchmal auch Nachstellzeit genannt, bietet eine zusätzliche Aktion zur ursprünglichen proportionalen Reaktion solange sie Prozessvariable nicht dem Sollwert entspricht. Der Integrationsanteil ist eine Funktion von Größe und Dauer der Abweichung. Bei dieser Analogie würde die Nachstellzeit die Geschwindigkeit des Autos ohne Rücksicht auf bergiges Gelände konstant halten.

Differentialregelung

Das Differentialglied ermöglicht eine temporäre Überkorrektur zur Kompensierung langer Übertragungsverzögerungen und vermindert die Stabilisierungszeit bei Prozessabweichungen (plötzliche Störungen). Das Verhalten des Differentialparameters ist in Abbildung 3-45 auf Seite 209 dargestellt. [Analogie: Beschleunigung auf dem Beschleunigungsstreifen zum Einfädeln in den laufenden Verkehr.] Für die Differenzierung, manchmal Vorhaltezeit genannt, kann nur sehr schwer eine genaue Analogie gefunden werden, da die Aktion nur dann stattfindet, wenn sich der Prozess ändert und sie sich direkt auf die Geschwindigkeit der Prozessänderung bezieht. Das Einfädeln in den schnelleren Verkehr einer Autobahn von einer Einfädelspur ist kein einfacher Vorgang und erfordert eine beschleunigte Korrektur (temporäre Überkorrektur) in beide Richtungen, schneller und langsamer. Die Verwendung von Bremse zum Zurückfallen hinter das Auto in der ersten Spur oder des Gaspedals zum Beschleunigen vor das Auto in der ersten Spur ist eine Differenzierung.

Page 208/350 © Woodward

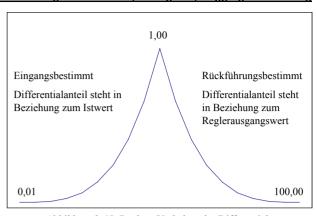


Abbildung 3-45: Regler - Verhalten des Differentialparameters

PID-Einstellbeispiel

Wenn das System instabil ist, prüfen Sie, ob der Regler die Ursache ist. Dies kann geprüft werden durch Schließen des Drosselventils bis es den Aktuatorausgang steuert. Wenn der Regler die Schwingung verursacht, messen Sie die Schwingungszykluszeit. Verringern Sie entsprechend einer Faustformel die Proportionalverstärkung, wenn die Schwingungszykluszeit des Systems kürzer als 1 Sekunde ist. Erhöhen Sie entsprechend einer Faustformel die Integralverstärkung, wenn die Schwingungszykluszeit des Systems länger als 1 Sekunde ist (es kann auch sein, dass die Proportionalverstärkung erhöht werden muss).

Bei der Inbetriebnahme des eas Ygen-3000 müssen alle PID-Regelkomponenten eingestellt werden, damit die Reaktion des entsprechenden PID-Reglers zu der des Regelkreises passt. Es gibt viele Dynamik-Einstellmethoden, die dazu verwendet werden können, die Verstärkungen für den PID-Regler des eas Ygen herauszufinden, die optimale Reaktionszeiten des Regelkreises liefern.

Mit der folgenden Methode erhält man PID-Verstärkungen, die sehr nahe am Optimum liegen.

- 1. Erhöhen Sie den Differenzierbeiwert (DR) auf 100.
- 2. Reduzieren Sie die Integrationsverstärkung auf 0,01.
- 3. Erhöhen Sie die Proportionalverstärkung bis Ihr System zu schwingen beginnt.
- 4. Die optimale Verstärkung in diesem Schritt ist erreicht, wenn das System gerade zu schwingen beginnt und eine selbsthaltende Schwingung aufrechterhält, die sich weder erhöht noch verringert.
- 5. Notieren Sie sich die Regelverstärkung (Kc) und die Schwingungsperiode (T) in Sekunden.
- 6. Stellen Sie die Dynamik wie folgt ein:
 - Für die PI-Regelung: G=P(I/s + 1)
 - Stellen Sie ein: Proportionalverstärkung = 0,45*Kc
 - Integralverstärkung = 1,2/T
 - Differenzierbeiwert = 100
 - Für die PID-Regelung: G=P(I/s + 1 + Ds)
 - Stellen Sie ein: Proportionalverstärkung = 0,60*Kc
 - Integralverstärkung = 2/T
 - Differenzierbeiwert = 8/(T*Integralverstärkung) für eine Rückmeldungsführung
 - = (T*Integralverstärkung)/8 für eine Eingangsführung
- 7. Diese Einstellmethode liefert hinreichend gute Verstärkungseinstellungen, die von diesem Punkt aus fein abgestimmt werden können

© Woodward Page 209/350

Anwendung konfigurieren: Regler, Frequenzregelung

Frequenzregelung: Aktivierung

PID analog / Dreipunktregler / AUS

PID analog...Die Frequenzregelung erfolgt über einen PID-Regler. **Dreipunktregler**

Die Frequenzregelung erfolgt über einen Dreipunktregler.

AUS Es wird keine Regelung vorgenommen.



Frequenzregelung: Proportionalverstärkung

0,01 bis 100,00

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Frequenzregelung (Parameter 5507) auf "PID analog" konfiguriert ist.

Der Proportionalkoeffizient gibt die Verstärkung an. Durch Erhöhung des Verstärkungsfaktors wird das Ansprechverhalten erhöht, um größere Korrekturen an der Regelvariable zu ermöglichen. Je weiter sich der Prozess außerhalb der Toleranz befindet, desto größer ist die Reaktion, um den Prozess wieder in den Toleranzbereich zu bringen. Wenn die Verstärkung zu hoch konfiguriert wird, ergibt dies ein übermäßiges Über-/Unterschwingen des gewünschten Werts.



Frequenzregelung: Integrierbeiwert

0,01 bis 100,00

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Frequenzregelung (Parameter 5507) auf "PID analog" konfiguriert ist.

Der Integrierbeiwert stellt das I-Element des PID-Reglers dar. Es korrigiert mögliche Versätze (zwischen Sollwert und Prozessvariable) automatisch über die Zeit durch Verschieben des Proportionalbands. Die Nachstellzeit ändert automatisch die Ausgangsanforderungen bis die Prozessvariable und der Sollwert gleich sind. Dieser Parameter ermöglicht dem Anwender einzustellen, wie schnell die Nachstellzeit versucht, einen möglichen Versatz zu korrigieren. Der Integrierbeiwert muss höher als Differenzierverhältnis sein. Wenn der Integrierbeiwert zu hoch ist, schwingt der Motor dauerhaft. Wenn der Integrierbeiwert zu niedrig ist, benötigt der Motor zu lange, um in einen gleichmäßigen Zustand zu gelangen.



Frequenzregelung: Differenzierverhältnis

0,01 bis 100,00

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Frequenzregelung (Parameter 5507) auf "PID analog" konfiguriert ist.

Das Differenzierverhältnis stellt das D-Element des PID-Reglers dar. Durch Erhöhen dieses Parameters wird die Stabilität des Systems erhöht. Der Regler versucht, die Reaktion des Aktuators zu verlangsamen, um ein übermäßiges Über-/Unterschwingen zu verhindern. Dies ist gewissermaßen die Bremse des Prozesses. Dieser Teil des PID-Regelkreises bewegt sich im Gegensatz zur Nachstellzeit irgendwo innerhalb des Prozessbereichs.

Page 210/350 © Woodward



Frequenzregelung: Unempfindlichkeit

0.02 bis 9.99 Hz

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Frequenzregelung (Parameter 5507) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Inselbetrieb: Die Generatorfrequenz wird so geregelt, dass die gemessene Frequenz maximal um den Betrag der hier eingestellten Unempfindlichkeit von der eingestellten Generatorsollfrequenz abweicht, ohne dass der Regler ein Signal zur Erhöhung/Verringerung der Frequenz an die Frequenzregelung sendet. Dies verhindert übermäßigen Verschleiß an den Relaiskontakten für die Frequenzregelung oder Höher/Tiefer.

<u>Beispiel:</u> Wenn der Frequenzsollwert bei 50 Hz liegt und eine Unempfindlichkeit von 0,5 Hz konfiguriert ist, muss die gemessene Generatorfrequenz 50,5 Hz (50 + 0,5) überschreiten, um ein Tiefer-Signal auszugeben oder unter 49,5 Hz (50 - 0,5) fallen, um ein Höher-Signal auszugeben.

Synchronisierung: Die Generatorfrequenz wird so geregelt, dass die gemessene Frequenz maximal um den Betrag der hier eingestellten Unempfindlichkeit von der überwachten Referenzfrequenz (Netz oder Sammelschiene) abweicht, ohne dass der Regler ein Signal zur Erhöhung/Verringerung der Frequenz an die Frequenzregelung sendet. Dies verhindert übermäßigen Verschleiß an den Relaiskontakten für die Frequenzregelung oder Höher/Tiefer. Der hier eingestellte Wert muss geringer als der Wert sein, der für die maximale Differenzfrequenz df max für die Synchronisierung konfiguriert ist.



Frequenzregelung: Minimale Impulsdauer

0,01 bis 2,00 s

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Frequenzregelung (Parameter 5507) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Hier ist eine Mindestimpulsdauer einzustellen. Es sollte die kürzestmögliche Impulsdauer konfiguriert werden, um ein übermäßiges Überschreiten des gewünschten Drehzahlsollwerts zu verhindern.



Frequenzregelung: Verstärkungsfaktor

0.1 bis 10.0

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Frequenzregelung (Parameter 5507) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Der Verstärkungsfaktor Kp beeinflusst die Einschaltdauer der Relais. Durch Erhöhung des in diesem Parameter konfigurierten Werts, wird die Betätigungszeit des Relais als Reaktion auf eine Abweichung von der Frequenzreferenz erhöht. Durch Erhöhung des Verstärkungsfaktors wird das Ansprechverhalten erhöht, um größere Korrekturen an der Regelvariable zu ermöglichen. Je weiter sich der Prozess außerhalb der Toleranz befindet, desto größer ist die Reaktion, um den Prozess wieder in den Toleranzbereich zu bringen. Wenn die Verstärkung zu hoch konfiguriert wird, ergibt dies ein übermäßiges Über-/Unterschwingen des gewünschten Werts.



Frequenzregelung: Aufweitung Unempfindlichkeit

1,0 bis 9,9

Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Frequenzregelung (Parameter 5507) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Wenn sich die gemessene Generatorfrequenz innerhalb des Unempfindlichkeitsbereichs (Parameter 5550) befindet und die konfigurierte Verzögerung der Aufweitung (Parameter 5554) abläuft, wird die Unempfindlichkeit mit dem hier konfigurierten Faktor multipliziert.

Kickimpuls-Funktion

Die Frequenzregelung verfügt über eine Kickimpuls-Funktion, die einen Impuls ausgibt, wenn die

© Woodward Page 211/350

Unempfindlichkeit der Frequenzregelung (Parameter 5550) nicht überschritten wird und 20 Sekunden lang keine Synchronisierung erreicht werden konnte. Diese Funktion wird bei der Synchronisierung aktiviert. Wenn sich der Phasenwinkel zwischen 0° und 180° befindet, wird ein "Frequenz tiefer"-Signal ausgegeben. Wenn sich der Phasenwinkel zwischen 180° und 360° befindet, wird ein "Frequenz höher"-Signal ausgegeben. Die Impulsdauer beträgt 100 ms. Wenn die Synchronisierung fehlschlägt wird nach 10 Sekunden ein weiterer Impuls ausgegeben.

Für die Kickimpuls-Funktion sind die folgenden Bedingungen erforderlich:

- Die Frequenzregelung (Parameter 5507) ist auf "Dreipunktregler" konfiguriert
- Der Synchronisiermodus (Parameter 5728) ist auf "RUN" oder "CHECK" (oder "Gesteuert von LM" und RUN oder CHECK sind durch den *LogicsManager* aktiviert) konfiguriert

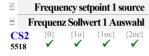


Frequenzregelung: Verzögerung der Aufweitung

1,0 bis 9,9 s

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Frequenzregelung (Parameter 5507) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Die gemessene Generatorfrequenz muss sich für die hier eingestellte Zeit innerhalb des Unempfindlichkeitsbereichs befinden, damit die Unempfindlichkeit mit dem in Parameter 5553 konfigurierten Faktor multipliziert wird.

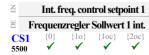


Frequenzregelung: Frequenz Sollwert 1 Auswahl

siehe untenstehenden Text

Die Auswahl des Frequenzsollwerts 1 kann aus den zur Verfügung stehenden Datenquellen gewählt werden. Mit den Softkeys "+" und "-" blättern Sie durch die Variablenliste und mit dem Eingabe-Softkey bestätigen Sie Ihre Auswahl. Auch wenn es möglich ist, alle Datenquellen auszuwählen (siehe Anhang C auf Seite 297), können nur die folgenden Datenquellen verwendet werden (die Auswahl einer anderen Datenquelle führt zu einem fehlerhaften Betrieb der Steuerung):

- 05.01 Frequenz-Sollwert 1 intern
 Der interne Frequenzregelungssollwert 1 (Parameter 5500) wird als Sollwert 1 verwendet
- 05.02 Frequenz-Sollwert 2 intern
 Der interne Frequenzregelungssollwert 2 (Parameter 5501) wird als Sollwert 1 verwendet
- 05.03 Frequenz-Sollwert Schnittstelle
 Der Sollwert, der über die Schnittstelle übertragen wird, wird als Sollwert
 verwendet
- 05.13 Digitalpoti Frequenz
 Der Sollwert aus der Funktion Frequenz höher/tiefer über Digitalpoti wird als
 Sollwert verwendet
- 06.01 Analogeingang 1
 Der Analogeingang 1 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.02 Analogeingang 2
 Der Analogeingang 2 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.03 Analogeingang 3 Der Analogeingang 3 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet

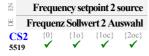


Frequenzregelung: Interner Sollwert 1

0.00 bis 70.00 Hz

Mit diesem Parameter wird der interne Generatorfrequenzsollwert 1 definiert. Auf diesen Wert bezieht sich der Frequenzregler im Insel- oder Leerlaufbetrieb. In den meisten Fällen wird hier 50 Hz oder 60 Hz eingegeben. Es ist auch möglich, hier einen anderen Wert einzugeben.

Page 212/350 © Woodward



Frequenzregelung: Frequenz Sollwert 2 Auswahl

siehe untenstehenden Text

Die Auswahl des Frequenzsollwerts 2 kann aus den zur Verfügung stehenden Datenquellen gewählt werden. Mit den Softkeys "+" und "-" blättern Sie durch die Variablenliste und mit dem Eingabe-Softkey bestätigen Sie Ihre Auswahl. Auch wenn es möglich ist, alle Datenquellen auszuwählen (siehe Anhang C auf Seite 297), können nur die folgenden Datenquellen verwendet werden (die Auswahl einer anderen Datenquelle führt zu einem fehlerhaften Betrieb der Steuerung):

- 05.01 Frequenz-Sollwert 1 intern Der interne Frequenzregelungssollwert 1 (Parameter 5500) wird als Sollwert 2 verwendet
- 05.02 Frequenz-Sollwert 2 intern Der interne Frequenzregelungssollwert 2 (Parameter 5501) wird als Sollwert 2 verwendet
- 05.03 Frequenz-Sollwert Schnittstelle
 Der Sollwert, der über die Schnittstelle übertragen wird, wird als Sollwert
 verwendet
- 05.13 Digitalpoti Frequenz Der Sollwert aus der Funktion Frequenz höher/tiefer über Digitalpoti wird als Sollwert verwendet
- 06.01 Analogeingang 1
 Der Analogeingang 1 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.02 Analogeingang 2
 Der Analogeingang 2 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.03 Analogeingang 3
 Der Analogeingang 3 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet



Frequenzregelung: Interner Sollwert 2

0,00 bis 70,00 Hz

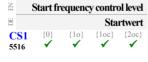
Mit diesem Parameter wird der interne Generatorfrequenzsollwert 2 definiert. Auf diesen Wert bezieht sich der Frequenzregler im Insel- oder Leerlaufbetrieb. In den meisten Fällen wird hier 50 Hz oder 60 Hz eingegeben. Es ist auch möglich, hier einen anderen Wert einzugeben.



Frequenzregelung: Aktivierung des Frequenz-Sollwerts 2

LogicsManager

Wenn diese *LogicsManager*-Bedingung WAHR ist, wird der Frequenz-Sollwert 2 aktiviert, d.h. die Einstellung von Parameter 5519 hat Vorrang vor der Einstellung von Parameter 5518. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.



Frequenzregelung: Startwert

00,00 bis 70,00 Hz

Der Frequenzregler wird aktiviert, wenn die überwachte Generatorfrequenz den hier eingestellten Wert überschreitet. Dadurch wird verhindert, dass das easYgen versucht, die Frequenz zu regeln, während der Motor seinen Startvorgang durchführt.



Frequenzregelung: Startverzögerung

0 bis 999 s

Der Frequenzregler wird aktiviert, wenn die hier eingestellte Zeit abgelaufen ist.

© Woodward Page 213/350

Manua	al GR	37224	D					
a I	Freq. control set point ramp							
H	Frequenzregler Rampe							
CS2 5503	{0}	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc}				
呂	Free	quency	control	droop				
H	I	requen	zregler	Statik				
CS2 5504	{0} ✓	{10}	{1oc}	{2oc} ✓				

Frequenzregelung: Sollwertrampe

0,10 bis 60,00 Hz/s

Die verschiedenen Sollwerte werden dem Regler über diese Rampe zugeführt. Über die Steigung der Rampe wird die Geschwindigkeit verändert, mit der der Regler den Sollwert verändert. Je schneller die Änderung des Sollwertes durchgeführt werden soll, desto größer muss der Wert sein, der hier eingegeben wird.

Frequenzregelung: Statik

0,1 bis 20,0 %

Soll der Generator mit Frequenzregelung parallel zu anderen Generatoren betrieben werden, ist dies nur mit der Verwendung einer Statikkennlinie möglich. Ist bei allen am Inselnetz betriebenen Maschinen sowohl derselbe Sollwert als auch dieselbe Statik eingestellt, verteilt sich im eingeregelten Zustand die geforderte Wirkleistung auf alle Maschinen bezogen auf ihre Nennleistung zu gleichen Teilen.

呂		Fr	eq. dro	op act.
B		F	req.Stat	ik akt.
CS2 12904	{0} ✓	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓

Frequenzregelung Statik aktivieren

LogicsManager

Wenn diese *LogicsManager*-Bedingung WAHR ist, wird die Statikkennlinie für die Frequenzregelung aktiviert. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.



HINWEIS

Die aktive Statik wird auch an eine an die J1939-Schnittstelle (CAN-Schnittstelle 2) angeschlossene Motorsteuerung (ECU) gesendet. Diese Information ist unabhängig von den Schalterzuständen oder einer aktiven Regelung (Frequenz- oder Leistungsregler).

Beispiel

Nennleistung: 500 kW Nennfrequenz Sollwert: 50,0 Hz Statik 5.0 %

Wirkleistung 0 kW = 0 % der Nennleistung

Frequenz wird auf (50.0 Hz - [5.0%*0.0*50 Hz]) = 50.0 Hz geregelt.

Wirkleistung +250 kW = +50 % der Nennleistung

Frequenz wird auf (50.0 Hz - [5 %*0.50*50 Hz]) = 50.0 Hz - 1.25 Hz = 48.75 Hz geregelt.

Wirkleistung +500 kW = +100 % der Nennleistung

Frequenz wird auf (50.0 Hz - [5 %*1.00*50 Hz]) = 50.0 Hz - 2.5 Hz = 47.50 Hz geregelt.



Frequenzregelung: Schlupfversatz Frequenzsollwert

0,00 bis 0,50 Hz

Dieser Wert ist der Versatz für die Synchronisierung an Sammelschiene / Netz. Mit diesem Versatz synchronisiert die Steuerung mit positivem Schlupf.

Beispiel

Wenn dieser Parameter auf 0,10 Hz konfiguriert ist und die Sammelschienen-/Netzfrequenz 50.00 Hz beträgt, ist der Synchronisiersollwert 50,10 Hz.



Frequenzregelung: Nullphasenregelung Verstärkung

1 bis 99

Die Verstärkung der Nullphasenregelung multipliziert die Einstellung der Proportionalverstärkung (Parameter 5510 auf Seite 210) für die Nullphasenregelung.

Page 214/350 © Woodward

K		Phase matching df-start					
$\stackrel{\square}{\to}$		Nullph	asen R	egelg. d	f-Start		
_	S2 506	{0}	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓		

Frequenzregelung: Nullphasenregelung Frequenzunterschied

Die Nullphasenregelung wird nur aktiviert, wenn der Frequenzunterschied zwischen den zu synchronisierenden Systemen unter dem hier eingestellten Wert liegt.



Frequenzregelung: Grundstellung

0,0 bis 100,0 %

0,02 bis 0,25 Hz

Der hier eingegebene Wert ist der Start-Referenzpunkt für den Analogausgang an den Drehzahlregler. Wenn der Ausgang an den Drehzahlregler deaktiviert wurde, dient der Ausgang als Referenzpunkt für die Reglerposition.

© Woodward Page 215/350

Anwendung konfigurieren: Regler, Leistungsregelung

Leistungsregelung: Aktivierung

PID analog / Dreipunktregler / AUS

PID analog .. Die Leistungsregelung erfolgt über einen PID-Regler. Dreipunktregler

Die Leistungsregelung erfolgt über einen Dreipunktregler. **AUS** Es wird keine Regelung vorgenommen.

Leistungsregelung: Proportionalverstärkung

0,01 bis 100,00

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Leistungsregelung (Parameter 5525) auf "PID analog" konfiguriert ist.

Der Proportionalkoeffizient gibt die Verstärkung an. Durch Erhöhung des Verstärkungsfaktors wird das Ansprechverhalten erhöht, um größere Korrekturen an der Regelvariable zu ermöglichen. Je weiter sich der Prozess außerhalb der Toleranz befindet, desto größer ist die Reaktion, um den Prozess wieder in den Toleranzbereich zu bringen. Wenn die Verstärkung zu hoch konfiguriert wird, ergibt dies ein übermäßiges Über-/Unterschwingen des gewünschten Werts.



Leistungsregelung: Integrierbeiwert

0.01 bis 100.00

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Leistungsregelung (Parameter 5525) auf "PID analog" konfiguriert ist.

Der Integrierbeiwert stellt das I-Element des PID-Reglers dar. Es korrigiert mögliche Versätze (zwischen Sollwert und Prozessvariable) automatisch über die Zeit durch Verschieben des Proportionalbands. Die Nachstellzeit ändert automatisch die Ausgangsanforderungen bis die Prozessvariable und der Sollwert gleich sind. Dieser Parameter ermöglicht dem Anwender einzustellen, wie schnell die Nachstellzeit versucht, einen möglichen Versatz zu korrigieren. Der Integrierbeiwert muss höher als Differenzierverhältnis sein. Wenn der Integrierbeiwert zu hoch ist, schwingt der Motor dauerhaft. Wenn der Integrierbeiwert zu niedrig ist, benötigt der Motor zu lange, um in einen gleichmäßigen Zustand zu gelangen.



Leistungsregelung: Differenzierverhältnis

0,01 bis 100,00

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Leistungsregelung (Parameter 5525) auf "PID analog" konfiguriert ist.

Das Differenzierverhältnis stellt das D-Element des PID-Reglers dar. Durch Erhöhen dieses Parameters wird die Stabilität des Systems erhöht. Der Regler versucht, die Reaktion des Aktuators zu verlangsamen, um ein übermäßiges Über-/Unterschwingen zu verhindern. Dies ist gewissermaßen die Bremse des Prozesses. Dieser Teil des PID-Regelkreises bewegt sich im Gegensatz zur Nachstellzeit irgendwo innerhalb des Prozessbereichs.

Page 216/350 © Woodward



Leistungsregelung: Unempfindlichkeit

0.10 bis 9.99 %

it Dieser Para

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Leistungsregelung (Parameter 5525) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Die Generatorleistung wird so geregelt, dass die gemessene Leistung im Netzparallelbetrieb maximal um den Betrag der hier eingestellten Unempfindlichkeit von der eingestellten Sollleistung abweicht, ohne dass der Regler ein Signal zur Erhöhung/Verringerung der Leistung an den Drehzahlregler sendet. Dies verhindert einen unnötigen Verschleiß der Relaiskontakte für Höher/Tiefer. Der eingestellte prozentuale Wert bezieht sich auf die Generator-Nennwirkleistung (Parameter 1752 auf Seite 29).



Leistungsregelung: Minimale Impulsdauer

0.01 bis 2.00 s

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Leistungsregelung (Parameter 5525) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Hier ist eine Mindestimpulsdauer einzustellen. Es sollte die kürzestmögliche Impulsdauer konfiguriert werden, um ein übermäßiges Überschreiten des gewünschten Leistungssollwerts zu verhindern.



Leistungsregelung: Verstärkungsfaktor

0,1 bis 10,0

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Leistungsregelung (Parameter 5525) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Der Verstärkungsfaktor Kp beeinflusst die Einschaltdauer der Relais. Durch Erhöhung des in diesem Parameter konfigurierten Werts, wird die Betätigungszeit des Relais als Reaktion auf eine Abweichung von der Leistungsreferenz erhöht. Durch Erhöhung des Verstärkungsfaktors wird das Ansprechverhalten erhöht, um größere Korrekturen an der Regelvariable zu ermöglichen. Je weiter sich der Prozess außerhalb der Toleranz befindet, desto größer ist die Reaktion, um den Prozess wieder in den Toleranzbereich zu bringen. Wenn die Verstärkung zu hoch konfiguriert wird, ergibt dies ein übermäßiges Über-/Unterschwingen des gewünschten Werts.



Leistungsregelung: Aufweitung Unempfindlichkeit

1,0 bis 9,9

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Leistungsregelung (Parameter 5525) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Wenn sich die gemessene Generatorleistung innerhalb des Unempfindlichkeitsbereichs (Parameter 5560) befindet und die konfigurierte Verzögerung der Aufweitung (Parameter 5564) abläuft, wird die Unempfindlichkeit mit dem hier konfigurierten Faktor multipliziert.



Leistungsregelung: Verzögerung der Aufweitung

1,0 bis 9,9 s

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Leistungsregelung (Parameter 5525) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Die gemessene Generatorleistung muss sich für die hier eingestellte Zeit innerhalb des Unempfindlichkeitsbereichs befinden, damit die Unempfindlichkeit mit dem in Parameter 5563 konfigurierten Faktor multipliziert wird.

© Woodward Page 217/350

呂	L	oad set	point 1	source
E	Wirk	l. Sollw	ert 1 Au	ıswahl
CS2 5539	{0}	{1o}	{1oc}	{2oc}

Leistungsregelung: Leistung Sollwert 1 Auswahl

siehe untenstehenden Text

Die Auswahl des Leistungssollwerts 1 kann aus den zur Verfügung stehenden Datenquellen gewählt werden. Mit den Softkeys "+" und "-" blättern Sie durch die Variablenliste und mit dem Eingabe-Softkey bestätigen Sie Ihre Auswahl. Auch wenn es möglich ist, alle Datenquellen auszuwählen (siehe Anhang C auf Seite 297), können nur die folgenden Datenquellen verwendet werden (die Auswahl einer anderen Datenquelle führt zu einem fehlerhaften Betrieb der Steuerung):

- 05.04 Leistungs-Sollwert 1 intern Der interne Leistungsregelungssollwert 1 (Parameter 5520) wird als Sollwert 1 verwendet
- 05.05 Leistungs-Sollwert 2 intern Der interne Leistungsregelungssollwert 2 (Parameter 5527) wird als Sollwert 1 verwendet
- 05.06 Leistungs-Sollwert Schnittstelle Der Sollwert, der über die Schnittstelle übertragen wird, wird als Sollwert verwendet
- 05.14 Digitalpoti Wirkleistung
 Der Sollwert aus der Funktion Wirkleistung h\u00f6her/tiefer \u00fcber Digitalpoti wird
 als Sollwert verwendet
- 06.01 Analogeingang 1 Der Analogeingang 1 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.02 Analogeingang 2
 Der Analogeingang 2 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.03 Analogeingang 3
 Der Analogeingang 3 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet



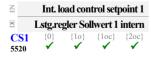
Leistungsregelung: Sollwert 1

Import / Export / Konstant

Import.........Der für die Bezugsleistung eingegebene Wert soll immer vom Netz geliefert werden. Alle Laständerungen werden vom Generator bzw. von den Generatoren übernommen, wenn dessen/deren Nennleistung nicht überschritten wird. Der Generator startet immer, wenn ein Bezugsleistungsbetrieb aktiviert wird.

ExportDer für die Lieferleistung eingegebene Wert soll immer ans Netz geliefert werden. Alle Laständerungen werden vom Generator bzw. von den Generatoren übernommen, wenn dessen/deren Nennleistung nicht überschritten wird. Der Generator startet immer, wenn ein Lieferleistungsbetrieb aktiviert wird.

KonstantDer Generator soll immer den für die Konstantleistung eingegebenen Wert liefern. Alle Laständerungen werden vom Netz übernommen. Der Generator startet immer, wenn ein Konstantleistungsbetrieb (Grundlast) aktiviert ist.



Leistungsregelung: Sollwert 1 intern

0 bis 9.999,9 kW

Mit diesem Parameter wird der interne Leistungssollwert 1 definiert. Dieser Wert ist der Bezugswert für die Leistungsregelung im Parallelbetrieb.

Page 218/350 © Woodward



Leistungsregelung: Leistung Sollwert 2 Auswahl

siehe untenstehenden Text

Die Auswahl des Leistungssollwerts 2 kann aus den zur Verfügung stehenden Datenquellen gewählt werden. Mit den Softkeys "+" und "-" blättern Sie durch die Variablenliste und mit dem Eingabe-Softkey bestätigen Sie Ihre Auswahl. Auch wenn es möglich ist, alle Datenquellen auszuwählen (siehe Anhang C auf Seite 297), können nur die folgenden Datenquellen verwendet werden (die Auswahl einer anderen Datenquelle führt zu einem fehlerhaften Betrieb der Steuerung):

- 05.04 Leistungs-Sollwert 1 intern
 Der interne Leistungsregelungssollwert 1 (Parameter 5520) wird als Sollwert 2 verwendet
- 05.05 Leistungs-Sollwert 2 intern Der interne Leistungsregelungssollwert 2 (Parameter 5527) wird als Sollwert 2 verwendet
- 05.06 Leistungs-Sollwert Schnittstelle Der Sollwert, der über die Schnittstelle übertragen wird, wird als Sollwert verwendet
- 05.14 Digitalpoti Wirkleistung
 Der Sollwert aus der Funktion Wirkleistung höher/tiefer über Digitalpoti wird als Sollwert verwendet
- 06.01 Analogeingang 1 Der Analogeingang 1 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.02 Analogeingang 2
 Der Analogeingang 2 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.03 Analogeingang 3
 Der Analogeingang 3 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet



Leistungsregelung: Sollwert 2

Import / Export / Konstant

Import Der für die Bezugsleistung eingegebene Wert soll immer vom Netz geliefert werden. Alle Laständerungen werden vom Generator bzw. von den Generatoren übernommen, wenn dessen/deren Nennleistung nicht überschritten wird. Der Generator startet immer, wenn ein Bezugsleistungsbetrieb aktiviert wird.

Export......... Der für die Lieferleistung eingegebene Wert soll immer ans Netz geliefert werden. Alle Laständerungen werden vom Generator bzw. von den Generatoren übernommen, wenn dessen/deren Nennleistung nicht überschritten wird. Der Generator startet immer, wenn ein Lieferleistungsbetrieb aktiviert wird.

Konstant..... Der Generator soll immer den für die Konstantleistung eingegebenen Wert liefern. Alle Laständerungen werden vom Netz übernommen. Der Generator startet immer, wenn ein Konstantleistungsbetrieb (Grundlast) aktiviert ist.



Leistungsregelung: Sollwert 2 intern

0 bis 9.999,9 kW

Mit diesem Parameter wird der interne Leistungssollwert 2 definiert. Dieser Wert ist der Bezugswert für die Leistungsregelung im Parallelbetrieb.

Setp. 2 load

Setp. 2 load

Lstg.regler Soll2

(CS2 {0} {10} {10} {10c} {20c}

12919

Leistungsregelung: Sollwert 2 aktivieren

LogicsManager

Wenn diese *LogicsManager*-Bedingung WAHR ist, wird der Leistungs-Sollwert 2 aktiviert, d.h. die Einstellung von Parameter 5540 hat Vorrang vor der Einstellung von Parameter 5539. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

© Woodward Page 219/350



Leistungsregelung: Sollwertrampe

0,10 bis 100,0 %/s

Die verschiedenen Sollwerte werden dem Regler über diese Rampe zugeführt. Über die Steigung der Rampe wird die Geschwindigkeit verändert, mit der der Regler den Sollwert verändert. Je schneller die Änderung des Sollwertes durchgeführt werden soll, desto größer muss der Wert sein, der hier eingegeben wird.

Hinweis: Diese Rampe wird auch für das Belasten oder Entlasten eines zusätzlichen Aggregats im Inselbetrieb verwendet. Wenn die Rampe zu hoch eingestellt ist, kann ein übermäßiges Schwingen auftreten.



Leistungsregelung: Sollwert Maximum

0 bis 150 %

Wenn die maximale Generatorleistung begrenzt werden soll, muss hier ein Prozentwert basierend auf der Generatornennleistung (Parameter 1752 auf Seite 29) eingegeben werden. Der Regler regelt das Aggregat so aus, dass dieser Wert nicht überschritten wird. Dieser Parameter begrenzt den Sollwert der Leistungsregelung wenn sich der Generator im Netzparallelbetrieb befindet.



Leistungsregelung: Minimale Generatorleistung bei Übergaberegelung 0 bis 100 %

Wenn die minimale Generatorleistung begrenzt werden soll, muss hier ein Prozentwert basierend auf der Generatornennleistung (Parameter 1752 auf Seite 29) eingegeben werden. Die Steuerung verhindert, dass die Leistung unter den hier eingestellten Grenzwert fällt. Dieser Parameter wird nur verwendet, wenn sich der Generator im Netzparallelbetrieb befindet.



Leistungsregelung: Aufwärmleistungsgrenze

0 bis 100 %

Die maximale Leistung ist auf diesen Prozentwert der Generatornennleistung (Parameter 1752 auf Seite 29) begrenzt, bis die Aufwärmzeit (Parameter 5534 auf Seite 220) abgelaufen ist oder Aufwärm-Temperaturgrenzwert (Parameter 5546 auf Seite 221) überschritten wurde.



Leistungsregelung: Aufwärmzeit

0 bis 9999 s

① Dieser Parameter ist nur wirksam, wenn der Aufwärmmodus (Parameter 5533) auf "Zeitgesteuert" konfiguriert ist.

Die maximale Leistung ist auf den in Parameter 5532 auf Seite 220 eingestellten Wert für die hier eingestellte Zeit begrenzt.



Leistungsregelung: Aufwärmmodus

Analogw. gesteu / Zeitgesteuert

Analogw. gesteu ... Die maximale Leistung ist auf den in Parameter 5532 eingestellten Wert begrenzt, bis die entsprechend der Einstellung in Parameter 5538 gemessene Temperatur den in Parameter 5546 eingestellten Grenzwert überschritten hat.

ZeitgesteuertDie maximale Leistung ist auf den in Parameter 5532 eingestellten Wert begrenzt, bis die in Parameter 5534 eingestellte Zeit abgelaufen ist.

Page 220/350 © Woodward

呂	Eng	ine warı	n up cri	terium
DE	Teillas	t Warm	lauf Kri	terium
CS2	{0}	{1o}	{1oc}	{2oc}

Leistungsregelung: Kriterium für Teillast-Warmlauf

siehe untenstehenden Text

① Dieser Parameter ist nur wirksam, wenn der Aufwärmmodus (Parameter 5533) auf "Analogw. gesteu" konfiguriert ist.

Das Warmlauf-Kriterium kann aus den zur Verfügung stehenden Datenquellen gewählt werden. Mit den Softkeys "+" und "-" blättern Sie durch die Variablenliste und mit dem Eingabe-Softkey bestätigen Sie Ihre Auswahl. Auch wenn es möglich ist, alle Datenquellen auszuwählen (siehe Anhang C auf Seite 297), können nur die folgenden Datenquellen verwendet werden (die Auswahl einer anderen Datenquelle führt zu einem fehlerhaften Betrieb der Steuerung):

- 06.01 Analogeingang 1 Der Analogeingang 1 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.02 Analogeingang 2 Der Analogeingang 2 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.03 Analogeingang 3 Der Analogeingang 3 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet



Leistungsregelung: Aufwärm-Grenzwert

0 bis 1.000 °C

① Dieser Parameter ist nur wirksam, wenn der Aufwärmmodus (Parameter 5533) auf "Analogw. gesteu" konfiguriert ist.

Die maximale Leistung ist auf den in Parameter 5532 eingestellten Wert begrenzt, bis die Temperatur den hier eingestellten Grenzwert überschritten hat.

© Woodward Page 221/350

Anwendung konfigurieren: Regler, Spannungsregelung



Spannungsregelung: Aktivierung

PID analog / Dreipunktregler / AUS

PID analog ...Die Spannungsregelung erfolgt über einen PID-Regler. Dreipunktregler

Die Spannungsregelung erfolgt über einen Dreipunktregler. **AUS**Es wird keine Regelung vorgenommen.



Spannungsregelung: Proportionalverstärkung

0,01 bis 100,00

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Spannungsregelung (Parameter 5607) auf "PID analog" konfiguriert ist.

Der Proportionalkoeffizient gibt die Verstärkung an. Durch Erhöhung des Verstärkungsfaktors wird das Ansprechverhalten erhöht, um größere Korrekturen an der Regelvariable zu ermöglichen. Je weiter sich der Prozess außerhalb der Toleranz befindet, desto größer ist die Reaktion, um den Prozess wieder in den Toleranzbereich zu bringen. Wenn die Verstärkung zu hoch konfiguriert wird, ergibt dies ein übermäßiges Über-/Unterschwingen des gewünschten Werts.



Spannungsregelung: Integrierbeiwert

0.01 bis 100.00

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Spannungsregelung (Parameter 5607) auf "PID analog" konfiguriert ist.

Der Integrierbeiwert stellt das I-Element des PID-Reglers dar. Es korrigiert mögliche Versätze (zwischen Sollwert und Prozessvariable) automatisch über die Zeit durch Verschieben des Proportionalbands. Die Nachstellzeit ändert automatisch die Ausgangsanforderungen bis die Prozessvariable und der Sollwert gleich sind. Dieser Parameter ermöglicht dem Anwender einzustellen, wie schnell die Nachstellzeit versucht, einen möglichen Versatz zu korrigieren. Der Integrierbeiwert muss höher als Differenzierverhältnis sein. Wenn der Integrierbeiwert zu hoch ist, schwingt der Motor dauerhaft. Wenn der Integrierbeiwert zu niedrig ist, benötigt der Motor zu lange, um in einen gleichmäßigen Zustand zu gelangen.



Spannungsregelung: Differenzierverhältnis

0,01 bis 100,00

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Spannungsregelung (Parameter 5607) auf "PID analog" konfiguriert ist.

Das Differenzierverhältnis stellt das D-Element des PID-Reglers dar. Durch Erhöhen dieses Parameters wird die Stabilität des Systems erhöht. Der Regler versucht, die Reaktion des Aktuators zu verlangsamen, um ein übermäßiges Über-/Unterschwingen zu verhindern. Dies ist gewissermaßen die Bremse des Prozesses. Dieser Teil des PID-Regelkreises bewegt sich im Gegensatz zur Nachstellzeit irgendwo innerhalb des Prozessbereichs.

Page 222/350 © Woodward



Spannungsregelung: Unempfindlichkeit

0.10 bis 9.99 %

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Spannungsregelung (Parameter 5607) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Inselbetrieb: Die Generatorspannung wird so geregelt, dass die gemessene Spannung maximal um den Betrag der hier eingestellten Unempfindlichkeit von der eingestellten Generatorsollspannung abweicht, ohne dass der Regler ein Signal zur Erhöhung/Verringerung der Spannung an den Spannungsregler sendet. Dies verhindert übermäßigen Verschleiß an den Relaiskontakten für die Spannungsregelung oder Höher/Tiefer.

Synchronisierung: Die Generatorspannung wird so geregelt, dass die gemessene Spannung maximal um den Betrag der hier eingestellten Unempfindlichkeit von der überwachten Referenzspannung (Netz oder Sammelschiene) abweicht, ohne dass der Regler ein Signal zur Erhöhung/Verringerung der Spannung an den Spannungsregler sendet. Dies verhindert übermäßigen Verschleiß an den Relaiskontakten für die Spannungsregelung oder Höher/Tiefer. Der hier eingestellte Wert muss geringer als der Wert sein, der für die maximale Differenzspannung dU max für die Synchronisierung konfiguriert ist (Parameters 5700 oder 5710).



Spannungsregelung: Minimale Impulsdauer

0,01 bis 2,00 s

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Spannungsregelung (Parameter 5607) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Hier ist eine Mindestimpulsdauer einzustellen. Es sollte die kürzestmögliche Impulsdauer konfiguriert werden, um ein übermäßiges Überschreiten des gewünschten Spannungssollwerts zu verhindern.



Spannungsregelung: Verstärkungsfaktor

0.1 bis 10.0

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Spannungsregelung (Parameter 5607) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Der Verstärkungsfaktor Kp beeinflusst die Einschaltdauer der Relais. Durch Erhöhung des in diesem Parameter konfigurierten Werts, wird die Betätigungszeit des Relais als Reaktion auf eine Abweichung von der Spannungsreferenz erhöht. Durch Erhöhung des Verstärkungsfaktors wird das Ansprechverhalten erhöht, um größere Korrekturen an der Regelvariable zu ermöglichen. Je weiter sich der Prozess außerhalb der Toleranz befindet, desto größer ist die Reaktion, um den Prozess wieder in den Toleranzbereich zu bringen. Wenn die Verstärkung zu hoch konfiguriert wird, ergibt dies ein übermäßiges Über-/Unterschwingen des gewünschten Werts.



Spannungsregelung: Aufweitung Unempfindlichkeit

1,0 bis 9,9

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Spannungsregelung (Parameter 5607) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Wenn sich die gemessene Generatorspannung innerhalb des Unempfindlichkeitsbereichs (Parameter 5650) befindet und die konfigurierte Verzögerung der Aufweitung (Parameter 5654) abläuft, wird die Unempfindlichkeit mit dem hier konfigurierten Faktor multipliziert.

© Woodward Page 223/350

呂	De	lay exp	and dea	dband
B	Ver	zögerui	ıg Aufw	veitung
CS1 5654	{0}	{1o}	{1oc}	{2oc}

Spannungsregelung: Verzögerung der Aufweitung

1,0 bis 9,9 s

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Spannungsregelung (Parameter 5607) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Die gemessene Generatorspannung muss sich für die hier eingestellte Zeit innerhalb des Unempfindlichkeitsbereichs befinden, damit die Unempfindlichkeit mit dem in Parameter 5653 konfigurierten Faktor multipliziert wird.

Spannungsregelung: Leistung Sollwert 1 Auswahl

siehe untenstehenden Text

Die Auswahl des Spannungssollwerts 1 kann aus den zur Verfügung stehenden Datenquellen gewählt werden. Mit den Softkeys "+" und "-" blättern Sie durch die Variablenliste und mit dem Eingabe-Softkey bestätigen Sie Ihre Auswahl. Auch wenn es möglich ist, alle Datenquellen auszuwählen (siehe Anhang C auf Seite 297), können nur die folgenden Datenquellen verwendet werden (die Auswahl einer anderen Datenquelle führt zu einem fehlerhaften Betrieb der Steuerung):

- 05.07 Spannungs-Sollwert 1 intern Der interne Spannungsregelungssollwert 1 (Parameter 5600) wird als Sollwert 1 verwendet
- 05.08 Spannungs-Sollwert 2 intern Der interne Spannungsregelungssollwert 2 (Parameter 5601) wird als Sollwert 1 verwendet
- 05.09 Spannungs-Sollwert Schnittstelle
 Der Sollwert, der über die Schnittstelle übertragen wird, wird als Sollwert
 verwendet
- 05.15 Digitalpoti Spannung Der Sollwert aus der Funktion Spannung höher/tiefer über Digitalpoti wird als Sollwert verwendet
- 06.01 Analogeingang 1
 Der Analogeingang 1 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.02 Analogeingang 2
 Der Analogeingang 2 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.03 Analogeingang 3
 Der Analogeingang 3 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet

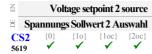


Spannungsregelung: Interner Sollwert 1

50 bis 650.000 V

Mit diesem Parameter wird der interne Generatorspannungssollwert 1 definiert. Auf diesen Wert bezieht sich der Spannungsregler im Insel- oder Leerlaufbetrieb.

Page 224/350 © Woodward



Spannungsregelung: Leistung Sollwert 2 Auswahl

siehe untenstehenden Text

Die Auswahl des Spannungssollwerts 2 kann aus den zur Verfügung stehenden Datenquellen gewählt werden. Mit den Softkeys "+" und "-" blättern Sie durch die Variablenliste und mit dem Eingabe-Softkey bestätigen Sie Ihre Auswahl. Auch wenn es möglich ist, alle Datenquellen auszuwählen (siehe Anhang C auf Seite 297), können nur die folgenden Datenquellen verwendet werden (die Auswahl einer anderen Datenquelle führt zu einem fehlerhaften Betrieb der Steuerung):

- 05.07 Spannungs-Sollwert 1 intern Der interne Spannungsregelungssollwert 1 (Parameter 5600) wird als Sollwert 2 verwendet
- 05.08 Spannungs-Sollwert 2 intern Der interne Spannungsregelungssollwert 2 (Parameter 5601) wird als Sollwert 2 verwendet
- 05.09 Spannungs-Sollwert Schnittstelle Der Sollwert, der über die Schnittstelle übertragen wird, wird als Sollwert verwendet
- 05.15 Digitalpoti Spannung Der Sollwert aus der Funktion Spannung höher/tiefer über Digitalpoti wird als Sollwert verwendet
- 06.01 Analogeingang 1 Der Analogeingang 1 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.02 Analogeingang 2
 Der Analogeingang 2 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.03 Analogeingang 3
 Der Analogeingang 3 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet



Spannungsregelung: Interner Sollwert 2

50 bis 650.000 V

Mit diesem Parameter wird der interne Generatorspannungssollwert 2 definiert. Auf diesen Wert bezieht sich der Spannungsregler im Insel- oder Leerlaufbetrieb.



Sollwert 2 aktivieren

LogicsManager

Wenn diese *LogicsManager*-Bedingung WAHR ist, wird der Spannungs-Sollwert 2 aktiviert, d.h. die Einstellung von Parameter 5619 hat Vorrang vor der Einstellung von Parameter 5618. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.



Spannungsregelung: Startwert

0 bis 100 %

① Dieser Wert bezieht sich auf den Generatorspannungssollwert (Parameter 5600 oder 5601 auf Seite 225).

Der Spannungsregler wird aktiviert, wenn die überwachte Generatorspannung den hier eingestellten Wert überschreitet. Dadurch wird verhindert, dass das easYgen versucht, die Spannung zu regeln, während der Motor seinen Startvorgang durchführt.



Spannungsregelung: Startverzögerung

0 bis 999 s

Der Spannungsregler wird aktiviert, wenn die hier eingestellte Zeit abgelaufen ist.

© Woodward Page 225/350

呂	Voltage control set point ramp			
B	Spar	nnungs	regler F	Rampe
CS 5603	- ' /	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓

Spannungsregelung: Sollwertrampe

1,00 bis 300,00 %/s

Die verschiedenen Sollwerte werden dem Regler über diese Rampe zugeführt. Über die Steigung der Rampe wird die Geschwindigkeit verändert, mit der der Regler den Sollwert verändert. Je schneller die Änderung des Sollwertes durchgeführt werden soll, desto größer muss der Wert sein, der hier eingegeben wird.



Spannungsregelung: Statik

0,0 bis 20,0 %

Soll der Generator mit Spannungsregelung parallel zu anderen Generatoren betrieben werden, ist dies nur mit der Verwendung einer Statikkennlinie möglich. Ist bei allen am Inselnetz betriebenen Maschinen sowohl derselbe Sollwert als auch dieselbe Statik eingestellt, verteilt sich im eingeregelten Zustand die geforderte Blindleistung auf alle Maschinen bezogen auf ihre Nennblindleistung zu gleichen Teilen.



Spannung Statik aktiv

LogicsManager

Wenn diese *LogicsManager*-Bedingung WAHR ist, wird die Statikkennlinie für die Spannungsregelung aktiviert. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

Beispiel

Nennblindleistung: 400 kvar Nennspannung Sollwert: 410 V Statik 5.0 %

Blindleistung 0 kvar = 0 % der Nennleistung

Spannung wird auf (410 V - [5,0%*0,0*410 V]) = 410 V geregelt.

Blindleistung 400 kvar = 100 % der Nennleistung

Spannung wird auf (410 V - [5.0%*1.0*410 V]) = 410 V - 20.5 V = 389.5 V geregelt.



Spannungsregelung: Grundstellung

0,0 bis 100,0 %

Der hier eingegebene Wert ist der Start-Referenzpunkt für den Analogausgang an den Spannungsregler. Wenn der Ausgang an den Spannungsregler deaktiviert wurde, dient der Ausgang als Referenzpunkt für die Reglerposition.

Page 226/350 © Woodward

Anwendung konfigurieren: Regler, Leistungsfaktor (cosphi)-Regler

呂	1	Power f	actor C	ontrol
E	Le	istungs	faktor-l	Regler
CS2 5625	{0} ✓	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc} ✓

Leistungsfaktorregelung: Aktivierung

PID analog / Dreipunktregler / AUS

PID analog .. Die Leistungsfaktorregelung erfolgt über einen PID-Regler.

Dreipunktregler... Die Leistungsfaktorregelung erfolgt über einen Dreipunktregler.

AUS...... Es wird keine Regelung vorgenommen.



Leistungsfaktorregelung: Proportionalverstärkung

0,01 bis 100,00

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Leistungsfaktorregelung (Parameter 5625) auf "PID analog" konfiguriert ist.

Der Proportionalkoeffizient gibt die Verstärkung an. Durch Erhöhung des Verstärkungsfaktors wird das Ansprechverhalten erhöht, um größere Korrekturen an der Regelvariable zu ermöglichen. Je weiter sich der Prozess außerhalb der Toleranz befindet, desto größer ist die Reaktion, um den Prozess wieder in den Toleranzbereich zu bringen. Wenn die Verstärkung zu hoch konfiguriert wird, ergibt dies ein übermäßiges Über-/Unterschwingen des gewünschten Werts.



Leistungsfaktorregelung: Integrierbeiwert

0,01 bis 100,00

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Leistungsfaktorregelung (Parameter 5625) auf "PID analog" konfiguriert ist.

Der Integrierbeiwert stellt das I-Element des PID-Reglers dar. Es korrigiert mögliche Versätze (zwischen Sollwert und Prozessvariable) automatisch über die Zeit durch Verschieben des Proportionalbands. Die Nachstellzeit ändert automatisch die Ausgangsanforderungen bis die Prozessvariable und der Sollwert gleich sind. Dieser Parameter ermöglicht dem Anwender einzustellen, wie schnell die Nachstellzeit versucht, einen möglichen Versatz zu korrigieren. Der Integrierbeiwert muss höher als Differenzierverhältnis sein. Wenn der Integrierbeiwert zu hoch ist, schwingt der Motor dauerhaft. Wenn der Integrierbeiwert zu niedrig ist, benötigt der Motor zu lange, um in einen gleichmäßigen Zustand zu gelangen.



Leistungsfaktorregelung: Differenzierverhältnis

0,01 bis 100,00

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Leistungsfaktorregelung (Parameter 5625) auf "PID analog" konfiguriert ist.

Das Differenzierverhältnis stellt das D-Element des PID-Reglers dar. Durch Erhöhen dieses Parameters wird die Stabilität des Systems erhöht. Der Regler versucht, die Reaktion des Aktuators zu verlangsamen, um ein übermäßiges Über-/Unterschwingen zu verhindern. Dies ist gewissermaßen die Bremse des Prozesses. Dieser Teil des PID-Regelkreises bewegt sich im Gegensatz zur Nachstellzeit irgendwo innerhalb des Prozessbereichs.

© Woodward Page 227/350



Leistungsfaktorregelung: Unempfindlichkeit

0.10 bis 9.99 %

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Leistungsfaktorregelung (Parameter 5625) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Der Generatorleistungsfaktor wird so geregelt, dass der gemessene Leistungsfaktor im Netzparallelbetrieb maximal um den Betrag der hier eingestellten Unempfindlichkeit vom eingestellten Sollleistungsfaktor abweicht, ohne dass der Regler ein Signal zur Erhöhung/Verringerung der Leistung an den Spannungsregler sendet. Dies verhindert einen unnötigen Verschleiß der Relaiskontakte für Höher/Tiefer. Der eingestellte prozentuale Wert bezieht sich auf die Generator-Nennblindleistung (Parameter 1758 auf Seite 29).



Leistungsfaktorregelung: Minimale Impulsdauer

0.01 bis 2.00 s

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Leistungsfaktorregelung (Parameter 5625) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Hier ist eine Mindestimpulsdauer einzustellen. Es sollte die kürzestmögliche Impulsdauer konfiguriert werden, um ein übermäßiges Überschreiten des gewünschten Leistungsfaktorsollwerts zu verhindern.



Leistungsfaktorregelung: Verstärkungsfaktor

0,1 bis 10,0

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Leistungsfaktorregelung (Parameter 5625) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Der Verstärkungsfaktor Kp beeinflusst die Einschaltdauer der Relais. Durch Erhöhung des in diesem Parameter konfigurierten Werts, wird die Betätigungszeit des Relais als Reaktion auf eine Abweichung von der Leistungsfaktorreferenz erhöht. Durch Erhöhung des Verstärkungsfaktors wird das Ansprechverhalten erhöht, um größere Korrekturen an der Regelvariable zu ermöglichen. Je weiter sich der Prozess außerhalb der Toleranz befindet, desto größer ist die Reaktion, um den Prozess wieder in den Toleranzbereich zu bringen. Wenn die Verstärkung zu hoch konfiguriert wird, ergibt dies ein übermäßiges Über-/Unterschwingen des gewünschten Werts.



Leistungsfaktorregelung: Aufweitung Unempfindlichkeit

1,0 bis 9,9

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Leistungsfaktorregelung (Parameter 5625) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Wenn sich der gemessene Generatorleistungsfaktor innerhalb des Unempfindlichkeitsbereichs (Parameter 5660) befindet und die konfigurierte Verzögerung der Aufweitung (Parameter 5664) abläuft, wird die Unempfindlichkeit mit dem hier konfigurierten Faktor multipliziert.



Leistungsfaktorregelung: Verzögerung der Aufweitung

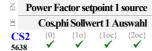
1,0 bis 9,9 s

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Leistungsfaktorregelung (Parameter 5625) auf "Dreipunktregler" konfiguriert ist.

Der gemessene Generatorleistungsfaktor muss sich für die hier eingestellte Zeit innerhalb des Unempfindlichkeitsbereichs befinden, damit die Unempfindlichkeit mit dem in Parameter 5663 konfigurierten Faktor multipliziert wird.

Page 228/350 © Woodward

siehe untenstehenden



Leistungsfaktorregelung: Leistungsfaktor Sollwert 1 Auswahl Text

Die Auswahl des Leistungsfaktorsollwerts 1 kann aus den zur Verfügung stehenden Datenquellen gewählt werden. Mit den Softkeys "+" und "-" blättern Sie durch die Variablenliste und mit dem Eingabe-Softkey bestätigen Sie Ihre Auswahl. Auch wenn es möglich ist, alle Datenquellen auszuwählen (siehe Anhang C auf Seite 297), können nur die folgenden Datenquellen verwendet werden (die Auswahl einer anderen Datenquelle führt zu einem fehlerhaften Betrieb der Steuerung):

- 05.10 Leistungsfaktor-Sollwert 1 intern Der interne Leistungsfaktorregelungssollwert 1 (Parameter 5620) wird als Sollwert 1 verwendet
- 05.11 Leistungsfaktor-Sollwert 2 intern Der interne Leistungsfaktorregelungssollwert 2 (Parameter 5621) wird als Sollwert 1 verwendet
- 05.12 Leistungsfaktor-Sollwert Schnittstelle Der Sollwert, der über die Schnittstelle übertragen wird, wird als Sollwert verwendet
- 05.16 Digitalpoti Leistungsfaktor
 Der Sollwert aus der Funktion Leistungsfaktor höher/tiefer über Digitalpoti wird als Sollwert verwendet
- 06.01 Analogeingang 1 Der Analogeingang 1 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.02 Analogeingang 2 Der Analogeingang 2 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.03 Analogeingang 3
 Der Analogeingang 3 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet



Leistungsfaktorregelung: Sollwert 1 intern

-0,710 bis 0,000 bis +0,710

Hier kann der gewünschte Leistungsfaktor eingestellt werden, so dass die Blindleistung im System geregelt wird. Die Bezeichnungen "-" und "+" stehen für induktive (Generator übererregt) und kapazitive (Generator untererregt) Blindleistung. Dieser Sollwert ist nur im Netzparallelbetrieb aktiv.

© Woodward Page 229/350



Leistungsfaktorregelung: Leistungsfaktor Sollwert 2 Auswahl siehe untenstehenden Text

Die Auswahl des Leistungsfaktorsollwerts 2 kann aus den zur Verfügung stehenden Datenquellen gewählt werden. Mit den Softkeys "+" und "-" blättern Sie durch die Variablenliste und mit dem Eingabe-Softkey bestätigen Sie Ihre Auswahl. Auch wenn es möglich ist, alle Datenquellen auszuwählen (siehe Anhang C auf Seite 297), können nur die folgenden Datenquellen verwendet werden (die Auswahl einer anderen Datenquelle führt zu einem fehlerhaften Betrieb der Steuerung):

- 05.10 Leistungsfaktor-Sollwert 1 intern Der interne Leistungsfaktorregelungssollwert 1 (Parameter 5620) wird als Sollwert 2 verwendet
- 05.11 Leistungsfaktor-Sollwert 2 intern Der interne Leistungsfaktorregelungssollwert 2 (Parameter 5621) wird als Sollwert 2 verwendet
- 05.12 Leistungsfaktor-Sollwert Schnittstelle Der Sollwert, der über die Schnittstelle übertragen wird, wird als Sollwert verwendet
- 05.16 Digitalpoti Leistungsfaktor
 Der Sollwert aus der Funktion Leistungsfaktor höher/tiefer über Digitalpoti wird als Sollwert verwendet
- 06.01 Analogeingang 1 Der Analogeingang 1 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.02 Analogeingang 2 Der Analogeingang 2 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet
- 06.03 Analogeingang 3
 Der Analogeingang 3 wird zur Regelung des Sollwerts verwendet



Leistungsfaktorregelung: Sollwert 2 intern

-0,710 bis 0,000 bis +0,710

Hier kann der gewünschte Leistungsfaktor eingestellt werden, so dass die Blindleistung im System geregelt wird. Die Bezeichnungen "-" und "+" stehen für induktive (Generator übererregt) und kapazitive (Generator untererregt) Blindleistung. Dieser Sollwert ist nur im Netzparallelbetrieb aktiv.



Leistungsfaktor Sollwert 2 aktivieren

LogicsManager

Wenn diese *LogicsManager*-Bedingung WAHR ist, wird der Leistungsfaktor-Sollwert 2 aktiviert, d.h. die Einstellung von Parameter 5639 hat Vorrang vor der Einstellung von Parameter 5638. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.



Leistungsfaktorregelung: Blindleistungsrampe

0,01 bis 100,00 %/s

Die verschiedenen Sollwerte werden dem Regler über diese Rampe zugeführt. Über die Steigung der Rampe wird die Geschwindigkeit verändert, mit der der Regler den Sollwert verändert. Je schneller die Änderung des Sollwertes durchgeführt werden soll, desto größer muss der Wert sein, der hier eingegeben wird.

Hinweis: Diese Rampe wird auch für das Belasten oder Entlasten eines zusätzlichen Aggregats im Inselbetrieb verwendet. Wenn die Rampe zu hoch eingestellt ist, kann ein übermäßiges Schwingen auftreten.

Page 230/350 © Woodward

Anwendung konfigurieren: Regler, Leistungsverteilung

Das easYgen führt eine proportionale Leistungs- und/oder Blindleistungsverteilung durch. Dies bedeutet, dass jeder Generator im Netzparallelbetrieb, im Inselbetrieb mit mehreren parallelen Generatoren oder beim Rücksynchronisieren der Sammelschiene ans Netz die Leistung mit demselben prozentualen Anteil der Generatornennleistung liefert. Es wird keine proportionale Leistungs-/Blindleistungsverteilung durchgeführt, wenn das easYgen den GLS geschlossen hat und sich im Konstantleistungs-/Grundlastbetrieb befindet. Ein System kann aus bis zu 32 Generatoren bestehen die von einem einzelnen easYgen gesteuert werden.

Netzparallelbetrieb mit Wirkleistungsregelung am Netzübergabepunkt (Import/Export)

Die easYgen-Steuerungen halten die Wirkleistung an den einzeln gesteuerten Generatoren so hoch, dass der Wirkleistungssollwert am Netzübergabepunkt auf dem eingestellten Sollwert bleibt. Der Wirkleistungssollwert am Netzübergabepunkt muss für jedes easYgen gleich eingestellt sein.

Die easYgen-Steuerung kommuniziert mit den anderen Steuerungen im System über einen CAN-Bus. Dies ermöglicht der Steuerung, die vom Generator erzeugte Wirkleistung zu steuern und dabei innerhalb der Nennleistung des Generators zu bleiben. Ein kleinerer Generator steuert im Vergleich zu einem großen Generator weniger Wirkleistung bei, beide werden aber auf demselben Ausnutzungsgrad betrieben. Ein Beispiel dafür wäre ein Generator mit 100 kW und ein Generator mit 1000 kW und eine Netzübergabeleistung von 825 kW. Der Generator mit 100 kW würde 75 kW liefern und der Generator mit 1000 kW würde 750 kW beitragen, d.h. beide Generatoren würden bei 75% ihrer Nennleistung betrieben.

Eine Blindleistungsverteilung wird im Netzparallelbetrieb nicht durchgeführt. Die Blindleistungsregelung ist durch den eingestellten Leistungsfaktorsollwert der einzelnen Steuerungen definiert. Wenn der Leistungsfaktorreglersollwert auf +0.950 konfiguriert ist, verteilt das easYgen die Wirkleistung proportional mit allen netzparallelen Generatoren, während die Blindleistung auf einen Leistungsfaktor von 0.95 induktiv (nacheilend) geregelt wird, unabhängig vom Leistungsfaktor, bei dem das Netz betrieben wird.

Der Parameter "Wirkl.verteil. Führungsgr." (Parameter 5530) kann dazu verwendet werden, die Priorität der Wirkleistungsverteilungsreferenzvariable (Wirkleistung am Übergabepunkt) zu definieren. Ein höherer Prozentwert beeinflusst die Steuerung in Richtung der Aufrechterhaltung des Wirkleistungssollwerts am Übergabepunkt. Ein niedrigerer Prozentwert beeinflusst die Steuerung in Richtung der Aufrechterhaltung der Wirkleistungsverteilung zwischen den Geräten.

Der Parameter "Blindl.verteilg. Führungsgr." (Parameter 5630) hat hier keinen Einfluss.

Inselparallelbetrieb

Die easYgen-Steuerungen halten Spannung und Frequenz der einzeln gesteuerten Generatoren auf konstantem Niveau. Dies erfordert, dass die Spannungs- und Frequenzsollwerte für jedes easYgen gleich eingestellt werden. Die easYgen-Steuerung kommuniziert mit den anderen Steuerungen im System über einen CAN-Bus. Dies ermöglicht der Steuerung, die vom Generator erzeugte Wirkleistung zu steuern und dabei innerhalb der Nennleistung des Generators zu bleiben. Ein kleinerer Generator steuert im Vergleich zu einem großen Generator weniger Wirkleistung bei, beide werden aber auf demselben Ausnutzungsgrad betrieben. Ein Beispiel dafür wäre ein Generator mit 100 kW und ein Generator mit 1000 kW bei einer Last von 825 kW. Der Generator mit 100 kW würde 75 kW liefern und der Generator mit 1000 kW würde 750 kW beitragen, d.h. beide Generatoren würden bei 75% ihrer Nennleistung betrieben.

Die Wirkleistung wird proportional unter allen teilnehmenden Generatoren aufgeteilt.

Der Parameter "Wirkl.verteil. Führungsgr." (Parameter 5530) kann dazu verwendet werden, die Priorität der Wirkleistungsverteilungsreferenzvariable zu definieren. Ein höherer Prozentwert beeinflusst die Steuerung mehr in Richtung Freuqenzregelung. Ein niedrigerer Prozentwert beeinflusst die Steuerung mehr in Richtung Wirkleistungsverteilung.

Der Parameter "Blindl.verteil. Führungsgr." (Parameter 5630) kann nun dazu verwendet werden, die Priorität der Blindleistungsverteilungsreferenzvariable zu definieren. Ein höherer Prozentwert beeinflusst die Steuerung mehr in Richtung Spannungsregelung. Ein niedrigerer Prozentwert beeinflusst die Steuerung mehr in Richtung Blindleistungsverteilung.

© Woodward Page 231/350

Rücksynchronisieren der Sammelschiene ans Netz

Das System arbeitet als isoliertes System und die Spannungs- und Frequenzunterschiede von Netz und Sammelschiene müssen sich innerhalb der konfigurierten Fenster befinden, um eine Synchronisierung durchzuführen.

Der Sammelschienenfrequenzreferenzpunkt ergibt sich aus der überwachten Netzfrequenz und dem konfigurierten Frequenzunterschied (Frequenz Offset Schlupf (Parameter 5502 auf Seite 214)).

Beispiel: Wenn Frequenz Offset Schlupf = 0,2 Hz, berechnet das easYgen den

Sammelschienenfrequenzreferenzpunkt folgendermaßen:

[überwachte Netzfrequenz] + [Frequenz Offset Schlupf] = Sammelschienenfrequenzreferenzpunkt Ein Praxisbeispiel dafür wäre:

Die überwachte Netzfrequenz beträgt 60 Hz

Eingestellter Frequenz Offset Schlupf = 0,2 Hz

[60 Hz] + [0,2Hz] = 60,2 Hz Sammelschienenfrequenzreferenzpunkt

Der Spannungsunterschied ist als Fenster konfiguriert. Die überwachte Spannung an den Sekundärwicklungen der Spannungswandler von Netz und Sammelschiene muss sich innerhalb der eingestellten Spannungsunterschiedsgrenzen in Bezug auf die Nennspannung befinden.

Das bedeutet, dass sich das Spannungsfenster dU [%] auf die Einstellung der Nennspannung [%] bezieht.

Wenn sich die überwachte Sammelschienenfrequenz und -spannung innerhalb der konfigurierten Grenzen befindet, schließt das Relais "Befehl: NLS schließen" den NLS und das System wird netzparallel betrieben.

Voraussetzungen

Bei allen teilnehmenden eas Ygen-Steuerungen müssen die Nennfrequenz im System und die Schalterlogik gleich konfiguriert sein und der Parameter "Wirkleistungsverteilung" (Parameter 5531) oder "Blindleistungsverteilung" (Parameter 5631) muss aktiviert sein.

Beschreibung der Lastverteilungsschnittstelle

Das easYgen verwendet eine Peer-Verbindung zwischen den Geräten zur Regelung des Systems. Dies ermöglicht Parallelanwendungen mit bis zu 32 Generatoren.



HINWEIS

Informationen zum CAN-Bus-Anschluss finden Sie im Abschnitt Schnittstellen des Installationshandbuchs GR37223.

Schema der Wirk-/Blindleistungsverteilung über den CAN-Bus

Siehe Abbildung 3-46 auf Seite 233 für dieses Schema. Der Parameter "Wirkl.verteilg. Führungsgr." bestimmt, ob und wie ein Generator Wirkleistungs- oder Frequenzregelung durchführt, wenn er parallel mit anderen Generatoren im Inselbetrieb läuft. Dieser Parameter ist als Prozentwert definiert. In der folgenden Abbildung bedeutet 10 % eine verstärkte Wirkleistungsregelung und 99 % eine verstärkte Frequenzregelung. Dieser Parameter muss für jeden Generator einzeln konfiguriert werden.

Im dargestellten Regelsystem muss beachtet werden, dass jede Steuerung den mittleren Ausnutzungsgrad aller Steuerungen aus den über den CAN-Bus übertragenen Daten errechnet und dann mit seinem eigenen Ausnutzungsgrad vergleicht. Der Ausnutzungsgrad wird mit der Referenzvariable verglichen und ergibt einen neuen Referenzvariablensollwert. Frequenz- und Wirkleistungsregelung werden in diesen Steuerungen gleichzeitig durchgeführt (entsprechend der Referenzvariable).

Die Frequenzregelung erfolgt über die gemessene Spannung/Frequenz des Spannungssystems. Der Pickup-Eingang wird eher für Überwachungsfunktionen verwendet oder dient als Regelwert für den sekundären Regler.

Page 232/350 © Woodward

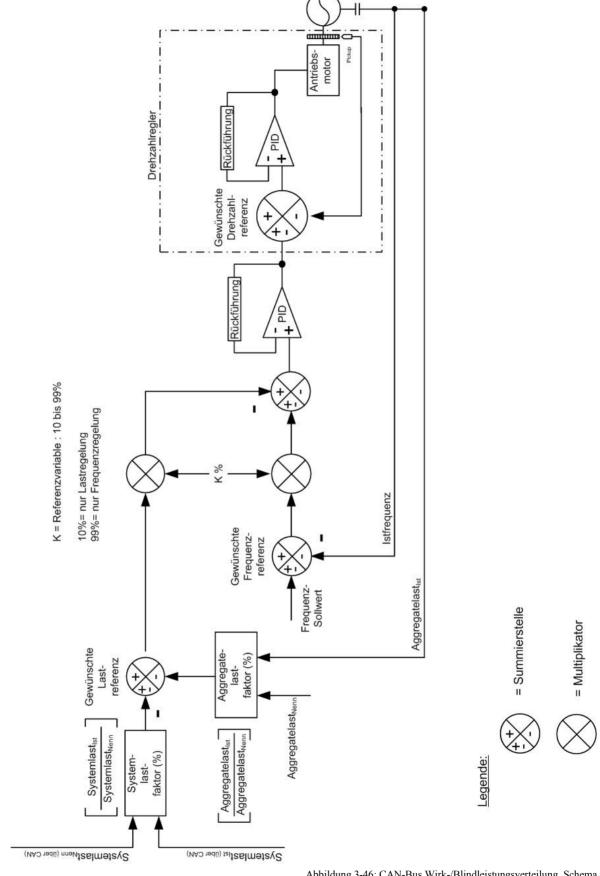


Abbildung 3-46: CAN-Bus Wirk-/Blindleistungsverteilung, Schema

© Woodward Page 233/350

Muliuui Oitoi EE-TD	cas igen over cent (i dekage i i) Aggregatestet	<u> acrunic</u>
Active power load share	Leistungsverteilung: Wirkleistungsverteilung aktivieren EIN	AUS
 Wirkleistungsverteilung CS2 {0} {1o} {1o} {2oc} 5531 √ 	EIN Die Wirkleistungsverteilung ist aktiviert. Wenn mehrere Generatoren im Parallelbetrieb sind, wird die Wirkleistung proportional verteilt. AUS Die Wirkleistungsverteilung ist deaktiviert.	
Active power load share factor	Leistungsverteilung: Wirkleistungsverteilung Führungsgröße 10 bis	99 %
Wirkl.verteilg. Führungsgr. CS2 {0} {10} {10c} {20c}	Es ist möglich, den Schwerpunkt auf der Einhaltung der Regelvariablen zu änd	dern.

Es ist möglich, den Schwerpunkt auf der Einhaltung der Regelvariablen zu ändern Durch Erhöhen oder Verringern des Prozentwerts in diesem Parameter verwendet die Regelung eine höhere Priorität auf die Einhaltung der primären oder sekundären Referenzvariable. Wenn der Wert für diesen Parameter höher konfiguriert wird, hat die Einhaltung der primären Regelvariable eine höhere Priorität. Wenn der Wert für diesen Parameter niedriger konfiguriert wird, hat die Einhaltung der sekundären Regelvariable eine höhere Priorität.

Primäre Regelvariable

- Inselbetrieb = Aufrechterhaltung der Frequenz
- Netzparallelbetrieb = Aufrechterhaltung der Wirkleistung am Netzübergabepunkt

Sekundäre Regelvariable

- Inselbetrieb = Aufrechterhaltung der Wirkleistungsverteilung mit anderen Generatoren
- Netzparallelbetrieb = Aufrechterhaltung der Wirkleistungsverteilung mit anderen Generatoren

Je kleiner dieser Faktor, desto höher die Priorität auf die gleichmäßige Verteilung der Last auf alle Generatoren.

Wenn hier 99 % eingestellt ist, wird nur die primäre Regelreferenzvariable berücksichtigt. Wenn hier 10 % eingestellt ist, wird nur die sekundäre Regelreferenzvariable berücksichtigt.



Leistungsverteilung: Blindleistungsverteilung aktivieren

EIN / AUS

EIN Die Blindleistungsverteilung ist aktiviert. Wenn mehrere Generatoren im Parallelbetrieb sind, wird die Blindleistung proportional verteilt.

AUS...... Die Blindleistungsverteilung ist deaktiviert.

Page 234/350 © Woodward

Leistungsverteilung: Blindleistungsverteilung Führungsgröße

10 bis 99 %

Es ist möglich, den Schwerpunkt auf der Einhaltung der Regelvariablen zu ändern. Durch Erhöhen oder Verringern des Prozentwerts in diesem Parameter verwendet die Regelung eine höhere Priorität auf die Einhaltung der primären oder sekundären Referenzvariable. Wenn der Wert für diesen Parameter höher konfiguriert wird, hat die Einhaltung der primären Regelvariable eine höhere Priorität. Wenn der Wert für diesen Parameter niedriger konfiguriert wird, hat die Einhaltung der sekundären Regelvariable eine höhere Priorität.

Primäre Regelvariable

• Inselbetrieb = Aufrechterhaltung der Spannung

Sekundäre Regelvariable

• Inselbetrieb = Aufrechterhaltung der Blindleistungsverteilung mit anderen Generatoren

Je kleiner dieser Faktor, desto höher die Priorität auf die gleichmäßige Verteilung der Last auf alle Generatoren.

Wenn hier 99 % eingestellt ist, wird nur die primäre Regelreferenzvariable berücksichtigt. Wenn hier 10 % eingestellt ist, wird nur die sekundäre Regelreferenzvariable berücksichtigt.

© Woodward Page 235/350

Anwendung konfigurieren: Regler, Leistungsverteilung, Gruppierung

Die Lastverteilung mit mehreren Aggregaten ist möglich für eine Versorgung von maximal vier getrennten Sammelschienen. Ein Gruppenschalter trennt die Sammelschienen so, dass einige Aggregate eine Sammelschiene versorgen und weitere Aggregate eine andere Sammelschiene. Allerdings ist es notwendig, die Aggregate, welche dieselbe Sammelschiene versorgen, in Segmente zu gruppieren.

Die konfigurierte Segmentnummer kann in drei alternative Segmentnummern abgeändert werden. Dazu wird der *LogicsManager* verwendet.

Beispiel:

Sechs Aggregate (G1 bis G6) versorgen ein System mit zwei Gruppenschaltern (A, B) wie in Abbildung 3-47 gezeigt. Alle Aggregate haben dieselbe Segmentnummer konfiguriert #1 (Parameter 1723)

- Fall I: Die Gruppenschalter A und B sind geschlossen und G1 bis G6 versorgen dieselbe Sammelschiene. Dieselbe Segmentnummer wird für jedes Aggregat konfiguriert, da alle Aggregate dieselbe Sammelschiene versorgen.
- Fall II: Gruppenschalter A ist geschlossen und Gruppenschalter B ist offen (G1 bis G4 versorgen eine andere Sammelschiene als G5 und G6).

 Für G5 und G6 muss eine andere Segmentnummer gewählt werden, indem die *LogicsManager*-Funktion "Segmentnr.2 aktiv" (Parameter 12929) aktiviert wird, um die Segmentnummer von G5 und G6 auf #2 zu setzen.
- Fall III: Die Gruppenschalter A und B sind offen (G1 und G2, G3 und G4, sowie G5 und G6 versorgen unterschiedliche Sammelschienen).

Für G3 und G4 muss eine andere Segmentnummer gewählt werden, indem die (*LogicsManager*-Funktion "Segmentnr.2 aktiv" (Parameter 12929)) sowie für G5 und G6 (*LogicsManager*-Funktion "Segmentnr.3 aktiv" (Parameter 12928)) aktiviert wird.

Damit wird die Segmentnummer von G3 und G4 auf #2 und die Segmentnummer von G5 und G6 auf #3 geändert.

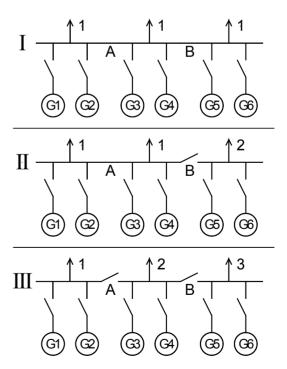


Abbildung 3-47: Lastverteilung - Gruppierung

Page 236/350 © Woodward

Manua	al GR	37224	D	
S		Seg	ment n	umber
E		Seg	mentnu	mmer
CS2 1723	{0}	{1o}	{1oc}	{2oc}
Z			gment n	
E		- 0	nentnr.	
CS2 12929	{0} ✓	{1o} ✓	{1oc}	{20c} ✓
呂		Se	gment n	o.3 act
B		Segi	nentnr.	3 aktiv
CS2 12928	{0} ✓	{1o} ✓	{1oc}	{2oc}

Leistungsverteilung: Segmentnummer

1 bis 32

Dem Aggregat wird mit diesem Parameter eine Segmentnummer für die Lastverteilung zugewiesen. Diese Segmentnummer kann von den folgenden Parametern 12929, 12928 und 12927 übersteuert werden.

Leistungsverteilung: Segmentnummer 2 aktiv

LogicsManager

Wenn die Bedingungen für den LogicsManager erfüllt sind, wird diesem Aggregat die Lastverteilungs-Segmentnummer 2 zugewiesen (dieser Parameter hat Vorrang über die Parameter 12928 und 12927). Der LogicsManager und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

Leistungsverteilung: Segmentnummer 3 aktiv

LogicsManager

Wenn die Bedingungen für den LogicsManager erfüllt sind, wird diesem Aggregat die Lastverteilungs-Segmentnummer 3 zugewiesen (dieser Parameter hat Vorrang über den Parameter 12927). Der LogicsManager und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

益		Se	gment n	10.4 act
B		Segi	mentnr.	4 aktiv
CS2 12927	{0} ✓	{1o} ✓	{1oc} ✓	{2oc}

Leistungsverteilung: Segmentnummer 4 aktiv

LogicsManager

Wenn die Bedingungen für den LogicsManager erfüllt sind, wird diesem Aggregat die Lastverteilungs-Segmentnummer 4 zugewiesen. Der LogicsManager und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

© Woodward Page 237/350

Anwendung konfigurieren: Regler, Digitalpoti Höher/Tiefer-Funktion

Die Sollwerte für Frequenz / Wirkleistung und Spannung / Blindleistung können mit den *LogicsManager*-Funktionen erhöht oder verringert werden, d.h. es ist möglich, die *LogicsManager*-Befehlsvariablen zu verwenden, um diese Sollwerte zu erhöhen und abzusenken. Üblicherweise wird ein Taster verwendet, um einen Digitaleingang an der Steuerung zu bestromen, der wiederum als *LogicsManager*-Befehlsvariable verwendet wird, um die entsprechende *LogicsManager*-Funktion zum Ändern des Sollwerts zu aktivieren.

Die Digitalpoti Höher/Tiefer-Funktion verwendet immer den Istwert zu der Zeit, an der die Funktion für den entsprechenden Reglersollwert aktiviert wird, als Ausgangswert. Wenn der Istwert zu dem Zeitpunkt negativ ist, ist der Ausgangswert Null.

Frequenz und Spannung können innerhalb des konfigurierten Arbeitsbereichs eingestellt werden (siehe Wächter konfigurieren: Generator, Betriebsspannung / -frequenz auf Seite 40). Die Wirkleistung kann zwischen 0 und dem konfigurierten Leistgsregler-Sollwert Maximum (Parameter 5523 auf Seite 220) eingestellt werden. Der Leistungsfaktor kann zwischen 0,71 voreilend und 0,71 nacheilend eingestellt werden.



Digitalpoti Sollwert: f/P Sollwert erhöhen

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird der Sollwert für Frequenz / Wirkleistung erhöht. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.



Digitalpoti Sollwert: f/P Sollwert verringern

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird der Sollwert für Frequenz / Wirkleistung verringert. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.



Digitalpoti Sollwert: U/Q Sollwert erhöhen

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird der Sollwert für Spannung / Blindleistung erhöht. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.



Digitalpoti Sollwert: U/Q Sollwert verringern

LogicsManager

Mit Erfüllung der Bedingungen des *LogicsManager* wird der Sollwert für Spannung / Blindleistung verringert. Der *LogicsManager* und dessen Standardeinstellungen werden auf Seite 260 in Anhang B: "LogicsManager" weiter erläutert.

Page 238/350 © Woodward

Schnittstellen konfigurieren





HINWEIS

Eine detaillierte Beschreibung der Schnittstellenparameter finden Sie im Schnittstellenhandbuch 37383.

Schnittstellen konfigurieren: CAN-Schnittstellen konfigurieren (FlexCAN)



HINWEIS

Der CAN-Bus ist ein Feldbus und unterliegt somit verschiedenen Störungen. Daher kann nicht garantiert werden, dass jede Anfrage beantwortet wird. Es wird empfohlen, eine Anfrage zu wiederholen, wenn sie nicht in angemessener Zeit beantwortet wird.

CAN-Schnittstelle 1 konfigurieren



CAN-Bus 1: Baudrate

20 / 50 / 100 / 125 / 250 / 500 / 800 / 1.000 kBaud

Dieser Parameter legt die verwendete Baudrate fest. Bitte beachten Sie, dass alle Teilnehmer am CAN-Bus dieselbe Baudrate verwenden müssen.



CAN-Bus 1: Node-ID

1 bis 127

Eine eindeutige Nummer für diese Steuerung muss mit diesem Parameter vergeben werden, so dass diese Steuerung am CAN-Bus identifiziert werden kann. Diese Adressnummer darf am CAN-Bus nur ein Mal vorhanden sein. Alle weiteren Adressen werden basierend auf dieser eindeutigen Gerätenummer errechnet.



CAN-Bus 1: CANopen Master

Default Master / Ein / Aus

Ein Busteilnehmer muss dass Netzwerkmanagement übernehmen und die anderen Teilnehmer in den Modus "Operational" versetzen. Das easYgen kann diese Aufgabe übernehmen.

Default Master Die Steuerung fährt im Modus "Operational" hoch und sendet eine "Start_Remote_node"-Nachricht nach einer kurzen Pause (die Verzögerung beträgt die Node-ID (Parameter 8950) in Sekunden, d.h. wenn die Node-ID auf 2 eingestellt ist, wird die Meldung nach 2 Sekunden gesandt). Wenn mehrere eas Ygen als Default Master konfiguriert sind, übernimmt die Steuerung mit der niedrigsten Node-ID die Kontrolle. Aus diesem Grund sollte den Geräten am CAN-Bus, die als Default Master agieren sollen, eine niedrige Node-ID zugewiesen werden. Kein anderes Gerät am CAN-Bus (außer den eas Ygens) darf als Master agieren).

Ein..... Die Steuerung ist der CANopen Master, wechselt automatisch in den Modus "Operational" und sendet Daten.

Aus Die Steuerung ist ein CANopen Slave. Ein externer Master muss sie in den Modus "Operational" versetzen.

© Woodward Page 239/350



HINWEIS

Wenn CANopen Master (Parameter 8993) auf "Aus" konfiguriert ist, muss die übergeordnete Steuerung (Master, zum Beispiel eine SPS) eine "Start_Remote_node"-Nachricht senden, um die Übertragung der Lastverteilungsnachricht des easYgen auszulösen.

Wenn keine "Start_Remote_node"-Nachricht gesendet werden würde, wäre das gesamte System nicht funktionsfähig.



CAN-Bus 1: Producer heartbeat time

0 bis 65500 ms

Unabhängig von der Konfiguration des CANopen Master sendet die Steuerung eine Heartbeat-Nachricht mit der hier konfigurierten Heartbeat-Zykluszeit. Wenn die Producer-Heartbeat-Zeit gleich 0 ist, wird der Heartbeat nur als Antwort auf eine Remote-Frame-Anforderung gesendet. Die hier eingestellte Zeit wird auf die nächsten vollen 20 ms aufgerundet.



CAN-Bus 1: COB-ID SYNC-Message

1 bis FFFFFFF hex

Mit diesem Parameter wird festgelegt, ob die Steuerung eine SYNC-Message erzeugt oder nicht.

Entspricht der CANopen-Spezifikation: Objekt 1005, Subindex 0; definiert die COB-ID des Synchronisierobjekts (SYNC). Die Struktur dieses Objekts ist in den folgenden Tabellen gezeigt:

UNSIGNED 32		MSB				LSB
Bits	Bits	31	30	29	28-11	10-0
11 Bit ID	11 Bit ID	X	0/1	X	000000000000000000	11 Bit Identifier

Bit-Nummer	Wert	Bedeutung
31 (MSB)	X	N/A
30	0	Steuerung erzeugt keine SYNC-
	1	Message
		Steuerung erzeugt eine SYNC-Message
29	X	N/A
28-11	0	immer
10-0 (LSB)	X	Bits 10-0 der SYNC COB-ID



CAN-Bus 1: Sendezeit für SYNC-Message

0 bis 65000 ms

Dies ist die Zykluszeit für die SYNC-Message. Wenn die Steuerung für diese Funktion konfiguriert ist (Parameter 9100), sendet sie die SYNC-Message mit diesem Intervall. Die hier eingestellte Zeit wird auf die nächsten vollen 10 ms aufgerundet.

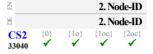
Page 240/350 © Woodward

Zusätzliche Server-SDOs (Service Data Objects)



HINWEIS

Die erste Node-ID ist die Standard-Node-ID der CAN-Schnittstelle 1 (Parameter 8950).



CAN-Bus 1: Zusätzliche Server-SDOs - 2. Node-ID

0 bis 127

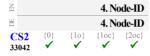
Bei einer Anwendung mit mehreren Mastern benötigt jeder Master seinen eigenen Identifikator (Node-ID) von der Steuerung, um Fernsteuersignale (z.B. Fernstart/stopp/-quittierung) an die Steuerung zu senden. Der zusätzliche SDO-Channel wird durch die Konfiguration dieser Node-ID auf einen anderen Wert als Null zugänglich gemacht. Dies ist eine zusätzliche CAN-ID für die SPS.



CAN-Bus 1: Zusätzliche Server-SDOs - 3. Node-ID

0 bis 127

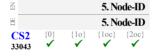
Bei einer Anwendung mit mehreren Mastern benötigt jeder Master seinen eigenen Identifikator (Node-ID) von der Steuerung, um Fernsteuersignale (z.B. Fernstart/stopp/-quittierung) an die Steuerung zu senden. Der zusätzliche SDO-Channel wird durch die Konfiguration dieser Node-ID auf einen anderen Wert als Null zugänglich gemacht. Dies ist eine zusätzliche CAN-ID für die SPS.



CAN-Bus 1: Zusätzliche Server-SDOs - 4. Node-ID

0 bis 127

Bei einer Anwendung mit mehreren Mastern benötigt jeder Master seinen eigenen Identifikator (Node-ID) von der Steuerung, um Fernsteuersignale (z.B. Fernstart/stopp/-quittierung) an die Steuerung zu senden. Der zusätzliche SDO-Channel wird durch die Konfiguration dieser Node-ID auf einen anderen Wert als Null zugänglich gemacht. Dies ist eine zusätzliche CAN-ID für die SPS.



CAN-Bus 1: Zusätzliche Server-SDOs - 5. Node-ID

0 bis 127

Bei einer Anwendung mit mehreren Mastern benötigt jeder Master seinen eigenen Identifikator (Node-ID) von der Steuerung, um Fernsteuersignale (z.B. Fernstart/stopp/-quittierung) an die Steuerung zu senden. Der zusätzliche SDO-Channel wird durch die Konfiguration dieser Node-ID auf einen anderen Wert als Null zugänglich gemacht. Dies ist eine zusätzliche CAN-ID für die SPS.

Empfangs-PDO $\{x\}$ (Process Data Objects) [x = 1 bis 3]

Abbildung 3-48 zeigt das Prinzip des PDO-Mapping.

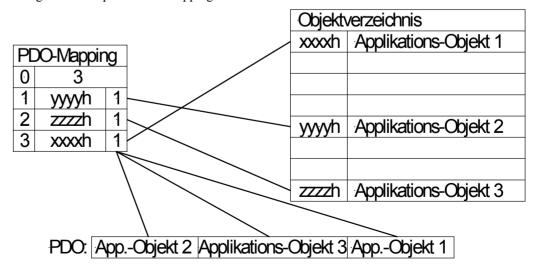


Abbildung 3-48: Schnittstellen - Prinzip des PDO-Mapping

© Woodward Page 241/350



CAN-Bus 1: Empfangs-PDO {x} - COB-ID

1 bis FFFFFFF hex

Dieser Parameter enthält die Kommunikationsparameter für die PDOs, welche die Steuerung empfangen kann.

Entspricht der CANopen-Spezifikation: Objekt 1400 (für RPDO 1, 1401 für RPDO 2 und 1402 für RPDO 3), Subindex 1. Die Struktur dieses Objekts ist in den folgenden Tabellen gezeigt:

UNSIGNED 32	MSB				LSB
Bits	31	30	29	28-11	10-0
11 Bit ID	0/1	X	X	0000000000000000000	11 Bit Identifier

Bit-Nummer	Wert	Bedeutung
31 (MSB)	0	PDO existiert / ist gültig
	1	PDO existiert nicht / ist ungültig
30	X	N/A
29	X	N/A
28-11	0	immer
10-0 (LSB)	X	Bits 10-0 der COB-ID

Mit PDO gültig / ungültig kann gewählt werden, welche PDOs im Zustand "Operational" verwendet werden



CAN-Bus 1: Empfangs-PDO {x} - Anzahl der Mapped Objects

0 bis 4

Dieser Parameter definiert die Anzahl der gültigen Einträge im Mapping-Datensatz. Diese Zahl ist auch die Anzahl der Applikationsvariablen, die innerhalb der zugehörigen PDO empfangen werden sollen.

Entspricht der CANopen-Spezifikation: Objekt 1600 (für RPDO 1, 1601 für RPDO 2 und 1602 für RPDO 3), Subindex 0



CAN-Bus 1: Empfangs-PDO {x} - 1. Mapped Object

0 bis 65535

Dieser Parameter enthält die Information über die gemappten Applikationsvariablen. Diese Einträge beschreiben die PDO-Inhalte über ihren Index. Der Subindex ist immer 1. Die Länge wird automatisch bestimmt. Entspricht der CANopen-Spezifikation: Objekt 1600 (für RPDO 1, 1601 für RPDO 2 und 1602 für RPDO 3), Subindex 1



CAN-Bus 1: Empfangs-PDO 1 - 2. Mapped Object

0 bis 65535

Dieser Parameter enthält die Information über die gemappten Applikationsvariablen. Diese Einträge beschreiben die PDO-Inhalte über ihren Index. Der Subindex ist immer 1. Die Länge wird automatisch bestimmt. Entspricht der CANopen-Spezifikation: Objekt 1600 (für RPDO 1, 1601 für RPDO 2 und 1602 für RPDO 3), Subindex 2



CAN-Bus 1: Empfangs-PDO {x} - 3. Mapped Object

0 bis 65535

Dieser Parameter enthält die Information über die gemappten Applikationsvariablen. Diese Einträge beschreiben die PDO-Inhalte über ihren Index. Der Subindex ist immer 1. Die Länge wird automatisch bestimmt. Entspricht der CANopen-Spezifikation: Objekt 1600 (für RPDO 1, 1601 für RPDO 2 und 1602 für RPDO 3), Subindex 3



CAN-Bus 1: Empfangs-PDO {x} - 4. Mapped Object

0 bis 65535

Dieser Parameter enthält die Information über die gemappten Applikationsvariablen. Diese Einträge beschreiben die PDO-Inhalte über ihren Index. Der Subindex ist immer 1. Die Länge wird automatisch bestimmt. Entspricht der CANopen-Spezifikation: Objekt 1600 (für RPDO 1, 1601 für RPDO 2 und 1602 für RPDO 3), Subindex 4

Page 242/350 © Woodward

Sende-PDO $\{x\}$ (Process Data Objects) [x = 1 bis 4]

COB-ID CS2 {0} {10} {10} {200} 9610 9620 9630

CAN-Bus 1: Sende-PDO {x} - COB-ID

1 bis FFFFFFF hex

Dieser Parameter enthält die Kommunikationsparameter für die PDOs, welche die Steuerung senden kann. Die Steuerung überträgt auf der hier eingestellten CAN-ID Daten (z.B. Visualisierungsdaten).

Entspricht der CANopen-Spezifikation: Objekt 1800 für (TPDO 1, 1801 für TPDO 2, 1802 für TPDO 3 und 1803 für TPDO 4), Subindex 1. Die Struktur dieses Objekts ist in den folgenden Tabellen gezeigt:

UNSIGNED 32		MSB				LSB
Bits	Bits	31	30	29	28-11	10-0
11 Bit ID	11 Bit ID	0/1	X	X	0000000000000000000	11 Bit Identifier

Bit-Nummer	Wert	Bedeutung
31 (MSB)	0	PDO existiert / ist gültig
	1	PDO existiert nicht / ist ungültig
30	X	N/A
29	X	N/A
28-11	0	immer
10-0 (LSB)	X	Bits 10-0 der COB-ID

Mit PDO gültig / ungültig kann gewählt werden, welche PDOs im Zustand "Operational" verwendet werden



CAN-Bus 1: Sende-PDO {x} - Übertragungstyp

0 bis 255

Dieser Parameter enthält die Kommunikationsparameter für die PDOs, welche die Steuerung senden kann. Er definiert, ob die Steuerung alle Daten automatisch überträgt (Wert 254 oder 255) oder nur auf Anfrage mit der konfigurierten Adresse der COB-ID SYNC-Message (Parameter 9100).

Entspricht der CANopen-Spezifikation: Objekt 1800 (für TPDO 1, 1801 für TPDO 2, 1802 für TPDO 3 und 1803 für TPDO 4), Subindex 2. Die Beschreibung des Übertragungstyps ist in folgender Tabelle dargestellt:

Übertragungstyp	PDO-Übertragung						
	zyklisch	antizyklisch	synchron	asynchron	nur RTR		
0	wird nich	wird nicht gesendet					
1-240	X		X				
241-251	wird nicht gesendet						
252	wird nich	wird nicht gesendet					
253	wird nicht gesendet						
254	X						
255				X			

Ein Wert zwischen 1 und 240 bedeutet, dass die PDO synchron und zyklisch übertragen wird. Der Übertragungstyp gibt die SYNC-Nummer an, die notwendig ist, um PDO-Übertragungen auszulösen. Empfangs-PDOs werden durch die folgende SYNC immer ausgelöst, nachdem Daten empfangen wurden, unabhängig von den Übertragungstypen 0 bis 240. Bei TPDOs bedeuten die Übertragungstypen 254 und 255, dass das Applikationsevent der Event-Timer ist.



CAN-Bus 1: Sende-PDO {x} - Event-Timer

0 bis 65000 ms

Dieser Parameter enthält die Kommunikationsparameter für die PDOs, welche die Steuerung senden kann. Der Übertragungszyklus für die gesendeten Daten wird hier eingestellt. Die hier eingestellte Zeit wird auf die nächsten vollen 5 ms aufgerundet.

Entspricht der CANopen-Spezifikation: Objekt 1800 (für TPDO 1, 1801 für TPDO 2, 1802 für TPDO 3 und 1803 für TPDO 4), Subindex 5

© Woodward Page 243/350

Manual GR37	7224D	easYgen-3000 Serie (Package P1) - Ag	gregatesteuerung
	of Mapped Objects	CAN-Bus 1: Sende-PDO {x} - Anzahl der Mapped Objects	0 bis 4
Anzahl der Mapped Objekte CS2 {0} {10} {10} {20c} 9609		Dieser Parameter enthält das Mapping für die PDOs, welche die Ste kann. Diese Zahl ist auch die Anzahl der Applikationsvariablen, die zugehörigen PDO gesendet werden sollen.	
		Entspricht der CANopen-Spezifikation: Objekt 1A00 (für TPDO 1, 1A01 für TPDO 2 und 1A03 für TPDO 4), Subindex 0	2, 1A02 für TPDO 3
Zi .	1. Mapped Object	CAN-Bus 1: Sende-PDO {x} - 1. Mapped Object	0 bis 65535
	1. Mapped Objekt {10}	Dieser Parameter enthält die Information über die gemappten Applikationsvariablen. Diese Einträge beschreiben die PDO-Inhalte Index. Der Subindex ist immer 1. Die Länge wird automatisch besti Entspricht der CANopen-Spezifikation: Objekt 1A00 (für TPDO 1, 1A01 für TPDO 2 und 1A03 für TPDO 4), Subindex 1	mmt.
五	2. Mapped Object	CAN-Bus 1: Sende-PDO {x} - 2. Mapped Object	0 bis 65535
3	2. Mapped Objekt		
CS2 {0} 9606 √ 9616 9626 9636	{1o} {1oc} {2oc}	Dieser Parameter enthält die Information über die gemappten Applikationsvariablen. Diese Einträge beschreiben die PDO-Inhalte Index. Der Subindex ist immer 1. Die Länge wird automatisch besti	
3000		Entspricht der CANopen-Spezifikation: Objekt 1A00 (für TPDO 1, 1A01 für TPDO 2 und 1A03 für TPDO 4), Subindex 2	2, 1A02 für TPDO 3
五	3. Mapped Object	CAN-Bus 1: Sende-PDO {x} - 3. Mapped Object	0 bis 65535
3	3. Mapped Objekt		
CS2 {0} 9607 ✓ 9617 9627 9637	{1o} {1oc} {2oc}	Dieser Parameter enthält die Information über die gemappten Applikationsvariablen. Diese Einträge beschreiben die PDO-Inhalte Index. Der Subindex ist immer 1. Die Länge wird automatisch besti	
		Entspricht der CANopen-Spezifikation: Objekt 1A00 (für TPDO 1, 1A01 für TPDO 2 und 1A03 für TPDO 4), Subindex 3	2, 1A02 für TPDO 3
呂	4. Mapped Object	CAN-Bus 1: Sende-PDO {x} - 4. Mapped Object	0 bis 65535
DE	4. Mapped Objekt		
(0)	(1-) (1) (2)	Diagar Daramatar anthölt dia Information ühar dia gamanntan	

CS₂ 9608 9618

Dieser Parameter enthält die Information über die gemappten Applikationsvariablen. Diese Einträge beschreiben die PDO-Inhalte über ihren Index. Der Subindex ist immer 1. Die Länge wird automatisch bestimmt.

Entspricht der CANopen-Spezifikation: Objekt 1A00 (für TPDO 1, 1A01 für TPDO 2, 1A02 für TPDO 3 und 1A03 für TPDO 4), Subindex 4



HINWEIS

CANopen ermöglicht es, mit jeder Sende-PDO 8 Datenbytes zu senden. Dies kann separat definiert werden, wenn kein vordefiniertes Datenprotokoll verwendet wird.

Alle Datenprotokollparameter mit einer Parameter-ID können als Objekt mit einer CANopen Sende-PDO gesendet werden.

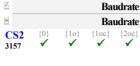
In diesem Fall wird die Datenlänge aus der Spalte Datenbyte entnommen (siehe Abschnitt Datenprotokolle im Schnittstellenhandbuch 37383):

- 1,2 UNSIGNED16 oder SIGNED16
- 3,4 UNSIGNED16 oder SIGNED16
- 5,6 UNSIGNED16 oder SIGNED16
- 1,2,3,4 **UNSIGNED32 oder SIGNED32**
- 3,4,5,6 **UNSIGNED32 oder SIGNED32**
- etc.

Die Objekt-ID entspricht der Parameter-ID bei der Konfiguration über das Bedienfeld oder ToolKit.

Page 244/350 © Woodward

CAN-Schnittstelle 2 konfigurieren



CAN-Bus 2: Baudrate

20 / 50 / 100 / 125 / 250 / 500 / 800 / 1.000 kBaud

Dieser Parameter legt die verwendete Baudrate fest. Bitte beachten Sie, dass alle Teilnehmer am CAN-Bus dieselbe Baudrate verwenden müssen.



CAN-Bus 2: Funktion für RPDO 1

siehe untenstehende Auswahl

Die Steuerung verfügt über vorkonfigurierte CAN-Bus-Einstellungen für den Anschluss verschiedener Geräte. Das angeschlossene Gerät muss hier ausgewählt werden.

Aus..... Es wird kein externes Gerät für den Anschluss ausgewählt. Der CAN-Bus ist ausgeschaltet. Werte werden weder empfangen noch gesendet.

1. IKD Die Steuerung ist für den Anschluss einer Woodward IKD 1 Erweiterungskarte vorkonfiguriert.

2. IKD Die Steuerung ist für den Anschluss einer zweiten Woodward IKD 1 Erweiterungskarte vorkonfiguriert.

BK 16 DIDO Die Steuerung ist für den Anschluss einer Phoenix Contact BK 16 DIDO Erweiterungskarte vorkonfiguriert.

Co 16 DIDO Die Steuerung ist für den Anschluss einer Phoenix Contact Co 16 DIDO Erweiterungskarte vorkonfiguriert.



CAN-Bus 2: Funktion für RPDO 2

siehe untenstehende Auswahl

Die Steuerung verfügt über vorkonfigurierte CAN-Bus-Einstellungen für den Anschluss verschiedener Geräte. Das angeschlossene Gerät muss hier ausgewählt werden.

Aus..... Es wird kein externes Gerät für den Anschluss ausgewählt. Der CAN-Bus ist ausgeschaltet. Werte werden weder empfangen noch gesendet.

1. IKD Die Steuerung ist für den Anschluss einer Woodward IKD 1 Erweiterungskarte vorkonfiguriert.

2. IKD Die Steuerung ist für den Anschluss einer zweiten Woodward IKD 1 Erweiterungskarte vorkonfiguriert.

BK 16 DIDO Die Steuerung ist für den Anschluss einer Phoenix Contact BK 16 DIDO Erweiterungskarte vorkonfiguriert.

Co 16 DIDO Die Steuerung ist für den Anschluss einer Phoenix Contact Co 16 DIDO Erweiterungskarte vorkonfiguriert.

© Woodward Page 245/350

J1939 Schnittstelle



J1939 Schnittstelle: Geräteadresse

0 bis 255

Die Steuerung sendet J1939 Anfrage- und Steuernachrichten mit dieser ID. Sie muss für verschiedene Motorsteuerungen entsprechend der folgenden Tabelle angepasst werden. Die Motorsteuerung reagiert nur auf Steuernachrichten, die an die richtige Adresse gesendet werden.

Scania S6	EMR2	EMS2	MTU	Woodward	MAN	SISU
	Deutz	Volvo	ADEC	EGS	EDC7	EEM2/3
39	3	17	1	234	253	beliebig

Einzelheiten dazu finden Sie im Handbuch der Motorsteuerung und dem Schnittstellenhandbuch 37383.

Hinweis: Ein Ändern dieses Parameters wird erst nach dem Neustart der Steuerung wirksam.

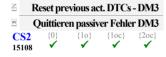


J1939 Schnittstelle: Motorsteuerungsadresse

0 bis 255

Konfiguriert die J1939-Adresse des Geräts, das gesteuert wird.

Scania S6	EMR2	EMS2	MTU	Woodward	MAN	SISU
	Deutz	Volvo	ADEC	EGS	EDC7	EEM2/3
0	0	0	128	0	0	0/(1)



J1939 Schnittstelle: Quittieren passiver Fehler DM3

JA / NEIN

Mit Setzen dieses Parameters auf JA wird eine DM3 Nachricht "Quittieren passiver Fehler" gesendet. Anschließend wird dieser Parameter automatisch wieder auf NEIN gestellt.

Als Folge sind nicht mehr aktuell anliegende Fehler (DM2) gelöscht.



J1939 Schnittstelle: SPN-Version

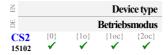
Version 1 / Version 2 / Version 3

Das J1939-Protokoll verfügt über 4 verschiedene Versionen zum Formatieren der Suspect Parameter Number. Dies ist für die richtige Anzeige der Alarmmeldungen wichtig.

Mit diesem Parameter wird festgelegt, ob die Formatierung gemäß Version 1, Version 2 oder Version 3 erfolgt. Die Formatierung gemäß Version 4 wird automatisch erkannt.

Diese Angabe ist der Bedienungsanleitung der Motorsteuerung J1939 zu entnehmen.

Page 246/350 © Woodward



J1939 Schnittstelle: Betriebsmodus

siehe untenstehende Auswahl

Die J1939 Schnittstelle dieses Gerätes kann mit unterschiedlichen Motorsteuerungen betrieben werden. Dieser Parameter legt den Betriebsmodus der verwendeten ECU fest.

Aus Die J1939 Schnittstelle ist ausgeschaltet. Es werden keine Nachrichten empfangen.

Standard......Es werden die Standard-J1939-Nachrichten empfangen.

S6 Scania Es werden die Standard-J1939-Nachrichten plus spezielle S6 Scania-Nachrichten empfangen.

EMR2 Deutz Es werden die Standard-J1939-Nachrichten plus spezielle Deutz EMR2-Nachrichten empfangen.

EMS2 Volvo Es werden die Standard-J1939-Nachrichten plus spezielle Volvo EMS2-Nachrichten empfangen.

ADEC MTU Es werden die Standard-J1939-Nachrichten plus spezielle MTU ADEC-Nachrichten empfangen.

EGS..... Es werden die Standard-J1939-Nachrichten plus spezielle Woodward EGS02-Nachrichten empfangen.

MAN Es werden die Standard-J1939-Nachrichten plus spezielle MAN EDC7-Nachrichten empfangen.

SISU EEM...Es werden die Standard-J1939-Nachrichten plus spezielle SSISU EEM2/3-Nachrichten empfangen.

Nähere Informationen dazu finden Sie im Schnittstellenhandbuch 37383.



J1939 Schnittstelle: Fernsteuern der ECU über J1939

EIN / AUS

EIN...... Die Steuerung sendet J1939 Steuernachrichten an die ECU.
Abhängig vom ausgewählten Betriebsmodus (Parameter 15102),
enthalten diese eine bestimmte Auswahl an Befehlen. Die
verfügbaren Nachrichten sind Drehzahlhub und Statik für alle
ECUs sowie Motorstart/-stopp, Idle-Modus aktivieren,
Nenndrehzahlumschaltung und Vorglühen für einige ECUs.
Nähere Informationen dazu finden Sie im Schnittstellenhandbuch
37383.

AUS...... Die Fernsteuerung der ECU über das J1939-Protokoll wird deaktiviert.

© Woodward Page 247/350

呂	Speed deviation ECU					
B			Drehz	ahlhub		
CS2 5537	{0}	{1o} ✓	{1oc}	{2oc}		

J1939 Schnittstelle: Drehzahlhub

0 bis 1400 Upm

① Dieser Parameter wird nur angezeigt, wenn die Fernsteuerung der ECU über J1939 (Parameter 15127) auf "EIN" konfiguriert ist.

Dieser Parameter stellt den bereich des Drehzahlhubs um die Nenndrehzahl ein, die an die ECU gesendet wird.

Er bezieht sich auf die Motornenndrehzahl (Parameter 1601). Es gibt zwei Methoden, den Drehzahlsollwert an die ECU zu senden. Mit einem Drehzahlhub oder einem Drehzahlsollwert. Die Frequenz- und Leistungsregelung müssen auf "PID" konfiguriert werden.

Drehzahlhub: Scania S6, Volvo EMS2, EGS

Das easYgen sendet einen Drehzahlhub mit einem Bereich von 0 bis 100% (alle 20 ms). 50% = Nenndrehzahl. Es gibt auch einen internen Drehzahlhub, der in der ECU konfiguriert ist und festlegt, was 0% oder 100% entspricht. Wenn es einen positiven und einen negativen Drehzahlhub gibt, sollten diese in der ECU symmetrisch sein. Es wird empfohlen, denselben Drehzahlhub in der ECU und diesem Parameter hier zu konfigurieren. Ein unterschiedliche Einstellung führt zu einer zusätzlichen "Regelverstärkung".

Einstellung dieses Parameters bei der Inbetriebnahme:

Inselbetrieb: Deaktivieren Sie den Frequenzregler und ändern Sie Parameter 5508 für die Grundstellung zwischen 0 und 100%; der Motor sollte die Drehzahl wie folgt ändern:

- = Nenndrehzahl negativer Drehzahlhub von ECU
- 50 = Nenndrehzahl
- 100 = Nenndrehzahl + positiver Drehzahlhub von ECU

Netzparallelbetrieb: Prüfen Sie über den Sollwert in der Anzeige, ob der Motor die volle Leistung leifern kann.

Drehzahlsollwert: Deutz EMR, MTU ADEC, EGS, SISU, Standard

Das eas Ygen sendet einen Drehzahlsollwert in Upm (alle 10 ms), der sich um die Nenndrehzahl im Bereich von +/- des Drehzahlhubs bewegt.

Einstellung dieses Parameters bei der Inbetriebnahme:

Inselbetrieb: Deaktivieren Sie den Frequenzregler und ändern Sie Parameter 5508 für die Grundstellung zwischen 0 und 100%; der Motor sollte die Drehzahl wie folgt ändern:

- 0 = Nenndrehzahl Drehzahlhub ECU z.B. 1500 120 = 1380 Upm 50 = Nenndrehzahl
- z.B. = 1500 Upm

100 = Nenndrehzahl + Drehzahlhub ECU z.B. 1500 + 120 = 1620 Upm Hinweis: Halten Sie diesem Wert so klein wie möglich, d.h. geben Sie keinen Drehzahlhub von 500 ein, wenn der Motor nur zwischen 1400 und 1600rpm schwingt.

Netzparallelbetrieb: Prüfen Sie über den Sollwert in der Anzeige, ob der Motor die volle Leistung liefern kann.



HINWFIS

Die Woodward EGS ECU unterstützt beide Arten der Drehzahlregelung und kann sowohl auf "Drehzahlhub" oder "Drehzahlsollwert" konfiguriert werden.

Im Netzparallelbetrieb kann die EGS konfiguriert werden, einen Wirkleistungssollwert vom easYgen zu erhalten, um die Leistung zu regeln. In diesem Fall muss die Wirkleistungsregelung im easYgen deaktiviert sein.

Page 248/350 © Woodward

Lastverteilungsparameter



CAN-Schnittstelle: Schnittstelle Lastverteilung

CAN #1 / AUS

Die Schnittstelle, die für die Übertragung der Lastverteilungsdaten verwendet wird, wird hier eingestellt.

CAN-Schnittstelle: Übertragungsrate Lastvert. schnelle Nachricht 0,10 bis 0,30 s

Die Übertragungsrate legt die Zeitverzögerung zwischen zwei schnellen CAN-Nachrichten fest.

Bei CAN-Systemen mit hoher Buslast (z.B. große Entfernungen zwischen den Geräten mit geringer Baudrate), hilft eine kürzere Übertragungsrate (höhere Zeiteinstellung), die Buslast zu mindern.

呂		Load	Share C	AN-ID	CA
E	L	astverte	ilungs C	AN-ID	
CS2	{0}	{1o}	{1oc}	{2oc}	Hi

CAN-Schnittstelle: Lastverteilung CAN-ID 2xx Hex / 3xx Hex / 4xx Hex / 5xx Hex

Hier wird die erste Ziffer der CAN-ID bzw. der Bereich (d.h. 2xx bedeutet 200 bis 2FF) festgelegt. Die letzten beiden Ziffern werden von der Steuerung mit den Einstellungen aus der Gerätenummer (Parameter 1702 auf Seite 25) zugewiesen.

© Woodward Page 249/350

Schnittstellen konfigurieren: RS-232 Schnittstellen konfigurieren

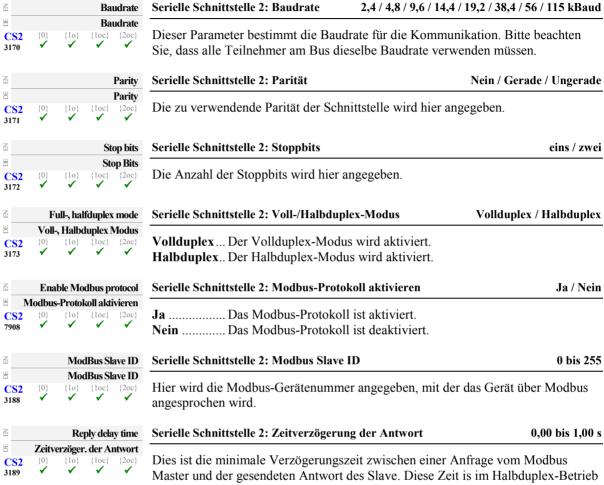
Serielle Schnittstelle 1 konfigurieren

A				udrate	Serielle Schnittstelle 1: Baudrate 2,4 / 4,8 / 9,6 / 14,4 /	19,2 / 38,4 / 56 / 115 kBaud
CS2 3163	{0} ✓	{1o}		{2oc} ✓	Dieser Parameter bestimmt die Baudrate für die Kommuni Sie, dass alle Teilnehmer am Bus dieselbe Baudrate verwe	
S				Parity	Serielle Schnittstelle 1: Parität	Nein / Gerade / Ungerade
CS2 3161	{0} ✓	{1o}	{1oc}	Parity {20c}	Die zu verwendende Parität der Schnittstelle wird hier ang	egeben.
呂			Si	top bits	Serielle Schnittstelle 1: Stoppbits	eins / zwei
CS2 3162	{0} ✓	{1o}	{1oc}	op Bits {2oc} ✓	Die Anzahl der Stoppbits wird hier angegeben.	
呂	Ena	able Mo	dbus p	rotocol	Serielle Schnittstelle 1: Modbus-Protokoll aktivieren	Ja / Nein
	Todbus	s-Proto		ivieren {20c}	JaDas Modbus-Protokoll ist aktiviert.	
CS2 7900	√	√	₹100;	₹	Nein	
S		Mo	dBus S	lave ID	Serielle Schnittstelle 1: Modbus Slave ID	0 bis 255
CS2 3185	{0} ✓	Mo {10} ✓		lave ID {2oc} ✓	Hier wird die Modbus-Gerätenummer angegeben, mit der angesprochen wird.	das Gerät über Modbus
Z		Re	ply dela	ay time	Serielle Schnittstelle 1: Zeitverzögerung der Antwort	0,00 bis 1,00 s
CS2 3186	Zeitv {0} ✓	erzögei {1o} ✓		antwort {2oc}	Dies ist die minimale Verzögerungszeit zwischen einer An Master und der gesendeten Antwort des Slave. Diese Zeit vein externer Schnittstellenumsetzer auf RS-485 verwendet	wird benötigt, wenn z.B.
呂				rotocol	Serielle Schnittstelle 1: ServLink-Protokoll aktivieren	Ja / Nein
CS2 7901	rvLinl {0} ✔	k-Proto {10} ✓		{2oc} ✓	Ja	

Page 250/350 © Woodward

Schnittstellen konfigurieren: RS-485 Schnittstellen konfigurieren

Serielle Schnittstelle 2 konfigurieren



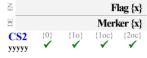
erforderlich.

© Woodward Page 251/350

LogicsManager konfigurieren

LogicsManager konfigurieren: Interne Merker konfigurieren

Interne Merker innerhalb der logischen Ausgänge des *LogicsManager* können programmiert und für verschiedene Funktionen verwendet werden. Einzelheiten zu Bedingungen und Erklärungen der Programmierung finden Sie auf Seite 260 im Kapitel "LogicsManager").



Flag $\{x\}$ Interne Merker: Merker $\{x\}$ [x = 1 bis 16]

LogicsManager

Die Merker können als Hilfsmerker für komplexe Verknüpfungen verwendet werden indem der logische Ausgang dieser Merker als Eingangsvariable für andere logische Ausgänge verwendet wird.

Parameter-ID yyyyy	Merker {x}
12230	Merker 1
12240	Merker 2
12250	Merker 3
12260	Merker 4
12270	Merker 5
12280	Merker 6
12290	Merker 7
12300	Merker 8
12910	Merker 9
12911	Merker 10
12912	Merker 11
12913	Merker 12
12914	Merker 13
12915	Merker 14
12916	Merker 15
12917	Merker 16

Tabelle 3-67: Interne Merker - Parameter-IDs



HINWEIS

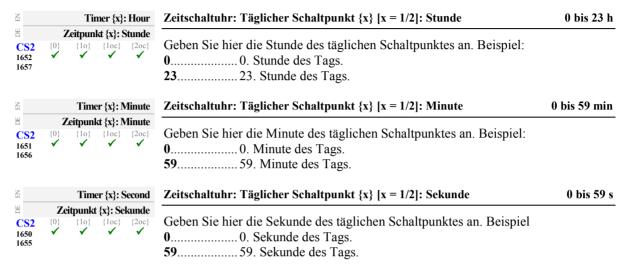
Merker 1 wird auch als Platzhalter in anderen logischen Verknüpfungen verwendet. Merker 8 ist mit einem Start über die Zeitschaltuhr vorbelegt.

Page 252/350 © Woodward

LogicsManager konfigurieren: Timer einstellen

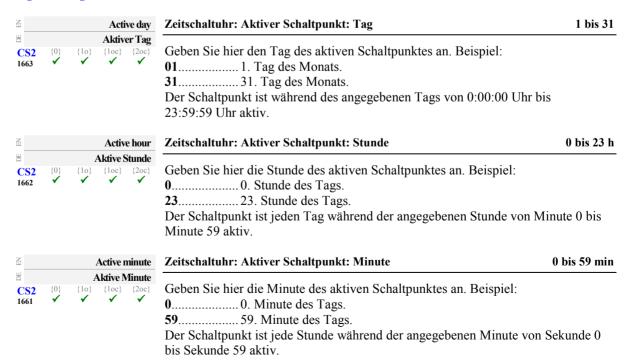
LogicsManager: Täglicher Schaltpunkt

Mit Hilfe des *LogicsManager* ist es möglich, spezielle Zeitpunkte an einem Tag zu definieren, zu denen Funktionen (z.B. Generator-Testprogramm) aktiviert werden können. Die beiden täglichen Schaltpunkte werden jeden Tag zur angegebenen Uhrzeit aktiviert. Die Schaltpunkte können über den *LogicsManager* entweder einzeln oder kombiniert ausgewertet werden.



LogicsManager: Aktiver Schaltpunkt

Mit Hilfe des *LogicsManager* ist es möglich, spezielle Tage (oder Stunden, Minuten, Sekunden) zu definieren, an/in denen Funktionen (z.B. Generator-Testprogramm) aktiviert werden können. Der aktive Schaltpunkt wird nur an einem bestimmten (angegebenen) Tag (bzw. Stunde, Minute, Sekunde) aktiviert. Die Schaltpunkte können über den *LogicsManager* entweder einzeln oder kombiniert ausgewertet werden. Sie können monatliche, tägliche, stündliche, minütliche, oder auch sekündliche Zeitpunkte konfigurieren, je nachdem wie Sie die Schaltpunkte im *LogicsManager* kombinieren.



© Woodward Page 253/350

函			Active	second	Zeitschaltuhr: Aktiver Schaltpunkt: Sekunde	0 bis 59 s
E		A	ktive Se	kunde		
CS2 1660	{0}	{1o}	{1oc}	{2oc}	Geben Sie hier die Sekunde des aktiven Schaltpunktes an. Beispiel:	
1660	✓	✓	✓	∀	00. Sekunde des Tags.	
					59 59. Sekunde des Tags.	
					Der Schaltpunkt ist jede Minute während der angegebenen Sekunde aktiv.	

LogicsManager: Wöchentliche Schaltpunkte

Mit Hilfe des *LogicsManager* ist es möglich, spezielle Tage einer Woche zu definieren, zu denen Funktionen (z.B. Generator-Testprogramm) aktiviert werden können. Der wöchentliche Schaltpunkt ist während des angegebenen Tages von 0:00:00 Uhr bis 23:59:59 Uhr aktiv.

A		Monday active	Zeitschaltuhr: Wöchentlicher Schaltpunkt Montag: Tage	JA / NEIN
CS2 1670	{0}	Montag aktiv {10} {10c} {20c}	Geben Sie hier die Tage der wöchentlichen Schaltpunkte an. Montag	
S		Tuesday active	Zeitschaltuhr: Wöchentlicher Schaltpunkt Dienstag: Tage	JA / NEIN
DE		Dienstag aktiv		
CS2 1671	{0} ✓	{1o} {1oc} {2oc}	Geben Sie hier die Tage der wöchentlichen Schaltpunkte an. Dienstag JA - Der Schaltpunkt ist jeden Dienstag aktiv	
			NEIN - Der Schaltpunkt ist dienstags nicht aktiv.	
呂		Wednesday active	Zeitschaltuhr: Wöchentlicher Schaltpunkt Mittwoch: Tage	JA / NEIN
DE		Mittwoch aktiv		
CS2 1672	{0}	{10} {10c} {20c}	Geben Sie hier die Tage der wöchentlichen Schaltpunkte an. MittwochJA - Der Schaltpunkt ist jeden Mittwoch aktiv NEIN - Der Schaltpunkt ist mittwochs nicht aktiv.	
A		Thursday active	Zeitschaltuhr: Wöchentlicher Schaltpunkt Donnerstag: Tage	JA / NEIN
DE		Donnerstag aktiv		
CS2 1673	{0}	{10} {10c} {20c}	Geben Sie hier die Tage der wöchentlichen Schaltpunkte an. Donnerstag <i>JA</i> - Der Schaltpunkt ist jeden Donnerstag aktiv <i>NEIN</i> - Der Schaltpunkt ist donnerstags nicht aktiv.	
呂		Friday active	Zeitschaltuhr: Wöchentlicher Schaltpunkt Freitag: Tage	JA / NEIN
DE	(0)	Freitag aktiv	Geben Sie hier die Tage der wöchentlichen Schaltpunkte an.	
CS2 1674	{0}	{10} {10c} {20c}	Freitag	
Z		Saturday active	Zeitschaltuhr: Wöchentlicher Schaltpunkt Samstag: Tage	JA / NEIN
CS2 1675	{0} ✓	Samstag aktiv {1o} {1oc} {2oc}	Geben Sie hier die Tage der wöchentlichen Schaltpunkte an. Samstag	
A		Sunday active	Zeitschaltuhr: Wöchentlicher Schaltpunkt Sonntag: Tage	JA / NEIN
DE		Sonntag aktiv		
CS2 1676	{0}	{10} {10c} {20c}	Geben Sie hier die Tage der wöchentlichen Schaltpunkte an. Sonntag JA - Der Schaltpunkt ist jeden Sonntag aktiv NEIN - Der Schaltpunkt ist sonntags nicht aktiv.	

Page 254/350 © Woodward

Zähler konfigurieren

Zähler konfigurieren: Wartungsaufruf

Ein Wartungsaufruf erfolgt nach Ablauf der eingestellten Betriebsstunden oder nach Ablauf der eingestellten Tage seit der letzen Wartung.

Im Falle eines Wartungsaufrufs zeigt das Display "Wartungstage abgel." oder "Wartungsstd abgel." an.



Zähler: Wartungsintervall 'Stunden'

0 bis 9999 h

① Geben Sie zum Ausschalten des Wartungsaufrufes "Stunden" hier "0" ein.

Mit diesem Parameter werden die Betriebsstunden für das Wartungsintervall festgelegt. Nachdem der Generator für die Anzahl der hier eingestellten Stunden gelaufen ist, wird eine Wartungsmeldung ausgegeben.

Wird der Wartungszähler entweder über die Tasten am Gerät (siehe Handbuch GR37225 oder indem der Parameter "Wartungsintervall zurücksetzen" auf JA gesetzt wird (Parameter 2562 auf Seite 255), zurückgesetzt, wird dadurch der Wartungsaufrufzähler auf den eingestellten Wert gesetzt.



Zähler: Wartungsintervall 'Stunden' rücksetzen

JA / NEIN

Wird dieser Parameter auf "JA" gesetzt, wird der Wartungsaufrufzähler 'Stunden' auf den eingestellten Wert (zurück)gesetzt. Nachdem der Zähler (zurück)gesetzt wurde, stellt sich dieser Parameter automatisch wieder auf "NEIN".



Zähler: Wartungsintervall 'Tage'

0 bis 999 Tage

① Geben Sie zum Ausschalten des Wartungsaufrufes "Tage" hier "0" ein.

Mit diesem Parameter werden die Tage für das Wartungsintervall festgelegt. Nachdem die hier eingestellte Anzahl von Tagen seit der letzten Wartung verstrichen ist, wird eine Wartungsmeldung ausgegeben.

Wird der Wartungszähler entweder über die Tasten am Gerät (siehe Handbuch GR37225 oder indem der Parameter "Wartungsintervall zurücksetzen" auf JA gesetzt wird (Parameter 2563 auf Seite 255), zurückgesetzt, wird dadurch der Wartungsaufrufzähler auf den eingestellten Wert gesetzt.



Zähler: Wartungsintervall 'Tage' rücksetzen

JA / NEIN

Wird dieser Parameter auf "JA" gesetzt, wird der Wartungsaufrufzähler 'Tage' auf den eingestellten Wert (zurück)gesetzt. Nachdem der Zähler (zurück)gesetzt wurde, stellt sich dieser Parameter automatisch wieder auf "NEIN".



Zähler: Codestufe für Wartungszähler rücksetzen

0 bis 3

Dieser Parameter legt fest. welche Codestufe zum Rücksetzen des Zählers "Wartungsaufruf in..." mindestens notwendig ist. Für Benutzer mit einer niedrigeren Codestufe ist diese Funktion gesperrt.

Es gibt die folgenden Codestufen:

3 = Inbetriebnehmer

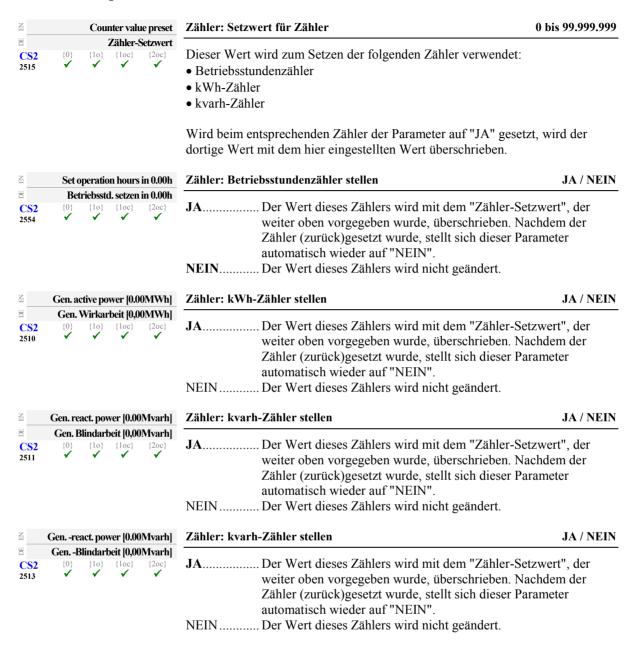
2 = Temporärer Inbetriebnehmer

1 = Serviceebene

0 = Bediener

© Woodward Page 255/350

Zähler konfigurieren: Betriebsstunden, kWh und kvarh





HINWEIS

Beispiel: Der Zähler-Setzwert (Parameter 2515 auf Seite 256) ist auf "3456" konfiguriert. Wird Parameter 2554 auf JA gesetzt, wird der Betriebsstundenzähler auf 34,56h gestellt. Wird Parameter 2510 auf JA gesetzt, wird der Wirkarbeitszähler auf 34,56MWh gestellt.

Page 256/350 © Woodward

Zähler konfigurieren: Startzähler



Zähler: Setzwert für Startzähler

0 bis 65535

Dieser Wert wird zum Setzen des Startzählers verwendet. Wird der Parameter Startzähler setzen (Parameter 2542 auf Seite 257) auf "JA" gesetzt, wird der dortige Wert mit diesem Wert überschrieben.

呂		Set n	umber o	of starts
E		Anza	hl Start	s setzen
CS2	{0}	{1o}	{1oc}	{2oc}

Zähler: Startzähler setzen

JA / NEIN

JA Der Wert dieses Zählers wird mit dem "Zähler Setzwert", der oben vorgegeben wurde, überschrieben. Nachdem der Zähler (zurück)gesetzt wurde, stellt sich dieser Parameter automatisch wieder auf "NEIN".

NEIN Der Wert dieses Zählers wird nicht geändert.

© Woodward Page 257/350

Anhang A. Allgemeines

Alarmklassen



Die Überwachungsfunktionen sind in die folgenden Alarmklassen gegliedert:

Alarmklass e	Anzeige im Display	LED "Alarm" & Hupe	Relais "Befehl: GLS öffnen"	Motor abstellen	Motorsperre bis die Quittiersequenz durchfahren wurde				
A	ja	nein	nein	nein	nein				
A	Warnender Alarm	nem	ii iii ii	nem	nem				
	Dieser Alarm führt nich ⇒ Alarmtext.	t zur Unterbrechung des l	Betriebs. Es erfolgt die A	usgabe einer Meldung oh	ine Sammelstörmeldung.				
В	ja	ja	nein	nein	nein				
	Warnender Alarm				: 11 02 05 (X				
		t zur Unterbrechung des I le LED "Alarm" + Relais	Betriebs. Es erfolgt eine A	Ausgabe der Eingangsvar	iable 03.05 (Hupe).				
С	ja	ja	Entlastung über	Nachlaufzeit	ja				
	J	J	Rampe	- 1111111111111111111111111111111111111	J **				
	Abschaltender Alarm	•	• •	•	•				
	Dieser Alarm führt zum Öffnen des GLS und zum Abstellen des Motors. Es erfolgt ein Nachlauf. ⇒ Alarmtext + blinkende LED "Alarm" + Relais Sammelstörung (Hupe) + GLS öffnen + Nachlauf + Motor abstellen.								
D			sofort	Nachlaufzeit					
ע	ja Abschaltender Alarm	ja	Solort	Naciliauizeit	ja				
		Öffnen des GLS und zur	n Abstellen des Motors. E	Es erfolgt ein Nachlauf.					
		le LED "Alarm" + Relais	Sammelstörung (Hupe) +	- GLS öffnen + Nachlauf	+ Motor abstellen.				
E	ja	ja	Entlastung über	sofort	ja				
			Rampe						
	Abschaltender Alarm Dieser Alarm führt zum sofortigen Öffnen des GLS und Abstellen des Motors.								
			Sammelstörung (Hupe) +		stellen.				
F	ja	ja	sofort	sofort	ja				
	Abschaltender Alarm				-				
			LS und Abstellen des Mo		4.11				
Stanomina	→ Alarmtext + blinkend		Sammelstörung (Hupe) + nein	nein	nein				
Steuerung	Steuersignal	nein	пеш	nem	nem				
		lich einen Steuerbefehl au	ıs. Es kann z.B. einem Di	gitaleingang zugeordnet	werden, um ein				
			iger weiterverwendet wer						
	e e		peicher. Dieses Signal ist	immer selbstquittierend,	berücksichtigt jedoch				
	die Verzögerungszeit ur	ıd kann auch motorverzöş	gert konfiguriert werden.						



ACHTUNG

Wenn ein Alarm der Alarmklassen C, D oder E ansteht und der GLS nicht geöffnet werden kann, wird der Motor nicht abgestellt. Dies kann nur erreicht werden, indem man die GLS Überwachung (Parameter 2600 auf Seite 117) aktiviert und die Alarmklasse (Parameter 2601 auf Seite 117) auf "F" setzt.

Page 258/350 © Woodward



HINWEIS

Wird ein Alarm mit einer abstellenden Alarmklasse sowie als selbstquittierend und motorverzögert eingestellt, kann folgender Anwendungsfall vorkommen:

- Der Alarm stellt den Motor aufgrund seiner Alarmklasse ab.
- Mit dem Stopp des Motors werden motorverzögerte Alarmmeldungen nicht mehr als aktiv erkannt.
- Die Alarmklasse wird automatisch guittiert.
- Der Alarm quittiert sich selbst und löscht die Fehlermeldung, die den Motor abgeschaltet hat. Dies verhindert die Auswertung des Fehlers. Nach einer kurzen Pause startet der Motor erneut.
- Nach Ablauf der Motorverzögerungszeit wird der mittlerweile wieder vorliegende abstellende Alarm ausgewertet und der Motor wieder gestoppt, usw. Dieser Vorgang wiederholt sich so lange, bis korrigierend eingegriffen wird.

Umrechnungsfaktoren



Temperatur

°C ⇒ °F	°F ⇔ °C
T [°F] = (T [°C] x 1,8) + 32	$T [^{\circ}C] = (T [^{\circ}F] - 32) / 1,8$

Druck

bar ⇒ psi	psi ⇒ bar
$P[psi] = P[bar] \times 14,503$	P [bar] = P [psi] / 14,503

© Woodward Page 259/350

Anhang B. LogicsManager

Der *LogicsManager* wird verwendet, um das easYgen an die Anforderungen der Anwendung/Applikation anzupassen (z.B. Startsequenz, Öffnen/Schließen der Leistungsschalter). Die Startsequenz kann beispielsweise so programmiert werden, dass der Motor mit dem Anlegen eines Digitaleingangs oder mit dem Erreichen eines bestimmten Tages gestartet wird. Abhängig vom Betriebsmodus des Gerätes variiert die Anzahl der Relais, die über den *LogicsManager* programmiert werden können. Es ist eine Anzugs- und rückfallverzögerte Ausführung über zwei unabhängige Zeitverzögerungen möglich.

Struktur und Erläuterung des LogicsManager

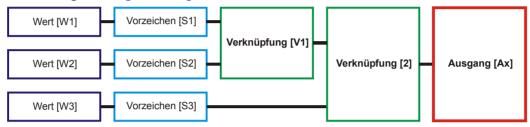


Abbildung 3-49: LogicsManager - Funktionsübersicht

- Eingangsvariable Die Eingangsvariablen können aus einer Liste von über 400 Parametern und Funktionen gewählt werden. Beispiele dieser Parameter, die in diesen Eingangsvariablen verwendet werden können sind Generator Unterspannung Stufen 1 und 2, Startfehler oder Nachlauf. Diese Eingangsvariablen steuern durch Ihren Zustand und Ihre Verknüpfung mit anderen Variablen die Funktion des Gerätes oder einen Relaisausgang. Die komplette Auflistung aller Eingangsvariablen finden Sie unter Eingangsvariablen ab Seite 266.
- Vorzeichen Das Vorzeichen kann dazu verwendet werden, den Zustand einer Eingangsvariable zu
 invertieren, oder diese auf WAHR oder FALSCH zu fixieren, wenn sie nicht benötigt wird. Eine Einstellung
 des Vorzeichens in den Zustand NOT ändert das Ergebnis der Eingangsvariable von WAHR auf FALSCH
 und umgekehrt.
- Verknüpfung Eine logische Verknüpfung wie z.B. UND oder ODER.
- **Logischer) Ausgang** Die Aktion oder die Ansteuerung, die durchgeführt werden, wenn alle Parameter, die im *LogicsManager* konfiguriert wurden, zutreffen.

[Cx] - Eingangsvariable {x}	[Sx] - Vorzeichen {x}	Ox] - Verknüpfung {x}	[Ax] - Ausgang {x}
Die Beschreibung und eine Tabelle aller Werte, Merker und interner Funktionen, die über den LogicsManager miteinander verknüpft werden können, finden Sie im Abschnitt Eingangsvariablen ab der Seite 266.	Wert {[Cx]} Der Wert [Cx] wird 1:1 durchgegeben. NICHT Wert {[Cx]} Der Wert [Cx] wird negiert weitergegeben. 1 [Value of the comparison	UND Logisches UND NICHT-UND Logisches negiertes UND ODER Logisches ODER NICHT-ODER Logisches negiertes ODER EXKLUSIVES-ODER Exklusives ODER NICHT-EXKLUSIVES-ODER Exklusives negiertes ODER	Die Beschreibung und eine Tabelle aller Werte, Merker und interner Funktionen, die über den LogicsManager miteinander verknüpft werden können, finden Sie im Abschnitt Logische Ausgänge ab der Seite 262.
	. ,		

Tabelle 3-68: LogicsManager - Befehlübersicht

Page 260/350 © Woodward

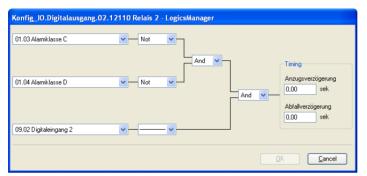
Konfiguration der Befehlskette

Unter Verwendung der in der obigen Tabelle genannten Werte baut sich die Befehlskette des *LogicsManager* (z.B. zur Bedienung der Relais, dem Setzen von Merkern, der Ausführung von automatischen Funktion) wie folgt auf:



Beispiel für die Programmierung des LogicsManager:

Relais [R2] soll anziehen, wenn der "Digitaleingang [D2]" anliegt "UND" dem Gerät "NICHT" die "Alarmklasse C" "UND" "NICHT" die "Alarmklasse D" vorliegen ⇒



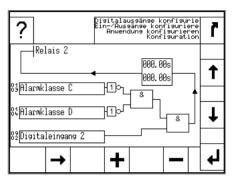


Abbildung 3-50: LogicsManager - Anzeige in ToolKit

Abbildung 3-51: LogicsManager - Anzeige auf dem LCD

Logische Symbole

Für die grafische Programmierung des *LogicsManager* werden folgende Symbole verwendet.

ToolKit		UND		(ODEF	₹	NIC	CHT-U	JND		IICHT ODER		EX	ICHT KLUS ODEF	SIV-		KLUS ODER					
easYgen	- 8		ısYgen&		- 8		- 8		≥1	}	-[&	þ	4	≥1	þ	1	=	}	1	= 1	
DIN 40 700		\bigcirc		_					—		D	—										
ASA US MIL	_		\Rightarrow		→		_	\supset		>)o-	>									
IEC617-12		&	<u></u>	\top	>=1		<u>-</u>	&	—	-	>=1	_		=			= 1					
Wahrheitstab elle	x1	x2	у	x1	x2	у	x1	x2	y	x1	x2	y	x1	x2	y	x1	x2	y				
ene	0	0 1	0	0	0 1	0	0	0 1	1	0	0	1	0	0 1	1 0	0	0	0 1				
	1	0	0	1	0	1	1	0	1	1	0	0	1	0	0	1	0	1				
	1	1	1	1	1	1	1	1	0	1	1	0	1	1	1	1	1	0				

Tabelle 3-69: LogicsManager - Logische Symbole

© Woodward Page 261/350

Logische Ausgänge

Die logischen Ausgänge oder Verknüpfungen sind in drei Gruppen gegliedert:

- Interne Merker
- Interne Funktionen
- Relaisausgänge



HINWEIS

Die Nummern der logischen Ausgänge in der hinteren Spalte können wiederum als Eingangsvariable für andere Ausgänge im *LogicsManager* verwendet werden.

Logische Ausgänge: Interne Merker

Es können 16 interne logische Merker gesetzt werden, um Funktionen zu aktivieren/deaktivieren. Dadurch ist es möglich einem Ausgang mehr als 3 logische Bedingungen zuzuordnen. Sie können wie "Hilfsmerker" verwendet werden.

Name	Funktion	Nummer
Merker 1	Interner Merker 1	00.01
Merker 2	Interner Merker 2	00.02
Merker 3	Interner Merker 3	00.03
Merker 4	Interner Merker 4	00.04
Merker 5	Interner Merker 5	00.05
Merker 6	Interner Merker 6	00.06
Merker 7	Interner Merker 7	00.07
Merker 8	Interner Merker 8	00.08
Merker 9	Interner Merker 9	00.30
Merker 10	Interner Merker 10	00.31
Merker 11	Interner Merker 11	00.32
Merker 12	Interner Merker 12	00.33
Merker 13	Interner Merker 13	00.34
Merker 14	Interner Merker 14	00.35
Merker 15	Interner Merker 15	00.36
Merker 16	Interner Merker 16	00.37

Page 262/350 © Woodward

Logische Ausgänge: Interne Funktionen

Die folgenden logischen Funktionen können verwendet werden, um eine Funktion zu aktivieren/deaktivieren.

Name	Funktion	Nummer
Startanforderung in AUTO	Start in Betriebsart AUTOMATIK (Parameter 12120 auf Seite 188)	00.09
Stopanforderung in Auto	Stopp in Betriebsart AUTOMATIK (Parameter 12190 auf Seite 188)	00.10
Kein Notstrombetrieb	Blockierung oder Unterbrechung eines Notstrombetriebes in der	00.11
	Betriebsart AUTOMATIK (Parameter 12200 auf Seite 187)	
GLS unverzögert schließen	Sofortiges Schließen des GLS nach dem Motorstart, ohne auf den Ablauf	00.12
	der verzögerten Motorüberwachung und der verzögerten	
	Generatorüberwachung zu warten (Parameter 12210 auf Seite 152)	
Dauernd Idle Modus	Aktiviert Idle-/Nenndrehzahlmodi (Parameter 12550 auf Seite 185).	00.14
Externe Quittierung	Die Quittierung der Alarmmeldungen erfolgt durch eine externe Quelle	00.15
	(Parameter 12490 auf Seite 127)	
Betriebsart AUTO	Aktivierung der Betriebsart AUTOMATIK (Parameter 12510 auf	00.16
	Seite 202)	
Betriebsart HAND	Aktivierung der Betriebsart HAND (Parameter 12520 auf Seite 202)	00.17
Betriebsart STOP	Aktivierung der Betriebsart STOP (Parameter 12530 auf Seite 202)	00.18
Start ohne Übernahme	Starten des Aggregats ohne Schließen des GLS (Parameter 12540 auf Seite 202)	00.19
Auto Idle-Modus	Automatischer Leerlauf (blockiert die Überwachung auf Unterspannung,	00.20
	Unterfrequenz und Unterdrehzahl für eine konfigurierte Zeit automatisch,	
	Parameter 12570 auf Seite 185)	
Sollwert f/P +	Frequenz- / Wirkleistungssollwert erhöhen (Parameter 12900 auf	00.21
C.11 C/D	Seite 238)	00.22
Sollwert f/P -	Frequenz- / Wirkleistungssollwert verringern (Parameter 12901 auf Seite 238)	00.22
Sollwert U/Q +	Spannungs- / Leistungsfaktorsollwert erhöhen (Parameter 12902 auf Seite 238)	00.23
Sollwert U/Q -	Spannungs- / Leistungsfaktorsollwert verringern (Parameter 12903 auf Seite 238)	00.24
Freq. Statik akt.	Aktivierung der Statik des Frequenzreglers (Parameter 12904 auf Seite 214)	00.25
Spg. Statik aktiv	Aktivierung der Statik des Spannungsreglers (Parameter 12905 auf	00.26
	Seite 226)	
Externe Netzentkopplung	Aktivierung der Funktion für externe Netzentkopplung (Parameter 12922	00.27
angefordert	auf Seite 78)	
Sprinklerbetrieb	Aktivierung des Sprinklerbetriebs (Parameter 12220 auf Seite 207)	00.28
Zünddrehzahl	Zünddrehzahl ist erreicht (Parameter 12500 auf Seite 181)	00.29
Synchronisiermodus CHECK	Aktivierung des Synchronisiermodus CHECK (Parameter 12906 auf Seite 155)	00.38
Synchronisiermodus	Aktivierung des Synchronisiermodus PERMISSIVE (Parameter 12907 auf	00.39
PERMISSIVE	Seite 155)	30.57
Synchronisiermodus RUN	Aktivierung des Synchronisiermodus RUN (Parameter 12908 auf	00.40
y	Seite 155)	
Frequenz Sollwert 2	Aktiviert den Frequenzsollwert 2 (Parameter 12918 auf Seite 213)	00.81
Leistung Sollwert 2	Aktiviert den Leistungssollwert 2 (Parameter 12919 auf Seite 219)	00.82
Spannung Sollwert 2	Aktiviert den Spannungssollwert 2 (Parameter 12920 auf Seite 225)	00.83
Cos.phi Sollwert 2	Aktiviert den Leistungsfaktorsollwert 2 (Parameter 12921 auf Seite 230)	00.84
Freigabe NLS	Gibt den NLS frei (Parameter 12923 auf Seite 154)	00.85
Lastabhängiges Zu- und Absetzen	Aktivierung der Funktion lastabhängiges Zu- und Absetzen	00.86
	(Parameter 12930 auf Seite 192)	

© Woodward Page 263/350

Prioritätshierarchie der logischen Ausgänge

Die folgende Tabelle enthält die Prioritätsbeziehungen zwischen den Startbedingungen der logischen Ausgänge im *LogicsManager*:

Priorisierte Funktion	hat Priorität vor	Reaktion
Sprinklerbetrieb	Stopanf. in AUTO	Ein Start wird weiterhin durchgeführt.
	Startanf. in AUTO	Das Verhalten des Systems hängt von der Einstellung der entsprechenden
		Parameter ab.
Stopanf. in AUTO	Startanf. in AUTO	Es wird kein Start durchgeführt.
	Notstrombetrieb	Es wird kein Start durchgeführt.
	Idle-Modus	Es wird kein Start durchgeführt.
Start ohne Übernahme	Startanf. in AUTO	Der GLS bleibt offen / wird geöffnet.
Notstrombetrieb	Start ohne Übernahme	Der GLS wird trotzdem geschlossen.
	Sprinklerbetrieb	Der GLS wird trotzdem geschlossen. Das Abarbeiten der Alarmklassen wird
		weiterhin durchgeführt wie für den Sprinklerbetrieb.
		Wenn der Notstrombetrieb bereits aktiviert ist und der Sprinklerbetrieb dann
		aktiviert wird, kann eine Pausenzeit für den Notstrombetrieb konfiguriert
		werden.
Kein Notstrombetrieb	Notstrombetrieb	Es wird kein Start durchgeführt.
	Notstrombetrieb	Das Aggregat läuft weiter ohne Last zu übernehmen.
	während Start ohne	
	Übernahme	

Page 264/350 © Woodward

Logische Ausgänge: Relaisausgänge

Alle Relais, die im jeweiligen Betriebsmodus verfügbar sind, können über den *LogicsManager* bedient werden.

Name	Funktion	Nummer
Relais 1	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der Relaisausgang 1 aktiviert	00.41
(Betriebsbereit		
abgefallen)		
Relais 2	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der Relaisausgang 2 aktiviert	00.42
Relais 3	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der Relaisausgang 3 aktiviert	00.43
Relais 4	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der Relaisausgang 4 aktiviert	00.44
Relais 5	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der Relaisausgang 5 aktiviert	00.45
Relais 6	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der Relaisausgang 6 aktiviert	00.46
Relais 7	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der Relaisausgang 7 aktiviert	00.47
Relais 8	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der Relaisausgang 8 aktiviert	00.48
Relais 9	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der Relaisausgang 9 aktiviert	00.49
Relais 10	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der Relaisausgang 10 aktiviert	00.50
Relais 11	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der Relaisausgang 11 aktiviert	00.51
Relais 12	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der Relaisausgang 12 aktiviert	00.52
Externer DO 1	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der externe Relaisausgang 1 aktiviert	00.63
Externer DO 2	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der externe Relaisausgang 2 aktiviert	00.64
Externer DO 3	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der externe Relaisausgang 3 aktiviert	00.65
Externer DO 4	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der externe Relaisausgang 4 aktiviert	00.66
Externer DO 5	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der externe Relaisausgang 5 aktiviert	00.67
Externer DO 6	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der externe Relaisausgang 6 aktiviert	00.68
Externer DO 7	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der externe Relaisausgang 7 aktiviert	00.69
Externer DO 8	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der externe Relaisausgang 8 aktiviert	00.70
Externer DO 9	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der externe Relaisausgang 9 aktiviert	00.71
Externer DO 10	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der externe Relaisausgang 10 aktiviert	00.72
Externer DO 11	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der externe Relaisausgang 11 aktiviert	00.73
Externer DO 12	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der externe Relaisausgang 12 aktiviert	00.74
Externer DO 13	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der externe Relaisausgang 13 aktiviert	00.75
Externer DO 14	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der externe Relaisausgang 14 aktiviert	00.76
Externer DO 15	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der externe Relaisausgang 15 aktiviert	00.77
Externer DO 16	Wenn dieser logische Ausgang WAHR ist, wird der externe Relaisausgang 16 aktiviert	00.78

Tabelle 3-68 zeigt die Funktionen für jedes Relais im entsprechenden Betriebsmodus.

Relais			Betriebsmodus (Parame	eter 3401 auf Seite 139)	
Nummer	Kl.	Keiner	GLS öffnen	GLS öffnen/schließen	GLS/NLS
		{0}	{1o}	{1oc}	öffnen/schließen
					{2oc}
Interne Rel	aisausgänge,	Platine #1			
[R1]	41/42	'Betriebs	sbereit abgefallen'; zusätzlich	n programmierbar mit Logics.	Manager
[R2]	43/46		LogicsManager; vorbelegt	mit 'Sammelstörung (Hupe)'	
[R3]	44/46		LogicsManager; vorbelegt mit 'Anlasser'		
[R4]	45/46	Logics	Manager; vorbelegt mit 'Dies	el: Kraftstoffmagnet, Gas: G	asventil'
[R5]	47/48	Log	icsManager; vorbelegt mit 'I	Diesel: Vorglühen, Gas: Zünd	lung'
[R6]	49/50	LogicsA	Manager	Befehl: GL	S schließen
[R7]	51/52	LogicsManager		Befehl: GLS öffnen	
[R8]	53/54		LogicsManager Befehl: NLS schließen		
[R9]	55/56	LogicsManager Befehl: NLS öffnen			
[R10]	57/60	LogicsManager; vorbelegt mit 'Hilfsbetriebe'			
[R11]	58/60	LogicsManager; vorbelegt mit 'Alarmklasse A, B aktiv'			
[R12]	59/60	LogicsManager; vorbelegt mit 'Alarmklasse C, D, E, F aktiv'			

Tabelle 3-70: Relaisausgänge - Klemmenbelegung

© Woodward Page 265/350

Eingangsvariablen

Die Eingangsvariablen sind in verschiedene Gruppen gegliedert:

- Gruppe 00 Zustand Merker 1
- Gruppe 01 Alarmsystem
- Gruppe 02 Zustand System
- Gruppe 03 Motorsteuerung
- Gruppe 04 Zustand Anwendung
- Gruppe 05 Motorbezogene Alarme
- Gruppe 06 Generatorbezogene Alarme
- Gruppe 07 Netzbezogene Alarme
- Gruppe 08 Systembezogene Alarme
- Gruppe 09 Digitaleingänge
- Gruppe 10 Analogeingänge
- Gruppe 11 Zeitschaltuhr
- Gruppe 12 Externe Digitaleingänge 1
- Gruppe 13 Digitalausgänge
- Gruppe 14 Externe Digitalausgänge 1
- Gruppe 15 Flexible Grenzwerte
- Gruppe 18 Transistorausgänge

Page 266/350 © Woodward

Eingangsvariablen: Gruppe 00: Zustand Merker 1

Zustand Merker 1, Eingangsvariablen 00.01-00.86

Interne Merker sind das Ergebnis einer Ausgabe der logischen Ausgänge der Merker 1 bis 16. Merker sind eine interne Logik, die für andere Merker oder Eingangsvariablen verwandet werden können.

Nr.	ID	Name	Funktion	Hinweis
00.01	0	Merker 1	Interner Merker 1	Interne Erarbeitung; siehe Seite 262
00.02	1	Merker 2	Interner Merker 2	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 262
00.03	2	Merker 3	Interner Merker 3	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 262
00.04	3	Merker 4	Interner Merker 4	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 262
00.05	4	Merker 5	Interner Merker 5	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 262
	5	Merker 6	Interner Merker 6	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 262
00.07	6	Merker 7	Interner Merker 7	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 262
80.00	7	Merker 8	Interner Merker 8	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 262
00.09	8	Startanforderung in AUTO	Start in der Betriebsart AUTOMATIK	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 188
00.10	9	Stopanforderung in AUTO	Stopp in der Betriebsart AUTOMATIK	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 188
00.11	10	Kein Notstrombetrieb	Blockierung oder Unterbrechung eines Notstrombetriebes in der Betriebsart AUTOMATIK	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 187
00.12	11	GLS unverzögert schließen	Sofortiges Schließen des GLS, ohne auf den Ablauf der verzögerten Motorüberwachung zu warten	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 152
00.13	12	Reserviert		
00.14	13	Dauernd Idle Modus	Andauernder Leerlauf (blockiert die Überwachung auf Unterspannung, Unterfrequenz und Unterdrehzahl dauerhaft)	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 185
00.15	14	Externe Quittierung	Die Quittierung der Alarmmeldungen erfolgt durch eine externe Quelle	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 127
00.16	15	Betriebsart AUTO	Aktivierung der Betriebsart AUTOMATIK	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 202
00.17	16	Betriebsart HAND	Aktivierung der Betriebsart HAND	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 202
00.18	17	Betriebsart STOP	Aktivierung der Betriebsart STOP	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 202
00.19	18	Start ohne Übernahme	Starten des Motors ohne Einlegen des GLS	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 202
00.20	19	Auto Idle Modus	Automatischer Leerlauf (blockiert die Überwachung auf Unterspannung, Unterfrequenz und Unterdrehzahl für eine konfigurierte Zeit automatisch)	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 185
00.21	20	Sollwert f/P +	Frequenz- / Wirkleistungssollwert erhöhen	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 238
00.22	21	Sollwert f/P -	Frequenz- / Wirkleistungssollwert verringern	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 238
00.23	22	Sollwert U/Q +	Spannungs- / Leistungsfaktorsollwert erhöhen	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 238
00.24	23	Sollwert U/Q -	Spannungs- / Leistungsfaktorsollwert verringern	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 238
00.25	24	Freq. Statik akt.	Frequenzregelung Statik aktivieren	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 214
00.26	25	Spg. Statik aktiv	Spannung Statik aktiv	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 226
00.27	26	Externe Netzentkopplung	Externer Netzausfall erkannt	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 78
00.28	27	Sprinklerbetrieb	Aktivierung des Sprinklerbetriebes	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 203
00.29	28	Zünddrehzahl	Zünddrehzahl ist erreicht.	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 180

© Woodward Page 267/350

Mariaai				trackage in it - Aggregatestederung
Nr.	ID	Name	Funktion	Hinweis
00.30	29	Merker 9	Interner Merker 9	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 262
00.31	30	Merker 10	Interner Merker 10	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 262
00.32	31	Merker 11	Interner Merker 11	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 262
00.33	32	Merker 12	Interner Merker 12	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 262
00.34	33	Merker 13	Interner Merker 13	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 262
00.35	34	Merker 14	Interner Merker 14	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 262
00.36	35	Merker 15	Interner Merker 15	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 262
00.37	36	Merker 16	Interner Merker 16	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 262
00.38	37	Syn.modus CHECK	Aktivierung des Synchronisiermodus CHECK	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 155
00.39	38	Syn.modus PERMIS.	Aktivierung des Synchronisiermodus PERMISSIVE	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 155
00.40	39	Syn.modus RUN	Aktivierung des Synchronisiermodus RUN	Interne Erarbeitung; Siehe Seite 155
00.41	40	Relais 1		
00.42	41	Relais 2		
00.43	42	Relais 3		
00.44	43	Relais 4		
00.45	44	Relais 5		WAHR, wenn die <i>LogicsManager</i> -
00.46		Relais 6		Bedingung für dieses Relais erfüllt
00.47	46	Relais 7		ist; siehe Seite 168 für weitere
00.48	47	Relais 8		Informationen
00.49	48	Relais 9		
00.50	49	Relais 10		
00.51	50	Relais 11		
00.52	51	Relais 12		
00.53	52	Reserviert		
00.54	53	Reserviert		
00.55	54	Reserviert		
00.56	55	Reserviert		
00.57	56	Reserviert		
00.58	57	Reserviert		
00.59	58	Reserviert		
00.60	59	Reserviert		
00.61	60	Reserviert		
00.62	61	Reserviert		
00.63	62	Externes Relais DO 1		
00.64	63	Externes Relais DO 2		
00.65	64	Externes Relais DO 3		
00.66	65	Externes Relais DO 4		
00.67	66	Externes Relais DO 5		
00.68	67	Externes Relais DO 6		1
00.69	68	Externes Relais DO 7		WAHR, wenn die <i>LogicsManager</i> -
00.70		Externes Relais DO 8		Bedingung für dieses Relais erfüllt
00.71	70	Externes Relais DO 9		ist; siehe Seite 169 für weitere
00.72	71	Externes Relais DO 10		Informationen
00.73	72	Externes Relais DO 11		
00.74	73	Externes Relais DO 12		
00.75	74	Externes Relais DO 13		7
00.76	75	Externes Relais DO 14		7
00.77	76	Externes Relais DO 15		7
00.78	77	Externes Relais DO 16		7
00.79	78	Reserviert		
00.80	79	Reserviert		
00.81	80	Sollwert 2 Frequenz	Aktivierung des Frequenz-Sollwerts 2	
00.82		Sollwert 2 Leistung	Aktivierung des Leistungs-Sollwerts 2	
00.83		Sollwert 2 Spannung	Aktivierung des Spannungs-Sollwerts 2	
00.84		Sollwert 2 Spanning	Aktivierung des Leistungsfaktor-Sollwerts 2	
	~~	Leistungsfaktor	2 Superingulation Solitions 2	
00.85	84	Freigabe NLS	NLS ist freigegeben	
00.86		Lastabh. Zu/Abs.	Aktivierung des lastabhängigen Zu- und	Interne Erarbeitung; siehe Seite 189
			Absetzens	<i>S</i> , 2.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1
	•		•	•

Page 268/350 © Woodward

Eingangsvariablen: Gruppe 01: Alarmsystem

Alarmsystem, Eingangsvariablen 01.01-01.11

Alarmklassen können als Eingangsvariablen für alle logischen Ausgänge im *LogicsManager* konfiguriert werden. Eine Beschreibung der Alarmklassen finden Sie auf Seite 258.

Nr.	ID	Name / Funktion	Hinweis
01.01	99	Alarmklasse A	Diese Bedingung ist WAHR, so lange die Alarmklasse aktiv ist.
01.02	100	Alarmklasse B	Diese Bedingung ist WAHR, so lange die Alarmklasse aktiv ist.
01.03	101	Alarmklasse C	Diese Bedingung ist WAHR, so lange die Alarmklasse aktiv ist.
01.04	102	Alarmklasse D	Diese Bedingung ist WAHR, so lange die Alarmklasse aktiv ist.
01.05	103	Alarmklasse E	Diese Bedingung ist WAHR, so lange die Alarmklasse aktiv ist.
01.06	104	Alarmklasse F	Diese Bedingung ist WAHR, so lange die Alarmklasse aktiv ist.
01.07	105	Alle Alarmklassen	Diese Bedingung ist WAHR, so lange eine der Alarmklassen A/B/C/D/E/F aktiv ist.
01.08	106	Warnender Alarm	Diese Bedingung ist WAHR, so lange eine der Alarmklassen A/B aktiv ist.
01.09	107	Stoppender Alarm	Diese Bedingung ist WAHR, so lange eine der Alarmklassen C/D/E/F aktiv ist.
01.10	108	Sammelstörung	Diese Bedingung ist WAHR, so lange eine der Alarmklassen B/C/D/E/F aktiv ist.
01.11	109	Alarm ausgelöst	WAHR, wenn ein Alarm ausgelöst wurde bis dieser quittiert wird
01.12	110	Reserviert	
01.13	111	Reserviert	
01.14	112	Reserviert	
01.15	113	Reserviert	
01.16	114	Reserviert	
01.17	115	Reserviert	
01.18	116	Reserviert	
01.19	117	Reserviert	
01.20	118	Reserviert	

© Woodward Page 269/350

Eingangsvariablen: Gruppe 02: Zustand System

Zustand System, Eingangsvariablen 02.01-02.22

Die Systemzustände können als Eingangsvariable für einen logischen Ausgang verwendet werden, um Parameter für benutzerdefinierte Vorgänge zu konfigurieren.

Nr.	ID	Name	Funktion	Hinweis
02.01	119	Zünddrehzahl	Zünddrehzahl festgestellt (über Pickup/Generatorfrequenz / LogicsManager)	WAHT so lange zumindest die Zünddrehzahl gemessen wird (entweder über Pickup, Generatorfrequenz oder den <i>LogicsManager</i> -Ausgang "Zünddrehzahl erreicht")
02.02	120	Drehzahl	Ddrehzahl festgestellt (über Pickup/Generatorfrequenz / LogicsManager)	WAHR, sobald eine Drehzahl gemessen wird (diese kann auch kleiner als die Zünddrehzahl sein; entweder über Pickup, Generatorfrequenz oder den <i>LogicsManager</i> -Ausgang "Zünddrehzahl erreicht")
02.03	121	Generatorspannung ok	Die Generatorspannung befindet sich im Betriebsbereich	WAHR solange sich die Generatorspannung im Betriebsbereich befindet
02.04	122	Generatorfrequenz ok	Die Generatorfrequenz befindet sich im Betriebsbereich	WAHR solange sich die Generatorfrequenz im Betriebsbereich befindet
02.05	123	Gen. Spg./frq. ok	Generatorspannung und -frequenz befinden sich im Betriebsbereich	WAHR solange sich Generatorspannung und -frequenz im Betriebsbereich befinden (02.03 und 02.04 sind WAHR)
02.06	124	SamS1 Spannung ok	Die Spannung der Sammelschiene 1 befindet sich im Betriebsbereich	WAHR solange sich die Spannung der Sammelschiene 1 im Betriebsbereich befindet
02.07	125	SamS1 Frequenz ok	Die Frequenz der Sammelschiene 1 befindet sich im Betriebsbereich	WAHR solange sich die Frequenz der Sammelschiene 1 im Betriebsbereich befindet
02.08	126	SamS1 Spg./Freq. ok	Spannung und Frequenz der Sammelschiene 1 befinden sich im Betriebsbereich	WAHR solange sich Spannung und Frequenz der Sammelschiene 1 im Betriebsbereich befinden (02.06 und 02.07 sind WAHR)
02.09	127	Netzspannung ok	Die Netzspannung befindet sich im Betriebsbereich	WAHR solange sich die Netzspannung im Betriebsbereich befindet
02.10	128	Netzfrequenz ok	Die Netzfrequenz befindet sich im Betriebsbereich	WAHR solange sich die Netzfrequenz im Betriebsbereich befindet
02.11	129	Netz Spg./Freq. ok	Netzspannung und -frequenz befinden sich im Betriebsbereich	WAHR solange sich Netzspannung und - frequenz im Betriebsbereich befinden (02.09 und 02.10 sind WAHR)
02.12	130	Gen. Drehfeld links	Generatorspannung: Linksdrehfeld	nur bei dreiphasiger
02.13	131	Gen. Drehfeld rechts	Generatorspannung: Rechtsdrehfeld	Generatorspannungsmessung möglich
02.14			Netzspannung: Linksdrehfeld	nur bei dreiphasiger
02.15	134	Netz Drehfeld rechts SamS1 Drehfeld links	Netzspannung: Rechtsdrehfeld Sammelschienenspannung: Linksdrehfeld	Netzspannungsmessung möglich nur bei dreiphasiger Sammelschienenspannungsmessung
02.17	135	SamS1 Drehfeld re.	Sammelschienenspannung: Rechtsdrehfeld	möglich
02.18	136			
02.19	137	Reserviert		
02.20	138	Reserviert		
02.21	139	Sammelsch.1 schwarz	Sammelschiene 1 ist stromlos	WAHR solange sich die Sammelschienenspannung unter dem in Parameter 5820 (Max. Spannung für SamS schwarz) konfigurierten Wert befindet.
02.22	140	Reserviert		

Page 270/350 © Woodward

Eingangsvariablen: Gruppe 03: Motorsteuerung

Motorsteuerung, Eingangsvariablen 03.01-03.31

Diese Signale können als Eingangsvariable für einen logischen Ausgang verwendet werden, um Parameter für benutzerdefinierte Vorgänge zu konfigurieren.

Nr.	ID	Name / Funktion	Hinweis
03.01	179	Hilfsbetriebe	
03.02	180		
03.03	181	Reserviert	
03.04	182	Vorglühen (Diesel)	
		Zündung (Gas)	
03.05	183	Hupe (aktiv)	WAHR wenn Alarmklasse B bis F aktiviert wird bis
		* ` `	entweder die Zeit Hupenreset abgelaufen ist oder das erste
			Mal quittiert wird.
03.06	184	Motorfreigabe	WAHR wenn der Motor angefordert wird und eine
			Startfreigabe besteht
03.07	185	Motorverzögerung abgelaufen (verzögerte	WAHR nach Ablauf der Zeit "verzögerte
		Motorüberwachung abgelaufen)	Motorüberwachung" bis Betriebsmagnet abfällt
03.08	186	Schalterverzögerung abgelaufen (verzögerte	WAHR nach Ablauf der Zeit "Schalterverzögerung" bis
		Motorüberwachung abgelaufen)	Betriebsmagnet abfällt (= Schalter kann eingelegt werden)
03.09	187	Reserviert	
03.10	188	Reserviert	
03.11	189	Reserviert	
03.12			
03.13	191	Blinklampe ECU	WAHR sobald die ECU die Diagnose-Lampe ansteuert
			(nur für EMS Scania ECU). Diese Eingangsvariable ist
			nur aktiv, wenn die Fernsteuerung der ECU über das
			easYgen aktiviert ist.
03.14	192	ECU spezielle Zündung	WAHR solange ein Reset oder Auslesen des Blinkcodes
			der Scania S6 ECU angefordert wird (nur für EMS Scania
			ECU). Diese Eingangsvariable ist nur aktiv, wenn die
02.15	100		Fernsteuerung der ECU über das easYgen aktiviert ist.
03.15		Reserviert	
03.16	194		
03.17	195		
03.18			
03.19		Reserviert	
03.20	198	Dreipunktreglerausgang: Frequenz / Wirkleistung	
03.21	199	höher Dreipunktreglerausgang: Frequenz / Wirkleistung	
03.21	199		
03.22	200	tiefer Dreipunktreglerausgang: Spannung / Blindleistung	
03.22	200	höher	
03.23	201	Dreipunktreglerausgang: Spannung / Blindleistung	
05.23	201	tiefer	
03.24	202	Reserviert	
03.25			
03.26			
03.27	205	Stopmagnet (Diesel)	
03.28	206		
03.20	200	Gasventil (Gas)	
03.29	207	Reserviert	
03.30	208	Hilfsbetriebe Vorlauf	WAHR, wenn "Hilfsbetriebe Vorlauf" aktiviert ist
03.31	209	Hilfsbetriebe Nachlauf	WAHR, wenn "Hilfsbetriebe Nachlauf" aktiviert ist
00.01			, Illino en le la

© Woodward Page 271/350

Eingangsvariablen: Gruppe 04: Zustand Anwendung

Zustand Anwendung, Logische Eingangsvariablen 04.01-04.43

Die Betriebszustände können als Eingangsvariable für einen logischen Ausgang verwendet werden, um Parameter für benutzerdefinierte Vorgänge zu konfigurieren.

Nr.	ID	Name	Funktion	Hinweis
04.01	239	Betriebsart AUTO	Betriebsart AUTOMATIK ist aktiv	
04.02	240	Betriebsart STOP	Betriebsart STOP ist aktiv	
04.03	241	Betriebsart HAND	Betriebsart HAND ist aktiv	
04.04	242	Lampentest	Ein Lampentest wird durchgeführt	WAHR solange der Lampentest betätigt ist
04.05	243	Quittieren	Taste "Quittierung" wurde gedrückt	Hinweis: Diese Bedingung ist für ca.
			oder Externe Quittierung über	40 ms WAHR und muss durch eine
			LogicsManager	entsprechend Verzögerungszeit verlängert werden
04.06	244	GLS ist ZU	GLS ist geschlossen ("Rückmeldung GLS" = 0)	{1oc} / {2oc}
04.07	245	NLS ist ZU	NLS ist geschlossen ("Rückmeldung NLS" = 0)	{2oc}
04.08	246	Reserviert	,	
04.09	247	Notstrombetrieb	Notstrombetrieb ist aktiv	WAHR mit Ablauf der Notstromverzögerungszeit; FALSCH mit
				Ablauf der Netzberuhigungszeit
04.10	248		Motornachlauf ist aktiv	
04.11	249	Netzberuhigung	Netzberuhigungszeit ist aktiv	Wird WAHR bei einem Netzausfall und FALSCH wenn die Netzberuhigungszeit abgelaufen ist
04.12	250	Start ohne Übernahme	Start ohne Schließen des GLS ist aktiv	
04.13	251		Startanforderung über Fernsteuerung	WAHR wenn das Startbit über die serielle
				Schnittstelle (ToolKit, Modbus) oder CAN- Bus (ToolKit, CANopen) gesetzt ist
04.14	252	Fernsteuerquittierung	Quittieranforderung über Fernsteuerung	WAHR wenn das Quittierbit gesetzt ist
04.15	253	Idle Modus aktiv	Idle-Modus ist aktiv	WAHR wenn der Idle-Modus aktiv ist. Damit kann ein "Idle"-Befehl an einen Drehzahlregler ausgegeben werden.
04.16		Reserviert		
04.17		Reserviert		
04.18		Synchron. GLS aktiv	Synchronisierung des GLS ist aktiv	
04.19	257	Öffnen GLS aktiv	Öffnen des GLS ist aktiv	
04.20	258	Schließen GLS aktiv	Schließen des GLS ist aktiv	
04.21	259	Synchron. NLS aktiv	Synchronisierung des NLS ist aktiv	
04.22	260		Öffnen des NLS ist aktiv	
04.23	261	Schließen NLS aktiv	Schließen des NLS ist aktiv	
04.24	262	Reserviert		
04.25	263	Reserviert		
04.26	264		Carrial-larkatrials ist al-ti	
04.27		Sprinklerbetrieb Gen.Lstg. reduz.	Sprinklerbetrieb ist aktiv Generatorleistungsreduzierung ist aktiv	
04.28	267		Netzleistungsreduzierung ist aktiv	
04.29	268	Teillastvorlauf	Vorlaufbetrieb mit	
04.50	200	1 omasiy Omaun	Leistungsbegrenzung ist aktiv	
04.31	269	Segmentnr.2 aktiv	Lastverteilungsgruppe 2 ist aktiviert	
04.32		Segmentur.3 aktiv	Lastverteilungsgruppe 3 ist aktiviert	
04.33	271	Segmentnr.4 aktiv	Lastverteilungsgruppe 4 ist aktiviert	
04.34	272	LZA Priorität 2	Lastabhängiges Zu-/Absetzen Priorität 2 ist aktiviert	
04.35	273	LZA Priorität 3	Lastabhängiges Zu-/Absetzen Priorität 3 ist aktiviert	
04.36	274	LZA Priorität 4	Lastabhängiges Zu-/Absetzen Priorität 4 ist aktiviert	

Page 272/350 © Woodward

Nr.	ID	Name	Funktion	Hinweis
04.37	275	Fernsteuer U Soll 2	Spannungssollwert 2 ist aktiviert	
04.38	276	Fernsteuer f Soll 2	Frequenzsollwert 2 ist aktiviert	
04.39	277	Fernsteuer LF Soll 2	Leistungsfaktorsollwert 2 ist aktiviert	
04.40	278	Fernsteuer P Soll 2	Leistungssollwert 2 ist aktiviert	
04.41	279	LS-Modus Altern.1	Alternativer Schaltermodus 1 ist aktiviert	
04.42	280	LS-Modus Altern.2	Alternativer Schaltermodus 2 ist aktiviert	
04.43	281	Lastabh. Zu/Abs.	Aktivierung des lastabhängigen Zu- und	Interne Erarbeitung; Beschr. Seite 189
			Absetzens	

Eingangsvariablen: Gruppe 05: Motorbezogene Alarme

Motorbezogene Alarme, Logische Eingangsvariablen 05.01-05.15

Die Alarmmeldungen des Motors können als Eingangsvariable für einen logischen Ausgang verwendet werden, um Parameter für benutzerdefinierte Vorgänge zu konfigurieren.

Nr.	ID	Name / Funktion	Hinweis
05.01	299	Überdrehzahl (Grenzwert) 1	
05.02	300	Überdrehzahl (Grenzwert) 2	
05.03	301	Unterdrehzahl (Grenzwert) 1	
05.04	302	Unterdrehzahl (Grenzwert) 2	
05.05	303	Ungewollter Stop	
05.06	304	(Motor) Abstellstörung	
05.07	305	Pickup/Frequenz-Plausibilität	WAHR = Grenzwert erreicht
05.08	306	Startfehler	FALSCH = Alarm wurde
05.09	307	Wartungstage abgelaufen	quittiert
05.10	308	Wartungsstunden abgelaufen	
05.11	309	Lichtmaschine Unterspannung	
05.12	310	Reserviert	
05.13	311	J1939 rot Alarm	
05.14	312	J1939 gelb Alarm	
05.15		EEPROM Fehler	
05.16		-frei-	
05.17	315	-frei-	
05.18	316	-frei-	
05.19	317	-frei-	
05.20	318	-frei-	

© Woodward Page 273/350

Eingangsvariablen: Gruppe 06: Generatorbezogene Alarme

Generatorbezogene Alarme, Logische Eingangsvariablen 06.01-06.31

Die Alarmmeldungen des Generators können als Eingangsvariable für einen logischen Ausgang verwendet werden, um Parameter für benutzerdefinierte Vorgänge zu konfigurieren.

Nr.	ID	Name / Funktion	Hinweis
06.01	339	Generator Überfrequenz (Grenzwert) 1	
06.02	340	Generator Überfrequenz (Grenzwert) 2	
06.03	341	Generator Unterfrequenz (Grenzwert) 1	
06.04	342	Generator Unterfrequenz (Grenzwert) 2	
06.05	343	Generator Überspannung (Grenzwert) 1	
06.06	344	Generator Überspannung (Grenzwert) 2	
06.07	345	Generator Unterspannung (Grenzwert) 1	
06.08	346	Generator Unterspannung (Grenzwert) 2	
06.09	347	Generator Überstrom (Grenzwert) 1	
06.10	348	Generator Überstrom (Grenzwert) 2	
06.11	349	Generator Überstrom (Grenzwert) 3	
06.12	350	Generator Rück-/Minderlast (Grenzwert) 1	7
06.13	351	Generator Rück-/Minderlast (Grenzwert) 2	
06.14	352	Generatorüberlast IPB (Grenzwert) 1	
06.15	353	Generatorüberlast IPB (Grenzwert) 2	WALID Comment of the
06.16	354	(Generator) Schieflast (Grenzwert) 1	WAHR = Grenzwert erreicht
06.17	355	(Generator) Schieflast (Grenzwert) 2	FALSCH = Alarm wurde quittiert
06.18	356	Generator Spannungsasymmetrie	
06.19	357	Erdschluss (Grenzwert) 1	
06.20	358	Erdschluss (Grenzwert) 2	
06.21	359	Generator-Drehfeld Fehler	
06.22	360	(Generator) Überstrom AMZ	
06.23	361	Generatorüberlast NPB (Grenzwert) 1	
06.24	362	Generatorüberlast NPB (Grenzwert) 2	
06.25	363	Generator cos.phi (Leistungsfaktor) induktiv (Grenzwert) 1	
06.26	364	Generator cos.phi (Leistungsfaktor) induktiv (Grenzwert) 2	
06.27	365	Generator cos.phi (Leistungsfaktor) kapazitiv (Grenzwert) 1	
06.28	366	Generator cos.phi (Leistungsfaktor) kapazitiv (Grenzwert) 2	
06.29	367	Abweichung Generatorwirkleistung	
06.30	368	Generator Absetzleistung	
06.31		Arbeitsbereich verfehlt	
		-frei-	
06.33		-frei-	
06.34	372	-frei-	
06.35		-frei-	
06.36	374	-frei-	
06.37	375	-frei-	
06.38	376	-frei-	
06.39	377	-frei-	
06.40	378	-frei-	

Page 274/350 © Woodward

Eingangsvariablen: Gruppe 07: Netzbezogene Alarme

Netzbezogene Alarme, Logische Eingangsvariablen 07.01-07.25

Die Alarmmeldungen des Netzes können als Eingangsvariable für einen logischen Ausgang verwendet werden, um Parameter für benutzerdefinierte Vorgänge zu konfigurieren.

Nr.	ID	Funktion	Hinweis
07.01	399	Reserviert	
07.02	400	Reserviert	
07.03		Reserviert	
07.04	402	Reserviert	
07.05	403	Netz-Drehfeld Fehler	
07.06		Netz Überfrequenz (Grenzwert) 1	
07.07		Netz Überfrequenz (Grenzwert) 2	
07.08	406	Netz Unterfrequenz (Grenzwert) 1	
07.09		Netz Unterfrequenz (Grenzwert) 2	
07.10		Netz Überspannung (Grenzwert) 1	<u> </u>
07.11		Netz Überspannung (Grenzwert) 2	<u> </u>
07.12		Netz Unterspannung (Grenzwert) 1	WAHR = Grenzwert erreicht
07.13		Netz Unterspannung (Grenzwert) 2	FALSCH = Alarm wurde
07.14		Netz Phasensprung	quittiert
07.15		Reserviert	
07.16		Abweichung Netzwirkleistung	
07.17	415	Netz cos.phi (Leistungsfaktor) induktiv (Grenzwert) 1	
		Netz cos.phi (Leistungsfaktor) induktiv (Grenzwert) 2	
07.19		Netz cos.phi (Leistungsfaktor) kapazitiv (Grenzwert) 1	
07.20		Netz cos.phi (Leistungsfaktor) kapazitiv (Grenzwert) 2	
07.21		Netz-Bezugsleistung (Grenzwert) 1	
07.22	420	Netz-Bezugsleistung (Grenzwert) 2	
07.23		Netz-Lieferleistung (Grenzwert) 1	<u> </u>
07.24		Netz-Lieferleistung (Grenzwert) 2	<u> </u>
07.25		Netzentkopplung	
07.26		-frei-	
07.27		-frei-	
07.28		-frei-	
07.29		-frei-	
07.30	428	-frei-	

© Woodward Page 275/350

Eingangsvariablen: Gruppe 08: Systembezogene Alarme

Systembezogene Alarme, Eingangsvariablen 08.01-08.33

Die Alarmmeldungen des Systems können als Eingangsvariable für einen logischen Ausgang verwendet werden, um Parameter für benutzerdefinierte Vorgänge zu konfigurieren.

	ID	Funktion	Hinweis
08.01	459	Batterie Überspannung (Grenzwert) 1	
08.02	460	Batterie Überspannung (Grenzwert) 2	1
08.03	461	Batterie Unterspannung (Grenzwert) 1	1
08.04	462	Batterie Unterspannung (Grenzwert) 2	WALES C
08.05	463	GLS ZU Störung	WAHR = Grenzwert erreicht FALSCH = Alarm wurde
08.06	464	GLS AUF Störung	quittiert
08.07	465	NLS ZU Störung	quittiert
08.08	466	NLS AUF Störung	
08.09	467	Reserviert	
08.10	468	CAN-Fehler J1939	
08.11	469	CAN (Schnittstelle) 1 CANopen RPDO1 (keine Antwort)	
08.12	470	CAN (Schnittstelle) 1 CANopen RPDO2 (keine Antwort)	
08.13	471	CAN (Schnittstelle) 1 CANopen RPDO3 (keine Antwort)	
08.14	472	CAN (Schnittstelle) 2 Erweiterungsmodul 1 (keine Antwort)	
08.15	473	CAN (Schnittstelle) 2 Erweiterungsmodul 2 (keine Antwort)	
08.16	474	Parameterabgleich	
08.17	475	Anzahl Teilnehmer	
08.18	476	Reserviert	
08.19	477	Reserviert	
08.20	478	Reserviert	
08.21	479	Reserviert	
	480	Reserviert	
08.23	481	Reserviert	
	482	Reserviert	
08.25	483	Reserviert	
08.26		Reserviert	
	485	Reserviert	
08.28	486	Reserviert	
08.29	487	Reserviert	
	488	Synchronisationszeit GLS (überschritten)	
	489	Synchronisationszeit NLS (überschritten)	
	490	Reserviert	
08.33	491	Drehfeld (von Generator/Sammelschiene/Netz) unterschiedlich	
08.34	492	Reserviert	

Page 276/350 © Woodward

Eingangsvariablen: Gruppe 09: Digitaleingänge

Digitaleingänge, Eingangsvariablen 09.01-09.12

Die Digitaleingänge können als Eingangsvariable für einen logischen Ausgang verwendet werden, um Parameter für benutzerdefinierte Vorgänge zu konfigurieren.

Nr.	ID	Funktion	Hinweis
09.01	519	DI 1 (Digitaleingang [DI 01])	
09.02	520	DI 2 (Digitaleingang [DI 02])	
09.03	521	DI 3 (Digitaleingang [DI 03])	
09.04	522	DI 4 (Digitaleingang [DI 04])	
09.05	523	DI 5 (Digitaleingang [DI 05])	
09.06	524	DI 6 (Digitaleingang [DI 06])	
09.07	525	DI 7 (Digitaleingang [DI 07])	
09.08	526	DI 8 (Digitaleingang [DI 08])	
09.09	527	DI 9 (Digitaleingang [DI 09])	WAHR = logisch "1" (es werden die
09.10	528	DI 10 (Digitaleingang [DI 10])	Verzögerungszeiten und Arbeits-
09.11	529	DI 11 (Digitaleingang [DI 11])	/Ruhestrom beachtet)
09.12	530	DI 12 (Digitaleingang [DI 12])	FALSCH = logisch "0" (Alarm wurde
09.13	531	Reserviert	quittiert oder sofort nach Wegfallen der
09.14	532	Reserviert	WAHR-Bedingung wenn als
09.15	533	Reserviert	Alarmklasse Steuer parametriert ist)
09.16	534	Reserviert	
09.17	535	Reserviert	
09.18	536	Reserviert	
09.19	537	Reserviert	
09.20	538	Reserviert	
09.21	539	Reserviert	
09.22	540	Reserviert	
09.23	541	Reserviert	

© Woodward Page 277/350

Eingangsvariablen: Gruppe 10: Analogeingänge

Analogeingänge, Eingangsvariablen 10.01-10.03

Die Analogeingänge können als Eingangsvariable für einen logischen Ausgang verwendet werden.

Nr.	ID	Name / Funktion	Hinweis
10.01	559	Analogeingang AI 01 Drahtbruch	
10.02	560	Analogeingang AI 02 Drahtbruch	
10.03	561	Analogeingang AI 03 Drahtbruch	
10.04	562	Reserviert	WAHR = Messwert außerhalb des
10.05	563	Reserviert	zulässigen Bereichs
10.06	564	Reserviert	FALSCH = logisch "0" (Alarm wurde
10.07	565	Reserviert	quittiert, oder sofort nach Wegfallen der
10.08	566	Reserviert	WAHR-Bedingung, wenn als
10.09	567	Reserviert	Alarmklasse Steuer parametriert ist)
10.10	568	Reserviert	
10.11	569	Reserviert	
10.12	570	Reserviert	
10.13	571	Reserviert	
10.14	572	Reserviert	
10.15	573	Reserviert	
10.16	574	Reserviert	
10.17	575	Reserviert	
10.18	576	Reserviert	
10.19	577	Reserviert	
10.20	578	Reserviert	

Eingangsvariablen: Gruppe 11: Zeitschaltuhr

Zeitschaltuhr, Eingangsvariablen 11.01-11.10

Timer-Funktionen können als Eingangsvariable für einen logischen Ausgang verwendet werden.

Nr.	ID	Name / Funktion	Hinweis
11.01	579	Zeitpunkt 1 (abgelaufen)	siehe Seite 253
11.02	580	Zeitpunkt 2 (abgelaufen)	siehe Seite 253
11.03	581	Wochentag aktiv (entspricht Einstellung)	siehe Seite 253
11.04	582	Tag aktiv (entspricht Einstellung)	siehe Seite 253
11.05	583	Stunde aktiv (entspricht Einstellung)	siehe Seite 253
11.06	584	Minute aktiv (entspricht Einstellung)	siehe Seite 253
11.07	585	Sekunde aktiv (entspricht Einstellung)	siehe Seite 253
11.08	586	Betriebsstunden (um) 1 Stunden (überschritten)	Zustand ändert sich jede Betriebsstunde
11.09	587	Betriebsstunden (um) 10 Stunden (überschritten)	Zustand ändert sich alle 10
			Betriebsstunden
11.10	588	Betriebsstunden (um) 100 Stunden (überschritten)	Zustand ändert sich alle 100
			Betriebsstunden
11.11	589	Reserviert	
11.12	590	Reserviert	
11.13	591	Reserviert	
11.14	592	Reserviert	
11.15	593	Reserviert	
11.16	594	Reserviert	
11.17	595	Reserviert	
11.18	596	Reserviert	
11.19	597	Reserviert	
11.20	598	Reserviert	

Page 278/350 © Woodward

Eingangsvariablen: Gruppe 12: Externe Digitaleingänge 1

Externe Digitaleingänge 1, Eingangsvariablen 12.01-12.16

Zusätzliche Digitaleingänge von Erweiterungskarten (z.B. Erweiterungskarte IKD 1) können als Eingangsvariable für einen logischen Ausgang verwendet werden.

Nr.	ID	Name / Funktion	Hinweis
12.01	609	Externer Digitaleingang 1 [D.E01]	
12.02	610	Externer Digitaleingang 2 [D.E02]	
12.03	611	Externer Digitaleingang 3 [D.E03]	
12.04	612	Externer Digitaleingang 4 [D.E04]	
12.05	613	Externer Digitaleingang 5 [D.E05]	WALTE 1
12.06	614		WAHR = logisch "1" (es werden die
12.07	615		Verzögerungszeiten und Arbeits-/Ruhestrom beachtet)
12.08	616		FALSCH = logisch "0" (Alarm wurde quittiert,
12.09	617	Externer Digitaleingang 9 [D.E09]	oder sofort nach Wegfallen der WAHR-
12.10	618	Externer Digitaleingang 10 [D.E10]	Bedingung, wenn als Alarmklasse Steuer
12.11	619	Externer Digitaleingang 11 [D.E11]	parametriert ist)
12.12	620	Externer Digitaleingang 12 [D.E12]	parametricit ist)
12.13	621	Externer Digitaleingang 13 [D.E13]	
12.14	622	Externer Digitaleingang 14 [D.E14]	
12.15	623	Externer Digitaleingang 15 [D.E15]	
12.16	624	Externer Digitaleingang 16 [D.E16]	
12.17	625	Reserviert	
12.18	626	Reserviert	
12.19	627	Reserviert	
12.20	628	Reserviert	

Eingangsvariablen: Gruppe 13: Digitalausgänge

Digitalausgänge, Eingangsvariablen 13.01-13.12

Die Relaisausgänge können als Eingangsvariable für einen logischen Ausgang verwendet werden.

Nr.	ID	Name / Funktion	Hinweis
13.01	629	Digitalausgang DO1 [R01]	
13.02	630	Digitalausgang DO2 [R02]	
13.03	631	Digitalausgang DO3 [R03]	
13.04	632	Digitalausgang DO4 [R04]	
13.05	633	Digitalausgang DO5 [R05]	
13.06	634	Digitalausgang DO6 [R06]	
13.07	635	Digitalausgang DO7 [R07]	
13.08	636	Digitalausgang DO8 [R08]	
13.09	637	Digitalausgang DO9 [R09]	WAHR = logisch "1" (diese Bedingungen
13.10	638	Digitalausgang DO10 [R10]	geben den logischen Zustand der internen
13.11	639	Digitalausgang DO11 [R11]	Relais wieder)
13.12	640	Digitalausgang DO12 [R12]	WAHR = logisch "0" (diese Bedingungen
13.13	641	Reserviert	geben den logischen Zustand der internen
13.14	642	Reserviert	Relais wieder)
13.15	643	Reserviert	
13.16	644	Reserviert	
13.17	645	Reserviert	
13.18	646	Reserviert	
13.19	647	Reserviert	
13.20	648	Reserviert	
13.21	649	Reserviert	
13.22	650	Reserviert	

© Woodward Page 279/350

Eingangsvariablen: Gruppe 14: Externe Digitalausgänge 1

Externe Digitalausgänge 1, Eingangsvariablen 14.01-14.16 Die externen Relaisausgänge können als Eingangsvariable für einen logischen Ausgang verwendet werden.

Nr.	ID	Name / Funktion	Hinweis
14.01	669	Externer Digitalausgang DO1 [R01]	
14.02	670	Externer Digitalausgang DO2 [R02]	
14.03	671	Externer Digitalausgang DO3 [R03]	
14.04	672	Externer Digitalausgang DO4 [R04]	
14.05	673	Externer Digitalausgang DO5 [R05]	
14.06	674	Externer Digitalausgang DO6 [R06]	WAHR = logisch "1" (diese Bedingungen geben den
14.07	675	Externer Digitalausgang DO7 [R07]	logischen Zustand der Relais an, die über externe
14.08	676	Externer Digitalausgang DO8 [R08]	Erweiterungskarten angeschlossen sind)
14.09	677	Externer Digitalausgang DO9 [R09]	WAHR = logisch "0" (diese Bedingungen geben den
14.10	678	Externer Digitalausgang DO10 [R10]	logischen Zustand der Relais an, die über externe
14.11	679	Externer Digitalausgang DO11 [R11]	Erweiterungskarten angeschlossen sind)
14.12	680	Externer Digitalausgang DO12 [R12]	
14.13	681	Externer Digitalausgang DO13 [R13]	
14.14	682	Externer Digitalausgang DO14 [R14]	
14.15	683	Externer Digitalausgang DO15 [R15]	
14.16	684	Externer Digitalausgang DO16 [R16]	
14.17	685	Reserviert	
14.18	686	Reserviert	
14.19	687	Reserviert	
14.20	688	Reserviert	

Page 280/350 © Woodward

Eingangsvariablen: Gruppe 15: Flexible Grenzwerte

Flexible Grenzwerte, Eingangsvariablen 15.01-15.40

Die flexiblen Analogeingangsgrenzwerte können als Eingangsvariable für einen logischen Ausgang verwendet werden.

Nr.	ID	Name / Funktion	Hinweis
15.01	689	Flexibler Grenzwert 1 (ausgelöst)	
15.02	690	Flexibler Grenzwert 2 (ausgelöst)	
15.03	691	Flexibler Grenzwert 3 (ausgelöst)	
15.04	692	Flexibler Grenzwert 4 (ausgelöst)	
15.05	693	Flexibler Grenzwert 5 (ausgelöst)	
15.06	694	Flexibler Grenzwert 6 (ausgelöst)	
15.07	695	Flexibler Grenzwert 7 (ausgelöst)	
15.08	696	Flexibler Grenzwert 8 (ausgelöst)	
15.09	697	Flexibler Grenzwert 9 (ausgelöst)	
15.10	698	Flexibler Grenzwert 10 (ausgelöst)	
15.11	699	Flexibler Grenzwert 11 (ausgelöst)	
15.12	700	Flexibler Grenzwert 12 (ausgelöst)	
15.13	701	Flexibler Grenzwert 13 (ausgelöst)	
15.14	702	Flexibler Grenzwert 14 (ausgelöst)	
15.15	703	Flexibler Grenzwert 15 (ausgelöst)	
15.16	704	Flexibler Grenzwert 16 (ausgelöst)	
15.17	705	Flexibler Grenzwert 17 (ausgelöst)	
15.18	706	Flexibler Grenzwert 18 (ausgelöst)	
15.19	707	Flexibler Grenzwert 19 (ausgelöst)	WAHR = Grenzwert erreicht
15.20	708	Flexibler Grenzwert 20 (ausgelöst)	FALSCH = Alarm wurde
15.21	709	Flexibler Grenzwert 21 (ausgelöst)	quittiert
15.22	710	Flexibler Grenzwert 22 (ausgelöst)	quittiert
15.23	711	Flexibler Grenzwert 23 (ausgelöst)	
15.24	712	Flexibler Grenzwert 24 (ausgelöst)	
15.25	713	Flexibler Grenzwert 25 (ausgelöst)	
15.26	714	Flexibler Grenzwert 26 (ausgelöst)	
15.27	715	Flexibler Grenzwert 27 (ausgelöst)	
15.28	716	Flexibler Grenzwert 28 (ausgelöst)	
15.29	717	Flexibler Grenzwert 29 (ausgelöst)	
15.30	718	Flexibler Grenzwert 30 (ausgelöst)	
15.31	719	Flexibler Grenzwert 31 (ausgelöst)	
15.32	720	Flexibler Grenzwert 32 (ausgelöst)	
15.33	721	Flexibler Grenzwert 33 (ausgelöst)	
15.34	722	Flexibler Grenzwert 34 (ausgelöst)	
15.35	723	Flexibler Grenzwert 35 (ausgelöst)	
15.36	724	Flexibler Grenzwert 36 (ausgelöst)	
15.37	725	Flexibler Grenzwert 37 (ausgelöst)	
15.38	726	Flexibler Grenzwert 38 (ausgelöst)	
15.39	727	Flexibler Grenzwert 39 (ausgelöst)	
15.40	728	Flexibler Grenzwert 40 (ausgelöst)	

© Woodward Page 281/350

Eingangsvariablen: Gruppe 18: Transistorausgänge

Transistorausgänge, Eingangsvariablen 18.01-18.04Die Transistorausgänge können als Eingangsvariable für einen logischen Ausgang verwendet werden.

Nr.	ID	Name / Funktion	Hinweis
18.01	813	Reserviert	
18.02	814	Reserviert	
18.03	815	Stützerregung 12V aktiv	
18.04	816	Stützerregung 24V aktiv	
18.05	817	Reserviert	
18.06	818	Reserviert	
18.07	819	Reserviert	
18.08	820	Reserviert	
18.09	821	Reserviert	
18.10	822	Reserviert	
18.11	823	Reserviert	
18.12	824	Reserviert	
18.13	825	Reserviert	
18.14	826	Reserviert	
18.15	827	Reserviert	
18.16	828	Reserviert	
18.17	829	Reserviert	
18.18	830	Reserviert	
18.19	831	Reserviert	
18.20	832	Reserviert	

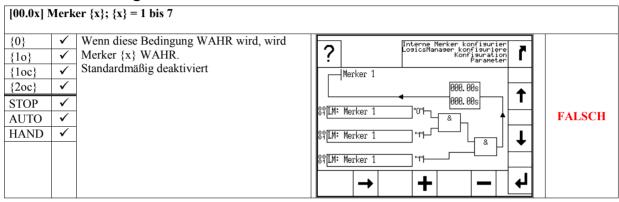
Page 282/350 © Woodward

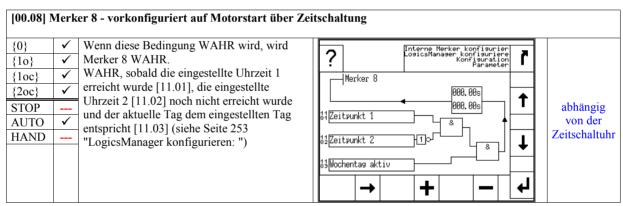
Werkseinstellungen

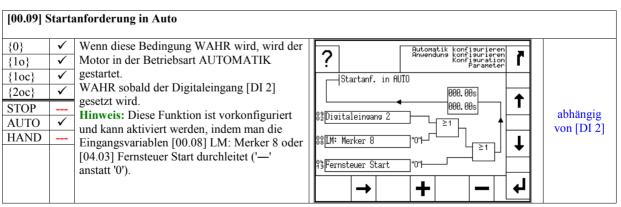
Die Eingänge, Ausgänge und internen Merker, die über den *LogicsManager* programmiert werden können, haben bei Auslieferung / ab Werk folgende Standardeinstellungen/Standardprogrammierung:

einfach (Funktion) ausführlich (Konfiguration) Ergebnis

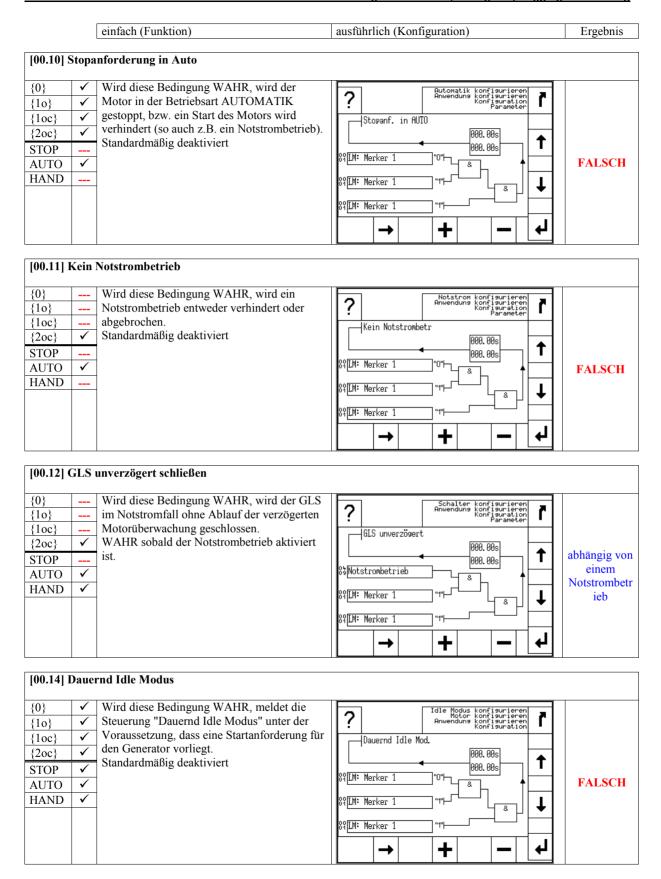
Werkseinstellung: Funktionen



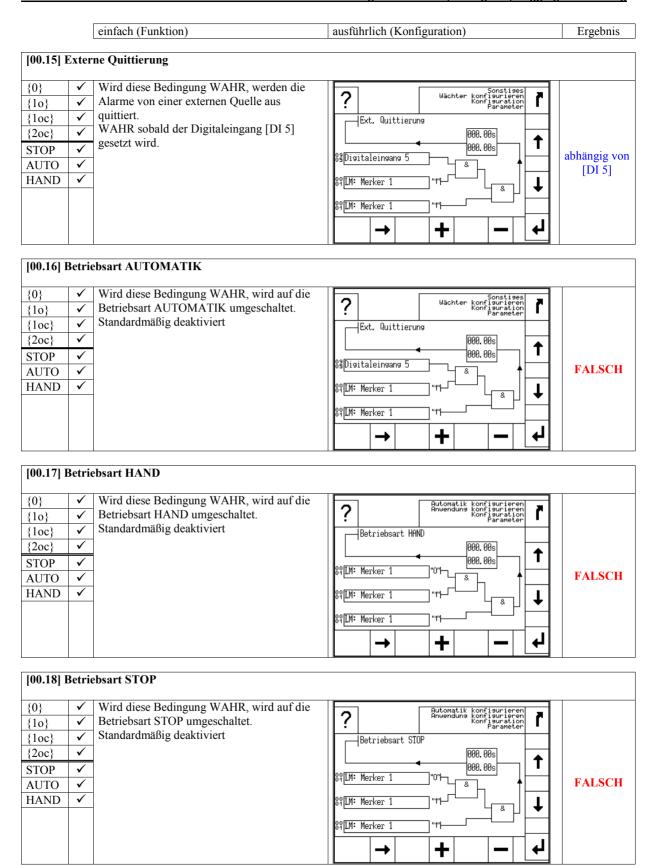




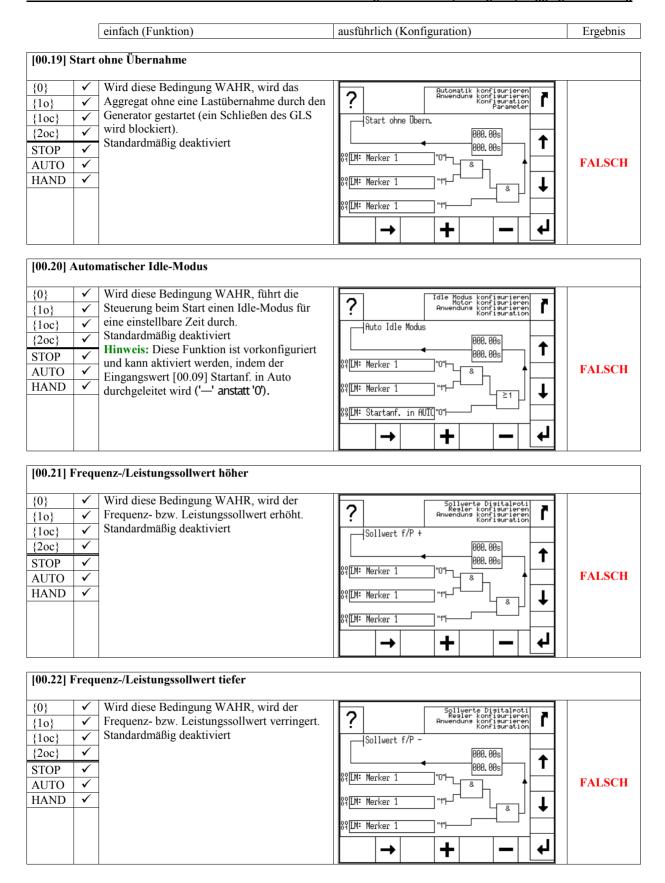
© Woodward Page 283/350



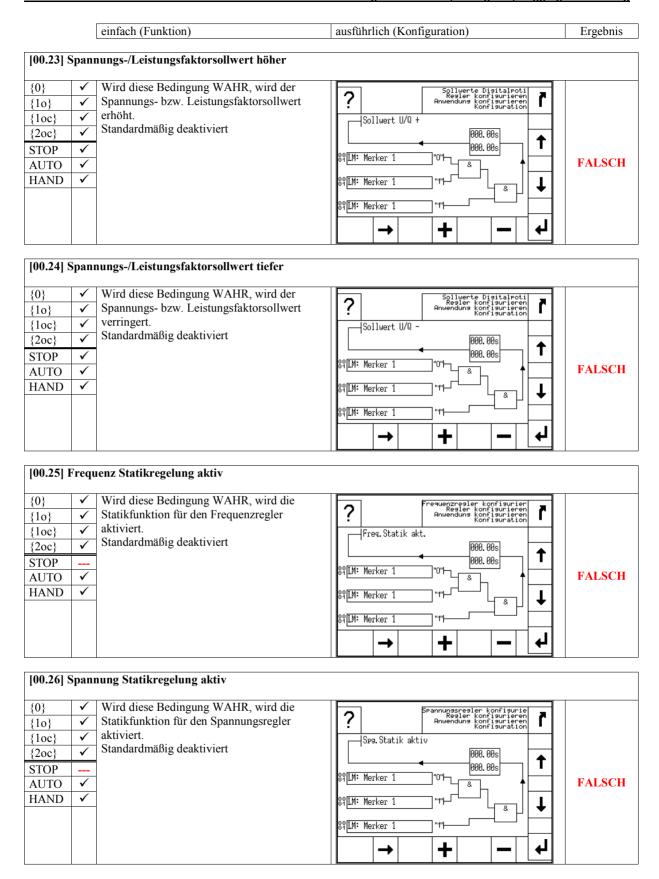
Page 284/350 © Woodward



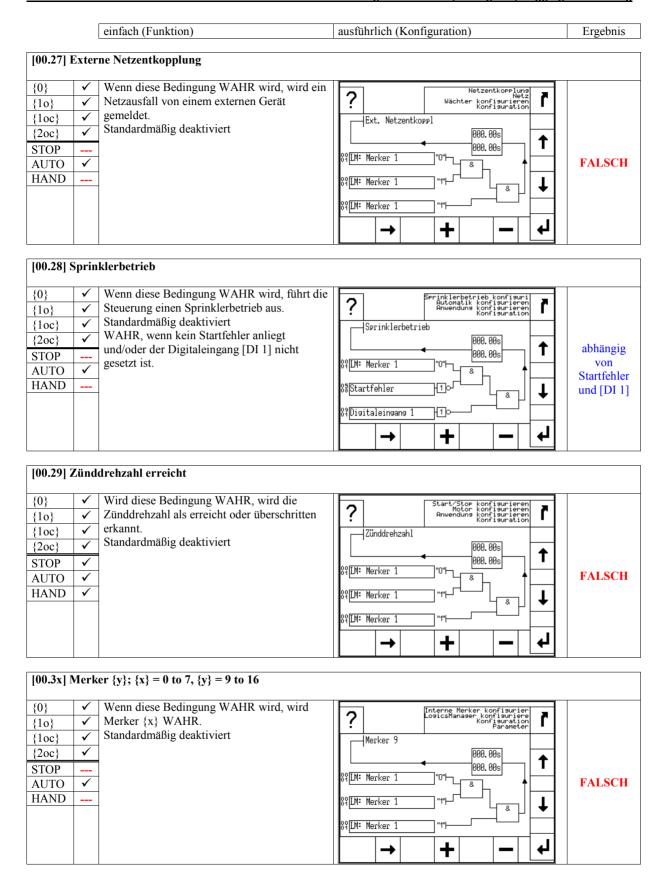
© Woodward Page 285/350



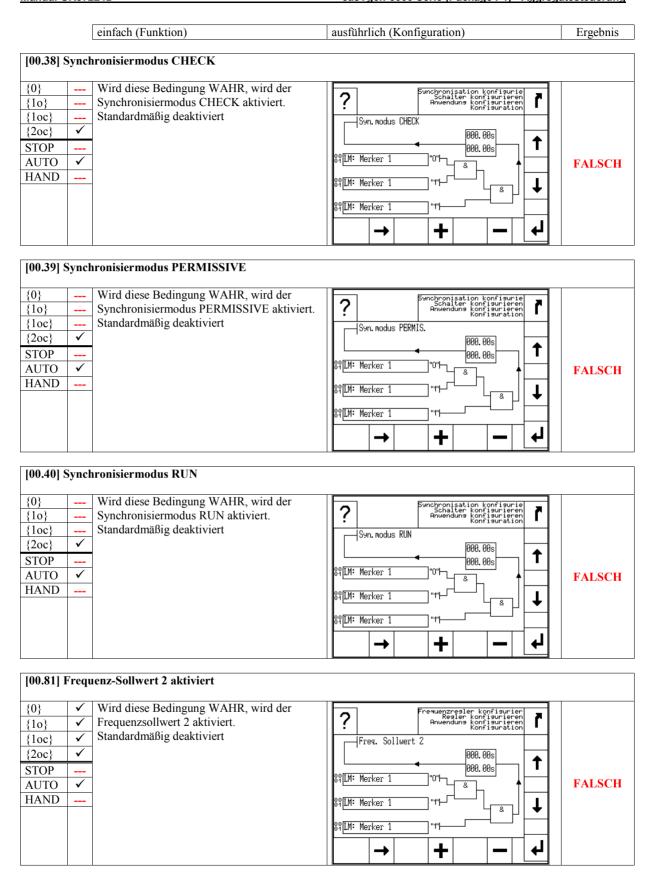
Page 286/350 © Woodward



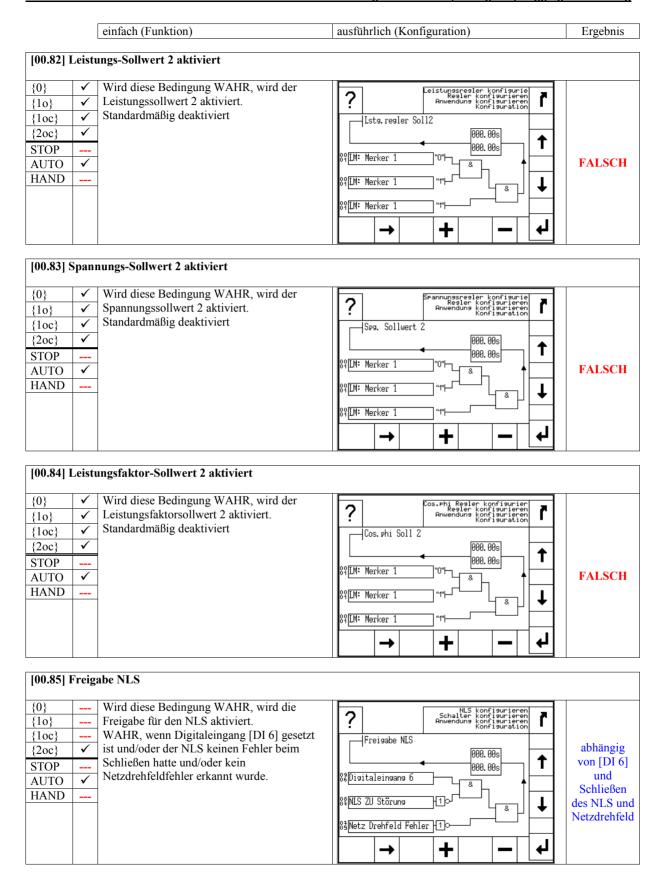
© Woodward Page 287/350



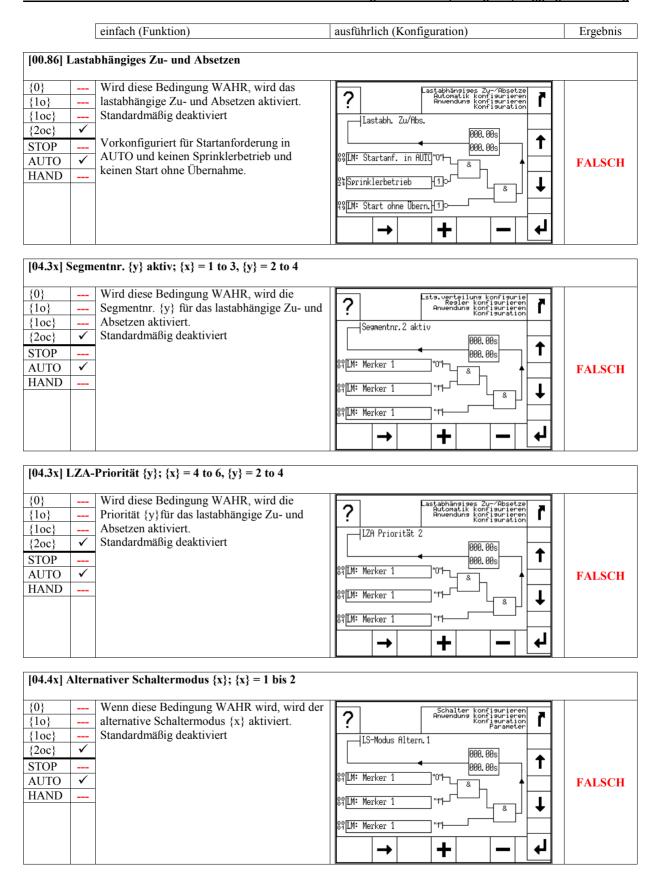
Page 288/350 © Woodward



© Woodward Page 289/350



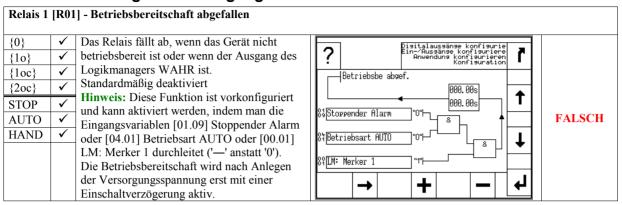
Page 290/350 © Woodward

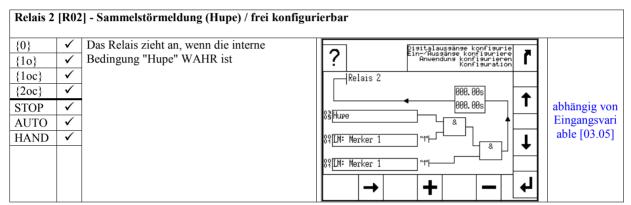


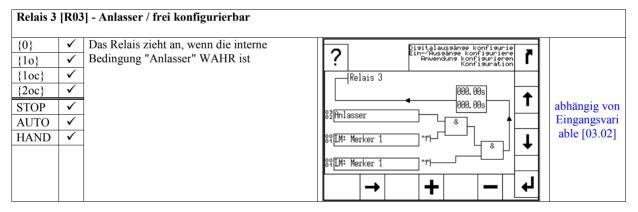
© Woodward Page 291/350

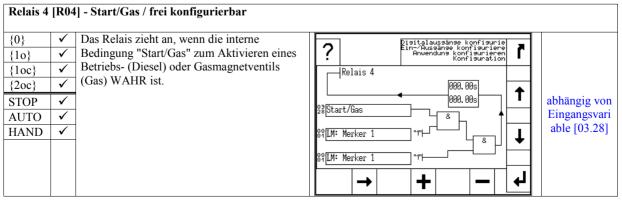
einfach (Funktion)	ausführlich (Konfiguration)	Ergebnis

Werkseinstellung: Relaisausgänge

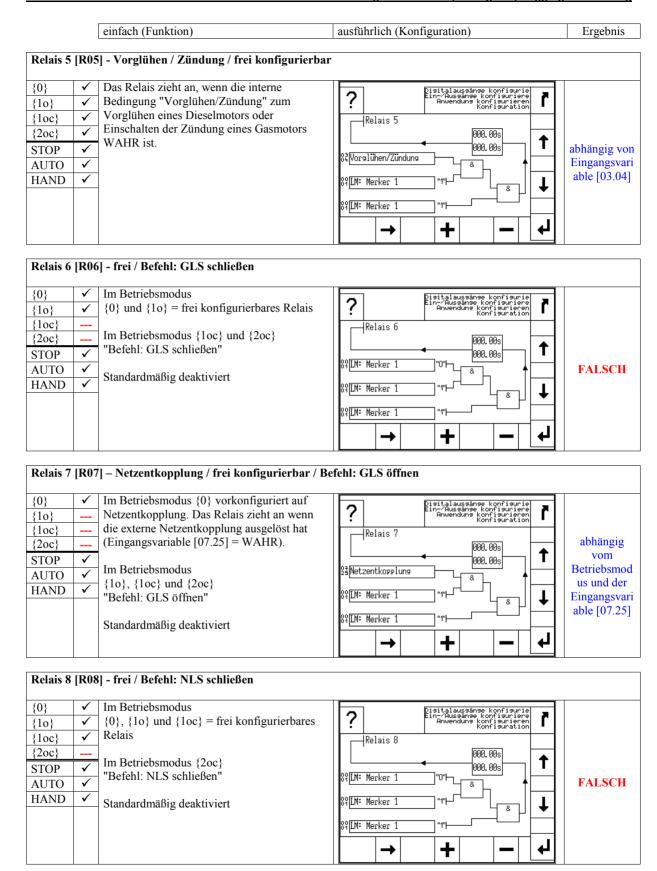




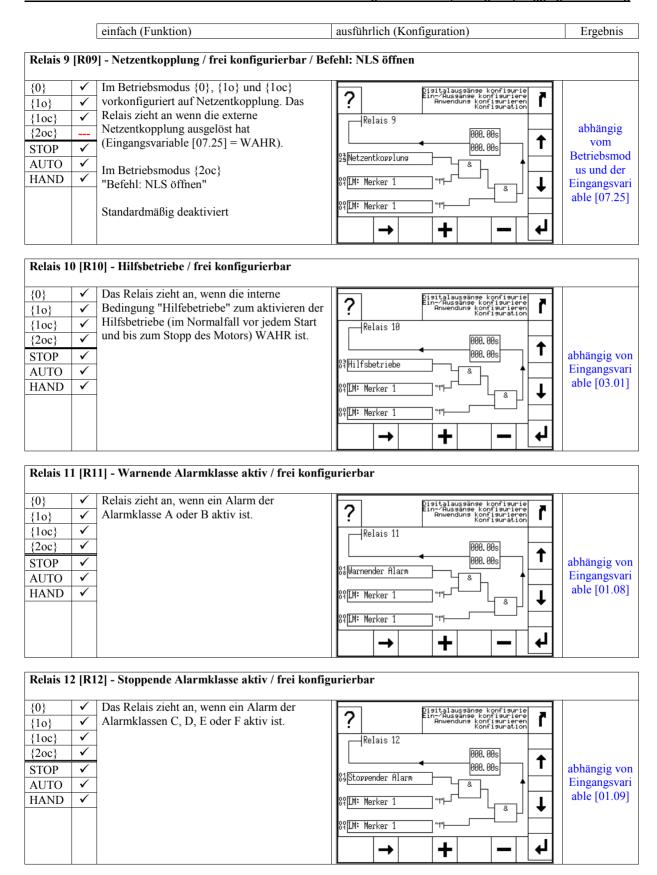




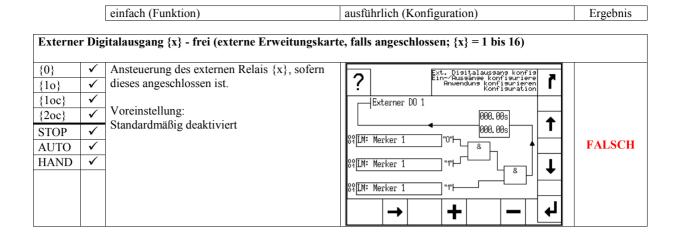
Page 292/350 © Woodward



© Woodward Page 293/350



Page 294/350 © Woodward



© Woodward Page 295/350

Digitaleingänge

_		
[DI01]	{0}	frei konfigurierbar; vorbelegt auf
	{1o} {1oc}	NOT-AUS
	{2oc}	Alarmklasse F
[DI02]	(0)	
[D102]	{0} {1o}	frei konfigurierbar; vorbelegt auf
	{1oc}	LogicsManager Startanforderung in AUTO Alarmklasse Steuer
	{2oc}	Alaminiasse steuer
[DI03]	{0}	
[====]	{1o}	frei konfigurierbar; vorbelegt auf Öldruck niedrig
	{1oc}	Alarmklasse B
	{2oc}	
[DI04]	{0}	for long forming how work short out
	{1o}	frei konfigurierbar; vorbelegt auf Kühlmitteltemperatur
	{1oc} {2oc}	Alarmklasse B
	{200}	
[DI05]	{0}	frei konfigurierbar; vorbelegt auf
	{1o}	LogicsManager Externe Quittierung
	{1oc} {2oc}	Alarmklasse Steuer
	(===)	
[DI06]	{0}	frei konfigurierbar; vorbelegt auf
	{1o} {1oc}	LogicsManager Freigabe NLS
	{2oc}	Alarmklasse Steuer
	T	
[DI07]	{0} {1o}	
	{1oc}	Rückmeldung NLS (nicht verfügbar im <i>LogicsManager</i>)
	{2oc}	
[DI08]	{0}	
	{1o}	
	{1oc}	Rückmeldung GLS (nicht verfügbar im LogicsManager)
	{2oc}	
[DI09]	{0}	
[>]	{1o}	frei konfigurierbarer Digitaleingang (nicht zugeordnet)
	{1oc}	Alarmklasse B
	{2oc}	
[DI10]	{0}	
	{1o}	frei konfigurierbarer Digitaleingang (nicht zugeordnet)
	{1oc} {2oc}	Alarmklasse B
	{200}	
[DI11]	{0}	
	{1o}	frei konfigurierbarer Digitaleingang (nicht zugeordnet)
	{1oc} {2oc}	Alarmklasse B
	()	
[DI12]	{0}	
	{1o} {1oc}	frei konfigurierbarer Digitaleingang (nicht zugeordnet) Alarmklasse B
	{2oc}	Thurmings D
L		

Page 296/350 © Woodward

Anhang C. Analogmanager

Um eine flexiblere Programmierung der Funktionen des easYgen-3000 zu ermöglichen, wird ein Analogmanager verwendet. Alle Analogwerte, die vom easYgen geliefert werden, können als Datenquellen für die Analogausgänge (siehe Analogausgänge konfigurieren auf Seite 170), die Überwachung der flexiblen Grenzwerte (siehe Wächter konfigurieren: Flexible Grenzwerte auf Seite 123) und die Reglersollwerte (siehe Anwendung konfigurieren: Regler konfigurieren auf Seite 208) verwendet werden.

Jede Datenquelle wird durch eine Gruppennummer und eine untergeordnete Nummer angegeben.

Einige Werte sind Prozentwerte und beziehen sich auf Referenzwerte.

Datenquellen

Gruppe 00: Interne Werte

Analogeingang #	Datenquelle	Referenzwert
00.01	Drehzahl Pickup	Nenndrehzahl
00.02	U/cos.phi Reglersignal	0 bis 10000
00.03	F/P Regelsignal	0 bis 10000
00.04	Batteriespannung	Batteriespannung 24 V
00.05	Analogeingang D+	Batteriespannung 24 V
00.06	Erdstrom gerechnet	Generatornennstrom
00.07	Erdstrom gemessen	Erdstromwandlerübersetzungsverhältnis *

^{*} Siehe Parameter 1810 und 1811 auf Seite 38

© Woodward Page 297/350

Gruppe 01: Generatorwerte

Analogeingang #	Datenquelle	Referenzwert	
01.01	Mittlere Generatorspannung Phase-Neutral	ere Generatorspannung Phase-Neutral Generatornennspannung	
01.02	Generatorspannung 1-N Generatornennspannung		
01.03	Generatorspannung 2-N	Generatornennspannung	
01.04	Generatorspannung 3-N	Generatornennspannung	
01.05	Mittlere Generatorspannung Phase-Phase	Generatornennspannung	
01.06	Generatorspannung 1-2	Generatornennspannung	
01.07	Generatorspannung 2-3	Generatornennspannung	
01.08	Generatorspannung 3-1	Generatornennspannung	
01.09	Generatorfrequenz	Nennfrequenz	
01.10	Generatorfrequenz 1-2	Nennfrequenz	
01.11	Generatorfrequenz 2-3	Nennfrequenz	
01.12	Generatorfrequenz 3-1	Nennfrequenz	
01.13	Mittlerer Generatorstrom	Generatornennstrom	
01.14	Generatorstrom 1	Generatornennstrom	
01.15	Generatorstrom 2	Generatornennstrom	
01.16	Generatorstrom 3	Generatornennstrom	
01.17	Generatorstrom 1 maximal	Generatornennstrom	
01.18	Generatorstrom 2 maximal	Generatornennstrom	
01.19	Generatorstrom 3 maximal	Generatornennstrom	
01.20	Generator Leistungsfaktor cos.phi	Leistungsfaktor 1	
01.21	Generator Leistungsfaktor cos.phi 1	Leistungsfaktor 1	
01.22	Generator Leistungsfaktor cos.phi 2	Leistungsfaktor 1	
01.23	Generator Leistungsfaktor cos.phi 3	Leistungsfaktor 1	
01.24	Generatorgesamtleistung	Generatornennwirkleistung	
01.25	Generatorleistung 1-N	Generatornennwirkleistung	
01.26	Generatorleistung 2-N	Generatornennwirkleistung	
01.27	Generatorleistung 3-N	Generatornennwirkleistung	
01.28	Generator-Gesamtblindleistung	Generator-Nennblindleistung	
01.29	Generatorblindleistung 1-N	Generator-Nennblindleistung	
01.30	Generatorblindleistung 2-N	Generator-Nennblindleistung	
01.31	Generatorblindleistung 3-N	Generator-Nennblindleistung	
01.32	Generator-Gesamtscheinleistung	Generator-Nennwirk- und -blindleistung	
01.33	Generatorscheinleistung 1-N	Generator-Nennwirk- und -blindleistung	
01.34	Generatorscheinleistung 2-N	Generator-Nennwirk- und -blindleistung	
01.35	Generatorscheinleistung 3-N	Generator-Nennwirk- und -blindleistung	

Gruppe 02: Netzwerte

Analogeingang #	Datenquelle	Referenzwert
02.01	Mittlere Netzspannung Phase-Neutral	Netznennspannung
02.02	Netzspannung 1-N	Netznennspannung
02.03	Netzspannung 2-N	Netznennspannung
02.04	Netzspannung 3-N	Netznennspannung
02.05	Mittlere Netzspannung Phase-Phase	Netznennspannung
02.06	Netzspannung 1-2	Netznennspannung
02.07	Netzspannung 2-3	Netznennspannung
02.08	Netzspannung 3-1	Netznennspannung
02.09	Netzfrequenz	Nennfrequenz
02.10	Netzfrequenz 1-2	Nennfrequenz
02.11	Netzfrequenz 2-3	Nennfrequenz
02.12	Netzfrequenz 3-1	Nennfrequenz
02.13	Mittlerer Netzstrom	Netz-Nennstrom
02.14	Netzstrom 1 Netz-Nennstrom	
02.17	Netzstrom 1 maximal	Netz-Nennstrom
02.20	Netzleistungsfaktor cos.phi	Leistungsfaktor 1
02.21	Netzleistungsfaktor cos.phi 1	Leistungsfaktor 1
02.24	Netzleistung	Netz-Nennwirkleistung
02.25	Netzleistung 1	Netz-Nennwirkleistung
02.28	Netzblindleistung	Netz-Nennblindleistung
02.29	Netzblindleistung 1	Netz-Nennblindleistung
02.32	Netz-scheinleistung Netz-Nennwirk- und -blindleis	
02.33	Netzscheinleistung 1	Netz-Nennwirk- und -blindleistung

Page 298/350 © Woodward

Gruppe 03: Sammelschienenwerte

Analogeingang #	Datenquelle	Referenzwert
03.01 Mittlere Spannung Sammelschiene 1		Nennspannung an Sammelschiene 1
03.02	Spannung Sammelschiene 1 L1-L2	Nennspannung an Sammelschiene 1
03.05	Sammelschiene 1 Frequenz	Nennfrequenz
03.06	Sammelschiene 1 Frequenz L1-L2	Nennfrequenz

Gruppe 05: Regler-Sollwerte

Analogeingang #	Datenquelle	Referenzwert
05.01	Frequenz-Sollwert 1 intern	
05.02	Frequenz-Sollwert 2 intern	
05.03	Frequenz-Sollwert über Schnittstelle	
05.04	Leistungssollwert 1 intern	
05.05	Leistungssollwert 2 intern	
05.06	Leistungssollwert über Schnittstelle	
05.07	Spannungssollwert 1 intern	
05.08	Spannungssollwert 2 intern	
05.09	Spannungssollwert über Schnittstelle	
05.10	Leistungsfaktor-Sollwert 1 intern	
05.11	Leistungsfaktor-Sollwert 2 intern	
05.12	Leistungsfaktor-Sollwert über Schnittstelle	
05.13	Digitalpoti Frequenz	
05.14	Digitalpoti Wirkleistung	
05.15	Digitalpoti Spannung	
05.16	Digitalpoti Leistungsfaktor	

Gruppe 06: DC Analogeingangswerte

Analogeingang #	Datenquelle	Referenzwert
06.01	Analogeingang 1	Format des Anzeigewerts *
06.02	Analogeingang 2	Format des Anzeigewerts *
06.03	Analogeingang 3	Format des Anzeigewerts *

^{*} Siehe dazu Tabelle 3-71 auf Seite 299 für weitere Informationen

Wenn der Analogeingangstyp (Parameter 1000 auf Seite 158) auf VDO oder Pt100 konfiguriert ist, gelten folgende Formate:

Analogeingangstyp	Format des Anzeigewerts	Beispielwert	Beispielformat
VDO 5 bar	0,01 bar	5,0 bar	500
VDO 10 bar	0,01 bar	6,6 bar	660
VDO 120°C	1°C	69°C	69
VDO 150°C	1°C	73°C	73
Pt100	1°C	103°C	103

Tabelle 3-71: Analogmanager - Format des Anzeigewerts

© Woodward Page 299/350

Referenzwerte



HINWEIS

Für eine Beschreibung der Konfigurationsparameter für die Analogausgänge siehe Abschnitt Analogausgänge konfigurieren auf Seite 170.

Für eine Beschreibung der Konfigurationsparameter für die flexiblen Grenzwerte siehe Abschnitt Wächter konfigurieren: Flexible Grenzwerte auf Seite 123.

Generatornennspannung

Alle Generatorspannungswerte (Phase-Neutral, Phase-Phase und Mittelwerte) beziehen sich auf die Generatornennspannung (Parameter 1766 auf Seite 28).

Beispiel für einen Analogausgang:

Die Generatornennspannung (Parameter 1766 auf Seite 28) ist auf 400 V konfiguriert

Der Quellwert bei maximaler Ausgabe ist auf 110,00% (der Nennspannung, d.h. 440 V) konfiguriert

Der Quellwert bei minimaler Ausgabe ist auf 10,00% (der Nennspannung, d.h. 40 V) konfiguriert

Der Analogausgangsbereich ist auf 0 bis 20 mA konfiguriert

Wenn eine Generatorspannung von 40 V (oder darunter) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine untere Grenze aus (d.h. 0 mA)

Wenn eine Generatorspannung von 440 V (oder darüber) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine obere Grenze aus (d.h. 20 mA)

Wenn eine Generatorspannung von 240 V gemessen wird, gibt der Analogausgang 50 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 10 mA)

Wenn eine Generatorspannung von 400 V gemessen wird, gibt der Analogausgang 90 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 18 mA)

Beispiel für einen flexiblen Grenzwert:

Die Generatornennspannung (Parameter 1766 auf Seite 28) ist auf 400 V konfiguriert

Wenn der flexible Grenzwert auf 110,00% (der Nennspannung, d.h. 440 V) konfiguriert ist, muss er als 11000 eingegeben werden

Netznennspannung

Alle Netzspannungswerte (Phase-Neutral, Phase-Phase und Mittelwerte) beziehen sich auf die Netznennspannung (Parameter 1768 auf Seite 28).

Beispiel für einen Analogausgang:

Die Netznennspannung (Parameter 1768 auf Seite 28) ist auf 400 V konfiguriert

Der Quellwert bei maximaler Ausgabe ist auf 110,00% (der Nennspannung, d.h. 440 V) konfiguriert

Der Quellwert bei minimaler Ausgabe ist auf 10,00% (der Nennspannung, d.h. 40 V) konfiguriert

Der Analogausgangsbereich wird von 0 bis 20 mA skaliert.

Wenn eine Netzspannung von 40 V (oder darunter) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine untere Grenze aus (d.h. 0 mA)

Wenn eine Netzspannung von 440 V (oder darüber) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine obere Grenze aus (d.h. 20 mA)

Wenn eine Netzspannung von 240 V gemessen wird, gibt der Analogausgang 50 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 10 mA)

Wenn eine Netzspannung von 400 V gemessen wird, gibt der Analogausgang 90 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 18 mA)

Beispiel für einen flexiblen Grenzwert:

Die Netznennspannung (Parameter 1768 auf Seite 28) ist auf 400 V konfiguriert

Wenn der flexible Grenzwert auf 110,00% (der Nennspannung, d.h. 440 V) konfiguriert ist, muss er als 11000 eingegeben werden

Page 300/350 © Woodward

Nennfrequenz

Alle Frequenzwerte (Generator, Netz, Sammelschiene 1) beziehen sich auf die Nennfrequenz im System (Parameter 1750 auf Seite 28).

Beispiel für einen Analogausgang:

Die Nennfrequenz im System (Parameter 1750 auf Seite 28) ist auf 50 Hz konfiguriert

Der Quellwert bei maximaler Ausgabe ist auf 110,00% (der Nennfrequenz, d.h. 55 Hz) konfiguriert

Der Quellwert bei minimaler Ausgabe ist auf 90,00% (der Nennfrequenz, d.h. 45 Hz) konfiguriert

Der Analogausgangsbereich wird von 0 bis 20 mA skaliert.

Wenn eine Frequenz von 45 Hz (oder darunter) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine untere Grenze aus (d.h. 0 mA)

Wenn eine Frequenz von 55 Hz (oder darüber) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine obere Grenze aus (d.h. 20 mA)

Wenn eine Frequenz von 50 Hz gemessen wird, gibt der Analogausgang 50 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 10 mA)

Wenn eine Frequenz von 51 Hz gemessen wird, gibt der Analogausgang 60 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 12 mA)

Beispiel für einen flexiblen Grenzwert:

Die Nennfrequenz im System (Parameter 1750 auf Seite 28) ist auf 50 Hz konfiguriert

Wenn der flexible Grenzwert auf 105,00% (der Nennfrequenz, d.h. 52,5 Hz) konfiguriert ist, muss er als 10500 eingegeben werden

Generator-Nennwirkleistung

Alle Generator-Wirkleistungswerte beziehen sich auf die Generator-Nennwirkleistung (Parameter 1752 auf Seite 29).

Beispiel für einen Analogausgang:

Die Generator-Nennwirkleistung (Parameter 1752 auf Seite 29) ist auf 500 kW konfiguriert

Der Quellwert bei maximaler Ausgabe ist auf 120,00% (der Nennwirkleistung, d.h. 600 kW) konfiguriert

Der Quellwert bei minimaler Ausgabe ist auf 0,00% (der Nennwirkleistung, d.h. 0 kW) konfiguriert

Der Analogausgangsbereich wird von 0 bis 20 mA skaliert.

Wenn eine Wirkleistung von 0 kW gemessen wird, gibt der Analogausgang seine untere Grenze aus (d.h. 0 mA) Wenn eine Wirkleistung von 600 kW (oder darüber) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine obere Grenze aus (d.h. 20 mA)

Wenn eine Wirkleistung von 300 kW gemessen wird, gibt der Analogausgang 50 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 10 mA)

Wenn eine Wirkleistung von 120 kW gemessen wird, gibt der Analogausgang 20 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 4 mA)

Beispiel für einen flexiblen Grenzwert:

Die Generator-Nennwirkleistung (Parameter 1752 auf Seite 29) ist auf 500 kW konfiguriert Wenn der flexible Grenzwert auf 120,00% (der Nennwirkleistung, d.h. 600 kW) konfiguriert ist, muss er als 12000 eingegeben werden

© Woodward Page 301/350

Generator-Nennblindleistung

Alle Generator-Blindleistungswerte beziehen sich auf die Generator-Nennblindleistung (Parameter 1758 auf Seite 29).

Beispiel für einen Analogausgang:

Die Generator-Nennblindleistung (Parameter 1758 auf Seite 29) ist auf 500 kvar konfiguriert

Der Quellwert bei maximaler Ausgabe ist auf 120,00% (der Nennblindleistung, d.h. 600 kvar) konfiguriert

Der Quellwert bei minimaler Ausgabe ist auf 0,00% (der Nennblindleistung, d.h. 0 kvar) konfiguriert

Der Analogausgangsbereich wird von 0 bis 20 mA skaliert.

Wenn eine Blindleistung von 0 kvar gemessen wird, gibt der Analogausgang seine untere Grenze aus (d.h. 0 mA) Wenn eine Blindleistung von 600 kvar (oder darüber) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine obere Grenze aus (d.h. 20 mA)

Wenn eine Blindleistung von 300 kvar gemessen wird, gibt der Analogausgang 50 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 10 mA)

Wenn eine Blindleistung von 120 kvar gemessen wird, gibt der Analogausgang 20 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 4 mA)

Beispiel für einen flexiblen Grenzwert:

Die Generator-Nennblindleistung (Parameter 1758 auf Seite 29) ist auf 500 kvar konfiguriert Wenn der flexible Grenzwert auf 120,00% (der Nennblindleistung, d.h. 600 kvar) konfiguriert ist, muss er als 12000 eingegeben werden



HINWEIS

Obiges Beispiel gilt für induktive/nacheilende Leistung. Wenn eine kapazitive/voreilende Leistung ausgegeben werden soll, müssen die Einstellungen für die Quellwerte bei minimaler/maximaler Ausgabe negativ sein.

Netz-Nennwirkleistung

Alle Netz-Wirkleistungswerte beziehen sich auf die Netz-Nennwirkleistung (Parameter 1748 auf Seite 29).

Beispiel für einen Analogausgang:

Die Netz-Nennwirkleistung (Parameter 1748 auf Seite 29) ist auf 500 kW konfiguriert

Der Quellwert bei maximaler Ausgabe ist auf 120,00% (der Nennwirkleistung, d.h. 600 kW) konfiguriert

Der Quellwert bei minimaler Ausgabe ist auf 0,00% (der Nennwirkleistung, d.h. 0 kW) konfiguriert

Der Analogausgangsbereich wird von 0 bis 20 mA skaliert.

Wenn eine Wirkleistung von 0 kvar gemessen wird, gibt der Analogausgang seine untere Grenze aus (d.h. 0 mA) Wenn eine Wirkleistung von 600 kW (oder darüber) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine obere Grenze aus (d.h. 20 mA)

Wenn eine Wirkleistung von 300 kW gemessen wird, gibt der Analogausgang 50 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 10 mA)

Wenn eine Wirkleistung von 120 kW gemessen wird, gibt der Analogausgang 20 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 4 mA)

Beispiel für einen flexiblen Grenzwert:

Die Netz-Nennwirkleistung (Parameter 1748 auf Seite 29) ist auf 500 kW konfiguriert

Wenn der flexible Grenzwert auf 120,00% (der Nennwirkleistung, d.h. 600 kW) konfiguriert ist, muss er als 12000 eingegeben werden

Page 302/350 © Woodward

Netz-Nennblindleistung

Alle Netz-Blindleistungswerte beziehen sich auf die Netz-Nennblindleistung (Parameter 1746 auf Seite 29).

Beispiel für einen Analogausgang:

Die Netz-Nennblindleistung (Parameter 1746 auf Seite 29) ist auf 500 kvar konfiguriert

Der Quellwert bei maximaler Ausgabe ist auf 120,00% (der Nennblindleistung, d.h. 600 kvar) konfiguriert

 $Der\ Quellwert\ bei\ minimaler\ Ausgabe\ ist\ auf\ 0,00\%\ (der\ Nennblindleistung,\ d.h.\ 0\ kvar)\ konfiguriert$

Der Analogausgangsbereich wird von 0 bis 20 mA skaliert.

Wenn eine Blindleistung von 0 kvar gemessen wird, gibt der Analogausgang seine untere Grenze aus (d.h. 0 mA) Wenn eine Blindleistung von 600 kvar (oder darüber) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine obere Grenze aus (d.h. 20 mA)

Wenn eine Blindleistung von 300 kvar gemessen wird, gibt der Analogausgang 50 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 10 mA)

Wenn eine Blindleistung von 120 kvar gemessen wird, gibt der Analogausgang 20 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 4 mA)

Beispiel für einen flexiblen Grenzwert:

Die Netz-Nennblindleistung (Parameter 1746 auf Seite 29) ist auf 500 kvar konfiguriert Wenn der flexible Grenzwert auf 120,00% (der Nennblindleistung, d.h. 600 kvar) konfiguriert ist, muss er als 12000 eingegeben werden

Generator-Nennscheinleistung

Alle Generator-Scheinleistungswerte beziehen sich auf die Generator-Nennwirkleistung (Parameter 1752 auf Seite 29) und die Generator-Nennblindleistung (Parameter 1758 auf Seite 29). Die Generator-Nennscheinleistung S wird mittels folgender Formel aus Wirkleistung P und Blindleistung Q berechnet: $S = \sqrt{P^2 + Q^2}$

Beispiel für einen Analogausgang:

Die Generator-Nennwirkleistung (Parameter 1752 auf Seite 29) ist auf 200 kW konfiguriert Die Generator-Nennblindleistung (Parameter 1758 auf Seite 29) ist auf 200 kvar konfiguriert

Die Generator-Nennscheinleistung beträgt $\sqrt{200^2 + 200^2} = 282,84 \text{ kVA}$

Der Quellwert bei maximaler Ausgabe ist auf 120,00% (der Nennscheinleistung, d.h. 339,41 kVA) konfiguriert Der Quellwert bei minimaler Ausgabe ist auf 0,00% (der Nennscheinleistung, d.h. 0 kVA) konfiguriert Der Analogausgangsbereich wird von 0 bis 20 mA skaliert.

Wenn eine Scheinleistung von 0 kVA gemessen wird, gibt der Analogausgang seine untere Grenze aus (d.h. 0 mA)

Wenn eine Scheinleistung von 339,41 kVA (oder darüber) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine obere Grenze aus (d.h. 20 mA)

Wenn eine Scheinleistung von 169,71 kVA gemessen wird, gibt der Analogausgang 50 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 10 mA)

Wenn eine Scheinleistung von 67,88 kVA gemessen wird, gibt der Analogausgang 20 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 4 mA)

Beispiel für einen flexiblen Grenzwert:

Die Generator-Nennwirkleistung (Parameter 1752 auf Seite 29) ist auf 200 kW konfiguriert Die Generator-Nennblindleistung (Parameter 1758 auf Seite 29) ist auf 200 kvar konfiguriert

Die Generator-Nennscheinleistung beträgt $\sqrt{200^2 + 200^2} = 282,84 \text{ kVA}$

Wenn der flexible Grenzwert auf 120,00% (der Nennscheinleistung, d.h. 339,41~kVA) konfiguriert ist, muss er als 12000 eingegeben werden

© Woodward Page 303/350

Netz-Nennscheinleistung

Alle Netz-Scheinleistungswerte beziehen sich auf die Netz-Nennwirkleistung (Parameter 1748 auf Seite 29) und die Netz-Nennblindleistung (Parameter 1746 auf Seite 29). Die Netz-Nennscheinleistung S wird mittels folgender

Formel aus Wirkleistung P und Blindleistung Q berechnet: $S = \sqrt{P^2 + Q^2}$

Beispiel für einen Analogausgang:

Die Netz-Nennwirkleistung (Parameter 1748 auf Seite 29) ist auf 200 kW konfiguriert

Die Netz-Nennblindleistung (Parameter 1746 auf Seite 29) ist auf 200 kvar konfiguriert

Die Netz-Nennscheinleistung beträgt $\sqrt{200^2 + 200^2} = 282,84 \text{ kVA}$

Der Quellwert bei maximaler Ausgabe ist auf 120,00% (der Nennscheinleistung, d.h. 339,41 kVA) konfiguriert

Der Quellwert bei minimaler Ausgabe ist auf 0,00% (der Nennscheinleistung, d.h. 0 kVA) konfiguriert

Der Analogausgangsbereich wird von 0 bis 20 mA skaliert.

Wenn eine Scheinleistung von 0 kVA gemessen wird, gibt der Analogausgang seine untere Grenze aus (d.h. 0 mA)

Wenn eine Scheinleistung von 339,41 kVA (oder darüber) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine obere Grenze aus (d.h. 20 mA)

Wenn eine Scheinleistung von 169,71 kVA gemessen wird, gibt der Analogausgang 50 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 10 mA)

Wenn eine Scheinleistung von 67,88 kVA gemessen wird, gibt der Analogausgang 20 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 4 mA)

Beispiel für einen flexiblen Grenzwert:

Die Netz-Nennwirkleistung (Parameter 1748 auf Seite 29) ist auf 200 kW konfiguriert

Die Netz-Nennblindleistung (Parameter 1746 auf Seite 29) ist auf 200 kvar konfiguriert

Die Netz-Nennscheinleistung beträgt $\sqrt{200^2 + 200^2} = 282,84 \text{ kVA}$

Wenn der flexible Grenzwert auf 120,00% (der Nennscheinleistung, d.h. 339,41 kVA) konfiguriert ist, muss er als 12000 eingegeben werden

Page 304/350 © Woodward

Generator / Netz-Leistungsfaktor

Der Leistungsfaktor wird folgendermaßen über einen Bereich von 0001 bis 9999 linear skaliert:

Leistungsfaktor
Leistungsfakto

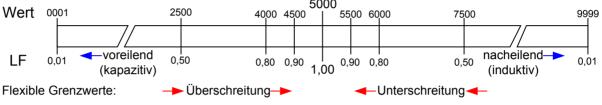


Abbildung 3-52: Referenzwerte - Leistungsfaktorskalierung

Beispiel für einen Analogausgang:

Der Quellwert bei maximaler Ausgabe ist auf 10000 konfiguriert

Der Quellwert bei minimaler Ausgabe ist auf 00000 konfiguriert

Der Analogausgangsbereich wird von 0 bis 20 mA skaliert.

Wenn ein Leistungsfaktor von 0,8 gemessen wird, gibt der Analogausgang 40% seiner oberen Grenze aus (d.h. 8 mA)

Wenn ein Leistungsfaktor von 1 gemessen wird, gibt der Analogausgang 50% seiner oberen Grenze aus (d.h. 10 mA)

Wenn ein Leistungsfaktor von 0,9 gemessen wird, gibt der Analogausgang 55% seiner oberen Grenze aus (d.h. 11 mA)

Beispiel für einen flexiblen Grenzwert:

Wenn ein Leistungsfaktor von voreilend 0,95 gemessen wird, beträgt der ausgegebene Wert 4750

Wenn ein Leistungsfaktor von 1 gemessen wird, beträgt der ausgegebene Wert 5000

Wenn ein Leistungsfaktor von nacheilend 0,8 gemessen wird, beträgt der ausgegebene Wert 6000

© Woodward Page 305/350

Generatornennstrom

Alle Generatorstromwerte (Leiter, Mittel- und Spitzenwerte) beziehen sich auf den Generatornennstrom (Parameter 1754 auf Seite 29).

Beispiel für einen Analogausgang:

Der Generatornennstrom (Parameter 1754 auf Seite 29) ist auf 1000 A konfiguriert

Der Quellwert bei maximaler Ausgabe ist auf 110,00% (des Nennstroms, d.h. 1100 A) konfiguriert

Der Quellwert bei minimaler Ausgabe ist auf 10,00% (des Nennstroms, d.h. 100 A) konfiguriert

Der Analogausgangsbereich wird von 0 bis 20 mA skaliert.

Wenn ein Generatorstrom von 100 A (oder darunter) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine untere Grenze aus (d.h. 0 mA)

Wenn ein Generatorstrom von 1100 A (oder darüber) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine obere Grenze aus (d.h. 20 mA)

Wenn ein Generatorstrom von 600 A gemessen wird, gibt der Analogausgang 50 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 10 mA)

Wenn ein Generatorstrom von 300 A gemessen wird, gibt der Analogausgang 20 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 4 mA)

Beispiel für einen flexiblen Grenzwert:

Der Generatornennstrom (Parameter 1754 auf Seite 29) ist auf 1000 A konfiguriert

Wenn der flexible Grenzwert auf 110,00% (des Nennstroms, d.h. 1100 A) konfiguriert ist, muss er als 11000 eingegeben werden

Netznennstrom

Alle Netzstromwerte (Leiter, Mittel- und Spitzenwerte) beziehen sich auf den Netznennstrom (Parameter 1785 auf Seite 29).

Beispiel für einen Analogausgang:

Der Netznennstrom (Parameter 1785 auf Seite 29) ist auf 1000 A konfiguriert

Der Quellwert bei maximaler Ausgabe ist auf 110,00% (des Nennstroms, d.h. 1100 A) konfiguriert

Der Quellwert bei minimaler Ausgabe ist auf 10,00% (des Nennstroms, d.h. 100 A) konfiguriert

Der Analogausgangsbereich wird von 0 bis 20 mA skaliert.

Wenn ein Netzstrom von 100 A (oder darunter) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine untere Grenze aus (d.h. 0 mA)

Wenn ein Netzstrom von 1100 A (oder darüber) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine obere Grenze aus (d.h. 20 mA)

Wenn ein Netzstrom von 600 A gemessen wird, gibt der Analogausgang 50 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 10 mA)

Wenn ein Netzstrom von 300 A gemessen wird, gibt der Analogausgang 20 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 4 mA)

Beispiel für einen flexiblen Grenzwert:

Der Netznennstrom (Parameter 1785 auf Seite 29) ist auf 1000 A konfiguriert

Wenn der flexible Grenzwert auf 110,00% (des Nennstroms, d.h. 1100 A) konfiguriert ist, muss er als 11000 eingegeben werden

Page 306/350 © Woodward

Nenndrehzahl

Die gemessene Drehzahl bezieht sich auf die Nenndrehzahl (Parameter 1601 auf Seite 28).

Beispiel für einen Analogausgang:

Die Nenndrehzahl (Parameter 1601 auf Seite 28) ist auf 1500°Upm konfiguriert

Der Quellwert bei maximaler Ausgabe ist auf 120,00% (de Nenndrehzahl, d.h. 1800 Upm) konfiguriert

Der Quellwert bei minimaler Ausgabe ist auf 0,00% (der Nenndrehzahl, d.h. 0 Upm) konfiguriert

Der Analogausgangsbereich wird von 0 bis 20 mA skaliert.

Wenn eine Drehzahl von 0 Upm gemessen wird, gibt der Analogausgang seine untere Grenze aus (d.h. 0 mA) Wenn eine Drehzahl von 1800 Upm (oder darüber) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine obere Grenze aus (d.h. 20 mA)

Wenn eine Drehzahl von 900 Upm gemessen wird, gibt der Analogausgang 50 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 10 mA)

Wenn eine Drehzahl von 1500 Upm gemessen wird, gibt der Analogausgang ~83 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 16,7 mA)

Beispiel für einen flexiblen Grenzwert:

Die Nenndrehzahl (Parameter 1601 auf Seite 28) ist auf 1500°Upm konfiguriert

Wenn der flexible Grenzwert auf 120,00% (der Nenndrehzahl, d.h. 1800 Upm) konfiguriert ist, muss er als 12000 eingegeben werden

Batteriespannung

Die gemessene Batterie- und Stützerregungsspannung bezieht sich auf die Nenn-Batteriespannung von 24 V.

Beispiel für einen Analogausgang:

Der Quellwert bei maximaler Ausgabe ist auf 120,00% (der Nennspannung, d.h. 28,8 V) konfiguriert Der Quellwert bei minimaler Ausgabe ist auf 20,00% (der Nennspannung, d.h. 4,8 V) konfiguriert Der Analogausgangsbereich wird von 0 bis 20 mA skaliert.

Wenn eine Batteriespannung von 4,8 V (oder darunter) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine untere Grenze aus (d.h. 0 mA)

Wenn eine Batteriespannung von 28,8 V (oder darüber) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine obere Grenze aus (d.h. 20 mA)

Wenn eine Batteriespannung von 16,8 V gemessen wird, gibt der Analogausgang 50 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 10 mA)

Wenn eine Batteriespannung von 24 V gemessen wird, gibt der Analogausgang 80 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 16 mA)

Beispiel für einen flexiblen Grenzwert:

Wenn der flexible Grenzwert auf 120,00% (der Nennspannung, d.h. 28,8 V) konfiguriert ist, muss er als 12000 eingegeben werden

© Woodward Page 307/350

Nennspannung an Sammelschiene 1

Die Außenleiterspannungswerte der Sammelschiene 1 beziehen sich auf die Nennspannung an Sammelschiene 1 (Parameter 1781 auf Seite 29).

Beispiel für einen Analogausgang:

Die Nennspannung an Sammelschiene 1 (Parameter 1781 auf Seite 29) ist auf 400 V konfiguriert Der Quellwert bei maximaler Ausgabe ist auf 110,00% (der Nennspannung, d.h. 440 V) konfiguriert Der Quellwert bei minimaler Ausgabe ist auf 10,00% (der Nennspannung, d.h. 40 V) konfiguriert Der Analogausgangsbereich wird von 0 bis 20 mA skaliert.

Wenn eine Spannung an Sammelschiene 1 von 40 V (oder darunter) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine untere Grenze aus (d.h. 0 mA)

Wenn eine Spannung an Sammelschiene 1 von 440 V (oder darüber) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine obere Grenze aus (d.h. 20 mA)

Wenn eine Spannung an Sammelschiene 1 von 240 V gemessen wird, gibt der Analogausgang 50 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 10 mA)

Wenn eine Spannung an Sammelschiene 1 von 400 V gemessen wird, gibt der Analogausgang 90 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 18 mA)

Beispiel für einen flexiblen Grenzwert:

Die Nennspannung an Sammelschiene 1 (Parameter 1781 auf Seite 29) ist auf 400 V konfiguriert Wenn der flexible Grenzwert auf 110,00% (der Nennspannung, d.h. 440 V) konfiguriert ist, muss er als 11000 eingegeben werden

Format des Anzeigewerts

Der Analogeingangswert bezieht sich auf das Zahlenformat des Anzeigewerts (siehe Parameter 1035 auf Seite 163). Trennzeichen, wie Dezimalkommas oder Punkte, werden ignoriert. Wenn das Format des Anzeigewerts beispielsweise 0,01 bar beträgt, entspricht ein Wert von 5 bar 00500.

Beispiel für einen Analogausgang:

Ein Analogeringang ist auf eine VDO 120°C-Kennlinie konfiguriert.

Der Quellwert bei maximaler Ausgabe ist auf 00100 (d.h. 100°C) konfiguriert

Der Quellwert bei minimaler Ausgabe ist auf 00020 (d.h. 20°C) konfiguriert

Der Analogausgangsbereich wird von 0 bis 20 mA skaliert.

Wenn ein Wert von 20°C (oder darunter) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine untere Grenze aus (d.h. 0 mA)

Wenn ein Wert von 100°C (oder darüber) gemessen wird, gibt der Analogausgang seine obere Grenze aus (d.h. 20 mA)

Wenn ein Wert von 60°C gemessen wird, gibt der Analogausgang 50 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 10 mA) Wenn ein Wert von 84°C gemessen wird, gibt der Analogausgang 80 % seiner oberen Grenze aus (d.h. 16 mA)

Beispiel für einen flexiblen Grenzwert:

Ein Analogeingang ist auf eine VDO 10 bar-Kennlinie konfiguriert.

Wenn der flexible Grenzwert auf 5,23 bar konfiguriert werden soll, muss 00523 eingegeben werden.

Hinweis: Siehe Tabelle 3-71 auf Seite 299 für weitere Informationen zu den festen Anzeigewertformaten.

Page 308/350 © Woodward

Anhang D. Ereignisspeicher

Der Ereignisspeicher ist ein Durchlaufspeicher nach dem FIFO-Prinzip (First In/First Out) mit einer Kapazität von 300 Einträgen für die Aufzeichnung von Alarmmeldungen und Betriebszuständen der Steuerung. Wenn neue Ereignismeldungen einlaufen, werden die jeweils ältesten Meldungen gelöscht, wenn 300 Einträge erreicht sind. Im Bedienerhandbuch GR37225 finden Sie weitere Informationen zum Ereignisspeicher.

Zurücksetzen des Ereignisspeichers



HINWEIS

Sie müssen sich in der entsprechenden Codestufe befinden, um den Ereignisspeicher löschen zu können. Wenn Sie das korrekte Passwort für die erforderliche Codestufe nicht eingegeben haben, ist der Parameter zum Löschen des Ereignisspeichers nicht zugänglich (siehe dazu den Abschnitt System Management auf Seite 25 für weitere Informationen).

Der Ereignisspeicher kann mit dem Parameter "Ereignisspeicher löschen" über das Bedienfeld zurückgesetzt werden.

Zurücksetzen des Ereignisspeichers über das Bedienfeld

Vergewissern Sie sich, dass Sie sich in Codestufe CS2 befinden (siehe Abschnitt Passwort auf Seite 23). Stellen Sie den Parameter "Ereignisspeicher löschen" auf JA (siehe Abschnitt System Management auf Seite 25). Der gesamte Ereignisspeichers wird gelöscht (einzelne Ereignisse können durch Drücken der Taste ✓ gelöscht werden).

Ereignisliste

Index	Englischer Ereignistext	Deutscher Ereignistext	Beschreibung
14353	AUTO mode	BAW AUTO	Betriebsart AUTOMATIK
14354	STOP mode	BAW STOP	Betriebsart STOP
14355	MAN mode	BAW HAND	Betriebsart HAND
14700	MCB open	NLS AUF	NLS öffnen
14701	MCB close	NLS ZU	NLS schließen
14702	GCB open	GLS AUF	GLS öffnen
14703	GCB close	GLS ZU	GLS schließen
14705	Emergency run	Notstrombetrieb	Notstrombetrieb
14706	Engine is running	Aggregat läuft	Aggregat läuft
14707	Critical mode	Sprinklerbetrieb	Sprinklerbetrieb
1714	EEPROM failure	EEPROM Fehler	Interner Fehler. EEPROM-Checksumme falsch
1912	Gen. overfrequency 1	Gen. Überfrequenz 1	Alarm Überfrequenz Generator Grenzwert 1
1913	Gen. overfrequency 2	Gen. Überfrequenz 2	Alarm Überfrequenz Generator Grenzwert 2
1962	Gen.underfrequency 1	Gen.Unterfrequenz 1	Alarm Unterfrequenz Generator Grenzwert 1
1963	Gen.underfrequency 2	Gen.Unterfrequenz 2	Alarm Unterfrequenz Generator Grenzwert 2
2012	Gen. overvoltage 1	Gen. Überspannung 1	Alarm Überspannung Generator Grenzwert 1
2013	Gen. overvoltage 2	Gen. Überspannung 2	Alarm Überspannung Generator Grenzwert 2
2062	Gen. undervoltage 1	Gen.Unterspannung 1	Alarm Unterspannung Generator Grenzwert 1
2063	Gen. undervoltage 2	Gen.Unterspannung 2	Alarm Unterspannung Generator Grenzwert 2
2112	Overspeed 1	Überdrehzahl 1	Alarm Motor Überdrehzahl Grenzwert 1
2113	Overspeed 2	Überdrehzahl 2	Alarm Motor Überdrehzahl Grenzwert 2
2162	Underspeed 1	Unterdrehzahl 1	Alarm Motor Unterdrehzahl Grenzwert 1
2163	Underspeed 2	Unterdrehzahl 2	Alarm Motor Unterdrehzahl Grenzwert 2
2218	Gen. overcurrent 1	Gen.Überstrom 1	Alarm Überstrom Generator Grenzwert 1
2219	Gen. overcurrent 2	Gen.Überstrom 2	Alarm Überstrom Generator Grenzwert 2
2220	Gen. overcurrent 3	Gen.Überstrom 3	Alarm Überstrom Generator Grenzwert 3
2262	Gen. rev./red. pwr.1	Gen.Rück/Minderlast1	Alarm Rück-/Minderlast Generator Grenzwert 1
2263	Gen. rev./red. pwr.2	Gen.Rück/Minderlast2	Alarm Rück-/Minderlast Generator Grenzwert 2
2314	Gen. overload IOP 1	Gen. Überlast IPB 1	Alarm Überlast Generator IPB Grenzwert 1
2315	Gen. overload IOP 2	Gen. Überlast IPB 2	Alarm Überlast Generator IPB Grenzwert 2
2337	Gen. PF lagging 1	Gen. cos.phi ind. 1	Überwachung Generatorleistungsfaktor auf Überschreiten des LF
			Grenzwerts 1. Alarm Generatorleistungsfaktor nacheilend Grenzwert 1.

© Woodward Page 309/350

Index	Englischer Ereignistext	Deutscher Ereignistext	Beschreibung
2338	Gen. PF lagging 2	Gen. cos.phi ind. 2	Überwachung Generatorleistungsfaktor auf Überschreiten des LF
		т	Grenzwerts 2. Alarm Generatorleistungsfaktor nacheilend Grenzwert 2.
2362	Gen. overload MOP 1	Gen. Überlast NPB 1	Alarm Überlast Generator NPB Grenzwert 1
2363	Gen. overload MOP 2	Gen. Überlast NPB 2	Alarm Überlast Generator NPB Grenzwert 2
2387	Gen. PF leading 1	Gen. cos.phi kap. 1	Überwachung Generatorleistungsfaktor auf Unterschreiten des LF
2388	Gen. PF leading 2	Gen. cos.phi kap. 2	Grenzwerts 1. Alarm Generatorleistungsfaktor voreilend Grenzwert 1. Überwachung Generatorleistungsfaktor auf Unterschreiten des LF
2300	Gen. FF leading 2	Gen. cos.pin kap. 2	Grenzwerts 2. Alarm Generatorleistungsfaktor voreilend Grenzwert 2.
2412	Unbalanced load 1	Schieflast 1	Alarm Generator Schieflast Grenzwert 1
2413	Unbalanced load 2	Schieflast 2	Alarm Generator Schieflast Grenzwert 2
2457	Speed/freq. mismatch	Alarm Drehz.erkenng.	Alarm Drehzahlerkennung nicht plausibel (Generatorfrequenz, Pickup, DI
			stimmen nicht überein)
2504	Eng. stop malfunct.	Abstellstörung	Alarm Abstellstörung
2560	Maint. days exceeded	Wartungstage abgel.	Alarm Wartungstage abgelaufen
2561	Maint. hrs exceeded	Wartungsstd. abgel.	Alarm Wartungsstunden abgelaufen
2603 2604	GCB fail to close GCB fail to open	GLS ZU Störung GLS AUF Störung	Alarm Fehler beim Schließen des GLS Alarm Fehler beim Öffnen des GLS
2623	MCB fail to close	NLS ZU Störung	Alarm Fehler beim Schließen des NLS
2624	MCB fail to close MCB fail to open	NLS AUF Störung	Alarm Fehler beim Öffnen des NLS
2652	Unintended stop	Ungewollter Stop	Alarm Ungewollter Stop
2664	Operat. range failed	Arbeitsber. verfehlt	Alarm Arbeitsbereich verfehlt
2862	Mains overfreq. 1	Netz Überfrequenz 1	Alarm Netzüberfrequenz Grenzwert 1 (für Netzentkopplung)
2863	Mains overfreq. 2	Netz Überfrequenz 2	Alarm Netzüberfrequenz Grenzwert 2 (für Netzentkopplung)
2912	Mains underfreq. 1	Netz Unterfrequenz 1	Alarm Netzunterfrequenz Grenzwert 1 (für Netzentkopplung)
2913	Mains underfreq. 2	Netz Unterfrequenz 2	Alarm Netzunterfrequenz Grenzwert 2 (für Netzentkopplung)
2924	Gen act.pwr mismatch	Abweichg. Gen. Wirkl.	Alarm Generator Wirkleistungsabweichung
2934	Mns act.pwr mismatch	Abweichg. Netzwirkl.	Alarm Netz Wirkleistungsabweichung
2944 2962	Ph.rotation mismatch Mains overvoltage 1	Drehfeldfehler Netz Überspannung 1	Alarm Drehfeldfehler Alarm Netzüberspannung Grenzwert 1 (für Netzentkopplung)
2962	Mains overvoltage 2	Netz Überspannung 2	Alarm Netzüberspannung Grenzwert 1 (tür Netzentkopplung) Alarm Netzüberspannung Grenzwert 2 (für Netzentkopplung)
2985	Mains PF lagging 1	Netz cos.phi ind. 1	Überwachung Netzleistungsfaktor auf Überschreiten des LF Grenzwerts 1.
	1	- · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	Alarm Netzleistungsfaktor nacheilend Grenzwert 1.
2986	Mains PF lagging 2	Netz cos.phi ind. 2	Überwachung Netzleistungsfaktor auf Überschreiten des LF Grenzwerts 2.
			Alarm Netzleistungsfaktor nacheilend Grenzwert 2.
3012	Mains undervoltage 1	Netz Unterspannung 1	Alarm Netzunterspannung Grenzwert 1 (für Netzentkopplung)
3013	Mains undervoltage 2	Netz Unterspannung 2	Alarm Netzunterspannung Grenzwert 2 (für Netzentkopplung)
3035	Mains PF leading 1	Netz cos.phi kap. 1	Überwachung Netzleistungsfaktor auf Unterschreiten des LF Grenzwerts 1. Alarm Netzleistungsfaktor voreilend Grenzwert 1.
3036	Mains PF leading 2	Netz cos.phi kap. 2	Überwachung Netzleistungsfaktor auf Unterschreiten des LF Grenzwerts 2.
3030	manis i i reading 2	retz cos.pm kap. 2	Alarm Netzleistungsfaktor voreilend Grenzwert 2.
3057	Mains phase shift	Netz Phasensprung	Alarm Netz Phasensprung für Netzentkopplung
3064	GCB syn. timeout	GLS Synchron. Zeit	Alarm Synchronisierzeit GLS abgelaufen
3074	MCB syn. timeout	NLS Synchron. Zeit	Alarm Synchronisierzeit NLS abgelaufen
3084	Timeout GGB	GGS Zeitüberschreit.	Alarm Synchronisierzeit GGS abgelaufen
3114	Mains decoupling	Netzentkopplung	Alarm Netzentkopplung ausgelöst. Die Netzentkopplungsfunktion hat einen
2124	C	Care Abaabaldata	Netzfehler erkannt und den Schalter betätigt.
3124	Gen. unloading fault	Gen. Abschaltlstg.	Alarm Generator Abschaltfehler. Es war nicht möglich, den Generator innerhalb der eingestellten Zeit herunterzufahren.
3217	Mains import power 1	Netz Bezugslstg. 1	Alarm Netzbezugsleitung Grenzwert 1
3217	Mains import power 2	Netz Bezugsistg. 1	Alarm Netzbezugsleitung Grenzwert 1 Alarm Netzbezugsleitung Grenzwert 2
3241	Mains export power 1	Netz Lieferlstg. 1	Alarm Netzlieferleitung Grenzwert 1
3242	Mains export power 2	Netz Lieferlstg. 2	Alarm Netzlieferleitung Grenzwert 2
3263	Ground fault 1	Erdschluß 1	Alarm Erdschluss Grenzwert 1
3264	Ground fault 2	Erdschluß 2	Alarm Erdschluss Grenzwert 2
3325	Start fail	Startfehler	Alarm Startfehler
3907	Gen. volt. asymmetry	Gen. Spg. Asymmetrie	Alarm Generator Spannungsasymmetrie
3955	Gen.ph.rot. mismatch	Gen. Drehfeld Fehler	Alarm Generator Drehfeldfehler
3975 4038	Mns.ph.rot. mismatch Inv. time overcurr.	Netz Drehfeld Fehler Überstrom AMZ	Alarm Netz Drehfeldfehler Alarm Generator Überstrom AMZ
4056	Charge alt. low volt	Lichtm. Unterspg.	Alarm Batterie-Ladefehlerüberwachung
10005	Bat. undervoltage 1	Bat. Unterspannung 1	Alarm Battery Unterspannung Grenzwert 1
10006	Bat. undervoltage 2	Bat. Unterspanning 2	Alarm Battery Unterspanning Grenzwert 2
	Bat. overvoltage 1	Bat. Überspannung 1	Alarm Battery Überspannung Grenzwert 1
	Bat. overvoltage 2	Bat. Überspannung 2	Alarm Battery Überspannung Grenzwert 2
	Wb:Analog input 1	Db:Analogeingang 1	Analogeingang1 Drahtbruch oder Kurzschluss (konfigurierbar)
10015		Db:Analogeingang 2	Analogeingang2 Drahtbruch oder Kurzschluss (konfigurierbar)
10017	CAN fault J1939	CAN Fehler J1939	Alarmmeldung: CAN-Fehler J1939
	Flexible limit 1	Flexibler Grenzwert 1	Alarm flexibler Grenzwert 1 (konfigurierbar)
	Flexible limit 2 Flexible limit 3	Flexibler Grenzwert 2 Flexibler Grenzwert 3	Alarm flexibler Grenzwert 2 (konfigurierbar) Alarm flexibler Grenzwert 3 (konfigurierbar)
10020	Flexible limit 4	Flexibler Grenzwert 4	Alarm flexibler Grenzwert 3 (konfigurierbar) Alarm flexibler Grenzwert 4 (konfigurierbar)
10021	Flexible limit 5	Flexibler Grenzwert 5	Alarm flexibler Grenzwert 5 (konfigurierbar)
10022		- Tentorer Grenzwert	

Page 310/350 © Woodward

Mana	II GR3/224D		eastgen-3000 Serie (Package PT) - Aggregatesteuerung
Index	Englischer Ereignistext	Deutscher Ereignistext	Beschreibung
	Flexible limit 6	Flexibler Grenzwert 6	Alarm flexibler Grenzwert 6 (konfigurierbar)
	Flexible limit 7	Flexibler Grenzwert 7	Alarm flexibler Grenzwert 7 (konfigurierbar)
	Flexible limit 8	Flexibler Grenzwert 8	Alarm flexibler Grenzwert 8 (konfigurierbar)
	Flexible limit 9	Flexibler Grenzwert 9	Alarm flexibler Grenzwert 9 (konfigurierbar)
10027	Flexible limit 10	Flexibler Grenzwert 10	Alarm flexibler Grenzwert 10 (konfigurierbar)
10028	Flexible limit 11	Flexibler Grenzwert 11	Alarm flexibler Grenzwert 11 (konfigurierbar)
10029	Flexible limit 12	Flexibler Grenzwert 12	Alarm flexibler Grenzwert 12 (konfigurierbar)
10030	Flexible limit 13	Flexibler Grenzwert 13	Alarm flexibler Grenzwert 13 (konfigurierbar)
10031	Flexible limit 14	Flexibler Grenzwert 14	Alarm flexibler Grenzwert 14 (konfigurierbar)
10032	Flexible limit 15	Flexibler Grenzwert 15	Alarm flexibler Grenzwert 15 (konfigurierbar)
	Flexible limit 16	Flexibler Grenzwert 16	Alarm flexibler Grenzwert 16 (konfigurierbar)
	Flexible limit 17	Flexibler Grenzwert 17	Alarm flexibler Grenzwert 17 (konfigurierbar)
	Flexible limit 18	Flexibler Grenzwert 18	Alarm flexibler Grenzwert 18 (konfigurierbar)
	Flexible limit 19	Flexibler Grenzwert 19	Alarm flexibler Grenzwert 19 (konfigurierbar)
	Flexible limit 20	Flexibler Grenzwert 20	Alarm flexibler Grenzwert 20 (konfigurierbar)
	Flexible limit 21	Flexibler Grenzwert 21	Alarm flexibler Grenzwert 21 (konfigurierbar)
	Flexible limit 22	Flexibler Grenzwert 22	Alarm flexibler Grenzwert 22 (konfigurierbar)
	Flexible limit 23	Flexibler Grenzwert 23	Alarm flexibler Grenzwert 23 (konfigurierbar)
	Flexible limit 24	Flexibler Grenzwert 24	Alarm flexibler Grenzwert 24 (konfigurierbar)
	Flexible limit 25	Flexibler Grenzwert 25	Alarm flexibler Grenzwert 25 (konfigurierbar)
	Flexible limit 26	Flexibler Grenzwert 26	Alarm flexibler Grenzwert 26 (konfigurierbar)
	Flexible limit 27 Flexible limit 28	Flexibler Grenzwert 27	Alarm flexibler Grenzwert 29 (konfigurierbar)
		Flexibler Grenzwert 28	Alarm flexibler Grenzwert 28 (konfigurierbar)
	Flexible limit 29 Flexible limit 30	Flexibler Grenzwert 29 Flexibler Grenzwert 30	Alarm flexibler Grenzwert 29 (konfigurierbar)
			Alarm flexibler Grenzwert 30 (konfigurierbar)
	Flexible limit 31 Flexible limit 32	Flexibler Grenzwert 31 Flexibler Grenzwert 32	Alarm flexibler Grenzwert 31 (konfigurierbar) Alarm flexibler Grenzwert 32 (konfigurierbar)
	Flexible limit 33	Flexibler Grenzwert 33	Alarm flexibler Grenzwert 32 (konfigurierbar) Alarm flexibler Grenzwert 33 (konfigurierbar)
	Flexible limit 34	Flexibler Grenzwert 34	Alarm flexibler Grenzwert 34 (konfigurierbar)
	Flexible limit 35	Flexibler Grenzwert 35	Alarm flexibler Grenzwert 34 (konfigurierbar)
	Flexible limit 36	Flexibler Grenzwert 36	Alarm flexibler Grenzwert 35 (konfigurierbar)
	Flexible limit 37	Flexibler Grenzwert 37	Alarm flexibler Grenzwert 37 (konfigurierbar)
	Flexible limit 38	Flexibler Grenzwert 38	Alarm flexibler Grenzwert 38 (konfigurierbar)
	Flexible limit 39	Flexibler Grenzwert 39	Alarm flexibler Grenzwert 39 (konfigurierbar)
	Flexible limit 40	Flexibler Grenzwert 40	Alarm flexibler Grenzwert 40 (konfigurierbar)
	Wb:	Db:	Drahtbruch oder Kurzschluss
	CAN1 CANopen RPDO1	CAN1 CANopen RPDO1	Alarm CAN-Fehler RPDO1 Schnittstelle 1
10083	CAN1 CANopen RPDO2	CAN1 CANopen RPDO2	Alarm CAN-Fehler RPDO2 Schnittstelle 1
10084	CAN1 CANopen RPDO3	CAN1 CANopen RPDO3	Alarm CAN-Fehler RPDO3 Schnittstelle 1
	CAN2 ExpansionBoard1	CAN2 Erw.Modul1	Alarm CAN-Fehler RPDO1 Schnittstelle 2
	CAN2 ExpansionBoard2	CAN2 Erw.Modul2	Alarm CAN-Fehler RPDO1 Schnittstelle 2
	Discrete input 1	Digitaleingang 1	Alarm DI1 (konfigurierbar)
10601	Discrete input 2	Digitaleingang 2	Alarm DI2 (konfigurierbar)
	Discrete input 3	Digitaleingang 3	Alarm DI3 (konfigurierbar)
	Discrete input 4	Digitaleingang 4	Alarm DI4 (konfigurierbar)
	Discrete input 5	Digitaleingang 5	Alarm DI5 (konfigurierbar)
	Discrete input 6	Digitaleingang 6	Alarm DI6 (konfigurierbar)
	Discrete input 9	Digitaleingang 9	Alarm DI9 (konfigurierbar)
	Discrete input 10	Digitaleingang 10	Alarm DI10 (konfigurierbar)
	Discrete input 11	Digitaleingang 11	Alarm DI11 (konfigurierbar)
	Discrete input 12 Red stop lamp	Digitaleingang 12 Rote Stoplampe	Alarm DI12 (konfigurierbar) Alarm Rote Stoplampe von J1939
	Amber warning lamp	Gelbe Warnlampe	Alarm Rote Stoplampe von J1939 Alarm Gelbe Warnlampe von J1939
	Ext. Discrete input 1	Ext. Digitaleingang 1	Alarm Gelbe Warniampe von 11939 Alarm DI1 (konfigurierbar)
	Ext. Discrete input 1 Ext. Discrete input 2	Ext. Digitaleingang 1 Ext. Digitaleingang 2	Alarm DI2 (konfigurierbar) Alarm DI2 (konfigurierbar)
	Ext. Discrete input 2	Ext. Digitaleingang 2 Ext. Digitaleingang 3	Alarm DI2 (konfigurierbar)
	Ext. Discrete input 4	Ext. Digitaleingang 4	Alarm DI3 (konfigurierbar)
	Ext. Discrete input 4	Ext. Digitaleingang 5	Alarm DI5 (konfigurierbar)
	Ext. Discrete input 6	Ext. Digitaleingang 6	Alarm DI6 (konfigurierbar)
	Ext. Discrete input 7	Ext. Digitaleingang 7	Alarm DI7 (konfigurierbar)
	Ext. Discrete input 8	Ext. Digitaleingang 8	Alarm DI8 (konfigurierbar)
	Ext. Discrete input 9	Ext. Digitaleingang 9	Alarm DI9 (konfigurierbar)
	Ext. Discrete input 10	Ext. Digitaleingang 10	Alarm DI10 (konfigurierbar)
	Ext. Discrete input 11	Ext. Digitaleingang 11	Alarm DI11 (konfigurierbar)
	Ext. Discrete input 12	Ext. Digitaleingang 12	Alarm DI12 (konfigurierbar)
16373	Ext. Discrete input 13	Ext. Digitaleingang 13	Alarm DI13 (konfigurierbar)
	Ext. Discrete input 14	Ext. Digitaleingang 14	Alarm DI14 (konfigurierbar)
	Ext. Discrete input 15	Ext. Digitaleingang 15	Alarm DI15 (konfigurierbar)
16376	Ext. Discrete input 16	Ext. Digitaleingang 16	Alarm DI16 (konfigurierbar)

Table 3-72: Event history - event list

© Woodward Page 311/350

Anhang E. Kennlinien der VDO-Eingänge

Da es viele verschiedene Arten von VDO-Gebern gibt, sind die Index-Nummern der Kennlinientabellen angegeben. Der Kunde muss darauf achten, einen Geber mit der richtigen Kennlinie zu bestellen, wenn er einen VDO-Geber auswählt. Die Hersteller der VDO-Geber führen üblicherweise diese Tabellen in ihren Katalogen auf.

VDO-Eingang "Druck" (0 bis 5 bar / 0 bis 72 psi) - Index "III"

VDO Pres. 0-5 bar Index "III"

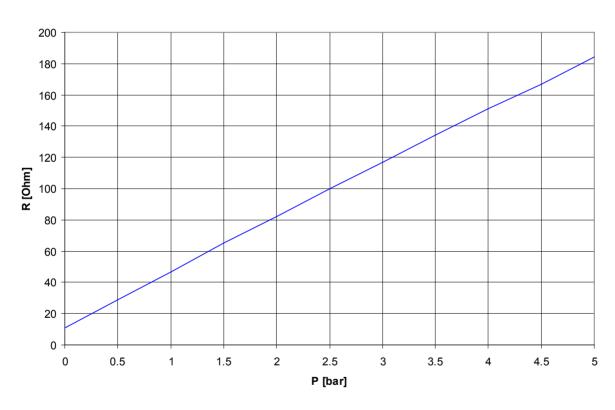


Abbildung 3-53: Analogeingänge - Kennlinie VDO Druck 0 bis 5 bar, Index "III"

P [bar]	0	0.5	1	1.5	2	2.5	3	3.5	4	4.5	5
P [psi]	0	7.25	14.50	21.76	29.00	36.26	43.51	50.76	58.02	65.27	72.52
R [Ohm]	11	29	47	65	82	100	117	134	151	167	184

Tabelle 3-73: Analogeingänge - Kennlinie VDO Druck 0 bis 5 bar, Index "III"

Page 312/350 © Woodward

VDO-Eingang "Druck" (0 bis 10 bar / 0 bis 145 psi) - Index "IV"

VDO Pres. 0-10 bar Index "IV"

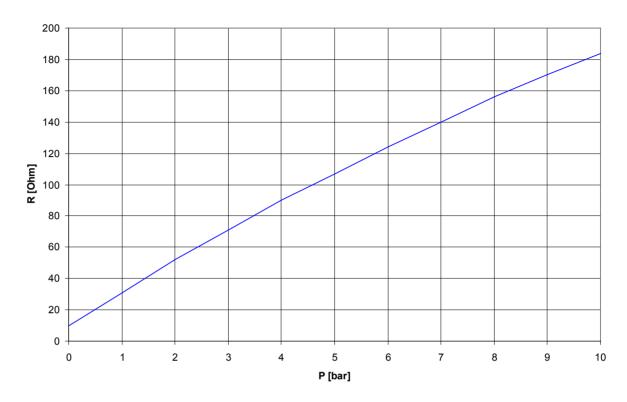


Abbildung 3-54: Analogeingänge - Kennlinie VDO Druck 0 bis 10 bar, Index "IV"

P [bar]	0	0.5	1	1.5	2	3	4	5	6	7	8	8.5	9	10
P [psi]	0	7.25	14.50	21.76	29.00	43.51	58.02	72.52	87.02	101.53	116.03	123.28	130.53	145.04
R [Ohm]	10	21	31	42	52	71	90	107	124	140	156	163	170	184

Tabelle 3-74: Analogeingänge - Kennlinie VDO Druck 0 bis 10 bar, Index "IV"

© Woodward Page 313/350

VDO-Eingang "Temperatur" (40 bis 120 °C / 104 bis 248 °F) - Index "92-027-004"

VDO Temp. 40-120 °C 92-027-004

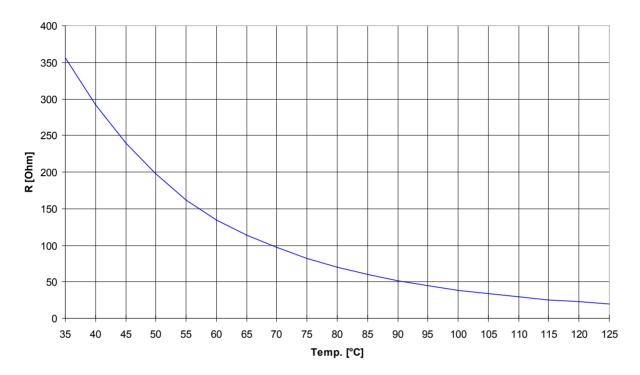


Abbildung 3-55: Analogeingänge - Kennlinie VDO Temperatur 40 bis 120 °C, Index "92-027-004"

Temp. [°C]	40	45	50	55	60	65	70	75	80
Temp. [°F}	104	113	122	131	140	149	158	167	176
R [Ohm]	291.46	239.56	197.29	161.46	134.03	113.96	97.05	82.36	70.12
Temp. [°C]	85	90	95	100	105	110	115	120	
Temp. [°C] Temp. [°F}	85 185	90 194	95 203	100 212	105 221	110 230	115 239	120 248	

Tabelle 3-75: Analogeingänge - Kennlinie VDO Temperatur 40 bis 120 °C, Index "92-027-004"

Page 314/350 © Woodward

VDO-Eingang "Temperatur" (50 bis 150 °C / 122 bis 302 °F) - Index "92-027-006"

VDO Temp. 50-150 °C 92-027-006

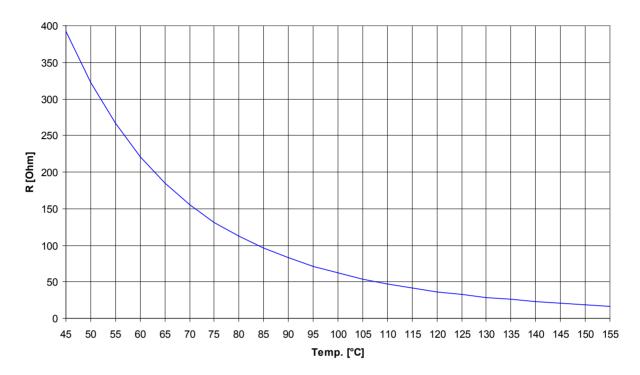


Abbildung 3-56: Analogeingänge - Kennlinie VDO Temperatur 50 bis 150 °C, Index "92-027-006"

	, ,										
Temp. [°C]	50	55	60	65	70	75	80	85	90	95	100
Temp. [°F}	122	131	140	149	158	167	176	185	194	203	212
R [Ohm]	322.17	266.19	221.17	184.72	155.29	131.38	112.08	96.40	82.96	71.44	61.92
0.01-	105	110	115	120	105	120	125	1.40	1.45	1.50	
Temp. [°C]	105	110	115	120	125	130	135	140	145	150	
Temp. [°F}	221	230	239	248	257	266	275	284	293	302	
R [Ohm]	54.01	47.24	41.42	36.51	32.38	28.81	25.70	23.00	20.66	18.59	

Tabelle 3-76: Analogeingänge - Kennlinie VDO Temperatur 50 bis 150 °C, Index "92-027-006"

© Woodward Page 315/350

Pt100 Widerstands-Temperaturfühler (RTD)



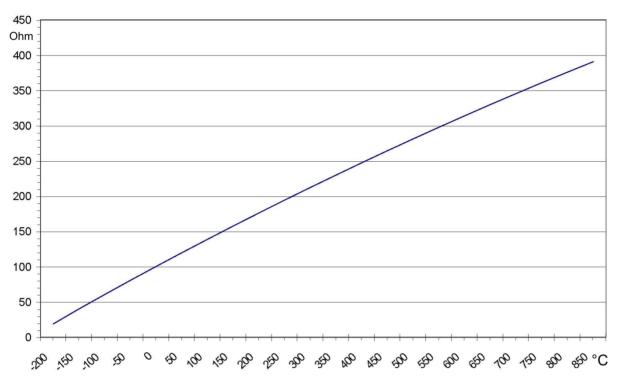


Abbildung 3-57: Analogeingänge - Kennlinie Pt100

Temp. [°C]	-200	-150	-100	-50	0	10	20	30	40	50	60
Temp. [°F}	-328	-238	-148	-58	32	50	68	86	104	122	140
R [Ohm]	18.5	39.7	60.25	80.7	100	103.9	107.8	111.7	115.5	119.4	123.2
Temp. [°C]	70	80	90	100	125	150	175	200	225	250	300
Temp. [°F}	158	176	194	212	257	302	347	392	437	482	572
R [Ohm]	127.1	130.9	134.7	138.5	147.9	157.3	166.6	175.8	188.6	194.1	212.0
Temp. [°C]	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850
Temp. [°F}	662	752	842	932	1022	1112	1202	1292	1382	1472	1562
R [Ohm]	229.7	247.0	264.1	280.9	297.4	313.6	329.5	345.1	360.5	375.5	390.25

Tabelle 3-77: Analogeingänge - Kennlinie Pt100

Page 316/350 © Woodward

Anhang F. LZA-Formeln

Mit den folgenden Formeln berechnet die Funktion Lastabhängiges Zu- und Absetzen, ob ein Aggregat gestartet oder gestoppt wird.

Abkürzungen

 $P_{GN \text{ real active}}$ Momentan aktive Generatorwirkleistung an der Sammelschiene $P_{rated \text{ active}}$ Momentan aktive Generatornennleistung an der Sammelschiene

 $P_{reserve}$ $P_{rated\ active} - P_{GN\ real\ active}$

Preserve isolated Parameter 5760; minimal zulässige Reserveleistung an der Sammelschiene im Inselbetrieb

 $\begin{array}{ll} P_{hysteresis\:IOP} & Parameter\:5761;\: Hysterese\: im\: Inselbetrieb\\ P_{MN\:setpoint} & Sollwert\: der\: Liefer-/Bezugsleistungsregelung\\ P_{MN\:real} & Momentane\: Wirkleistung\: am\: Netzübergabepunkt\\ P_{MOP\:minimum} & Parameter\:5767;\: minimal\: erforderliche\: Generatorlast \end{array}$

Parameter 5768; minimal zulässige Reserveleistung an der Sammelschiene im Netzparallelbetr.

P_{hysteresis MOP} Parameter 5769; Hysterese im Netzparallelbetrieb

P_{max. load isolated} Parameter 5762; maximal zulässige Generatorlast im Inselbetrieb Parameter 5763; minimal zulässige Generatorlast im Inselbetrieb Parameter 5770; maximal zulässige Generatorlast im Netzparallelbetrieb Parameter 5771; minimal zulässige Generatorlast im Netzparallelbetrieb

 $P_{min.\;load\;parallel} \quad \ \, Parameter\;5771; minimal\;zul\"{a}ssige\;Generator last\;im\;Netzparallel betrieb$

LZA-Modus Reserveleistung

Inselbetrieb

Ändern der Aggregatekombination zur Erhöhung der Nennleistung

 $P_{GN \text{ real active}} + P_{reserve \text{ isolated}} > P_{rated \text{ active}}$

Ändern der Aggregatekombination zur Verringerung der Nennleistung

 $P_{GN \text{ real active}} + P_{reserve \text{ isolated}} + P_{hysteresis \text{ IOP}} < P_{rated \text{ active}}$

Netzparallelbetrieb (Bezugs-/Lieferleistungsregelung)

Starten der ersten Aggregatekombination (keine Aggregate versorgen die Sammelschiene)

 $P_{MN\; setpoint} - P_{MN\; real} + P_{GN\; real\; active} > P_{MOP\; minimum}$

Ändern der Aggregatekombination zur Erhöhung der Nennleistung

 $P_{MN\;setpoint} - P_{MN\;real} + P_{GN\;real\;active} + P_{reserve\;parallel} > P_{rated\;active}$

Ändern der Aggregatekombination zur Verringerung der Nennleistung

 $P_{MN \; setpoint} - P_{MN \; real} + P_{GN \; real \; active} + P_{reserve \; parallel} + P_{hysteresis \; MOP} < P_{rated \; active}$

Stoppen der letzen Aggregatekombination (Last nahe an Mindestlast)

 $P_{MN \ setpoint} - P_{MN \ real} + P_{GN \ real \ active} \le P_{MOP \ minimum} - P_{hysteresis \ MOP}$

© Woodward Page 317/350

LZA-Modus Generatoriast

Inselbetrieb

Ändern der Aggregatekombination zur Erhöhung der Nennleistung

 $P_{GN \text{ real active}} > P_{max. load isolated}$

Ändern der Aggregatekombination zur Verringerung der Nennleistung (außer der Dynamiksollwert wird nicht erreicht)

 $P_{\text{GN real active}} < P_{\text{min. load isolated}}$

Netzparallelbetrieb (Bezugs-/Lieferleistungsregelung)

Starten der ersten Aggregatekombination (keine Aggregate versorgen die Sammelschiene)

 $P_{MN \ setpoint} - P_{MN \ real} + P_{GN \ real \ active} > P_{MOP \ minimum}$

Ändern der Aggregatekombination zur Erhöhung der Nennleistung

 $P_{GN \text{ real active}} > P_{max. load parallel}$

Ändern der Aggregatekombination zur Verringerung der Nennleistung (außer der Dynamiksollwert wird nicht erreicht)

 $P_{GN \text{ real active}} < P_{min. load parallel}$

Stoppen der letzen Aggregatekombination (Last nahe an Mindestlast)

 $P_{\text{MN setpoint}} - P_{\text{MN real}} + P_{\text{GN real active}} < P_{\text{MOP minimum}} - P_{\text{hysteresis MOP}}$

LZA-Dynamik

Dynamik-Charakteristik = [(Max. Generatorlast – Min. Generatorlast) * Dynamik] + (Min. Generatorlast)

Dynamikleistungsstufe = (Dynamik-Charakteristik) * (Generatornennleistung)

Konstanten:

Untere Dynamik = 25 % Moderate Dynamik = 50 % Obere Dynamik = 75 %

Beispiel für moderate Dynamik:

Dynamik-Charakteristik = [(80 % - 40 %) * 50 %] + (40 %) = 60 %Dynamikleistungsstufe = (60 %) * (200 kW) = 120 kW

Page 318/350 © Woodward

Anhang G. Parameterliste

Unit n	umber P/N		Rev			
Versio	n easYgen					
Project	<u></u>					
Serial	number S/N	Da	ate _			
Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	er setting	Data type
CONI	FIGURE LANGUAGE / CLO	∩ V				
1700	Language	selectable languages	English			UNSIGNED 16
1710	Hours	0 to 23 h	Eligiisii			UNSIGNED 16 UNSIGNED 8
1710	Minutes	0 to 59 min				UNSIGNED 8
1708	Seconds	0 to 59 s				UNSIGNED 8
1711	Day	1 to 31				UNSIGNED 8
1712	Month	1 to 12				UNSIGNED 8
1713	Year	0 to 99				UNSIGNED 8
PASS	WORD					
10400	Password display	0000 to 9999				UNSIGNED 16
10405	Code level display	Info				UNSIGNED 16
10402	Password for CAN interface 1	0000 to 9999				UNSIGNED 16
10407	Code level CAN interface 1	Info				UNSIGNED 16
10401	Password for serial interface1	0000 to 9999				UNSIGNED 16
10406	Code level serial interface 1	Info				UNSIGNED 16
10430	Password for serial interface2	0000 to 9999				UNSIGNED 16
10420	Code level serial interface 2	Info				UNSIGNED 16
ON COLE						
	EM MANAGEMENT	1.4- 22	1			Inverse 16
1702	Device number	1 to 32 NO/YES	NO			UNSIGNED 16
1703 1701	Factory default settings Reset factory default values	NO/YES NO/YES	NO			UNSIGNED 16
10500	Start Bootloader	00000 to 99999	NO	ЦYЦN	ПІП	UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
1706	Clear eventlog	NO/YES	NO		\square Y \square N	UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
1/00	Password System	INO/ I ES	NO			UNSIGNED 10
10415	Basic level code	0000 to 9999				UNSIGNED 16
10413	Commissioning level code	0000 to 9999				UNSIGNED 16
10413	Temp. commissioning code level	0000 to 9999				UNSIGNED 16
10414	Temp. supercomm. level code	0000 to 9999				UNSIGNED 16
10412	Supercommissioning level code	0000 to 9999				UNSIGNED 16

© Woodward Page 319/350

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custon	ner setting	Data type
CONF	FIGURE MEASUREMENT					
4106	Show mains data	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	\square Y \square N	UNSIGNED 16
1750		50/60 Hz	50 Hz			UNSIGNED 16
1601	Engine rated speed	500 to 4000 rpm	1500 rpm			UNSIGNED 16
1766	Generator rated voltage	50 to 650000 V	400 V			UNSIGNED 32
1768	Mains rated voltage	50 to 650000 V	400 V			UNSIGNED 32
1781	Busbar 1 rated voltage	50 to 650000 V	400 V			UNSIGNED 32
1752	Gen. rated active power [kW]	0.5 to 99999.9 kW	200.0 kW			UNSIGNED 32
1758	Gen. rated react. power [kvar]	0.5 to 99999.9 kW	200.0 kW			UNSIGNED 32
1754	Generator rated current	5 to 32000 A	300 A			UNSIGNED 16
1748	Mains rated active power [kW]	0.5 to 99999.9 kW	200.0 kW			UNSIGNED 32
1746	Mains rated react. pwr. [kvar]	0.5 to 99999.9 kW	200.0 kW			UNSIGNED 32
1785	Mains rated current	5 to 32000 A	300 A			UNSIGNED 16
1858	1Ph2W voltage measuring	Phase - phase	Phase - phase	☐ Ph - ph	□ Ph - ph	
1030	11 H2 W Voltage measuring	Phase - neutral	r nase - phase	□ Ph - n.	□ Ph - n.	
1859	1Ph2W phase rotation	CW	CW	□ CW	□ CW	
100)	Trine () primoe returner	CCW	011	□ CCW	□ CCW	
		3Ph 4W		☐ 3Ph4W	☐ 3Ph4W	
1851	Generator voltage measuring	3Ph 3W	3Ph 4W	☐ 3Ph3W	☐ 3Ph3W	UNSIGNED 16
		1Ph 2W 1Ph 3W		☐ 1Ph2W ☐ 1Ph3W	□ 1Ph2W □ 1Ph3W	
		L1 L2 L3		□ L123	□ L123	
		Phase L1		□ Ph.L1	□ Ph.L1	
1850	Generator current measuring	Phase L2	L1 L2 L3	□ Ph.L2	□ Ph.L2	UNSIGNED 16
		Phase L3		□ Ph.L3	□ Ph.L3	
		3Ph 4W		□ 3Ph4W	□ 3Ph4W	
1052	NC 100 100 100 100 100 100 100 100 100 10	3Ph 3W	201 4337	□ 3Ph3W	□ 3Ph3W	16
1853	Mains voltage measuring	1Ph 2W	3Ph 4W	□ 1Ph2W	□ 1Ph2W	unsigned 16
		1Ph 3W		□ 1Ph3W	□ 1Ph3W	
		Off		□ Off	□ Off	
1854	Mains current input	Mains	Mains	☐ Mains	☐ Mains	UNSIGNED 16
		Ground		☐ Ground	☐ Ground	
		Phase L1		□ Ph.L1	□ Ph.L1	
1852	Mains current measuring	Phase L2	Phase L1	□ Ph.L2	□ Ph.L2	unsigned 16
		Phase L3		□ Ph.L3	□ Ph.L3	
1001	Configure Transformer	50 / 650000 1/	400 X7			22
1801	Gen. PT primary rated voltage	50 to 650000 V 50 to 480 V	400 V 400 V			UNSIGNED 32
1800	Gen. PT secondary rated volt.	1 to 32000/5 A	500/5 A			UNSIGNED 16
1806	Gen. CT primary rated current Gen. CT primary rated current		500/5 A 500/1 A			UNSIGNED 16
1808 1813	Busb1 PT primary rated voltage	1 to 32000/1 A 50 to 650000 V	400 V			UNSIGNED 16 UNSIGNED 32
1813	Busb1 PT primary rated voltage Busb1 PT secondary rated volt.	50 to 480 V	400 V 400 V			UNSIGNED 32 UNSIGNED 16
1804	Mains PT primary rated voltage	50 to 650000 V	400 V 400 V			UNSIGNED 16 UNSIGNED 32
1803	Mains PT secondary rated voltage	50 to 480 V	400 V	+		UNSIGNED 32 UNSIGNED 16
1807	Mains CT primary rated current	1 to 32000/5 A	500/5 A			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
1807	Mains CT primary rated current	1 to 32000/3 A	500/3 A 500/1 A	+		UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
1810	Gnd. CT primary rated current	1 to 32000/1 A	500/1 A 500/5 A			UNSIGNED 16
1811	Gnd. CT primary rated current	1 to 32000/3 A	500/3 A 500/1 A			UNSIGNED 16
1011	Gia. C1 primary raced current	1 to 32000/1 A	300/1 A			ONSIGNED 10

Page 320/350 © Woodward

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	er setting	Data type
CONF	FIGURE MONITORING Generator					
1770	Generator voltage monitoring	Phase - phase Phase - neutral	Phase - phase	□ Ph-ph □ Ph-n	□ Ph-ph □ Ph-n	UNSIGNED 16
	Generator: Operating voltage / f					
5800	Upper voltage limit	100 to 150 %	110 %			UNSIGNED 16
5801	Lower voltage limit	50 to 100 %	90 %			UNSIGNED 16
5802	Upper frequency limit	10.00 to 150.0 %	110 %			UNSIGNED 16
5803	Lower frequency limit	50.0 to 100.0 %	90 %			unsigned 16
	Generator: Overfrequency level					
1900	Monitoring	OFF/ON	ON	\Box 1 \Box 0		unsigned 16
1904	Limit	50.0 to 130.0 %	110.0 %			unsigned 16
1905	Delay	0.02 to 99.99 s	1.50 s			unsigned 16
1901	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			unsigned 16
1902	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N		UNSIGNED 16
1903	Delayed by engine speed	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
	Generator: Overfrequency level					
1906	Monitoring	OFF/ON	ON	\Box 1 \Box 0		UNSIGNED 16
1910	Limit	50.0 to 130.0 %	115.0 %			UNSIGNED 16
1911	Delay	0.02 to 99.99 s	0.30 s			UNSIGNED 16
1907	Alarm class	A/B/C/D/E/F	F			UNSIGNED 16
1908	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
1909	Delayed by engine speed	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
	Generator: Underfrequency leve				1	
1950	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
1954	Limit	50.0 to 130.0 %	90.0 %		-	UNSIGNED 16
1955	Delay	0.02 to 99.99 s	5.00 s			UNSIGNED 16
1951	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
1952	Self acknowledge	NO/YES	NO	\Box Y \Box N		UNSIGNED 16
1953	Delayed by engine speed	NO/YES	YES			UNSIGNED 16
1700	Generator: Underfrequency leve		TEG			CHOIGHED TO
1956	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
1960	Limit	50.0 to 130.0 %	84.0 %			UNSIGNED 16
1961	Delay	0.02 to 99.99 s	0.30 s			UNSIGNED 16
1957	Alarm class	A/B/C/D/E/F	0.50 s			UNSIGNED 16
1958	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
1959	Delayed by engine speed	NO/YES	YES			
1959		NO/TES	1 E3	ПІПИ		UNSIGNED 16
2000	Generator: Overvoltage level 1	OFF/ON	OM			1.6
2000	Monitoring	OFF/ON	ON		$\Box 1 \Box 0$	UNSIGNED 16
2004	Limit	50.0 to 125.0 %	108.0 %			UNSIGNED 16
2005	Delay	0.02 to 99.99 s	5.00 s	1		UNSIGNED 16
2001	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
2002	Self acknowledge	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
2003	<u>, , , , , , , , , , , , , , , , , , , </u>	NO/YES	NO			unsigned 16
	Generator: Overvoltage level 2					
2006	Monitoring	OFF/ON	ON	$\Box 1 \Box 0$		unsigned 16
2010	Limit	50.0 to 125.0 %	112.0 %			unsigned 16
2011	Delay	0.02 to 99.99 s	0.30 s			unsigned 16
2007	Alarm class	A/B/C/D/E/F	F			unsigned 16
2008	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
2009	Delayed by engine speed	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
	Generator: Undervoltage level 1					
2050	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2054	Limit	50.0 to 125.0 %	92.0 %			UNSIGNED 16
2055	Delay	0.02 to 99.99 s	5.00 s			UNSIGNED 16
2051	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В	1		UNSIGNED 16
2052	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N	\Box Y \Box N	UNSIGNED 16
2053	Delayed by engine speed	NO/YES	YES			UNSIGNED 16

© Woodward Page 321/350

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	er setting	Data type
CONF	FIGURE MONITORING					
	Generator: Undervoltage level 2					
2056	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2060	Limit	50.0 to 125.0 %	88.0 %			UNSIGNED 16
2061 2057	Delay Alarm class	0.02 to 99.99 s A/B/C/D/E/F	0.30 s			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
2057	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
2059	Delayed by engine speed	NO/YES	YES			UNSIGNED 16
	Generator: Overcurrent lev. 1					
2200	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
-	Limit	50.0 to 300.0 %	110.0 %			UNSIGNED 16
2205 2201	Delay Alarm class	0.02 to 99.99 s A/B/C/D/E/F	30.00 s E			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
2201	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
2202	Generator: Overcurrent lev. 2	NO/TES	110		B 1 B 10	CNSIGNED TO
2206	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2210	Limit	50.0 to 300.0 %	150.0 %			UNSIGNED 16
2211	Delay	0.02 to 99.99 s	1.00 s			UNSIGNED 16
2207	Alarm class	A/B/C/D/E/F	F			UNSIGNED 16
2208	Self acknowledge Generator: Overcurrent lev. 3	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
2212	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
	Limit	50.0 to 300.0 %	250.0 %			UNSIGNED 16
2217	Delay	0.02 to 99.99 s	0.40 s			UNSIGNED 16
2213	Alarm class	A/B/C/D/E/F	F			UNSIGNED 16
2214	Self acknowledge	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
	Generator: Rev./red. power lev.		1			
2250	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16 INTEGER 16
2254 2255	Limit Delay	-99.9 to 99.9 % 0.02 to 99.99 s	-3.0 % 5.00 s			+
2255	Alarm class	A/B/C/D/E/F	3.00 s			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
2252	Self acknowledge	NO/YES	NO	\Box Y \Box N		UNSIGNED 16
2253	Delayed by engine speed	NO/YES	NO	\Box Y \Box N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
	Generator: Rev./red. power lev.					
2256	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2260	Limit	-99.9 to 99.9 %	-5.0 %			INTEGER 16
2261 2257	Delay Alarm class	0.02 to 99.99 s A/B/C/D/E/F	3.00 s E			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
2257	Self acknowledge	NO/YES	NO NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
2259	Delayed by engine speed	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
	Generator: Overload IOP level 1			1		
2300	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
	Limit	50.0 to 300.0 %	110.0 %			UNSIGNED 16
	Delay	0.02 to 99.99 s	11.00 s			UNSIGNED 16
2301 2302	Alarm class Self acknowledge	A/B/C/D/E/F NO/YES	B NO			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
2302	Generator: Overload IOP level 2		NO			UNSIGNED 10
2306	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2310	Limit	50.0 to 300.0 %	120.0 %			UNSIGNED 16
2311	Delay	0.02 to 99.99 s	0.10 s			UNSIGNED 16
2307	Alarm class	A/B/C/D/E/F	Е			UNSIGNED 16
2308	Self acknowledge	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	\square Y \square N	UNSIGNED 16
2250	Generator: Overload MOP level		ON		- 1 - 1 - 0	16
2350	Monitoring	OFF/ON 50.0 to 300.0 %	ON 110.0 %			UNSIGNED 16
	Limit Delay	0.02 to 99.99 s	110.0 % 11.00 s			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
2351	Alarm class	A/B/C/D/E/F	B			UNSIGNED 16
2352	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N		UNSIGNED 16
	Generator: Overload MOP level					
2356	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2360	Limit	50.0 to 300.0 %	120.0 %			UNSIGNED 16
2361	Delay	0.02 to 99.99 s	0.10 s			UNSIGNED 16
2357	Alarm class	A/B/C/D/E/F	E	D		UNSIGNED 16
2358	Self acknowledge	NO/YES	NO	$\square Y \square N$		UNSIGNED 16

Page 322/350 © Woodward

ar. D.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	er setting	Data typ
ONE	FIGURE MONITORING					
0111	Gen.: Unbalanced load lev. 1					
400	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED
404	Limit	0.0 to 100.0 %	10.0 %		2:20	UNSIGNED
405	Delay	0.02 to 99.99 s	10.00 s			UNSIGNED
401	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED
402	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N		UNSIGNED
403	Delayed by engine speed	NO/YES	NO			UNSIGNED
105	Gen.: Unbalanced load lev. 2	NO/TES	110		01011	CINSIGNED
406	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED
410	Limit	0.0 to 100.0 %	15.0 %			UNSIGNED
410 411	Delay	0.02 to 99.99 s	1.00 s			UNSIGNED
411 407	Alarm class	A/B/C/D/E/F	E			UNSIGNED
407 408	Self acknowledge	NO/YES	NO	□Y□N	\square Y \square N	UNSIGNED
400 409	Delayed by engine speed	NO/YES	NO			UNSIGNED
409		NO/TES	NO			UNSIGNED
000	Generator: Voltage asymmetry	OFE/ON	OM			
900	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED
903	Limit	0.5 to 15.0 %	10.0 %			UNSIGNED
904	Delay	0.02 to 99.99 s	5.00 s	1		UNSIGNED
901	Alarm class	A/B/C/D/E/F	F			UNSIGNED
902	Self acknowledge	NO/YES	NO			UNSIGNED
905	Delayed by engine speed	NO/YES	YES	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED
	Generator: Ground fault lev. 1					
250	Monitoring	OFF/ON	OFF			UNSIGNED
254	Limit	0 to 300 %	10 %			UNSIGNED
255	Delay	0.02 to 99.99 s	0.20 s			UNSIGNED
251	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED
252	Self acknowledge	NO/YES	NO			UNSIGNED
253	Delayed by engine speed	NO/YES	NO	\square Y \square N		UNSIGNED
	Generator: Ground fault lev. 2					
256	Monitoring	OFF/ON	OFF	$\Box 1 \Box 0$		UNSIGNED
260	Limit	0 to 300 %	30 %			UNSIGNED
261	Delay	0.02 to 99.99 s	0.10 s			UNSIGNED
257	Alarm class	A/B/C/D/E/F	F			UNSIGNED
258	Self acknowledge	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	\square Y \square N	UNSIGNED
258	Delayed by engine speed	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED
	Generator: Phase rotation					
950	Monitoring	OFF/ON	ON	\Box 1 \Box 0	\Box 1 \Box 0	UNSIGNED
954	Generator phase rotation	CW (+)/CCW (-)	CW			UNSIGNED
951	Alarm class	A/B/C/D/E/F	F	1		UNSIGNED
952	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N	\Box Y \Box N	UNSIGNED
953	Delayed by engine speed	NO/YES	YES			UNSIGNED
	Gen.: Inverse-time overcurrent					
030	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED
034	Inverse time characteristic	Normal/High/Extreme	Normal			UNSIGNED
035	Inverse time overcurrent Tp=	0.01 to 1.99 s	0.06 s			UNSIGNED
036	Inverse time overcurrent Ip=	10.0 to 300.0 %	100.0 %	+		UNSIGNED
)30)37	Inv. time overcurrent I-start=	100.0 to 300.0 %	115.0 %			UNSIGNED
037 031	Alarm class	A/B/C/D/E/F	F			UNSIGNED
)32	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED
)32)33	Delayed by engine speed		NO NO			
JJJ		NO/YES	NU	цтЦN	шт ШN	UNSIGNED
	Generator: Lagging PF level 1	OFF/ON	ON			
325	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED
329	Limit	-0.001 to 0.001	+0.900			INTEGER
330	Delay	0.02 to 99.99 s	30.00 s			UNSIGNED
326	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED
327	Self acknowledge	NO/YES	NO			UNSIGNED
328	Delayed by engine speed	NO/YES	YES	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED

© Woodward Page 323/350

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	er setting	Data type
CONF	TIGURE MONITORING					
	Generator: Lagging PF level 2					
2331	Monitoring	OFF/ON	ON		\Box 1 \Box 0	UNSIGNED 16
2335	Limit	-0.001 to 0.001	+0.700			INTEGER 16
2336	Delay	0.02 to 99.99 s	1.00 s			UNSIGNED 16
2332	Alarm class	A/B/C/D/E/F	Е			UNSIGNED 16
2333	Self acknowledge	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	\square Y \square N	UNSIGNED 16
2334	Delayed by engine speed	NO/YES	YES	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
•	Generator: Leading PF level 1					
2375	Monitoring	OFF/ON	ON	\Box 1 \Box 0	\Box 1 \Box 0	UNSIGNED 16
2379	Limit	-0.001 to 0.001	-0.900			INTEGER 16
2380	Delay	0.02 to 99.99 s	30.00 s			UNSIGNED 16
2376	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
2377	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
2378	Delayed by engine speed	NO/YES	YES			UNSIGNED 16
2070	Generator: Leading PF level 2	TIO/ TES	TES			CHOIGHED TO
2381	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2385	Limit	-0.001 to 0.001	-0.700	0100	0100	INTEGER 16
2386	Delay	0.02 to 99.99 s	1.00 s			UNSIGNED 16
l	Alarm class	A/B/C/D/E/F	1.00 s E			
2382		NO/YES	NO			UNSIGNED 16
2383	Self acknowledge Delayed by engine speed	NO/YES NO/YES	YES			UNSIGNED 16
2384		NO/YES	YES	ПТПИ	ПТПИ	UNSIGNED 16
1771	Mains Mains voltage monitoring	Phase - phase Phase - neutral	Phase - phase	□ Ph-ph □ Ph-n	□ Ph-ph □ Ph-n	UNSIGNED 16
	Mains: Operating voltage / freq.	Thuse headan	<u> </u>			
5810	Upper voltage limit	100 to 150 %	110 %			UNSIGNED 16
5814	Hysteresis upper voltage limit	0 to 40 %	2 %			UNSIGNED 16
5811	Lower voltage limit	50 to 100 %	90 %			UNSIGNED 16
5815	Hysteresis lower voltage limit	0 to 40 %	2 %			UNSIGNED 16
5812	Upper frequency limit	100 to 150 %	110 %			UNSIGNED 16
5816	Hyst. upper frequency limit	0 to 40 %	5 %			UNSIGNED 16
5813	Lower frequency limit	50 to 100 %	90 %			UNSIGNED 16
5817	Hyst. lower frequency limit	0 to 40 %	5 %			UNSIGNED 16
3017		0 to 40 78	3 /0			UNSIGNED TO
2801	Mains: Mains settling time Mains settling time	0 to 9,999 s	20 s			IDIGIONED 16
2801		0 to 9,999 s	20 S			UNSIGNED 16
12022	Mains: Mains decoupling	1	1	102 1 6 1: (0	0.1) 0.1	
12922	Ext. mns. decouple.	see descr. in LogicsManager	chap. starting page 2			Logman
		GCB		□ GCB	□GCB	
2110	Maine decombine	GCB->MCB	CCD	□ G->M	□ G->M	rayayayaa 16
3110	Mains decoupling	MCB MCB->GCB	GCB	□ MCB □ M->G	□ MCB □ M->G	UNSIGNED 16
		OFF				
3113	Mns. decoupling feedback delay	0.10 to 5.00 s	0.40 s	LI OFF	L OIT	UNSIGNED 16
3111	Alarm class	A/B/C/D/E/F	0.40 s B			UNSIGNED 16
3111	Self acknowledge	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
3112		NO/TES	NO	ПІПИ		UNSIGNED 10
2070	Mains: Overfrequency level 1	OFF/ON	ON			16
2850	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2854	Limit	50.0 to 130.0 %	100.4 %			INTEGER 16
2855	Delay	0.02 to 99.99 s	1.50 s			UNSIGNED 16
2851	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
2852	Self acknowledge	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
2853	Delayed by engine speed	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
						1
	Mains: Overfrequency level 2					
2856	Mains: Overfrequency level 2 Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2856 2860	Mains: Overfrequency level 2	50.0 to 130.0 %	102.0 %		□ 1 □ 0	UNSIGNED 16 INTEGER 16
	Mains: Overfrequency level 2 Monitoring					
2860	Mains: Overfrequency level 2 Monitoring Limit	50.0 to 130.0 %	102.0 %			INTEGER 16
2860 2861	Mains: Overfrequency level 2 Monitoring Limit Delay	50.0 to 130.0 % 0.02 to 99.99 s	102.0 % 0.30 s			INTEGER 16 UNSIGNED 16

Page 324/350 © Woodward

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	er setting	Data type
ONE	FIGURE MONITORING					
,0111	Mains: Underfrequency level 1					
2900	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2904	Limit	50.0 to 130.0 %	99.6 %	-1	: - :	INTEGER 16
2905	Delay	0.02 to 99.99 s	5.00 s			UNSIGNED 16
2901	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
2902	Self acknowledge	NO/YES	NO	\Box Y \Box N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
2903	Delayed by engine speed	NO/YES	YES			UNSIGNED 16
2903	Mains: Underfrequency level 2	NO/TES	I LS	ПІПИ		UNSIGNED TO
2906	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2900 2910	Limit	50.0 to 130.0 %	98.0 %			INTEGER 16
		0.02 to 99.99 s	0.30 s			
2911	Delay					UNSIGNED 16
2907	Alarm class	A/B/C/D/E/F	F			UNSIGNED 10
2908	Self acknowledge	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
2909	Delayed by engine speed	NO/YES	YES	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
	Mains: Overvoltage level 1		1			
2950	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2954	Limit	50.0 to 125.0 %	108.0 %			integer 16
2955	Delay	0.02 to 99.99 s	5.00 s			UNSIGNED 16
2951	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
2952	Self acknowledge	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 1
2953	Delayed by engine speed	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 10
	Mains: Overvoltage level 2		·			
2956	Monitoring	OFF/ON	ON	\Box 1 \Box 0	\Box 1 \Box 0	UNSIGNED 10
2960	Limit	50.0 to 125.0 %	112.0 %			INTEGER 16
2961	Delay	0.02 to 99.99 s	0.30 s			UNSIGNED 16
2957	Alarm class	A/B/C/D/E/F	F			UNSIGNED 16
2958	Self acknowledge	NO/YES	NO	\Box Y \Box N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
2959	Delayed by engine speed	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
-,,,,	Mains: Undervoltage level 1	1,0,120	110			CHOICHED I
3000	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 10
3004	Limit	50.0 to 125.0 %	92.0 %			INTEGER 16
3004	Delay	0.02 to 99.99 s	5.00 s			UNSIGNED 16
	Alarm class		3.00 s			
3001		A/B/C/D/E/F				UNSIGNED 16
3002	Self acknowledge	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
3003	Delayed by engine speed	NO/YES	YES	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
	Mains: Undervoltage level 2					
3006	Monitoring	OFF/ON	ON	$\Box 1 \Box 0$	\Box 1 \Box 0	UNSIGNED 16
3010	Limit	50.0 to 125.0 %	88.0 %			integer 16
3011	Delay	0.02 to 99.99 s	0.30 s			UNSIGNED 16
3007	Alarm class	A/B/C/D/E/F	F			UNSIGNED 16
3008	Self acknowledge	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
3009	Delayed by engine speed	NO/YES	YES	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 1
	Mains: Phase shift					
3050	Monitoring	OFF/ON	ON	\Box 1 \Box 0	\Box 1 \Box 0	UNSIGNED 10
3053	Monitoring	1- and 3 phase / 3 phase	1- and 3 phase	□ 1/3 □ 3	□ 1/3 □ 3	UNSIGNED 16
3054		3 to 30 °	20 °			UNSIGNED 10
3055		3 to 30 °	8 °			UNSIGNED 1
3051	1	A/B/C/D/E/F	В	1		UNSIGNED 1
3052	Self acknowledge	NO/YES	YES	\Box Y \Box N	\square Y \square N	UNSIGNED 1
3056		NO/YES	NO			UNSIGNED 10
2020	Mains: Mains phase rotation	NO/ LEO	INO			UNSIGNED I
	iviains: iviains phase rotation	0777/027	ON			UNSIGNED 1
2070	Manitanian					I UNSIGNED L
3970		OFF/ON				
3974	Mains phase rotation	CW (+)/CCW (-)	CW			UNSIGNED 16
						UNSIGNED 16 UNSIGNED 16 UNSIGNED 16

© Woodward Page 325/350

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	Customer setting	
CONT	ELCLIDE MONITODING					
CONF	FIGURE MONITORING Mains: Mains import power lev.	1				
3200	Monitoring	OFF/ON	OFF			UNSIGNED 16
3204	<u> </u>	0 to 150.00 %	80 %			INTEGER 16
3213	Hysteresis	0 to 99.99 %	0.01 %			UNSIGNED 16
3205	Delay	0.02 to 99.99 s	1.00 s			UNSIGNED 16
3201	Alarm class	A/B/C/D/E/F	A			UNSIGNED 16
3202	Self acknowledge	NO/YES	YES	\square Y \square N	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
3203	Delayed by engine speed	NO/YES	NO	\square Y \square N	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
3215	Monitoring at	Overrun / Underrun	Overrun	□ O □ U	□ O □ U	UNSIGNED 16
	Mains: Mains import power lev.	2				
3206	Monitoring	OFF/ON	OFF		\Box 1 \Box 0	UNSIGNED 16
3210	Limit	0 to 150.00 %	100 %			integer 16
3214	Hysteresis	0 to 99.99 %	0.01 %			UNSIGNED 16
3211	Delay	0.02 to 99.99 s	1.00 s			UNSIGNED 16
3207	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
3208	Self acknowledge	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
3209	Delayed by engine speed	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
3216		Overrun / Underrun	Overrun	□ O □ U		UNSIGNED 16
	Mains: Mains export power lev.					
3225	Monitoring	OFF/ON	OFF		\Box 1 \Box 0	UNSIGNED 16
3229	Limit	0 to 150.00 %	80 %			INTEGER 16
3231	Hysteresis	0 to 99.99 %	0.01 %			UNSIGNED 16
3230	Delay Alarm class	0.02 to 99.99 s	1.00 s			UNSIGNED 16
3226 3227	Self acknowledge	A/B/C/D/E/F NO/YES	A YES			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
3228	Delayed by engine speed	NO/YES	NO			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
3232	Monitoring at	Overrun / Underrun	Overrun			UNSIGNED 16
3232	Mains: Mains export power lev.		Overrun			CNSIGNED TO
3233	Monitoring	OFF/ON	OFF			UNSIGNED 16
3237	Limit	0 to 150.00 %	100 %	110 0	D1 D 0	INTEGER 16
3239	Hysteresis	0 to 99.99 %	0.01 %			UNSIGNED 16
3238	Delay	0.02 to 99.99 s	1.00 s			UNSIGNED 16
3234	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
3235	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
3236	Delayed by engine speed	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
3240	Monitoring at	Overrun / Underrun	Overrun	\Box O \Box U	□O□U	UNSIGNED 16
	Mains: Lagging PF level 1					
2975	Monitoring	OFF/ON	OFF			UNSIGNED 16
2978	Limit	-0.001 to 0.001	+0.900			integer 16
2989	Hysteresis	0.0 to 0.99	0.02			UNSIGNED 16
2979	Delay	0.02 to 99.99 s	30.00 s			UNSIGNED 16
2987		A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
2976		NO/YES	NO			UNSIGNED 16
2977	Delayed by engine speed	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
	Mains: Lagging PF level 2	077/017				
2980	Monitoring	OFF/ON	OFF		\Box 1 \Box 0	UNSIGNED 16
2983		-0.001 to 0.001	+0.800			INTEGER 16
2990		0.0 to 0.99	0.02			UNSIGNED 16
2984 2988	Delay Alarm class	0.02 to 99.99 s A/B/C/D/E/F	1.00 s B			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
	Self acknowledge	NO/YES	NO		□Y□N	
2981 2982		NO/YES NO/YES	NO			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
4704	Delayed by engine speed	NO/ LEO	NO			UNSIGNED 10

Page 326/350 © Woodward

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	er setting	Data type
CONF	TIGURE MONITORING					
	Mains: Leading PF level 1					
3025	Monitoring	OFF/ON	OFF			UNSIGNED 16
3028	Limit	-0.001 to 0.001	-0.900			INTEGER 16
3039	Hysteresis	0.0 to 0.99	0.02			unsigned 16
3029	Delay	0.02 to 99.99 s	10.00 s			UNSIGNED 16
3035	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
3026	Self acknowledge	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
3027	Delayed by engine speed	NO/YES	NO	$\square Y \square N$		unsigned 16
	Mains: Leading PF level 2					
3030	Monitoring	OFF/ON	OFF			UNSIGNED 16
3033	Limit	-0.001 to 0.001	-0.800			INTEGER 16
3040	Hysteresis	0.0 to 0.99	0.02			UNSIGNED 16
3034	Delay	0.02 to 99.99 s	1.00 s			UNSIGNED 16
3036	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
3031	Self acknowledge	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
3032	Delayed by engine speed	NO/YES	NO		\square Y \square N	unsigned 16
	Engine					
2100	Engine: Overspeed level 1 Monitoring	OFF/ON	OM			rayarayan 16
2100 2104	Limit	0 to 9999 RPM	ON 1850 RPM			UNSIGNED 16
2104	Delay	0.02 to 99.99 s	1.00 s			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
2105	Alarm class	A/B/C/D/E/F	B			UNSIGNED 16
2101	Self acknowledge	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
2102	Delayed by engine speed	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
2103	Engine: Overspeed level 2	NO/TES	NO			UNSIGNED TO
2106	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2110	Limit	0 to 9999 RPM	1900 RPM			UNSIGNED 16
2111	Delay	0.02 to 99.99 s	0.10 s			UNSIGNED 16
2107	Alarm class	A/B/C/D/E/F	F			UNSIGNED 16
2108	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
2109	Delayed by engine speed	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
2107	Engine: Underspeed level 1					
2150	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2154	Limit	0 to 9999 RPM	1300 RPM			UNSIGNED 16
2155	Delay	0.02 to 99.99 s	1.00 s			UNSIGNED 16
2151	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
2152	Self acknowledge	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	\square Y \square N	UNSIGNED 16
2153	Delayed by engine speed	NO/YES	YES	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
	Engine: Underspeed level 2					
2156	ŭ .	OFF/ON	ON	\Box 1 \Box 0		UNSIGNED 16
2160	Limit	0 to 9999 RPM	1250 RPM			UNSIGNED 16
2161	Delay	0.02 to 99.99 s	0.10 s			UNSIGNED 16
2157		A/B/C/D/E/F	F			UNSIGNED 16
2158	Self acknowledge	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	\square Y \square N	UNSIGNED 16
2159	Delayed by engine speed	NO/YES	YES	\square Y \square N		UNSIGNED 16
	Engine: Speed detection					
2450	Monitoring	OFF/ON	ON			unsigned 16
2454	1 1 1	1.5 to 8.5 Hz	5.0 Hz			Unsigned 16
2455	Delay	0.02 to 99.99 s	2.00 s			UNSIGNED 16
2453	Activation frequency	15 to 85 Hz	20 Hz			UNSIGNED 16
2451	Alarm class	A/B/C/D/E/F	Е			UNSIGNED 16
2452	Self acknowledge	NO/YES	NO			unsigned 16
	Engine: Generator active power					<u> </u>
2920	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2925		0.0 to 30.0 %	5.0 %	1		UNSIGNED 16
2923		3 to 65000 s	30 s	1		UNSIGNED 16
2921	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
2922	Self acknowledge	NO/YES	NO		$\square Y \square N$	UNSIGNED 16

© Woodward Page 327/350

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	er setting	Data type
CONF	FIGURE MONITORING					
	Engine					
2020	Engine: Mains active power miss	natch	ON			16
2930	Monitoring Limit	OFF/ON 1.0 to 99.9 %	ON 5.0 %			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
	Delay	3 to 65000 s	3.0 % 30 s			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
2931	Alarm class	A/B/C/D/E/F	B			UNSIGNED 16
	Self acknowledge	NO/YES	NO	\Box Y \Box N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
	Engine: Generator unloading mi	smatch	•			
3125	Unload Limit	0.5 to 99.9 %	3.0 %			UNSIGNED 16
3123	Delay	2 to 9999 s	60 s			UNSIGNED 16
3121	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
3122	Self acknowledge	NO/YES	NO	$\square Y \square N$		unsigned 16
2202	Engine: Start failure	OFF/ON	OM			16
3303 3304	Monitoring Alarm class	OFF/ON A/B/C/D/E/F	ON F			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
3305	Self acknowledge	NO/YES	NO		□У□Ν	UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
3303	Engine: Shutdown malfunction	110/1120	110	1 11	_ 1 _ 11	CHOIGHED TO
2500	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2503	Maximal stop delay	3 to 999 s	30 s	v	- v	UNSIGNED 16
2501	Alarm class	A/B/C/D/E/F	F			UNSIGNED 16
2502	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
	Engine: Unintended stop			1		
2650	Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2651	Alarm class	A/B/C/D/E/F	F			UNSIGNED 16
2657	Self acknowledge	NO/YES	NO	$\square Y \square N$		unsigned 16
2660	Engine: Operating range failure Monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2663	Delay	1 to 999 s	30 s			UNSIGNED 16
2661	Alarm class	A/B/C/D/E/F	B			UNSIGNED 16
2662	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
	Engine: Charge alternator (D+)		-			
4050	Monitoring	OFF/ON	OFF	\Box 1 \Box 0	\Box 1 \Box 0	UNSIGNED 16
4055	Delay	2 to 9999 s	10 s			UNSIGNED 16
4051	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
4052	Self acknowledge	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
4053	Delayed by engine speed level	NO/YES	YES	\square Y \square N		unsigned 16
	Breakers (GCB, MCB) Breakers: Configure GCB					UNSIGNED 16
2600	GCB monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2601	GCB alarm class	A/B/C/D/E/F	C	2120		UNSIGNED 16
3418	GCB maximum closing attempts	1 to 10	5			UNSIGNED 16
3420	GCB open monitoring	0.10 to 5.00 s	2.00 s			UNSIGNED 16
	Breakers: Config. Synchr. GCB					
3060	Monitoring	OFF/ON	ON		\Box 1 \Box 0	UNSIGNED 16
3063	Timeout	3 to 999 s	60 s			UNSIGNED 16
	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
3062	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
2620	Breakers: Configure MCB MCB monitoring	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2621	MCB alarm class	A/B	B			UNSIGNED 16
	MCB maximum closing attempts	1 to 10	5			UNSIGNED 16
3421	MCB open monitoring	0.10 to 5.00 s	2.00 s			UNSIGNED 16
	Breakers: Config. Synchr. MCB					
3070	Monitoring	OFF/ON	ON		\Box 1 \Box 0	UNSIGNED 16
3073	Timeout	3 to 999 s	60 s			UNSIGNED 16
3071	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
3072	Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
20.10	Breakers: Gen./Busb./Mns. phas		OV			
2940	Monitoring	OFF/ON	ON F			UNSIGNED 16
2941 2942	Alarm class Self acknowledge	A/B/C/D/E/F NO/YES	YES		\square Y \square N	UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
2742	sen acknowieuge	NO/ LES	1 E3		ы і ым	UNSIGNED 10

Page 328/350 © Woodward

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	er setting	Data type
CONF	FIGURE MONITORING Flex Limit					
	Configure FlexLimit $\{x\}$; $[\{x\} =$		T	1		
4208	Description	user-defined	Flex. limit {x}			Text/16
4200	Monitoring	OFF/ON	OFF			UNSIGNED 16
4206	Monitored data source	refer to Anhang C, Datenque				Analogman
4204	Monitoring at	Overrun / Underrun	Overrun		□ O □ U	UNSIGNED 16
4205	Limit	-32000 to +32000	100			INTEGER 16
4216	Hysteresis	0 to 999	1			UNSIGNED 16
4207	Delay	0.02 to 99.99 s	1.00 s			UNSIGNED 16
4201	Alarm class	A/B/C/D/E/F/Control	В			UNSIGNED 16
4202	Self acknowledge	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
4203	Delayed by engine speed	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	\square Y \square N	unsigned 16
	Miscellaneous		T	1		
1756	Time until horn reset	0 to 1,000 s	180 s			UNSIGNED 16
12490	Ext. acknowledge	see descr. in LogicsManager	chap. starting page 2	83; default: (0	& !04.03) + 0	Logman
	Miscellaneous: Comm. Interface	,				
	CAN interface 1, RPDO 1	T	1			
16161	Monitoring	OFF/ON	OFF			Unsigned 16
16160	Maximum receiving break	1 to 65000 s	10 s	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
16162	Alarm class	A/B/C/D/E/F/Control	В			UNSIGNED 16
16163	Delayed by eng. speed	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
16164	Self acknowledge	NO/YES	YES	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
	CAN interface 1, RPDO 2			,		
16166	Monitoring	OFF/ON	OFF		\Box 1 \Box 0	UNSIGNED 16
16165	Maximum receiving break	1 to 65000 s	10 s	\square Y \square N	\square Y \square N	Unsigned 16
16167	Alarm class	A/B/C/D/E/F/Control	В			unsigned 16
16168	Delayed by eng. speed	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
16169	Self acknowledge	NO/YES	YES		\square Y \square N	unsigned 16
	CAN interface 1, RPDO 3					
16171	Monitoring	OFF/ON	OFF			UNSIGNED 16
16170	Maximum receiving break Alarm class	1 to 65000 s A/B/C/D/E/F/Control	10 s		\square Y \square N	UNSIGNED 16
16172 16173	Delayed by eng. speed	NO/YES	B NO			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
16173	Self acknowledge	NO/YES	YES			UNSIGNED 16
101/4	CAN interface 2, RPDO 1	NO/TES	1123			UNSIGNED TO
16176	Monitoring	OFF/ON	OFF			UNSIGNED 16
16175	Maximum receiving break	1 to 65000 s	10 s			UNSIGNED 16
16177	Alarm class	A/B/C/D/E/F/Control	В	01011	01011	UNSIGNED 16
16178	Delayed by eng. speed	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
16179	Self acknowledge	NO/YES	YES			UNSIGNED 16
	CAN interface 2, RPDO 2					
16181		OFF/ON	OFF			UNSIGNED 16
16180	Maximum receiving break	1 to 65000 s	10 s	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
16182	Alarm class	A/B/C/D/E/F/Control	В		_	UNSIGNED 16
16183		NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	Unsigned 16
16184	Ę	NO/YES	YES	\square Y \square N	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
	J1939 Interface					
15110		OFF/ON	OFF	\Box 1 \Box 0	\Box 1 \Box 0	Unsigned 16
15114		2 to 6500 s	10 s			UNSIGNED 16
15111	Alarm class	A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
15112	Self acknowledge	NO/YES	YES	\square Y \square N	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
15113	Delayed by engine speed	NO/YES	NO	\square Y \square N	$\square Y \square N$	unsigned 16
	J1939 interface, Amber alarm					
15120		OFF/ON	OFF	\Box 1 \Box 0	\Box 1 \Box 0	Unsigned 16
15124	Timeout	0 to 999 s	2 s			UNSIGNED 16
15121		A/B/C/D/E/F/Control	A			UNSIGNED 16
15122	Self acknowledge	NO/YES	YES	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
15123	Delayed by engine speed	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
	J1939 interface, Red alarm					
15115	Č	OFF/ON	OFF		\Box 1 \Box 0	UNSIGNED 16
15119	Timeout	0 to 999 s	2 s			UNSIGNED 16
15116		A/B/C/D/E/F/Control	A			UNSIGNED 16
15117	Self acknowledge	NO/YES	YES	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
15118	Delayed by engine speed	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16

© Woodward Page 329/350

3453 Delayed by engine speed NO/YES NO	Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	Customer setting	
Miscellaneous: Battery: Voltage Battery: Overvoltage level 1	CONT	NOUDE MONITODING					
Battery: Overvoltage level 1	CONF						
Monitoring							
1.5 1.5	2.450		OEE/ON	ON	ПІПО		INGIGNED 16
3455 Delay							
Alarm class		-					
3452 Self acknowledge							
Sate					ПУПИ	ПУПИ	UNSIGNED 16
Battery: Overvoltage level 2							UNSIGNED 16
3456 Monitoring	5455		NO, TES	110		01011	CNSIGNED TO
3460 Limit	3456		OFF/ON	OFF	П1П0	ПІПО	LINGIGNED 16
3461 Delay						<u> </u>	
3457 Alarm class							UNSIGNED 16
3458 Self acknowledge				-11000			
Delayed by engine speed NO/YES NO					ПУПИ	ПУПИ	UNSIGNED 16
Sattery: Undervoltage level 1 Sattery: Undervoltage level 1 OFF/ON							UNSIGNED 16
3500 Monitoring	0.00		T(O/TES	110		21211	CHSIGHED TO
Solid Limit	3500		OFF/ON	ON	П1П0	П1П0	UNSIGNED 16
Delay				9-7-1			UNSIGNED 16
Alarm class							UNSIGNED 16
Self acknowledge							UNSIGNED 16
Delayed by engine speed NO/YES NO				_	ПУПИ	ПУПИ	UNSIGNED 16
Battery: Undervoltage level 2				NO			UNSIGNED 16
Monitoring	2000						
Limit	3506		OFF/ON	ON	\Box 1 \Box 0	\Box 1 \Box 0	UNSIGNED 16
3511 Delay				9-7-1			UNSIGNED 16
3507 Alarm class A/B/C/D/E/F/Control B UNSIGNEE		-					UNSIGNED 16
3508 Self acknowledge							UNSIGNED 16
Delayed by engine speed NO/YES NO Y N UNSIGNED					\Box Y \Box N		UNSIGNED 16
Miscellaneous: LDSS Load-dependent start/stop 4070 Multi-unit config. check OFF/ON ON 1 0 0 UNSIGNED 4071 Alarm class A/B/C/D/E/F B UNSIGNED Wiscellaneous: Load share Configure load share 4060 Multi-unit comm. monitoring OFF/ON ON 1 0 0 1 0 UNSIGNED UNSIGNED CONTINUE CONTI			NO/YES	NO	\Box Y \Box N	\Box Y \Box N	UNSIGNED 16
Load-dependent start/stop						·	
4070 Multi-unit config. check OFF/ON ON 1 0 1 0 UNSIGNED 4071 Alarm class A/B/C/D/E/F B UNSIGNED Miscellaneous: Load share Configure load share ON 1 0 1 0 UNSIGNED 4060 Multi-unit comm. monitoring OFF/ON ON 1 0 1 0 UNSIGNED							
4071 Alarm class A/B/C/D/E/F B UNSIGNED Miscellaneous: Load share Configure load share 4060 Multi-unit comm. monitoring OFF/ON ON 1 0 1 0 UNSIGNED	4070	Multi-unit config. check	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
Configure load share 4060 Multi-unit comm. monitoring OFF/ON ON 0 1 0 0 UNSIGNED	4071		A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
Configure load share 4060 Multi-unit comm. monitoring OFF/ON ON 0 1 0 0 UNSIGNED		Miscellaneous: Load share			1	ı	
4060 Multi-unit comm. monitoring OFF/ON ON 0 1 0 1 0 UNSIGNED							
4063 Number of gens communicating 0 to 64 1	4060		OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
	4063	Number of gens communicating	0 to 64	1			
	4061		A/B/C/D/E/F	В			UNSIGNED 16
4062 Self acknowledge NO/YES NO 🖂 Y 🗆 N UNSIGNED	4062	Self acknowledge	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16

Page 330/350 © Woodward

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	er setting	Data type
				1		
CONF	FIGURE APPLICATION					T
	Configure Breakers	None {0}		□ {0}	□ {0}	
3401	Application mode	GCB open {1o} GCB {1oc} GCB/MCB {2oc}	GCB/MCB {2oc}	☐ {0} ☐ {1o} ☐ {1oc} ☐ {2oc}	☐ {1o} ☐ {1oc} ☐ {2oc}	UNSIGNED 16
3411	Breaker transition mode	External Open Transition Closed Transition Interchange Parallel	Parallel	□ Ext. □ O.T. □ C.T. □ Int. □ Par.	□ Ext. □ O.T. □ C.T. □ Int. □ Par.	unsigned 16
3412	Breaker transition mode 1	External Open Transition Closed Transition Interchange Parallel	Parallel	☐ Ext. ☐ O.T. ☐ C.T. ☐ Int. ☐ Par.	☐ Ext. ☐ O.T. ☐ C.T. ☐ Int. ☐ Par.	unsigned 16
12931	Transition mode 1	see descr. in LogicsManager	chap. starting page 2	283; default: (0	& 1) & 1	Logman
3413	Breaker transition mode 2	External Open Transition Closed Transition Interchange Parallel	Parallel	☐ Ext. ☐ O.T. ☐ C.T. ☐ Int. ☐ Par.	☐ Ext. ☐ O.T. ☐ C.T. ☐ Int. ☐ Par.	unsigned 16
12932	Transition mode 2	see descr. in LogicsManager		283; default: (0	& 1) & 1	Logman
3400	Transfer time GCB<->MCB	0.10 to 99.99 s	1.00 s			unsigned 16
3403	Configure Breaker: Configure C	Not used N.O. N.C.	N.O.	□ Not used □ N.O. □ N.C.	□ Not used □ N.O. □ N.C.	UNSIGNED 16
3414	GCB close command	Constant / Impulse	Constant	□С□І	□С□І	UNSIGNED 16
3416	GCB time pulse	0.10 to 0.50 s	0.24 s			UNSIGNED 16
5729	Synchronization GCB	Slip frequency Phase matching		☐ Slip ☐ Phase.	☐ Slip ☐ Phase	
5700	Voltage differential GCB	0.50 to 20.00 %	5.00 %	□ Thase.	Li i iiasc	UNSIGNED 16
5701	Pos. freq. differential GCB	0.02 to 0.49 Hz	0.18 Hz			INTEGER 16
5702	Neg. freq. differential GCB	-0.49 to 0.00 Hz	-0.10 Hz			INTEGER 16
5703	Max. positive phase angle GCB	0.0 to 60.0 °	7.0 °			
5704	Max. negative phase angle GCB	-60.0 to 0.0 °	-7.0 °			
5707	Phase matching GCB dwell time	0.0 to 60.0 s	3.0 s			
3432	Dead bus closure GCB	ON / OFF	ON			UNSIGNED 16
3415	Generator stable time	0 to 99 s	2 s 80 ms			UNSIGNED 16
5705 12210	Closing time GCB Undelay close GCB	40 to 300 ms see descr. in <i>LogicsManager</i>	0.0.1110	192: dafault: (0/	1 00 % 1) % 1	UNSIGNED 16 Logman
12210	Configure Breaker: Configure N		chap. starting page 2	203, default. (0 ²	1.09 & 1) & 1	Loginan
3417	MCB time pulse	0.04 to 1.00 s	0.50 s			UNSIGNED 16
5730		Slip frequency		□ Slip	□ Slip	
	Synchronization MCB	Phase matching		☐ Phase.	☐ Phase	
5710	Voltage differential MCB	0.50 to 20.00 %	5.00 % 0.10 Hz			UNSIGNED 16
5711 5712	Pos. freq. differential MCB Neg. freq. differential MCB	0.02 to 0.49 Hz -0.49 to 0.00 Hz	-0.10 Hz			INTEGER 16 INTEGER 16
5713	Max. positive phase angle MCB	0.0 to 60.0 °	7.0 °			INTEGER TO
5714	Max. negative phase angle MCB	-60.0 to 0.0 °	-7.0 °			
5717	Ph.match.MCB Dwell time	0.0 to 60.0 s	3.0 s			
3431	Dead bus closure MCB	ON / OFF	OFF	\Box 1 \Box 0		UNSIGNED 16
12923	Enable MCB	see descr. in LogicsManager		283; default: (0	& 1) & 1	Logman
5715	Closing time MCB	40 to 300 ms	80 ms			
	Configure Breaker: Configure S	ynchronization OFF		□ OFF	□ OFF	
5728	Synchronization mode	Permissive Check Run Controlled by LM		☐ Permiss. ☐ Check ☐ Run ☐ LM	☐ Permiss. ☐ Check ☐ Run ☐ LM	
12907	Syn. mode PERMIS.	see descr. in LogicsManager	chap, starting page 2			Logman
12906	Syn. mode CHECK	see descr. in LogicsManager				Logman
12908	Syn. mode RUN	see descr. in LogicsManager	chap. starting page 2	283; default: (0	& 1) & 1	Logman
F020	Configure Breaker: Dead bus lin		10.07		T	
5820	Dead Bus Detection max. volt.	0 to 30 %	10 %		I	UNSIGNED 16

© Woodward Page 331/350

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Customer setting		Data type
CONF	FIGURE APPLICATION					
	Configure Inputs / Outputs					
	Configure IOs: Analog Inputs					
3631	Display temperature in	°C / °F	°C	□°C□°F	□°C□°F	UNSIGNED 16
3630	Display pressure in	bar / psi	bar	□ bar □ psi	□ bar □ psi	UNSIGNED 16
	Configure AIs: User def. table A	1				
3560	X-value 1	0 to 100 %	2 %			UNSIGNED 16
3550	Y-value 1	-9999 to 9999	0			INTEGER 16
3561	X-value 2	0 to 100 %	8 %			UNSIGNED 16
3551	Y-value 2	-9999 to 9999	207			INTEGER 16
3562	X-value 3	0 to 100 %	16 %			UNSIGNED 16
3552	Y-value 3	-9999 to 9999	512			INTEGER 16
3563	X-value 4	0 to 100 %	24 %			UNSIGNED 16
3553	Y-value 4	-9999 to 9999	838			INTEGER 16
3564	X-value 5	0 to 100 %	27 %			UNSIGNED 16
3554	Y-value 5	-9999 to 9999	970			INTEGER 16
3565		0 to 100 %	31 %			UNSIGNED 16
3555		-9999 to 9999	1160			INTEGER 16
3566		0 to 100 %	36 %			UNSIGNED 16
3556		-9999 to 9999	1409			INTEGER 16
3567		0 to 100 %	37 %			UNSIGNED 16
3557		-9999 to 9999	1461			INTEGER 16
3568		0 to 100 %	41 %			UNSIGNED 16
3558	Y-value 9	-9999 to 9999	1600			INTEGER 16
5556	Configure AIs: User def. table I		1000			INTEGER TO
3610	X-value 1	0 to 100 %	4 %			UNSIGNED 16
3600		-9999 to 9999	2553			INTEGER 16
	X-value 2	0 to 100 %	6 %			
3611		-9999 to 9999	2288			UNSIGNED 16
3601	Y-value 2					INTEGER 16
3612	X-value 3	0 to 100 % -9999 to 9999	8 % 2100			UNSIGNED 16
3602	Y-value 3					INTEGER 16
3613	X-value 4	0 to 100 %	13 %			UNSIGNED 16
3603	Y-value 4	-9999 to 9999	1802			INTEGER 16
3614		0 to 100 %	16 %			UNSIGNED 16
3604	Y-value 5	-9999 to 9999	1685			INTEGER 16
3615		0 to 100 %	23 %			UNSIGNED 16
3605	Y-value 6	-9999 to 9999	1488			INTEGER 16
3616		0 to 100 %	28 %			UNSIGNED 16
3606		-9999 to 9999	1382			INTEGER 16
3617	X-value 8	0 to 100 %	42 %			UNSIGNED 16
3607	Y-value 8	-9999 to 9999	1188			integer 16
3618	X-value 9	0 to 100 %	58 %			UNSIGNED 16
3608	Y-value 9	-9999 to 9999	1035]		INTEGER 16

Page 332/350 © Woodward

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	er setting	Data type
CONT	COURT ARRIVE TON			1		u.
CONF	FIGURE APPLICATION					T
1025	Configure AIs: Analog input 1 Description	user-defined	Analog inp. 1	T		Text/16
1000	Туре	OFF VDO 5bar VDO 10bar VDO 150°C VDO 120°C Pt100 Linear Table A Table B	OFF	☐ OFF ☐ 5bar ☐ 10bar ☐ 150°C ☐ 120°C ☐ Pt100 ☐ Linear ☐ Tab.A ☐ Tab.B	☐ OFF ☐ 5bar ☐ 10bar ☐ 150°C ☐ 120°C ☐ Pt100 ☐ Linear ☐ Tab.A ☐ Tab.B	UNSIGNED 16
1001	User defined min display value	-9999 to +9999	+0000			INTEGER 16
1002	User defined max display value	-9999 to +9999	+1000			INTEGER 16
1039	Sender value at display min.	0.00 to 100.00 %	0.00 %			UNSIGNED 16
1040	Sender value at display max.	0.00 to 100.00 %	0.00 %			UNSIGNED 16
1020	Sender type	0 to 500 Ohm 0 to 20 mA	0 to 500 Ohm	□ 500Ohm □ 0-20mA	□ 500Ohm □ 0-20mA	UNSIGNED 16
1046	Offset	-20.0 to 20.0 Ohm	0.0 Ohm			INTEGER 16
1041	Sender connection type	Two-pole / Single-pole	Two-pole			UNSIGNED 16
1003	Monitoring wire break	OFF High Low High/Low	OFF	☐ OFF☐ High☐ Low☐ Hi/Lo	□ OFF □ High □ Low □ Hi/Lo	UNSIGNED 16
1004	Wire break alarm class	A/B/C/D/E/F/Control	В			UNSIGNED 16
1005	Self acknowledge wire break	NO/YES	NO	\square Y \square N		UNSIGNED 16
10113	Filter time constant	OFF/1/2/3/4/5	3			UNSIGNED 16
3632	Bargraph minimum	-9999 to +9999	+0000			INTEGER 16
3633	Bargraph maximum	-9999 to +9999	+1000			INTEGER 16
1035	Value format	user defined	00000			Text/8
	Configure AIs: Analog input 2			1	T	
1075	Description	user-defined	Analog inp. 2			Text/16
1050	Туре	OFF VDO 5bar VDO 10bar VDO 150°C VDO 120°C Pt100 Linear Table A Table B	OFF	☐ OFF ☐ 5bar ☐ 10bar ☐ 150°C ☐ 120°C ☐ Pt100 ☐ Linear ☐ Tab.A ☐ Tab.B	☐ OFF ☐ 5bar ☐ 10bar ☐ 150°C ☐ 120°C ☐ Pt100 ☐ Linear ☐ Tab.A ☐ Tab.B	UNSIGNED 16
	User defined min display value	-9999 to +9999	+0000			INTEGER 16
1052	User defined max display value	-9999 to +9999	+1000			INTEGER 16
1089		0.00 to 100.00 %	0.00 %			UNSIGNED 16
1090	Sender value at display max. Sender type	0.00 to 100.00 % 0 to 500 Ohm 0 to 20 mA	0.00 % 0 to 500 Ohm	□ 500Ohm □ 0-20mA	□ 500Ohm □ 0-20mA	UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
1096	Offset	-20.0 to 20.0 Ohm	0.0 Ohm			INTEGER 16
1091	Sender connection type	Two-pole / Single-pole	Two-pole	\square 2 \square 1		UNSIGNED 16
1053	Monitoring wire break	OFF High Low High/Low	OFF	☐ OFF☐ High☐ Low☐ Hi/Lo	□ OFF □ High □ Low □ Hi/Lo	unsigned 16
1054	Wire break alarm class	A/B/C/D/E/F/Control	В			UNSIGNED 16
1055	Self acknowledge wire break	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
10114	Filter time constant	OFF/1/2/3/4/5	3			UNSIGNED 16
3634	Bargraph minimum	-9999 to +9999	+0000			integer 16
3635	Bargraph maximum	-9999 to +9999	+1000			INTEGER 16
1085	Value format	user defined	00000			Text/8

© Woodward Page 333/350

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	er setting	Data type
CONF	FIGURE APPLICATION Configure AIs: Analog input 3					1
1125		ugar dafinad	Analog inn 2			Text/16
1125	Type Type	user-defined OFF VDO 5bar VDO 10bar VDO 150°C VDO 120°C Pt100 Linear Table A Table B	Analog inp. 3 OFF	☐ OFF ☐ 5bar ☐ 10bar ☐ 150°C ☐ 120°C ☐ Pt100 ☐ Linear ☐ Tab.A ☐ Tab.B	☐ OFF ☐ 5bar ☐ 10bar ☐ 150°C ☐ 120°C ☐ Pt100 ☐ Linear ☐ Tab.A ☐ Tab.B	UNSIGNED 16
1101	User defined min display value	-9999 to +9999	+0000			INTEGER 16
1102	User defined max display value	-9999 to +9999	+1000			INTEGER 16
1139	Sender value at display min.	0.00 to 100.00 %	0.00 %			UNSIGNED 16
1140	Sender value at display max.	0.00 to 100.00 %	0.00 %			UNSIGNED 16
1120	Sender type	0 to 500 Ohm 0 to 20 mA	0 to 500 Ohm	□ 500Ohm □ 0-20mA	□ 500Ohm □ 0-20mA	UNSIGNED 16
1146	Offset	-20.0 to 20.0 Ohm	0.0 Ohm			INTEGER 16
1141	Sender connection type	Two-pole / Single-pole	Two-pole	\square 2 \square 1	\square 2 \square 1	UNSIGNED 16
1103	Monitoring wire break	OFF High Low High/Low	OFF	□ OFF □ High □ Low □ Hi/Lo	□ OFF □ High □ Low □ Hi/Lo	unsigned 16
1104	Wire break alarm class	A/B/C/D/E/F/Control	В			UNSIGNED 16
1105	Self acknowledge wire break	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
10116	Filter time constant	OFF/1/2/3/4/5	3			UNSIGNED 16
3636	Bargraph minimum	-9999 to +9999	+0000			integer 16
3637	Bargraph maximum	-9999 to +9999	+1000			INTEGER 16
1135	Value format	user defined	00000			Text/8
	Configure IOs: Discrete inputs Configure discrete input 1					
1400	DI 1 Text	user-defined	Emergency Stop			Text/16
1201	DI 1 Operation	N.O. N.C.	N.C.	□ N.O. □ N.C.	□ N.O. □ N.C.	UNSIGNED 16
1200	DI 1 Delay	0.08 to 650.00 s	0.20 s			UNSIGNED 16
1202	DI 1 Alarm class	A/B/C/D/E/F/Control	F			UNSIGNED 16
1203	DI 1 Delayed by engine speed	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
1204	DI 1 Self acknowledge	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
4.440	Configure discrete input 2	1	G ATTMO			T
1410	DI 2 Text	user-defined	Startreq. in AUTO	-	-	Text/16
1221	DI 2 Operation	N.O. N.C.	N.O.	□ N.O. □ N.C.	□ N.O. □ N.C.	UNSIGNED 16
1220		0.08 to 650.00 s	0.50 s			UNSIGNED 16
1222	DI 2 Alarm class	A/B/C/D/E/F/Control	Control			UNSIGNED 16
1223		NO/YES	NO			UNSIGNED 16
1224	Ç	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	\square Y \square N	UNSIGNED 16
1420	Configure discrete input 3 DI 3 Text	user-defined	Low oil pressure			Text/16
1241	DI 3 Operation	N.O. N.C.	N.O.	□ NO □ NC	□ N.O. □ N.C.	UNSIGNED 16
1240	DI 3 Delay	0.08 to 650.00 s	0.50 s			UNSIGNED 16
1242		A/B/C/D/E/F/Control	В	_		UNSIGNED 16
1243 1244	DI 3 Self acknowledge	NO/YES NO/YES	YES NO			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
1430	Configure discrete input 4 DI 4 Text	user-defined	Coolant temp.			Text/16
1261	DI 4 Operation	N.O. N.C.	N.O.	□ N.O. □ N.C.	□ N.O. □ N.C.	UNSIGNED 16
1260	DI 4 Delay	0.08 to 650.00 s	0.50 s			UNSIGNED 16
1262		A/B/C/D/E/F/Control	В			UNSIGNED 16
	DI 4 Dalassa di basa sa sa ad	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
1263	DI 4 Delayed by engine speed DI 4 Self acknowledge	NO/YES	110			UNSIGNED 16

Page 334/350 © Woodward

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Customer setting		Data type
CONI	FIGURE APPLICATION					
COM	Configure discrete input 5					
1440	DI 5 Text	user-defined	External ackn.			Text/16
1281	DI 5 Operation	N.O. N.C.	N.O.	□ N.O. □ N.C.	□ N.O. □ N.C.	UNSIGNED 16
1280	DI 5 Delay	0.08 to 650.00 s	0.50 s			UNSIGNED 16
1282		A/B/C/D/E/F/Control	Control			UNSIGNED 16
1283	DI 5 Delayed by engine speed	NO/YES	NO	\square Y \square N	\Box Y \Box N	UNSIGNED 16
1284	DI 5 Self acknowledge	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
	Configure discrete input 6				•	
1450	DI 6 Text	user-defined	Digital Inp. 6			Text/16
1301	DI 6 Operation	N.O. N.C.	N.O.	□ N.O. □ N.C.	□ N.O. □ N.C.	UNSIGNED 16
1300	DI 6 Delay	0.08 to 650.00 s	0.50 s			UNSIGNED 16
1302	DI 6 Alarm class	A/B/C/D/E/F/Control	Control			UNSIGNED 16
1303	DI 6 Delayed by engine speed	NO/YES	NO	$\square Y \square N$		UNSIGNED 16
1304	DI 6 Self acknowledge	NO/YES	NO	$\square Y \square N$		UNSIGNED 16
	Configure discrete input 9					
1480	DI 9 Text	user-defined	Digital Inp. 9			Text/16
1361	DI 9 Operation	N.O. N.C.	N.O.	□ N.O. □ N.C.	□ N.O. □ N.C.	UNSIGNED 16
1360	DI 9 Delay	0.08 to 650.00 s	0.20 s			UNSIGNED 16
1362		A/B/C/D/E/F/Control	В			UNSIGNED 16
1363		NO/YES	NO	$\square Y \square N$		UNSIGNED 16
1364	DI 9 Self acknowledge	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
	Configure discrete input 10	T	T	1	T	
1488	DI 10 Text	user-defined	Digital Inp. 10		_	Text/16
1381	DI 10 Operation	N.O. N.C.	N.O.	□ N.O. □ N.C.	□ N.O. □ N.C.	UNSIGNED 16
1380	DI 10 Delay	0.08 to 650.00 s	0.20 s			UNSIGNED 16
1382		A/B/C/D/E/F/Control	В			UNSIGNED 16
1383	DI 10 Delayed by engine speed	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
1384	DI 10 Self acknowledge	NO/YES	NO		\square Y \square N	UNSIGNED 16
1.40	Configure discrete input 11	1.6.1	D: 7-11	1	I	T //16
1496	DI 11 Text	user-defined	Digital Inp. 11	DNO	DNO	Text/16
1206	DI 11 Operation	N.O. N.C.	N.O.	□ N.O. □ N.C.	□ N.O. □ N.C.	UNSIGNED 16
1205	DI 11 Delay	0.08 to 650.00 s	0.20 s			UNSIGNED 16
1207		A/B/C/D/E/F/Control	В			UNSIGNED 16
1208	DI 1 Delayed by engine speed	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
1209	DI 11 Self acknowledge	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
1504	Configure discrete input 12	1-61	Di-it-1 I 12	1		Tt/1.6
1504	DI 12 Text	user-defined N.O.	Digital Inp. 12	□ N.O.	□ N.O.	Text/16
1226	DI 12 Operation	N.C.	N.O.	□ N.C.	□ N.C.	UNSIGNED 16
1225		0.08 to 650.00 s	0.20 s			UNSIGNED 16
1227		A/B/C/D/E/F/Control	B			UNSIGNED 16
1228	, , , ₁	NO/YES	NO NO			UNSIGNED 16
1229	DI 12 Self acknowledge	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16

© Woodward Page 335/350

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Customer setting		Data type			
CONT	NOUDE ADDITION								
CONF	CONFIGURE APPLICATION								
	Configure IOs: External discret								
	Ext. discrete input $\{x\}$; $[\{x\} = 1]$	N.O.	I		- DNO				
refer	Operation N.O. N.C. N.O. \square N.O. \square N.O. \square N.O. \square N.C.								
to	Delay	0.05 to 650.00 s	0.20 s	□ N.C.	□ N.C.	UNSIGNED 16			
Tabel	Alarm class	A/B/C/D/E/F/Control	Control			UNSIGNED 16			
le	Delayed by eng. speed	NO/YES	NO			UNSIGNED 16			
3-57	Self acknowledge	NO/YES	NO			UNSIGNED 16			
	Configure IOs: Discrete outputs		110			UNSIGNED TO			
12580	Ready for op. OFF	see descr. in LogicsManager	ahan starting naga 2	02: default: (0	&r (1)	Logman			
12110	Relay 2	see descr. in <i>LogicsManager</i>				Logman			
12310		see descr. in <i>LogicsManager</i>				Logman			
12310		see descr. in <i>LogicsManager</i>				Logman			
12130	Relay 5	see descr. in <i>LogicsManager</i>				Logman			
12140	Relay 6	see descr. in LogicsManager				Logman			
12150		see descr. in LogicsManager				Logman			
12160	Relay 8	see descr. in LogicsManager				Logman			
12170		see descr. in <i>LogicsManager</i>	1 010	/		Logman			
12180	Relay10	see descr. in LogicsManager				Logman			
12560		see descr. in <i>LogicsManager</i>				Logman			
12590	Relay12	see descr. in LogicsManager	chap. starting page 2	92; default: (0	1.09 & 1) & 1	Logman			
	Configure IOs: External discret	e outputs		,	•				
12330	Ext. discrete output 1	see descr. in <i>LogicsManager</i>	chap, starting page 2	92: default: (0	& 1) & 1	Logman			
12340	Ext. discrete output 2	see descr. in LogicsManager				Logman			
12350	Ext. discrete output 3	see descr. in LogicsManager				Logman			
12360	Ext. discrete output 4	see descr. in LogicsManager	chap. starting page 2	92; default: (0	& 1) & 1	Logman			
12370	Ext. discrete output 5	see descr. in LogicsManager	chap. starting page 2	92; default: (0	& 1) & 1	Logman			
12380	Ext. discrete output 6	see descr. in LogicsManager	chap. starting page 2	92; default: (0	& 1) & 1	Logman			
12390	Ext. discrete output 7	see descr. in LogicsManager	1 010	/		Logman			
12400	Ext. discrete output 8	see descr. in LogicsManager				Logman			
12410	Ext. discrete output 9	see descr. in LogicsManager				Logman			
12420	Ext. discrete output 10	see descr. in LogicsManager				Logman			
12430	Ext. discrete output 11	see descr. in LogicsManager				Logman			
12440	Ext. discrete output 12	see descr. in LogicsManager				Logman			
12450	Ext. discrete output 13	see descr. in LogicsManager				Logman			
12460	Ext. discrete output 14	see descr. in LogicsManager				Logman			
12470	Ext. discrete output 15	see descr. in LogicsManager				Logman			
12480	Ext. discrete output 16	see descr. in LogicsManager	chap. starting page 2	92; default: (0	& 1) & 1	Logman			

Page 336/350 © Woodward

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	er setting	Data type
CONE	FIGURE APPLICATION					
CONT	Configure IOs: Analog outputs					
	Configure AOs: Analog output	1				
5200	Data source	refer to Anhang C, Datenque	ellen on page 297 for a	all available Al		Analogman
5204	Source value at minimal output	-32000 to 32000	00000			INTEGER 32
5206	Source value at maximal output	-32000 to 32000	10000			INTEGER 32
5203	Filter time constant	OFF/1/2/3/4/5	OFF			UNSIGNED 16
5201	Selected hardware type	OFF user defined 0-10mA / 0-5V 0-20mA / 0-10V 4 - 20mA 0.5 - 4.5V 10-0mA / 5-0V 20-0mA / 10-0V 20 - 4mA 4.5 - 0.5 'V 1V 2.5V 3V 10mA / 5V 20mA / 10V	0-20mA / 0-10V			UNSIGNED 16
5208	User defined min. output value	-9999 to 9999				UNSIGNED 16
5209	User defined max. output value	-9999 to 9999				UNSIGNED 16
5202	PWM signal	OFF/ON	OFF	$\Box 1 \Box 0$		UNSIGNED 16
5210	PWM output level	0.00 to 10.00 V	10.00 V			UNSIGNED 16
	Configure AOs: Analog output	2				
5214	Data source	refer to Anhang C, Datenque		all available Al	Is	Analogman
5218	Source value at minimal output	-32000 to 32000	00000			INTEGER 32
5220	Source value at maximal output	-32000 to 32000	10000			INTEGER 32
5217	Filter time constant	OFF/1/2/3/4/5	OFF			UNSIGNED 16
5215	Selected hardware type	OFF user defined 0-10mA / 0-5V 0-20mA / 0-10V 4 - 20mA 0.5 - 4.5V 10-0mA / 5-0V 20-0mA / 10-0V 20 - 4mA 4.5 - 0.5 'V 1V 2.5V 3V 10mA / 5V 20mA / 10V	0-20mA / 0-10V			UNSIGNED 16
5222	User defined min. output value	-9999 to 9999				UNSIGNED 16
5223	User defined max. output value	-9999 to 9999				UNSIGNED 16
5216	PWM signal	OFF/ON	OFF			UNSIGNED 16
5224	PWM output level	0.00 to 10.00 V	10.00 V			Unsigned 16

© Woodward Page 337/350

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	er setting	Data type
~~						
CONF	G G E :					I
	Configure Engine Configure Engine: Engine type					
	Configure Engine: Engine type	Diesel		☐ Diesel	☐ Diesel	
3321	Start/stop mode logic	Gas	Diesel	☐ Gas	☐ Gas	UNSIGNED 16
		External		☐ External	□ External	
	Configure Engine: Engine type:	Diesel	•			
3308	Preglow time	0 to 300 s	3 s			UNSIGNED 16
		NO		□ No	□ No	
3347	Preglow mode	Always	NO	☐ Always	☐ Always	UNSIGNED 16
		Analog		☐ Analog	☐ Analog	
3346	Preglow criterium	refer to Anhang C, Datenquel		all available Al	S	Analogman
3309	Preglow temperature threshold	- 10 to 250 °C	0 °C			
2210	Configure Engine: Engine type:		2	Т		16
3310	Ignition delay	0 to 999 s 0 to 999 s	3 s			UNSIGNED 16
3311 3312	Gas valve delay Minimum speed for ignition	10 to 1800 RPM	3 s 100 RPM			UNSIGNED 16 UNSIGNED 16
3312			100 KPWI			UNSIGNED 10
3302	Configure Engine: Configure sta Start attempts	1 to 20	3			UNSIGNED 16
4102	Start attempts critical mode	1 to 20	10			UNSIGNED 16
3306	Starter time	1 to 99 s	5 s			UNSIGNED 16
3307	Start pause time	1 to 99 s	7 s			UNSIGNED 16
3326	Stop time of engine	0 to 99 s	10 s			UNSIGNED 16
3313	Firing speed	5 to 60 Hz	15 Hz			UNSIGNED 16
3324	LogicsManager for firing speed	NO/YES	NO	\Box Y \Box N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
12500	Firing speed	see descr. in LogicsManager	chap, starting page 2	83; default: (0	& 1) & 1	Logman
3315	Engine monitoring delay time	0 to 99 s	8 s		,	UNSIGNED 16
3316	Cool down time	1 to 999 s	20 s			UNSIGNED 16
3319	Cool down in STOP mode	YES / NO	YES	\square Y \square N	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
3322	Cool down without breaker	YES / NO	YES	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16
3300	Auxiliary services prerun	0 to 999 s	0 s			UNSIGNED 16
3301	Auxiliary services postrun	0 to 999 s	0 s			UNSIGNED 16
	Configure Engine: Configure M					
1600	MPU input	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
1602	Fly wheel teeth	2 to 260	118			UNSIGNED 16
100	Configure Engine: Configure id		1	00 1 0 1: (0	0.1) 0.1	*
12570	Auto idle mode	see descr. in <i>LogicsManager</i> see descr. in <i>LogicsManager</i>	chap. starting page 2	83; default: (0	& 1) & 1	Logman
12550 3328	Constant idle run Automatic idle time	1 to 9999 s	30 s	83; default: (0	& 1) & 1	Logman UNSIGNED 16
3329	During emergency / critical	NO/YES	NO	\square Y \square N		UNSIGNED 16
332)	Configure Emergency Run	NO/TES	110	DIDN	DIDN	UNSIGNED TO
2802	OFF/ON	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
2800	Mains fail delay time	0.20 to 99.99 s	3.00 s	2120	2:20	UNSIGNED 16
3408	Emerg. start with MCB failure	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
12200	Inhibit emerg. run	see descr. in LogicsManager				Logman
4101	Break emerg. in critical mode	0 to 999 s	5 s			UNSIGNED 16
	Configure Automatic Run					
12120	Start req. in Auto	see descr. in LogicsManager				Logman
12190	Stop req. in Auto	see descr. in LogicsManager				Logman
12930	LD start stop	see descr. in LogicsManager	chap. start. page 283			Logman
5752	Start stop mode	Reserve power	Reserve power	□ Res. p.	□ Res. p.	
		Generator load	1	☐ Gen. l.	☐ Gen. l.	
5753 5751	Dead busbar start mode Base priority	All / LDSS 0 to 31	All 5			
5751 12926	LDSS Priority 2	see descr. in <i>LogicsManager</i>		83. default. (A	&r 1) &r 1	Logman
12926	LDSS Priority 3	see descr. in <i>LogicsManager</i>				Logman
12924	LDSS Priority 4	see descr. in LogicsManager				Logman
5754	Fit size of engine	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
5755	Fit service hours	Off / Staggered / Equal	-			
5756	Changes of engines	Off / All 32h / 64h / 128h				
5759	Minimum running time	0 to 32000 s				

Page 338/350 © Woodward

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	er setting	Data type
CONT	FIGURE APPLICATION					
CONF						
5760	Configure Automatic Run IOP Reserve power	0 to 999999 kW				
5761	IOP Hysteresis	0 to 65000 kW				
5762	IOP Max. generator load	0 to 100 %				
5763	IOP Min. generator load	0 to 100 %				
5757	IOP Dynamic	Low / Moderate / High				
5764		0 to 32000 s				
5765	IOP Add on delay at rated load	0 to 32000 s				
5766	IOP Add off delay	0 to 32000 s				
5767	MOP Minimum load	0 to 999999 kW				
5769	MOP Hysteresis	0 to 65000 kW				
5768	MOP Reserve power	0 to 999999 kW				
5770	MOP Max. generator load	0 to 100 %				
5771	MOP Min. generator load	0 to 100 %				
5758	MOP Dynamic	Low / Moderate / High				
5772	MOP Add on delay	0 to 32000 s				
5773	MOP Add on delay at rated load	0 to 32000 s				
5774	MOP Add off delay	0 to 32000 s				
12540	Start w/o load	see descr. in LogicsManager	chap. starting page 2	83; default: (0	& 1) & 1	Logman
		STOP		□ STOP	□ STOP	
1795	Startup in mode	AUTO	Ston	☐ AUTO	☐ AUTO	INGGOVED 16
1/95	Startup in mode	MAN	Stop	□ MAN	\square MAN	unsigned 16
		Last		☐ Last	☐ Last	
12510	Operat. mode AUTO	see descr. in LogicsManager				Logman
12520	Operat. mode MAN	see descr. in LogicsManager				Logman
12530	Operat. mode STOP	see descr. in LogicsManager	1 010			Logman
12220	Critical mode	see descr. in LogicsManager		efault: (0 & !05	.08) & !09.01	Logman
4109	Critical mode postrun	0 to 6000 s	600 s			
4100	Close GCB in override	YES/NO	NO		\square Y \square N	UNSIGNED 16
4105	Override alarmel. also in MAN	YES/NO	NO	$\square Y \square N$	\square Y \square N	UNSIGNED 16

© Woodward Page 339/350

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custome	er setting	Data type
CONT	TOUR COMPROVED		I.	1		1
CONF	FIGURE CONTROLLER					
	Configure Controller Configure Controller: Frequence	v contuct				
	Configure Controller: Frequenc	OFF		□ OFF	□ OFF	
5507	Frequency control	PID analog	PID analog			UNSIGNED 16
3307	rrequency control	3pos controller	1 ID analog	□ 3pos	□ 3pos	UNSIGNED TO
5510	Proportional gain	0.01 to 100.00	10	— Броз	— Броз	UNSIGNED 16
5511	Integral gain	0.01 to 100.00	1.00 s			UNSIGNED 16
5512	Derivative ratio	0.01 to 100.00	1.00 s			UNSIGNED 16
5550	Deadband	0.02 to 9.99 Hz	0.08 Hz			UNSIGNED 16
5551	Time pulse minimum	0.01 to 2.00 s	0.05 s			UNSIGNED 16
5552	Gain factor	0.1 to 10.0	5.0			UNSIGNED 16
5553	Expand deadband factor	1.0 to 9.9	2.0			UNSIGNED 16
5554	Delay expand deadband	1.0 to 9.9 s	2.0 s			UNSIGNED 16
5518	Frequency setpoint 1 source	refer to Anhang C, Datenque		all available AIs	1	Analogman
5500	Int. freq. control setpoint 1	0.00 to 70.00 Hz	50.00 Hz			UNSIGNED 16
5519	Frequency setpoint 2 source	refer to Anhang C, Datenque		all available AIs	<u> </u>	Analogman
5501	Int. freq. control setpoint 2	0.00 to 70.00 Hz	50.00 Hz			UNSIGNED 16
12918	Setpoint 2 freq.	see descr. in LogicsManager		83; default: (0 &	<u>k</u> 1) & 1	Logman
5516	Start frequency control level	0.00 to 70.00 Hz	47.00 Hz		, , , ,	UNSIGNED 16
5517	Start frequency control delay	0 to 999 s	5 s			UNSIGNED 16
5503	Freq. control setpoint ramp	0.10 to 60.00 Hz/s	10.00 Hz/s			UNSIGNED 16
5504	Frequency control droop	0.1 to 20.0 Hz	2.0 Hz			UNSIGNED 16
12904	Freq. droop act.	see descr. in LogicsManager	chap, starting page 2	83; default: (0 &	& 1) & 1	Logman
5502	Slip frequency setpoint offset	0.00 to 0.50 Hz	0.10 Hz	, i		UNSIGNED 16
5505	Phase matching gain	1 to 99				
5506	Phase matching def-start	0.02. to 0.25 Hz				
5508	Freq. control initial state	0.0 to 100.0 %	50.0 %			UNSIGNED 16
	Configure Controller: Load con	trol		1	1	
	<u> </u>	OFF		□ OFF	□ OFF	
5525	Load control	PID analog	PID analog	□ PID	□ PID	UNSIGNED 16
		3pos controller		☐ 3pos	□ 3pos	
5513	Proportional gain	0.01 to 100.00	10	_		UNSIGNED 16
5514	Integral gain	0.01 to 100.00	1.00 s			UNSIGNED 16
5515	Derivative ratio	0.01 to 100.00	1.00 s			UNSIGNED 16
5560	Deadband	0.10 to 9.99 %	0.50 %			UNSIGNED 16
5561	Time pulse minimum	0.01 to 2.00 s	0.05 s			UNSIGNED 16
5562	Gain factor	0.1 to 10.0	5.0			UNSIGNED 16
5563	Expand deadband factor	1.0 to 9.9	2.0			UNSIGNED 16
5564	Delay expand deadband	1.0 to 9.9 s	2.0 s			UNSIGNED 16
5539	Load setpoint 1 source	refer to Anhang C, Datenque	llen on page 297 for a			Analogman
		Constant		☐ Constant	☐ Constant	
5526	Load setpoint 1	Import	Constant	☐ Import	☐ Import	UNSIGNED 16
		Export		☐ Export	☐ Export	
5520	Int. load control setpoint 1	0 to 9,999.9 kW	+100.0 kW			UNSIGNED 32
5540	Load setpoint 1 source	refer to Anhang C, Datenque		all available Als	3	Analogman
5527	Load setpoint 2	Import / Export / Constant	Import			UNSIGNED 16
5521	Int. load control setpoint 2	0 to 9,999.9 kW	+200.0 kW	02.10.10.		UNSIGNED 32
12919	Setp. 2 load	see descr. in <i>LogicsManager</i>		83; detault: (0 &	(1) & l	Logman
5522	Load control setpoint ramp	0.10 to 100.00 %/s	10.00 %/s			UNSIGNED 16
5523	Load control setpoint maximum	0 to 150 %	100 %			UNSIGNED 16
5524	Minimum gen. import/export	0 to 100 %	0 %			UNSIGNED 16
5532	Warm up load limit	0 to 100 %	0 %			UNSIGNED 16
5534	Warm up time	0 to 9,999 s	30 s	П А 1	П A 1	UNSIGNED 16
5533	Warm up mode	Analog val contr	Analog val contr	☐ Analog v.	☐ Analog v.	
	Engine warm up criterium	Time controlled refer to Anhang C, Datenque	_	Time	☐ Time	Anglasmas
5538	5	0 to 1000 °C	nen on page 29 / for a	iii avaiiabie Als	i 	Analogman
5546	Warm up threshold	0 to 1000 °C				

Page 340/350 © Woodward

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custome	er setting	Data type
CONE	FIGURE CONTROLLER					
	Configure Controller					
	Configure Controller: Voltage c	ontrol				
		OFF		□ OFF	□ OFF	
5607	Voltage control	PID analog	PID analog	□ PID	□ PID	UNSIGNED 16
		3pos controller		☐ 3pos	☐ 3pos	
5610	<u> </u>	0.01 to 100.00	10			UNSIGNED 16
5611		0.01 to 100.00	1.00 s			UNSIGNED 16
5612	Derivative ratio	0.01 to 100.00	1.00 s			UNSIGNED 16
5650		0.1 to 9.9 %	0.5 %			UNSIGNED 16
5651	Time pulse minimum	0.01 to 2.00 s	0.05 s			UNSIGNED 16
5652	Gain factor	0.1 to 10.0	5.0			UNSIGNED 16
5653	Expand deadband factor	1.0 to 9.9	2.0			UNSIGNED 16
5654	Delay expand deadband	1.0 to 9.9 s	2.0 s			UNSIGNED 16
5618	Voltage setpoint 1 source	refer to Anhang C, Datenque		all available Als		Analogman
5600	Int.voltage control setpoint 1	50 to 650,000 V	400 V			UNSIGNED 32
5619	Voltage setpoint 1 source	refer to Anhang C, Datenque		all available Als		Analogman
5601	Int.voltage control setpoint 2	50 to 650,000 V	400 V			UNSIGNED 32
12920	Setp. 2 voltage	see descr. in LogicsManager		83; default: (0 &	(1) & 1	Logman
5616	Start value	0 to 100 %	70 %			UNSIGNED 16
5617	Start delay	0 to 999 s	5 s			UNSIGNED 16
5603	Voltage control setpoint ramp	0.10 to 60.00 Hz/s	10.00 Hz/s			UNSIGNED 16
5604	Voltage control droop	0 to 20 %	5 %	02 1 6 1: (0 (1 0 1	UNSIGNED 16
12905	Volt. droop act.	see descr. in LogicsManager		83; default: (0 &	& 1) & 1	Logman
5608	Voltage control initial state	0.0 to 100.0 %	50.0 %			
	Configure Controller: PF control		Г			
	D C t t 1	OFF	DID 1	□ OFF	□ OFF	
5625	Power factor control	PID analog	PID analog	□ PID	□ PID	unsigned 16
5(12	Proportional gain	3pos controller 0.01 to 100.00	10	☐ 3pos	☐ 3pos	UNSIGNED 16
5613 5614		0.01 to 100.00	1.00 s			UNSIGNED 16
5615	<u> </u>	0.01 to 100.00	1.00 s			UNSIGNED 16
5660	Deadband	0.5 to 99.9 %	1.0 %			UNSIGNED 16
5661	Time pulse minimum	0.01 to 2.00 s	0.05 s			UNSIGNED 16
5662	Gain factor	0.01 to 10.0	5.0			UNSIGNED 16
5663	Expand deadband factor	1.0 to 9.9	2.0			UNSIGNED 16
5664	*	1.0 to 9.9 s	2.0 s			UNSIGNED 16
5638	, i	refer to Anhang C, Datenque	llen on page 207 for	l all available Als		Analogman
5620	Int.power factor setpoint 1	-0.710 to +0.710	1	in available Als		UNSIGNED 16
5639	Power Factor setpoint 1 source	refer to Anhang C, Datenque	1	ll available Als		Analogman
5621	Int.power factor setpoint 2	-0.710 to +0.710	+0.90	in available Als		UNSIGNED 16
12921	Setp. 2 pwr.factor	see descr. in LogicsManager		 83 : default: <i>(</i> 0 &	2 1) & 1	Logman
5622	React. pwr. ctrl setpoint ramp	0.10 to 100.00 %/s	1.00 %/s	os, aciauit. (o c	c 1) & 1	UNSIGNED 16
3022	Configure Controller: Load sha		1.00 /0/3			ONSIGNED TO
5531		OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
5530	Active power load share factor	10 to 99 %	ON			UNSIGNED 10
5631	Reactive power load share	OFF/ON	ON			UNSIGNED 16
5630	React, power Load share factor	10 to 99 %	OIV			UNSIGNED TO
1723	Segment number	10 to 32	1			
12929	Segment number Segment no.2 act	see descr. in <i>LogicsManager</i>	chan starting page ?	83: default: (0.8	2 1) & 1	Logman
12929	Segment no.3 act	see descr. in <i>LogicsManager</i>	1 010	/		Logman
12926	Segment no.4 act	see descr. in <i>LogicsManager</i>				Logman
1494/	Configure Controller: Discrete		chap, starting page 2	os, aciaun. (0 c	. 1 / 66 1	Logillali
12900	Discrete f/P +	see descr. in <i>LogicsManager</i>	chan starting nace ?	Q2: default: (A	2 _r 1) & 1	Logman
12900		see descr. in <i>LogicsManager</i> see descr. in <i>LogicsManager</i>				Logman
12901	Discrete I/P - Discrete V/PF +	see descr. in <i>LogicsManager</i>				Logman
						•
12903	Discrete V/PF -	see descr. in LogicsManager	cnap. starting page 2	85; default: (0 &	x 1) & 1	Logman

© Woodward Page 341/350

CONFIGURE INTERFACES	Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custom	er setting	Data type
Configure CAN interface Set up CAN interface 1	CONI	CICUDE INTEDEACES					
Set up CAN interface 20/50/100/125/250/500/ 250 kBd	CONI						
20.501/00/1252/50/500/00 3996 Node-ID CAN-Bus 1 to 127 1		Set up CAN interface 1					
SOUTH SOUT	3156			250 kBd			UNSIGNED 16
Producer heartheat time				1 1			
Producer heartheat time	8950	Node-ID CAN-Bus I		1	□ OFF	□ OFF	UNSIGNED 16
Def. M. Def. M. Def. M. Def. M.	8993	CANopen Master		OFF			UNSIGNED 16
1910 100							
Producer SYNC Message time	-						
CAN interface 1: Additional server SDOs 33404 3. Node-ID							
2. Node-ID	8940			20 ms			UNSIGNED 16
3,3461 3. Node-ID	33040			0			INSIGNED 8
33043 3.00dc: D							
CAN interface 1: Receive PDO 1				0			
1991 10	33043	5. Node-ID	0 to 127	0			UNSIGNED 8
Number of Mapped Objects				1			
9911 1. Mapped Object							
9912 2. Mapped Object							
9913 3. Mapped Object							
CAN interface 1: Receive PDO 2 COB-ID 1 to FFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 32 33855 Number of Mapped Objects 1 to 4 0 UNSIGNED 8 33855 Number of Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 33857 Number of Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 33858 3.849ped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 33858 3.849ped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 33858 Number of Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 UNSIGNED 16 Number of Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 Number of Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 Number of Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 18 1 to 4 0 UNSIGNED 18 1 to 4 0 UNSIGNED 16 1 to FFFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 16 1 to FFFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 16 1 to FFFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 16 1 to 5 to							
9310 COB-ID	9914	4. Mapped Object	0 to 65535	0			UNSIGNED 16
33855							
33856							
33857 2. Mapped Object			- ** .	· ·			
33858 3. Mapped Object							
33859 4. Mapped Object				, and the second			
3380 Number of Mapped Objects 1 to 4 0 UNSIGNED 32	33859			0			UNSIGNED 16
Number of Mapped Object							
1. Mapped Object							
33862 2. Mapped Object							
33863 3. Mapped Object							
33864 4. Mapped Object							
9600 COB-ID	33864			0			UNSIGNED 16
Property Property				1	1	T	
Pend Event-timer							
Number of Mapped Object		71					
9605 1. Mapped Object							
9606 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9607 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9608 4. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 CAN interface 1: Transmit PDO 2 9610 COB-ID 1 to FFFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 32 9614 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 16 9615 1. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9616 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9617 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9618 4. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9619 GOB-ID 1 to FFFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 16 9610 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9611 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9612 Transmission type 0 to 255 255 UNSIGNED 16 9620 COB-ID 1 to FFFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 16 9621 Transmission type 0 to 255 255 UNSIGNED 16 9622 Transmission type 0 to 255 255 UNSIGNED 16 9623 Transmission type 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9624 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 16 9625 1. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9626 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9627 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9628 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9629 Oto 250 Oto 250 UNSIGNED 16 9620 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9620 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9620 Oto 255 0 UN							
9608 4. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 CAN interface 1: Transmit PDO 2 9610 COB-ID 1 to FFFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 32 9612 Transmission type 0 to 255 255 UNSIGNED 8 9614 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 16 9619 Number of Mapped Objects 0 to 4 0 UNSIGNED 8 9615 1. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9616 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9617 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9618 4. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9620 COB-ID 1 to FFFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 32 9621 Transmission type 0 to 255 255 UNSIGNED 16 9622 Transmission type 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 16 9629 Number of Mapped Objects 0 to 65535 0 UNSIGNED				· ·			UNSIGNED 16
CAN interface 1: Transmit PDO 2 UNSIGNED 32							
9610 COB-ID 1 to FFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 32 9612 Transmission type 0 to 255 255 UNSIGNED 8 9614 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 16 9619 Number of Mapped Objects 0 to 4 0 UNSIGNED 8 9615 1. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9616 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9617 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9618 4. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 P620 CAN interface 1: Transmit PDO 3 0 UNSIGNED 32 0 P621 Transmission type 0 to 255 255 UNSIGNED 32 P622 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 8 P623 Number of Mapped Objects 0 to 4 0 UNSIGNED 16 P624 Number of Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 P625 Number of Mapped Ob	9608	11 7		0			UNSIGNED 16
9612 Transmission type 0 to 255 255 UNSIGNED 8 9614 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 16 9619 Number of Mapped Objects 0 to 4 0 UNSIGNED 8 9615 1. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9616 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9617 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9618 4. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 CAN interface 1: Transmit PDO 3 COB-ID 1 to FFFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 32 9620 COB-ID 1 to FFFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 32 9621 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 8 9624 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 16 9625 Number of Mapped Objects 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9626 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9627	9610			0x80000000			LINSIGNED 32
9614 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 16 9619 Number of Mapped Objects 0 to 4 0 UNSIGNED 8 9615 1. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9616 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9617 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9618 4. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 CAN interface 1: Transmit PDO 3 COB-ID 1 to FFFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 32 9620 COB-ID 1 to FFFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 32 9621 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 16 9624 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 16 9625 Number of Mapped Objects 0 to 4 0 UNSIGNED 16 9626 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9626 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9627							
9615 1. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9616 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9617 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9618 4. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 CAN interface 1: Transmit PDO 3 COB-ID 1 to FFFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 32 9622 Transmission type 0 to 255 255 UNSIGNED 8 9624 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 16 9629 Number of Mapped Objects 0 to 4 0 UNSIGNED 8 9625 1. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9626 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9627 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16							
9616 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9617 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9618 4. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 CAN interface 1: Transmit PDO 3 9620 COB-ID 1 to FFFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 32 9622 Transmission type 0 to 255 255 UNSIGNED 8 9624 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 16 9629 Number of Mapped Objects 0 to 4 0 UNSIGNED 8 9625 1. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9626 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9627 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16							
9617 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9618 4. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 CAN interface 1: Transmit PDO 3 9620 COB-ID 1 to FFFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 32 9622 Transmission type 0 to 255 255 UNSIGNED 8 9624 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 16 9629 Number of Mapped Objects 0 to 4 0 UNSIGNED 8 9625 1. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9626 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9627 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16							
9618 4. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 CAN interface 1: Transmit PDO 3 9620 COB-ID 1 to FFFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 32 9622 Transmission type 0 to 255 255 UNSIGNED 8 9624 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 16 9629 Number of Mapped Objects 0 to 4 0 UNSIGNED 8 9625 1. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9626 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9627 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16							
CAN interface 1: Transmit PDO 3 9620 COB-ID 1 to FFFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 32 9622 Transmission type 0 to 255 255 UNSIGNED 8 9624 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 16 9629 Number of Mapped Objects 0 to 4 0 UNSIGNED 8 9625 1. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9626 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9627 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16				· ·			
9620 COB-ID 1 to FFFFFFH 0x80000000 UNSIGNED 32 9622 Transmission type 0 to 255 255 UNSIGNED 8 9624 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 16 9629 Number of Mapped Objects 0 to 4 0 UNSIGNED 8 9625 1. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9626 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9627 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16	7010				<u> </u>	1	C.L.J.GILLD 10
9622 Transmission type 0 to 255 255 UNSIGNED 8 9624 Event-timer 0 to 65500 ms 20 UNSIGNED 16 9629 Number of Mapped Objects 0 to 4 0 UNSIGNED 8 9625 1. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9626 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9627 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16	9620			0x80000000			UNSIGNED 32
9629 Number of Mapped Objects 0 to 4 0 UNSIGNED 8 9625 1. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9626 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9627 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16	9622	Transmission type	0 to 255	255			UNSIGNED 8
9625 1. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9626 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9627 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16							
9626 2. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16 9627 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16							
9627 3. Mapped Object 0 to 65535 0 UNSIGNED 16							
				0			

Page 342/350 © Woodward

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custome	er setting	Data type
CONF	FIGURE INTERFACES					
COM	Configure CAN interface					
	CAN interface 1: Transmit PDC	0.4				
9630	COB-ID	1 to FFFFFFH	0x80000000			UNSIGNED 32
9632	Transmission type	0 to 255	255			UNSIGNED 8
9634	Event-timer	0 to 65500 ms	20			UNSIGNED 16
9639	Number of Mapped Objects	0 to 4	0			UNSIGNED 8
9635	Mapped Object	0 to 65535	0			UNSIGNED 16
9636	2. Mapped Object	0 to 65535	0			UNSIGNED 16
9637	3. Mapped Object	0 to 65535	0			UNSIGNED 16
9638	4. Mapped Object	0 to 65535	0			UNSIGNED 16
	Set up CAN interface 2					
3157	Baudrate	20/50/100/125/250/500/ 800/1000 kBd	250 kBd			UNSIGNED 16
9055	Function for RPDO 1	no func. 1st IKD 2nd IKD BK 16DIDO Co 16DIDO	no func.	□ no □ 1st IKD □ 2nd IKD □ BK 16 □ Co 16	□ no □ 1st IKD □ 2nd IKD □ BK 16 □ Co 16	unsigned 16
9056	Function for RPDO 2	no func. 1st IKD 2nd IKD BK 16DIDO Co 16DIDO	no func.	☐ no ☐ 1st IKD ☐ 2nd IKD ☐ BK 16 ☐ Co 16	□ no □ 1st IKD □ 2nd IKD □ BK 16 □ Co 16	UNSIGNED 16
	CAN interface 2: J1939 interface	e				
15106	J1939 device address	0 to 255	234			UNSIGNED 16
15107	Engine control address	0 to 255	3			Unsigned 16
15108	Reset previous act. DTCs DM3	NO/YES	NO	$\square Y \square N$		Unsigned 16
15103	SPN version	Version 1/2/3 Off	Version 1	□ Off	□ Off	unsigned 16
15102	Device type	Standard S6 Scania EMR2 Deutz EMS2 Volvo ADEC MTU EGS MFR/EDC7 MAN SISU EEM	Standard	☐ Standard ☐ S6 ☐ EMR2 ☐ EMS2 ☐ ADEC ☐ EGS ☐ MAN ☐ SISU	☐ Standard ☐ S6 ☐ EMR2 ☐ EMS2 ☐ ADEC ☐ EGS ☐ MAN ☐ SISU	unsigned 16
15127	ECU remote controlled	ON / OFF	OFF			UNSIGNED 16
5537	Speed deviation ECU	0 to 1400	120		` _ :	UNSIGNED 16
	Configure CAN interface: Load		-			
9923	Load share interface	OFF / CAN #1	CAN #1			
9921	Transfer rate LS fast message	0.10 to 0.30 s	0.10 s			
9920	Load share CAN-ID	2xx / 3xx / 4xx / 5xx Hex	5xx Hex			
	Configure RS-232 Interfaces Set up serial interface 1					
3163	Baudrate	2400/4800/9600 Bd / 14.4/19.2/38.4/56/115 kBd	19.2 kBd			UNSIGNED 16
3161	Parity	None / even / odd	None			UNSIGNED 16
3162	Stop Bits	one / two	one			UNSIGNED 16
7900	Enable Modbus protocol	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
3185	ModBus Slave ID	0 to 255	1			UNSIGNED 16
3186	Reply delay time	0.00 to 1.00 s	0.00 s			UNSIGNED 16
7901	Enable ServLink protocol	NO/YES	NO			UNSIGNED 16
	Configure RS-485 Interfaces Set up serial interface 2	2.400.400000000000000000000000000000000		ı	Γ	
3170	Baudrate	2400/4800/9600 Bd / 14.4/19.2/38.4/56/115 kBd	19.2 kBd			UNSIGNED 16
3171	Parity	None / even / odd	None			UNSIGNED 16
3172	Stop Bits	one / two	one			UNSIGNED 16
3173	Full-, halfduplex mode	Fullduplex / Halfduplex	Fullduplex	\Box F \Box H	□Г□Н	UNSIGNED 16
7908	Enable Modbus protocol	NO/YES	YES	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16
3188	ModBus Slave ID	0 to 255	1			UNSIGNED 16
3189	Reply delay time	0.00 to 1.00 s	0.00 s	1		UNSIGNED 16

© Woodward Page 343/350

Par. ID.	Parameter	Setting range	Default value	Custome	r setting	Data type	
CONF	FIGURE LogicsManager						
00112	Configure internal flags						
12230	Flag 1	see descr. in LogicsManager	chap, starting page 28	33: default: (0 &	21)&1	Logman	
12240	Flag 2	see descr. in <i>LogicsManager</i>				Logman	
12250	Flag 3	see descr. in <i>LogicsManager</i>				Logman	
12260	Flag 4	see descr. in LogicsManager				Logman	
12270	Flag 5	see descr. in LogicsManager				Logman	
12280	Flag 6	see descr. in <i>LogicsManager</i>				Logman	
12290	Flag 7	see descr. in LogicsManager	descr. in <i>LogicsManager</i> chap. starting page 283; default: (0 & 1) & 1				
12300	Flag 8	see descr. in LogicsManager				Logman	
12910	Flag 9	see descr. in LogicsManager				Logman	
12911	Flag 10	see descr. in LogicsManager	chap. starting page 28	33; default: (0 &	21) & 1	Logman	
12912	Flag 11	see descr. in LogicsManager	chap. starting page 28	33; default: (0 &	(1) & 1	Logman	
12913	Flag 12	see descr. in LogicsManager	chap. starting page 28	33; default: (0 &	21)&1	Logman	
12914	Flag 13	see descr. in LogicsManager	chap. starting page 28	33; default: (0 &	(1) & 1	Logman	
12915	Flag 14	see descr. in LogicsManager	chap, starting page 28	33; default: (0 &	21) & 1	Logman	
12916	Flag 15	see descr. in LogicsManager	chap. starting page 28	33; default: (0 &	(1) & 1	Logman	
12917	Flag 16	see descr. in LogicsManager	chap. starting page 28	33; default: (0 &	(1) & 1	Logman	
	Set timer						
1652	Timer 1: Hour	0 to 23 h	8 h			UNSIGNED 8	
1651	Timer 1: Minute	0 to 59 min	0 min			UNSIGNED 8	
1650	Timer 1: Second	0 to 59 s	0 s			UNSIGNED 8	
1657	Timer 2: Hour	0 to 23 h	17 h			UNSIGNED 8	
1656	Timer 2: Minute	0 to 59 min	0 min			UNSIGNED 8	
1655	Timer 2: Second	0 to 59 s	0 s			UNSIGNED 8	
1663	Active day	1 to 31	1			UNSIGNED 8	
1662	Active hour	0 to 23 h	12 h			UNSIGNED 8	
1661	Active minute	0 to 59 min	0 min			UNSIGNED 8	
1660	Active second	0 to 59 s	0 s			UNSIGNED 8	
1670	Monday active	NO/YES	YES	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16	
1671	Tuesday active	NO/YES	YES	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16	
1672	Wednesday active	NO/YES	YES	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16	
1673	Thursday active	NO/YES	YES	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16	
1674	Friday active	NO/YES	YES	\square Y \square N	\Box Y \Box N	UNSIGNED 16	
1675	Saturday active	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16	
1676	Sunday active	NO/YES	NO	\square Y \square N	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16	
	FIGURE COUNTERS						
2550		0 to 9999 h	300 h			UNSIGNED 16	
2562	Reset maintenance period h	NO/YES	NO	$\square Y \square N$		UNSIGNED 16	
2551	Maintenance days	0 to 999 days	365 days			UNSIGNED 16	
2563	Reset maintenance period days	NO/YES	NO	$\square Y \square N$		UNSIGNED 16	
2567	Code level for reset maint.	0 to 3	3	1		UNSIGNED 16	
2515	Counter value preset	0 to 99999999	00000000	1		UNSIGNED 32	
2554	Set operation hours in 000h	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16	
2510	Gen. active power [0.00MWh]	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16	
2511	Gen. react. power [0.00Mvarh]	NO/YES	NO	\square Y \square N	\square Y \square N	UNSIGNED 16	
2513	Genreact. power [0.00Mvarh]	NO/YES	NO	\square Y \square N	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16	
2541	Counter value preset	0 to 65535	00000			UNSIGNED 16	
2542	Set number of starts	NO/YES	NO	$\square Y \square N$	$\square Y \square N$	UNSIGNED 16	

Page 344/350 © Woodward

Anhang H. Servicehinweise

Produktservice

Die Lieferung der Produkte geschieht auf Basis der "Woodward Product and Service Warranty (5-01-1205)" welche Gültigkeit erlangt, sobald das Gerät bei Woodward gekauft oder zu Woodward zum Service eingeschickt wird. Folgende Möglichkeiten bestehen, falls während der Installation oder der Inbetriebnahme Probleme auftreten:

- Lesen Sie die Hinweise zur Problemlösung in dieser Bedienungsanleitung.
- Kontaktieren Sie unser Service Center (sehen Sie hierzu die Hinweise "Wie Sie mit Woodward Kontakt aufnehmen" weiter hinten in diesem Kapitel) und teilen Sie uns Ihre Fragen mit. In den meisten Fällen können wir Ihnen bereits über das Telefon helfen. Falls Sie keine Lösung für Ihr Problem finden konnten, können Sie aus der folgenden Liste eine der Möglichkeiten wählen.

Geräte zur Reparatur einschicken

Sollten Sie eine Steuerung (oder ein anderes elektronisches Gerät) zur Reparatur an Woodward einsenden, kontaktieren Sie Woodward bitte vor dem Versand und fragen Sie nach einer Return Authorization Number (Rücksendungsnummer). Bitte notieren Sie folgende Informationen auf dem Gerät oder im Karton, mit dem Sie das Gerät an Woodward schicken:

- Name und Ort, in der die Steuerung eingebaut ist;
- Name und Telefonnummer einer Kontaktperson;
- komplette Woodward-Gerätnummer (P/N) und Seriennummer (S/N);
- Problembeschreibung:
- Anweisung, welche Arten der Reparaturen Sie wünschen.



ACHTUNG

Um Zerstörung oder Beschädigungen an den elektronischen Komponenten hervorgerufen durch eine unsachgemäße Handhabung zu vermeiden, lesen Sie bitte die Hinweise in der Woodward-Dokumentation 82715, Guide for Handling and Protection of Electronic Controls, Printed Circuit Boards, and Modules.

© Woodward Page 345/350

Verpackung

Bitte verwenden Sie folgende Materialien, falls Sie ein Gerät zurückschicken:

- Schutzabdeckungen auf allen Steckern;
- anti-statische Schutzhüllen bei allen elektronischen Teilen;
- Packmaterialien, welche die Oberfläche des Gerätes nicht beschädigen;
- mindestens 100 mm (4 Zoll) dickes, von der Industrie geprüftes Packmaterial;
- einen Verpackungskarton mit doppelten Wänden;
- eine stabiles Packband um den Karton herum für verstärkte Belastungen.

Return Authorization Number RAN (Rücksendungsnummer)

Falls Sie Geräte an Woodward zurücksenden müssen, kontaktieren Sie bitte unsere Serviceabteilung in Stuttgart [+49 (0) 711-789 54-0]. Diese werden Ihnen gerne bei der Auftragsbearbeitung behilflich sein und Sie weitergehend beraten. Um den Reparaturprozess zu beschleunigen, kontaktieren Sie uns bitte VOR der Einsendung des Gerätes und fragen nach einer Return Authorization Number RAN (Rücksendungsnummer). Diese Nummer geben Sie bitte auf dem Karton und dem Lieferschein gut lesbar bei der Einsendung an. Bitte haben Sie dafür Verständnis, dass Woodward keine Arbeiten ohne einen offiziellen Auftrag ausführen kann.



HINWEIS

Um eine schnelle Auftragsbearbeitung zu gewährleisten, ist es unabdingbar, dass Sie uns vor der Einsendung Ihrer Geräte über deren Versand informieren. Bitte kontaktieren Sie unsere Serviceabteilung unter +49 (0) 711-789 54-0 zur Abklärung und zur Anfrage einer Return Authorization Number RAN (Rücksendungsnummer).

Ersatzteile

Sollten Sie Ersatzteile bestellen, achten Sie bitte darauf, dass die folgenden Angaben bei der Bestellung enthalten sind:

- Die Gerätenummer P/N (XXXX-XXX) welche sich auf dem Typenschild befindet und;
- die Seriennummer S/N, welche sich ebenfalls auf dem Typenschild befindet.

Page 346/350 © Woodward

Wie Sie mit Woodward Kontakt aufnehmen

Für weitergehende Informationen oder falls Sie das Produkt zur Reparatur einschicken, wenden Sie sich bitte an folgende Adresse:

Woodward GmbH Handwerkstrasse 29 70565 Stuttgart - Germany

Telefon: +49 (0) 711-789 54-0 (8:00 – 16:30 Uhr)

Fax: +49 (0) 711-789 54-100 E-Mail: sales-stuttgart@woodward.com

Sollten Sie von außerhalb Deutschlands Kontakt aufnehmen wollen, können Sie sich auch an eine unserer weltweiten Niederlassungen wenden. Dort können Sie näheres über den nächsten Servicestützpunkt erfahren, über den Sie weitergehende Informationen erhalten können.

 Viederlassung
 Telefonnummer

 USA
 +1 (970) 482 5811

 Indien
 +91 (129) 409 7100

 Brasilien
 +55 (19) 3708 4800

 Japan
 +81 (476) 93 4661

 Niederlande
 +31 (23) 566 1111

Sie können ebenfalls mit unserem Woodward Customer Service Department Kontakt aufnehmen oder über unsere Internetseiten (www.woodward.com) den in Ihrer Nähe befindlichen Distributor oder Servicestützpunkt herausfinden [die weltweite Liste finden Sie unter www.woodward.com/ic/locations.]

© Woodward Page 347/350

Servicedienstleistungen

Woodward bietet Ihnen die folgenden Servicedienstleistungen für Woodward-Produkte an. Um diese Servicedienstleistungen in Anspruch zu nehmen, können Sie sich per Telefon, per E-Mail oder über unsere Internetseiten an uns wenden (bitte beachten Sie die oben genannten Angaben).

- Technischer Support
- Produkttraining
- Technische Hilfestellung während der Inbetriebnahme

Technischer Support wird Ihnen durch unsere weltweiten Niederlassungen, durch unsere Distributoren oder durch unsere Repräsentanten gegeben. Diese können Ihnen während der gängigen Büro-Arbeitszeiten Hilfestellungen bei technischen Fragen oder Problemen geben. Im Notfall können Sie während der offiziellen Geschäftszeiten unser Servicezentrale anrufen und Ihr Problem schildern. Falls Sie einen technischen Support benötigen, kontaktieren Sie bitte unsere Servicezentrale, schreiben Sie uns eine E-Mail oder verwenden Sie unsere Internetseite, Abschnitt *"Technical Support"*.

Produkttraining ist abhängig von den Geräten und wird in einer unserer weltweiten Niederlassungen oder direkt in unserer Firma durchgeführt. Das Produkttraining, welches durch erfahrenes und geschultes Personal gehalten wird, soll sicherstellen, dass Sie mit dem Produkt sicher und effizient arbeiten können sowie dessen Verfügbarkeit erhöhen. Um weitere Informationen über ein Produkttraining zu erhalten, rufen Sie bitte unsere Servicezentrale an, senden Sie uns eine E-Mail oder holen Sie sich auf unserer Homepage, Abschnitt "Customer training" weiterführende Informationen ein.

Technische Hilfestellung während Ihrer Inbetriebnahme ist abhängig vom Produkt und vom Ort, wo die Inbetriebnahme stattfindet. Sie wird direkt von unserer amerikanischen Zentrale oder durch eine unserer weltweiten Serviceniederlassungen sowie unsere offiziellen Distributoren durchgeführt. Die Inbetriebnahmehilfe wird dabei auf alle durch Woodward hergestellten Produkte sowie für Produkte anderer Hersteller gegeben, mit der Woodward-Produkte zusammenarbeiten. Um weitere Informationen über eine Inbetriebnahmehilfe zu erhalten, rufen Sie bitte unsere Servicezentrale an, senden Sie uns eine E-Mail oder holen Sie sich auf unserer Homepage, Abschnitt "*Field Service*" weiterführende Informationen ein.

Page 348/350 © Woodward

Technische Hilfestellung

Um telefonische Unterstützung erhalten zu können, benötigen Sie die folgenden Informationen. Bitte notieren Sie sich diese hier, bevor Sie uns kontaktieren.

Kontakt			
Ihre Firma			
Ihr Name			
Telefonnummer			
Faxnummer			
Stauanung (siaha Tunan	aahild)		
Steuerung (siehe Typen Artikelnr und Revision:		REV:	
Themenin. and the vision.	1/11.		
Gerätetyp	easYgen		
Seriennummer	S/N		
Problembeschreibung			

Bitte stellen Sie sicher, dass Sie eine Liste aller Parametereinstellungen zur Verfügung haben. Diese können Sie mittels ToolKit ausdrucken. Es ist ebenfalls möglich, die Standardwerte-Datei (mittels ToolKit aus dem Gerät gelesen und abgespeichert) per E-Mail an unsere Service-Abteilung zu schicken.

© Woodward Page 349/350

Ihre Meinungen und Anregungen zu dieser Dokumentation sind uns wichtig.

Bitte senden Sie Ihre Kommentare an: <a href="mailto:style="style-type: style-type: style



Woodward GmbH

Handwerkstrasse 29 - 70565 Stuttgart - Germany Telefon +49 (0) 711-789 54-0 ● Fax +49 (0) 711-789 54-100 sales-stuttgart@woodward.com

Homepage

http://www.woodward.com/power

Woodward hat weltweit eigene Fertigungsstätten, Niederlassungen und Vertretungen sowie autorisierte Distributoren und andere autorisierte Service- und Verkaufsstätten.

Für eine komplette Liste aller Anschriften/Telefon-/Fax-Nummern/E-Mail-Adressen aller Niederlassungen besuchen Sie bitte unsere Homepage (www.woodward.com).

2009/10/Stuttgart